

Note de l'auteur, c'est un résumé des notes de cours d'analyse 3, pas tous les théorèmes, définitions, et autres y sont écrites, seules celles que je veux retenir et qui ne sont pas évidentes.

(Cours 2)

Définition 1. Soit (E, d) un espace métrique et $A \subset E$.

1. Un point $a \in E$ est dit adhérent à A si tout voisinage de a rencontre A .
2. On note $\bar{A} =$ l'ensemble des points adhérent à A .
3. Un point $x \in A$ est dit intérieur à A s'il existe une boule ouverte centré en x et contenue dans A .
4. On note $\overset{\circ}{A} =$ l'ensemble des points intérieurs de A .

Définition 2. Soit (E, d) un espace métrique et $A \subset E$. A est dense si tout point de E est adhérent à A .

Théorème 1. Soit (E, d) un espace métrique et $A \subset E$.

1. \bar{A} est le plus petit fermé contenant A .
2. $\overset{\circ}{A}$ est le plus grand ouvert contenu dans A .

(Cours 3)

Théorème 2. Soit (E, d_E) et (F, d_F) 2 espaces métriques et $f : E \longrightarrow F$ une application. Alors les 3 propriétés suivantes sont équivalentes :

1. L'application f est continue sur E .
2. Pour tout ouvert U de F , $f^{-1}(U)$ est un ouvert de E .
3. Pour tout fermé B de F , $f^{-1}(B)$ est un fermé de E .

(Cours 4)

Définition 3. Soit (E, d) et $(U_i)_{i \in I}$ une famille d'ouvert de E . On dit que la famille $(U_i)_{i \in I}$ est un recouvrement ouvert de E , si $E = \bigcup_{i \in I} U_i$. On appelle un sous-recouvrement une sous-famille $(U_i)_{i \in J}$, avec $J \subset I$ fini et $E = \bigcup_{i \in J} U_i$.

Définition 4. On dit que (E, d) est un espace métrique compact si tout recouvrement ouvert de E contient un sous-recouvrement fini.

Remarque 1. (E, d) compact $\Leftrightarrow \forall (U_i)_{i \in I}$ une famille d'ouvert tel que $E = \bigcup_{i \in I} U_i$, $\exists J \subset I$ fini vérifiant $E = \bigcup_{i \in J} U_i$
 \Leftrightarrow De tout recouvrement ouvert de E , on peut extraire un sous-recouvrement fini.

Remarque 2. On peut définir les espaces métriques compacts en utilisant les fermés.

Théorème 3. (E, d) est un compact si et seulement si toutes familles de fermés non vides, qui est stables par intersection finie, possède une intersection non vide.

Définition 5. Soit (E, d) un espace métrique et $K \subset E$ une partie non vide de E . On dit que K est compact si et seulement si (K, d_K) est un espace métrique compact, avec d_K est la restriction de la distance d à K .

Théorème 4. Si (E, d) un espace métrique, $K \subset E$ compact et $F \subset K$ un fermé, alors F est compact.

Propriétés 1. Soit (E, d) un espace métrique.

1. Si K_1 et K_2 sont 2 compacts de E , alors $K_1 \cup K_2$ est aussi un compact de E .
2. Si $(K_i)_{i \in I}$ est une famille de compacts de E et $\bigcap_{i \in I} K_i \neq \emptyset$, alors $\bigcap_{i \in I} K_i$ est un compact de E .

Théorème 5. Soit (E, d_E) et (F, d_F) deux espaces métriques, et $f : E \rightarrow F$ une application continue. Si $K \subset E$ compact, alors $f(K)$ est un compact de F . En particulier, si E est compact et f surjective, alors F est compact.

Corollaire 1. Si $f : E \rightarrow F$ est une application continue bijective et E un espace métrique compact, alors f est un homéomorphisme.

Théorème Bolzano-Weirstrass

Théorème 6. Soit E un espace métrique. Il y a équivalence entre :

1. L'espace E est compact.
2. Toute suite de point de E possède un point adhérent.
3. Toute suite de point de E possède une sous-suite convergente dans E .

Rappel 1. Soit $(U_i)_{i \in I}$ un recouvrement ouvert de E . Le nombre $\rho > 0$ est dit nombre de Lebesgue du recouvrement $(U_i)_{i \in I}$ si $\forall x \in E$, $B(x, \rho)$ est contenue dans certain U_i .

Lemme 1. Soit E un espace métrique. Si toute suite de points de E possède une valeur d'adhérence, alors tout recouvrement ouvert de E admet un nombre de Lebesgue

Rappel 2. Le diamètre :

$$\delta(E) := \sup_{x \in E, y \in E} d(x, y)$$

Théorème 7. Si E est un espace métrique compact, alors il est de diamètre fini.

Théorème 8. Soit (E, d) un espace métrique compact et $(x_n)_n$ une suite de point de (E, d) . Si $(x_n)_n$ possède une seule valeur d'adhérence, alors $(x_n)_n$ est convergente

Définition 6. Soit (E, d) un espace métrique. On dit que E est précompact si, $\forall \epsilon > 0$, il existe un recouvrement de E par un nombre fini de parties de diamètre inférieur à ϵ .

Remarque 3. On peut montrer l'équivalence suivante :

1. E est précompacte.
2. $\forall \epsilon > 0$, on peut recouvrir E par un nombre fini de boules ouvertes de rayon ϵ .

Théorème 9. Tout espace métrique compact est précompact.

Remarque 4. La réciproque est fausse, on verra plus tard qu'un espace métrique est compact si et seulement si il est précompact et complet.

Définition 7. Soit (E, d) un espace métrique. On dit qu'il est séparable si et seulement si il existe $B \subset E$ une partie de E qui est dénombrable et dense dans E . C'est-à-dire $\bar{B} = E$, avec $B \subset E$ dénombrable.

Théorème 10. Tout espace métrique compact est séparable

Théorème 11. Si E et F sont des espaces métriques compacts, alors le produit $E \times F$ est compact.

Théorème 12. Le produit d'une famille d'espaces métriques compacts est compact.

(Cours 5)

(Suite de Cauchy)

Définition 8. Soit (E, d) un espace métrique. Une suite $(x_n) \subset E$ est dite de Cauchy si :

$$\forall \epsilon > 0, \exists n_0 \in \mathbb{N}, \forall n, m \geq n_0 \quad d(x_n, x_m) \leq \epsilon.$$

Remarque 5. (x_n) est de Cauchy $\Leftrightarrow d(x_n, x_m) \rightarrow 0$ quand $n, m \rightarrow \infty$

$$\Leftrightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} \text{diam}(P_n) = 0 \text{ où } P_n = \{x_k; k \geq n\}.$$

Proposition 1. (Premières propriétés des suites de Cauchy). Soit (E, d) un espace métrique.

1. Toute suite convergente est une suite de Cauchy.
2. Toute suite de Cauchy est bornée.
3. Toute suite extraite (y_n) d'une suite de Cauchy (x_n) est de Cauchy.
4. Si (x_n) est une suite de Cauchy admettant une sous-suite convergente, alors (x_n) est convergente.

Corollaire 2. Une suite de Cauchy est convergente si et seulement si elle a une valeur d'adhérence.

(Cours 6)

Théorème 13. Soit (E, d) un espace métrique complet et $F \subset E$. Alors (F, d) est complet si et seulement si F est fermé de E .

(Cours 8)

Corollaire 3. Toutes les normes sur un espace vectoriel normé sont équivalentes. Et elles sont topologiquement équivalentes. (Voir théorème 3.1 et corollaire 3.3).

Théorème 14. Soit E un espace vectoriel normé de dimension finie et $\{e_1, \dots, e_n\}$ une base de E . Alors l'application

$$T : \mathbb{R}^n \longrightarrow E$$

$$x = (x_1, \dots, x_n) \mapsto x_1 e_1 + \dots + x_n e_n$$

est une homéomorphisme.

Corollaire 4. Dans un espace vectoriel normé, tout sous-espace de dimension finie est fermé

Théorème 15. Si E est un espace vectoriel normé de dimension finie, alors la boule unité fermée $\bar{B}(0,1)$ est compacte.

Théorème 16. Si E est un espace vectoriel normé de dimension finie, alors $K \subset E$ est compact de E si et seulement si K est fermé borné.

(Théorème de Riez

Théorème 17. Soit E un espace vectoriel normé. Si la boule unité fermée $\bar{B}(0,1)$ est compacte, alors E est de dimension finie.

' En fait, s'il existe une boule fermée et compacte, alors l'espace E est de dimension finie. Suite de la remarque cours 8 page 3 du pdf.

Théorème de Hahn-Banach

Théorème 18. Soit E un espace vectoriel normé, $F \subset E$ un sous-espace vectoriel de dimension finie et $x \in E$. Alors il existe un point $v \in F$ tel que :

$$d(x, F) = \|x - v\|$$

Théorème 19. Soit E un espace vectoriel normé et $F \subset E$ un sous-espace vectoriel. Alors Si F est de dimension finie, alors F est fermé.

Notation : Si $\bar{x} \in E/F$, alors $\|\bar{x}\| := \inf\|y\|$, pour $y \in \bar{x}$ (pour y est en dessous du inf..., voir page 5 cours 8)

Théorème 20. L'application $\bar{x} \in E/F \mapsto \|\bar{x}\| = \inf\|y\|$ définit une norme sur E/F pour laquelle l'application ... trop long à écrire, voir thm 4.3

Théorème 21. Soit E et F 2 espace vectoriel normé et $f : E \longrightarrow F$ une application linéaire de rang fini. Alors f est continue sur E si et seulement si son noyau est fermé dans E .

Théorème de Hahn-Banach

Théorème 22. Soit E un espace vectoriel normé sur \mathbb{R} , $H \subset E$ un sous-espace vectoriel et $f : H \longrightarrow \mathbb{R}$ une forme linéaire continue sur H . Alors il existe une forme linéaire continue F définie sur E qui prolonge f et de même norme c-a-d $F : E \longrightarrow \mathbb{R}$ continue

$$F(x) = f(x), \quad \forall x \in H$$

$$\|F\| = \|f\|$$

(Cours 9)

Corollaire 5. Soit E un espace vectoriel normé sur \mathbb{R} . Alors $E^1 \neq \emptyset$. De plus si $x_0 \in E$ non nul, alors il existe une forme linéaire continue f_0 tel que $f_0(x_0) = \|x_0\|$ et $\|f_0\| = 1$

Corollaire 6. Soit E un espace vectoriel normé. Alors l'application ... dur a écrire voir coro 4.7 page 3 cours 9.

Définition 9. Soit E un espace vectoriel normé .

1. Un hyperplan de E est un ensemble de la forme :

$$H = \{x \in E | f(x) = \alpha\}$$

où $f \in E^*$ non nulle et $\alpha \in \mathbb{R}$ (f n'est pas nécessairement continue). On dit que H est d'équation $f(x) = \alpha$.

2. L'hyperplan H est fermé si et seulement si f est continue.
3. Une partie $C \subset E$ est dite convexe si et seulement si $\forall x, y \in C$ et $\forall \lambda, \mu \in \mathbb{R}$ ($\lambda + \mu = 1$), on a $\lambda x + \mu y \in C$ avec (pas sure du reste)