Lab2 系统调用实验报告

151220098 汤聪

一. 实验目的:

本实验通过实现一个简单的应用程序,并在其中调用一个自定义实现的系统调用,介绍基于中断实现系统调用的全过程。

二. 实验过程:

- 1. Bootloader 从实模式进入保护模式, 加载内核至内存, 并 跳转执行
 - (1) 从实模式进入保护模式

在 lab1 中已经进行过该操作,即在 start.s 中实现,将 ebp 初始化为 0, esp 初始化为 0xfff0

```
start:
        cli
        inb $0x92,%al
        orb $0x02,%al
outb %al,$0x92
        data32 addr32 lgdt gdtDesc
        movl %cr0,%eax
        orb $0x01,%al
        movl %eax,%cr0
        data32 ljmp $0x08,$start32
code32
start32:
        movw $0x10,%ax
        movw %ax,%ds
        movw %ax, %es
        movw %ax, %ss
        movl $0xfff0,%esp
        movl $0,%ebp
        jmp bootMain
```

(2) 加载内核至内存

先在 boot.c 中定义一个 readseg()函数,参数有代码加载的内存位置,代码长度和相对于头文件的偏移量,定义上界和下界,调用 readsect()函数每次读一个扇区的数据;

然后在 bootmain 函数中定义一个 elf 文件头指针, 先将内核中的数据读入 elf 文件中, 然后加载 elf 头表到内存中去, 根据 elf->phnum 知道程序段的数量, 根据 elf->phoff 知道偏移量, 最后根据 elf->entry 跳转到 kernel 中去。

```
void bootMain(void) {
    /* 加载内核至内存,并跳转执行 */
    struct ELFHeader *elf;
    struct ProgramHeader *ph,*eph;
    elf=(struct ELFHeader*)0x8000;
    readseg((unsigned char *)elf,0,4096);
    ph=(struct ProgramHeader*)((char *)elf+elf->phoff);
    eph = ph + elf->phnum;
    for(;ph<eph;ph++)
        readseg((unsigned char *)(ph->paddr),ph->off,ph->filesz);
    ((void (*)(void))(elf->entry))();
    while(1);
}
```

2. 内核初始化 IDT,初始化 GDT,初始化 TSS

(1) 初始化 IDT

在 kernel/kernel/idt.c 中已经初始化完毕,无需改动;

(2) 初始化 GDT

在 kernel/kernel/kvm.c 中的 initSeg()中已经初始化完成;

(3) 初始化 TSS

在 kernel/kernel/kvm.c 中的 initSeg()初始化 tss.esp0 和 tss.ss0

```
ress | /
sm volatile("movl %%esp,%0":"=m"(tss.esp0));
tss.ss0=KSEL(SEG_KDATA);
asm volatile("ltr %%ax":: "a" (KSEL(SEG_TSS)));
```

(4) 设置正确的段寄存器

在 kernel/kernel/kvm.c 中的 initSeg()中初始化三个段寄存器

```
/*设置正确的段寄存器*/
asm volatile("movw %%ax,%%es"::"a"(KSEL(SEG_KDATA)));
asm volatile("movw %%ax,%%ds"::"a"(KSEL(SEG_KDATA)));
asm volatile("movw %%ax,%%ss"::"a"(KSEL(SEG_KDATA)));
```

- 3. 内核加载用户程序至内存,对内核堆栈进行设置,通过 iret 切换至用户空间,执行用户程序
 - (1)加载用户程序至内存

和第一部分加载内核至内存相似,先将用户程序加载到 elf 中,再将 elf 读入内存中;但是扇区的位置为 201. 而不是 1

(2)用 iret 切换至用户态

将段寄存器加载到用户段,对内核堆栈进行设置,ss,cs,eip都设置为0,esp设置为0x300000,es,ds读入ax的值,iret之后,寄存器的值会更新。

```
asm volatile("movw %%ax,%%es"::"a"(USEL(SEG_UDATA)));
asm volatile("movw %%ax,%%ds"::"a"(USEL(SEG_UDATA)));
asm volatile("pushl %0"::"a"(USEL(SEG_UDATA)));
asm volatile("pushl $0x300000");
asm volatile("pushl $0x202");
asm volatile("pushl %0"::"a"(USEL(SEG_UCODE)));
asm volatile("pushl %0"::"a"(entry));
asm volatile("iret");
```

- 4. 用户程序调用自定义实现的库函数 printf 打印字符串
 - (1) 在 lib/syscall.c 中实现 printf 函数

分别要实现打印字符,打印字符串,打印十进制,打印十六进制系统调用号为 2,

所以打印字符用 syscall(2,0,ch,0,0,0)就可以实现;

```
/oid printch(char ch)
{
    syscall(2,0,ch,0,0,0);
```

打印字符串只要循环输出每个字符

```
void printstr(char* str)
{
    int i=0;
    for(;str[i]!='\0';i++)
    {
        syscall(2,0,str[i],0,0,0);
    }
}
```

打印十进制数就是将一个 int 型按字符形式输出, 但是要考虑 0 和负数的情况, 先将数每次除 10, 每次取余存入数组中, 再将数组元素倒序输出

打印十六进制于十进制很类似,还需要考虑余数大于9,则要先减10,加a

然后根据 printf 中参数的地址逐个往后推移,逐个打印。

(2)syscall()函数实现将一些参数保存至寄存器中, 然后调用 int 0x80 中断

```
/* 内嵌汇编 保存 num, a1, a2, a3, a4, a5 至通用寄存器*/
asm volatile("int $0x80" : "=a"(ret): "a"(num), "b"(a1), "c"(a2), "d"(a3
return ret;
```

5. Printf 基于中断陷入内核, 由内核完成在视频映射的显

存地址中写入内容, 完成字符串的打印

在 kernel/kernel/ireHandle.c 函数中, 当陷入 0x80 中断时, 执行 syscallHandle()函数, 当系统调用号为 2 时, 实现写显存功能, 这与 lab1 中打印 hello,world 相类似, 但是无法确定下一打印字符的位置, 需要添加一个变量 location 表示光标的位置, 每次打印 location 往后移两个位置, 当遇到换行符时, 需要换行, location=location+160-location%160, 更新 location 的值, 移动光标的位置, 实现换行。

```
if(tf->eax==2)
{
    if(tf->ecx=='\n')
    {
        location=location+(160-location%160);
        return;
    }
    asm volatile("movw %%ax,%%gs"::"a"(KSEL(SEG_VEDIO)));
    asm volatile("movb $0x0c,%ah");
    asm volatile("movb %0,%%al"::"m"(tf->ecx));
    asm volatile("movl %0,%%edi"::"m"(location));
    asm volatile("movw %ax,%gs:(%edi)");
    location+=2;
}
```

三. 执行结果:

四. 感想与反思:

- 1. 加载内核到至内存那部分和 pa 中很类似
- 2. 写显存覆盖了 qemu 中原本的内容,

printf test begin...ntu-1.8.2-1ubuntu1)
the answer should be:

3. 理解整个过程不是很清楚。