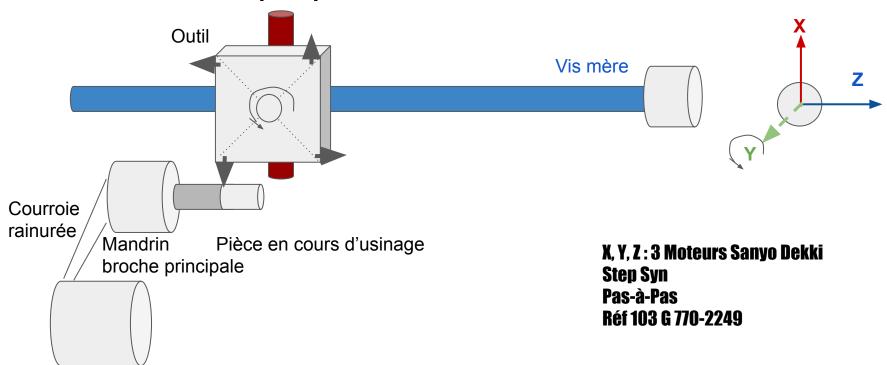
Tour Numérique Jeulin 700 CE

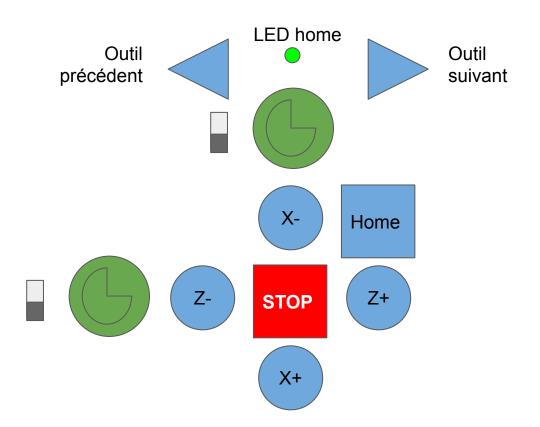
Prototype pour un banc de test V2.0.1

Le tour ... du proprio



Moteur SELNI universel à 7 fils Réf 52x1065 250W 4.5A 550tr/min

Proposition d'interface utilisateur



Inverseurs avance manuelle/auto

Avance manuelle par pression sur bouton

Avance auto

Boutons contact fermé si appuyé

Potentiomètre réglage vitesse

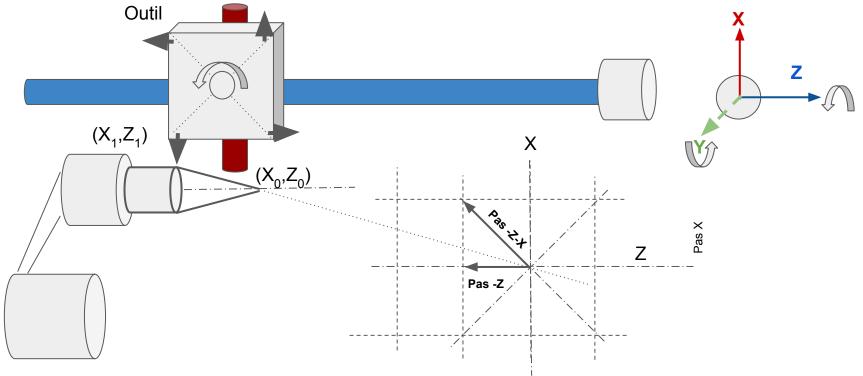
Charpente logicielle

- Nécessité d'avancer simultanément plusieurs tâches.
- Modularité facilitant la maintenance du code.
- Dans le style traditionnel, la fonction loop() se charge de distribuer le temps d'exécution entre les différentes tâches.
- Un Task Manager se charge de gérer finement les priorités des exécutions.

Deux Task Managers ont été testés, un a été rejeté car les exemples proposés, notamment l'utilisation des interruptions soit ne compilent pas, soit ne fonctionnent pas.

Recommandation : Le Task Manager « Task par Manuka »

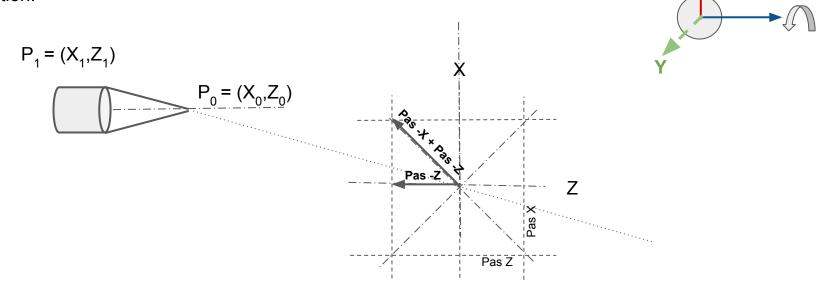
Usinage de cône



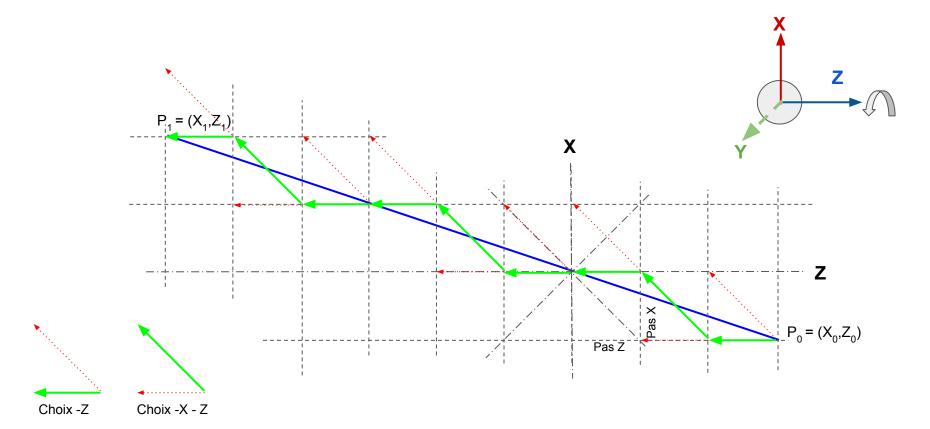
Problème : L'Arduino n'est pas multitâche, un seul moteur d'axe est activé à la fois, mais dans quel ordre le faut-il pour réaliser la meilleure ligne droite ?

Interpolation de vecteurs - 2 vecteurs élémentaires

Quelle que soit la pente du vecteur P₀P₁, deux vecteurs élémentaires, l'un parallèle à un axe, l'autre oblique, en l'occurrence parallèle respectivement à -Z et à -X-Z, suffisent pour l'interpolation.



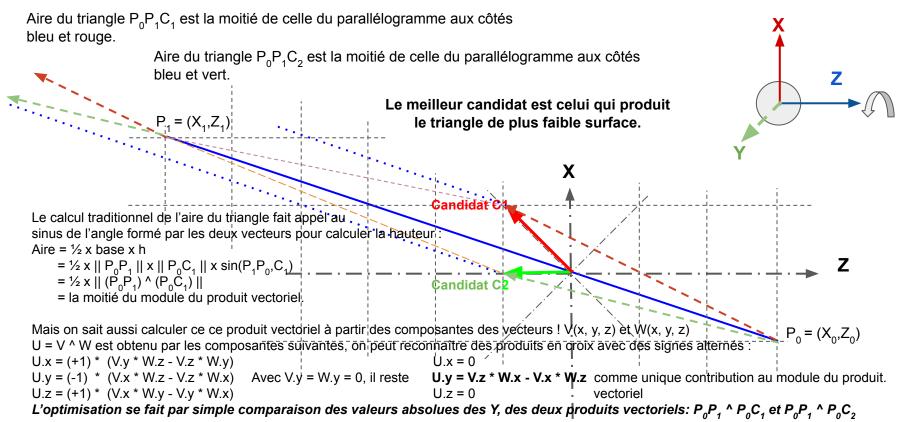
Interpolation de vecteurs - Démo du principe



Interpolation de vecteurs - Détermination de l'octant

Il faut déterminer le numéro d'octant, le huitième du cercle qui contient la pente du segment orienté. Ici, l'octant est le n° 3, car le segment commence à droite et se termine à gauche. Avec $\Delta x = x_1 - x_0$ et $\Delta z =$ $z_1 - z_0$, et pente = $|\Delta x / \Delta z|$: - si $\Delta z > 0 => Octant 0, 1, 6, ou 7$ Les 8 vecteurs élémentaires (X, 0, Z): si $\Delta x > 0$ $\{(0,0,1), (1,0,1), (1,0,0), (1,0,-1),$ (0, 0, -1), (-1, 0, -1), (-1, 0, 0)si pente < 1 $P_{1} = (X_{1}, Z_{1})$ octant = 0Le premier candidat est au rang de l'octant : (1,0,-1) Le second candidat est au rang suivant, modulo 8 (0, 0, -1) sinon octant = 1 $\sin \Lambda x < 0$ si pente < 1 octant = 7Candidat 4 sinon octant = 6 - si $\Delta z < 0$ si $\Delta x > 0 => Octant 2. 3. 4 ou 5$ si pente < 1 Candidat 2 octant = 3sinon octant = 2 si $\Delta x < 0$ $P_0 = (X_0, Z_0)$ si pente < 1 Pas 7 octant = 4 sinon octant = 5

Interpolation de vecteurs - Choix du candidat



Interpolation de vecteurs - Résultat du code

