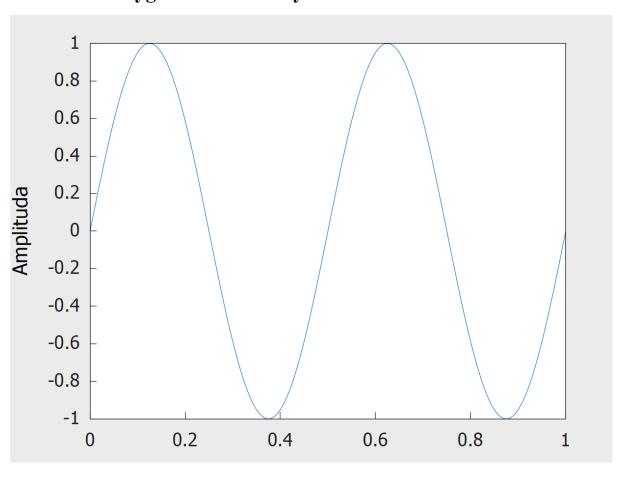
Techniki Programowania Raport z projektu 3

Oskar Duda 203830 Rafał Zaczek 203450

Realizacja punktów 1) i 4) projektu

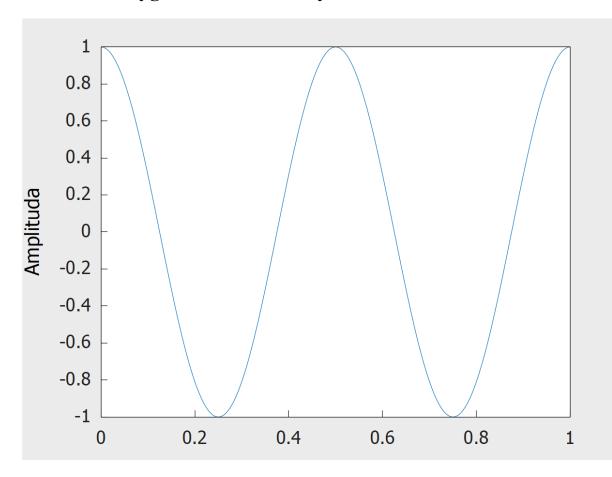
• Sygnał sinusoidalny



Dane: freq=2.0 start=0.0 end=1.0

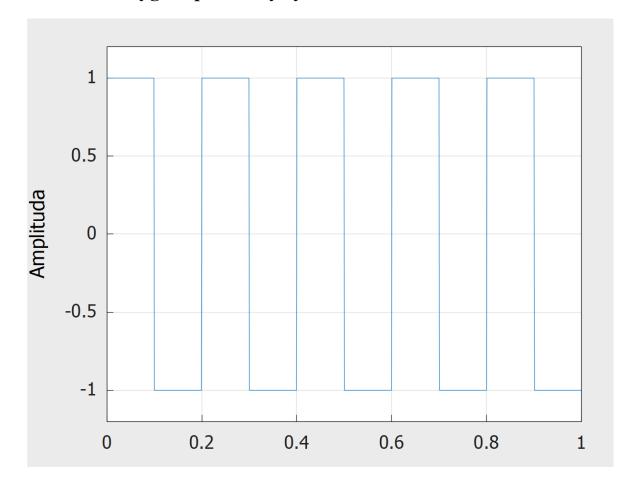
n_samples=1000

• Sygnał cosinusoidalny



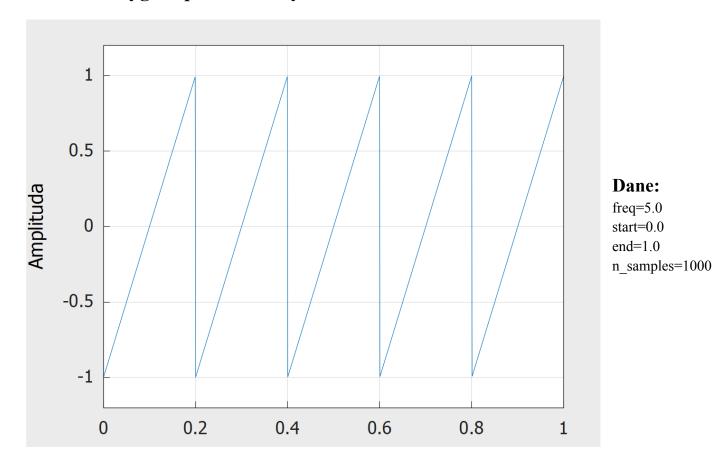
Dane: freq=2.0 start=0.0 end=1.0 n_samples=1000

• Sygnał prostokątny



Dane: freq=5.0 start=0.0 end=1.0 n_samples=1000

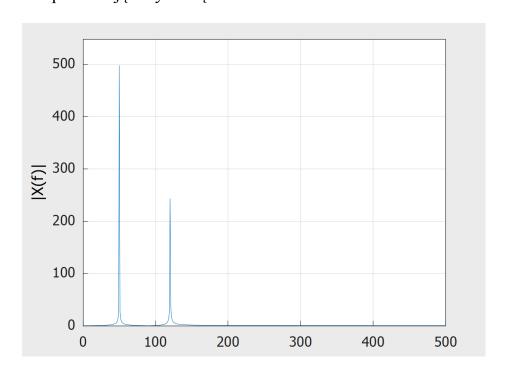
• Sygnał piłokształtny



Realizacja punktu 2)

• DFT

W celu weryfikacji działania transformaty DFT, wygenerowano sygnał będący sumą dwóch sinusoid o częstotliwościach 50 Hz i 120 Hz. Na wykresie widoczne są wyraźne składowe odpowiadające tym częstotliwościom.

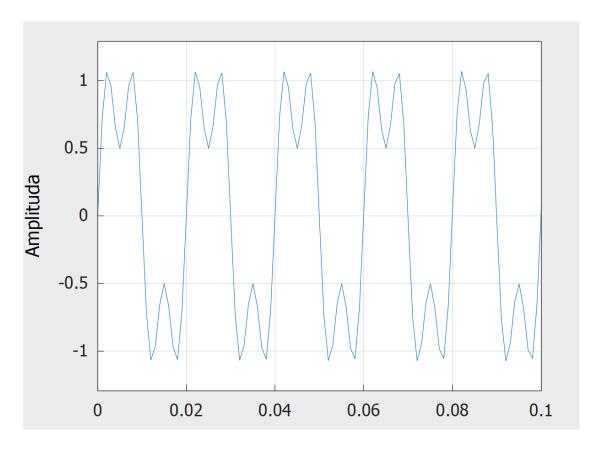


Dane wejściowe i wywołanie funkcji plot dft() w interpreterze Pythona.

```
>>> sampling_rate = 1000.0
>>> duration = 1.0
>>> n_samples = int(sampling_rate * duration)
>>> signal1 = scikit_build_example.generate_sin(50.0, 0.0, duration, n_samples)
>>> signal2 = scikit_build_example.generate_sin(120.0, 0.0, duration, n_samples)
>>> signal = [s1 + 0.5 * s2 for s1, s2 in zip(signal1, signal2)]
>>> scikit_build_example.plot_dft(signal, sampling_rate)
```

• Transformata odwrotna(IDFT)

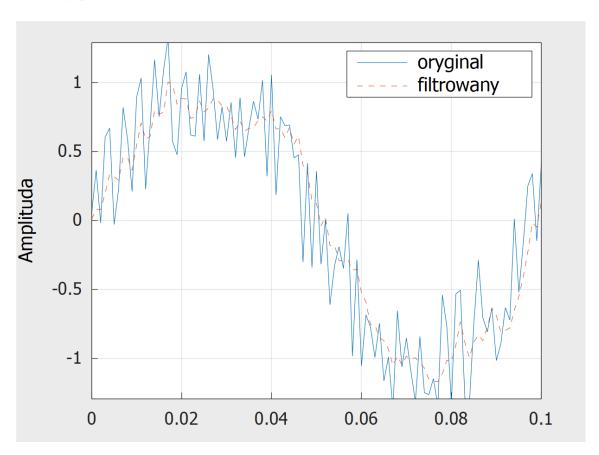
Zrekonstruowany sygnał po odwrotnej transformacie Fouriera (IDFT). Widoczna suma dwóch składowych sinusoidalnych o częstotliwościach 50 Hz i 120 Hz. Zakres czasu ograniczono do 0.1 s w celu poprawy czytelności.



Realizacja punktu 3)

• Filtracja 1D

Przykład filtracji sygnału zaszumionego. Zastosowano filtr dolnoprzepustowy (uśredniający). Widoczna znaczna redukcja zakłóceń przy zachowaniu głównego kształtu sygnału.



Fragment kodu w języku Python generujący sygnał sinusoidalny o częstotliwości 10 Hz, dodający do niego losowy szum oraz definiujący współczynniki filtru dolnoprzepustowego typu MA (średnia ruchoma z 5 próbek).

```
>>> sampling_rate = 1000.0
>>> duration = 1.0
>>> n_samples = int(sampling_rate * duration)
>>>
>>> # Sygnał bazowy (sinus) #
>>> clean = scikit_build_example.generate_sin(10.0, 0.0, duration, n_samples)
>>>
>>> # Dodanie szumu #
>>> noisy = [c + 0.5 * random.uniform(-1, 1) for c in clean]
>>>
>>> # Filtr dolnoprzepustowy (np. średnia z 5 próbek) #
>>> b = [1/5] * 5
>>> a = [1.0]
```

• Filtracja 2D

W celu zobrazowania działania filtracji dwuwymiarowej zastosowano sztucznie utworzoną macierz wejściową zawierającą prostokątny obszar o wysokich wartościach. Użyto filtru uśredniającego 3×3 (tzw. box blur), którego celem jest wygładzenie ostrych przejść między pikselami.

Przykładowa macierz wejściowa image oraz filtr kernel zastosowane do testu filtracji 2D.

Wynik działania filtru 2D wypisany w konsoli — wartości z rozmytym centrum i zmniejszonym kontrastem krawędzi.

```
Przefiltrowana macierz (Filtracja 2D):

0.0000 11.1111 22.2222 22.2222 11.1111 0.0000

0.0000 22.2222 44.4444 44.4444 22.2222 0.0000

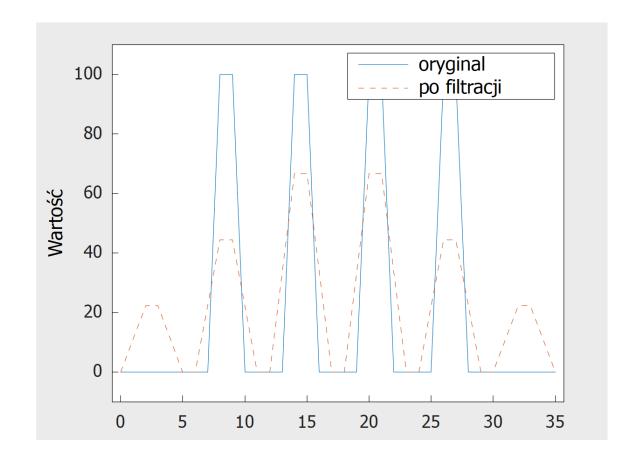
0.0000 33.3333 66.6667 66.6667 33.3333 0.0000

0.0000 33.3333 66.6667 66.6667 33.3333 0.0000

0.0000 22.2222 44.4444 44.4444 22.2222 0.0000

0.0000 11.1111 22.2222 22.2222 11.1111 0.0000
```

Porównanie wartości spłaszczonych przed i po filtracji 2D. Wygładzenie wyraźnie zmniejsza skoki sygnału w miejscach przejść krawędziowych.



Realizacja wymagania dodatkowego - rozmycie gaussa

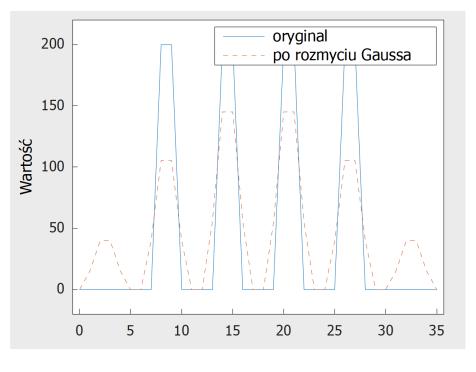
W celu porównania działania filtracji Gaussa zastosowano sztucznie przygotowaną macierz 6×6 zawierającą wyraźne przejścia pomiędzy zerami a wartościami 100. Zastosowany filtr to splot Gaussa z jądrem 3×3 oraz odchyleniem standardowym $\sigma=1.0$. Celem było zredukowanie ostrych przejść, przy jednoczesnym zachowaniu ogólnego kształtu sygnału.

```
image = [
    [0, 0, 0, 0, 0, 0],
    [0, 0, 200, 200, 0, 0],
    [0, 0, 200, 200, 0, 0],
    [0, 0, 200, 200, 0, 0],
    [0, 0, 200, 200, 0, 0],
    [0, 0, 0, 0, 0, 0],
    ]

scikit_build_example.plot_gaussian_blur(image, 3, 1.0)
```

Przefiltrowana macierz wypisana w konsoli po zastosowaniu rozmycia Gaussa. Wartości na brzegach zostały złagodzone, a jasny obszar w centrum rozmyty.

```
Przefiltrowana macierz (rozmycie Gaussa):
   0.0000
            15.0227
                       39.7910
                                 39.7910
                                           15.0227
                                                      0.0000
   0.0000
            39.7910 105.3953 105.3953
                                           39.7910
                                                      0.0000
   0.0000
            54.8137 145.1863 145.1863
                                           54.8137
                                                      0.0000
   0.0000
            54.8137 145.1863
                               145.1863
                                           54.8137
                                                      0.0000
   0.0000
            39.7910 105.3953
                               105.3953
                                           39.7910
                                                      0.0000
    0.0000
                                 39.7910
            15.0227
                       39.7910
                                           15.0227
                                                      0.0000
```



Porównanie spłaszczonych wartości sygnału przed i po filtracji. Czerwony wykres przedstawia wygładzony wynik rozmycia Gaussa, natomiast niebieski pokazuje oryginalne, skokowe dane. Widoczna redukcja ostrych przejść i lokalne wygładzenie.