



# Differential Evolution

MÓDULO 4

Técnicas computacionales avanzadas para modelar fenómenos sociales

Concentración en Economía Aplicada y Ciencia de Datos

ITESM-SF | CDMX, Feb-Jun 2026

# ¿Qué es Differential Evolution?

El algoritmo **Differential Evolution** (DE) fue desarrollado por Price (1996) y Price et al. (2006). Es un algoritmo basado en vectores que utiliza cruce y mutación de soluciones para encontrar óptimos globales.

DE puede ser considerado un desarrollo de los algoritmos genéticos donde hay ecuaciones de actualización explícitas. A diferencia de otros métodos, DE usa números reales para las soluciones, de forma que no hay necesidad de codificar y decodificar.

## Ventajas Clave

- Usa números reales directamente
- Ecuaciones explícitas de actualización
- Eficiente para optimización global
- Fácil implementación

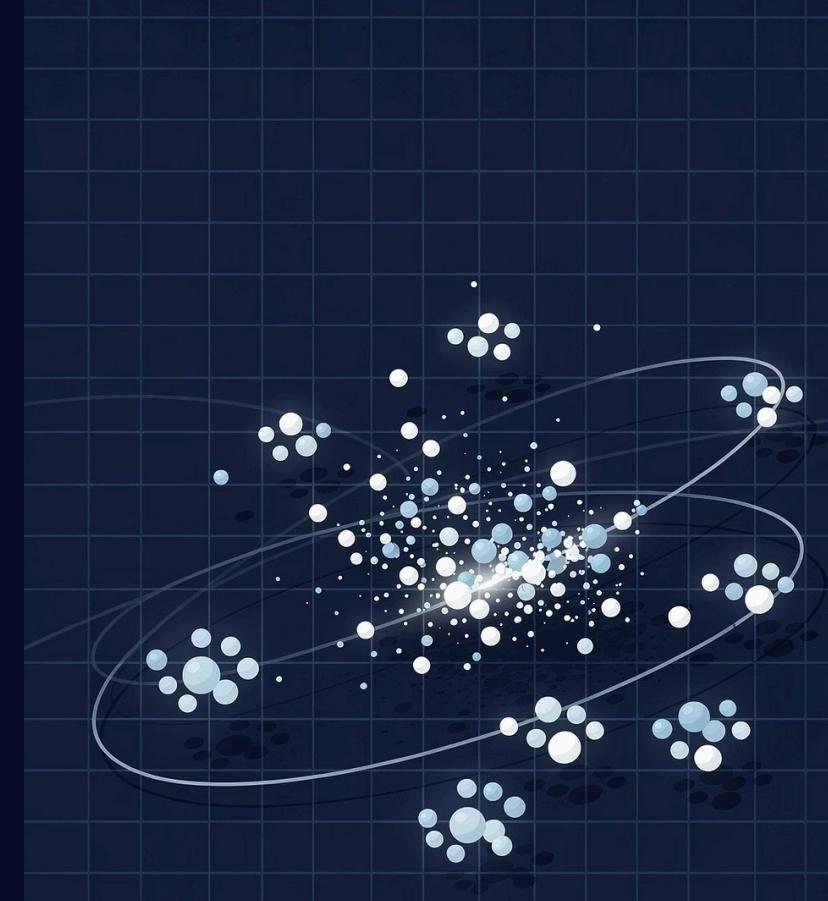
# Estructura de la Población

El algoritmo crea de forma aleatoria una población de  $N$  vectores  $d$ -dimensionales con valores reales (soluciones candidatas) dentro de la región del espacio de búsqueda  $[b_L, b_U]$ .

- La solución  $x_i$  en la generación  $t$  quedaría representada de la siguiente manera:

$$x_i = (x_{1,i}^t, x_{2,i}^t, \dots, x_{d,i}^t)$$

que consiste de  $d$  componentes en el espacio  $d$  dimensional.



# Mutación y Recombinación



## Selección

Se toma una solución candidata  $x_i$  de la población



## Mutación

Se crea un **trial vector** mediante mutación y recombinación



## Evaluación

Si el trial vector es mejor, reemplaza a  $x_i$



## Iteración

El proceso se repite hasta alcanzar el criterio de paro

Para cada solución  $x_i$ , el algoritmo lleva a cabo **mutación** y **recombinación** para producir una solución candidata temporal. Si la evaluación de la función a minimizar del trial vector es menor que la de  $x_i$ , entonces el trial vector reemplaza a  $x_i$  en la población.

# Generación de Soluciones Candidatas

## Paso 1: Selección de Vectores

El proceso inicia tomando una solución candidata  $x_i$  de la población. Después, el algoritmo selecciona tres soluciones candidatas diferentes  $x_a$ ,  $x_b$  y  $x_c$  de la población (todas distintas a  $x_i$ ).

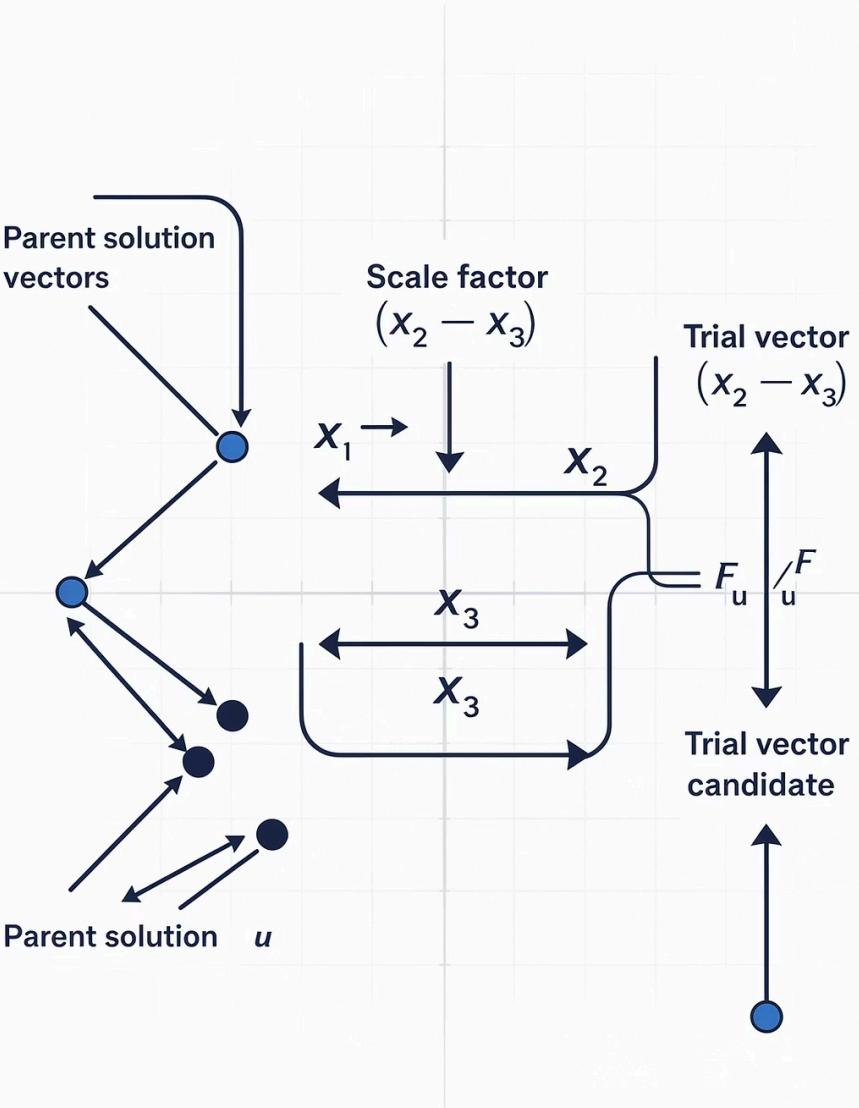
Llamemos respectivamente a dichos vectores como  $V_1$ ,  $V_2$  y  $V_b$  donde  $V_b$  representa a un *vector base*.

## Paso 2: Diferencia Vectorial

Entonces, el algoritmo calcula la diferencia vectorial como:

$$V_d = V_1 - V_2 \quad (1)$$

Este vector diferencia captura la dirección y magnitud de búsqueda en el espacio de soluciones.



## Mutación Diferencial

Se crea un **vector mutante**  $V_m$  al sumar  $V_b$  el vector  $V_d$  multiplicado por un factor de escalamiento  $\lambda$ :

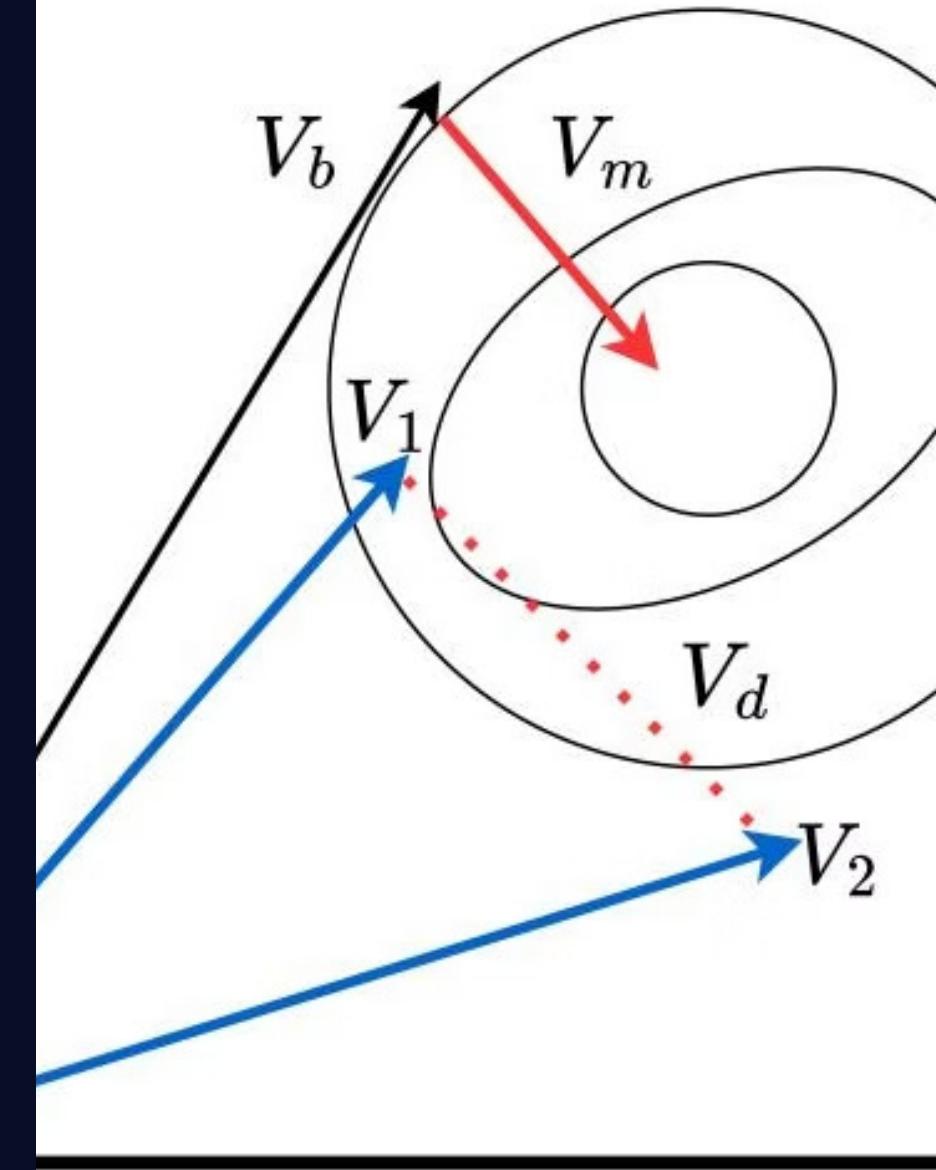
$$V_m = V_b + \lambda V_d \quad (2)$$

Este proceso es llamado **mutación diferencial** y es el corazón del algoritmo DE. El factor  $\lambda$  controla la amplitud de la mutación.

# Visualización del Proceso

El diagrama muestra cómo se genera el vector mutante  $V_m$  (flecha roja) a partir del vector base  $V_b$  (flecha negra) y la diferencia vectorial  $V_d$  (línea punteada roja) calculada entre  $V_1$  y  $V_2$  (flechas azules).

Los círculos concéntricos representan las curvas de nivel de la función objetivo, mostrando cómo el algoritmo explora el espacio de búsqueda hacia el óptimo.



# Creación del Trial Vector

Después que el vector mutante  $V_m$  ha sido creado, se produce un *trial vector*  $V_t$  como un crossover entre  $x_i$  y el vector mutante  $V_m$  de acuerdo a:

$$V_t(j) = \begin{cases} V_m(j) & \text{if } (r_j < p_c) \text{ o } j = J_r \\ x_i(j) & \text{en caso contrario} \end{cases} \quad (3)$$

para  $j \in [i, n]$ .

$r_j$

Número aleatorio distribuido  
uniformemente en  $[0, 1]$

$J_r$

Entero distribuido uniformemente en  
 $[1, n]$

Rol de  $J_r$

Asegurar que  $V_t$  no será un clon de  $x_i$



# Parámetros de Control

La eficiencia del algoritmo queda controlada por dos parámetros principales: el factor de escalamiento  $\lambda$  y la probabilidad de crossover  $p_c$ .

## Factor de Escalamiento $\lambda$

De acuerdo a Yang (2020), es el parámetro más sensible. Un valor entre  $\lambda \in [0, 2]$  es aceptable en teoría, pero  $\lambda \in (0, 1)$  es más eficiente en la práctica.

**Rango recomendado:**  $\lambda \in [0.45, 0.95]$

**Primera selección:**  $\lambda \in [0.7, 0.9]$

## Probabilidad de Crossover $p_c$

Controla la frecuencia con la que se toman componentes del vector mutante versus la solución actual.

**Rango recomendado:**  $p_c \in [0.1, 0.8]$

# Bibliografía

**Price, K., Storn, R. M., and Lampinen, J. A. (2006).** *Differential evolution: a practical approach to global optimization*. Springer Science & Business Media.

**Price, K. V. (1996).** Differential evolution: a fast and simple numerical optimizer. In *Proceedings of North American fuzzy information processing*, pages 524–527. IEEE.

**Scardua, L. A. (2021).** *Applied Evolutionary Algorithms for Engineers Using Python*. CRC Press.

**Yang, X.-S. (2020).** *Nature-inspired optimization algorithms*. Academic Press.