1. 一般容量大于10kW的电动机可直接启动。（×）

2. 按钮连锁的正、反转控制线路操作不方便，因为要改变电动机的转向，必须先按停止按钮再按反转按钮才能使电动机反转。（×）

3. 点动电路主要用于某些短时工作制的场合。（√）

4. 定子串电阻起动的特点是：起动转矩小，起动时电阻上的功率损耗大，如果起动频繁则电阻的温升较高。（√）

5. 只有定子绕组为三角形接法的异步电动机才能用星-三角起动方法起动 。（√）

6. 三相笼型异步电动机以星-三角方式起动时，主回路接线的相序必须正确，以免发生星形方式起动时，朝一个方向旋转，而三角方式运转时，朝反方向旋转。（×）

7. 电动机在“星-三角”起动过程中，“星-三角”连接过程要有一定的时间间隙，短时断电，可避免由于电器动作不灵活而引起电源短路的故障发生。（√）

8. 延边三角形降压起动是一种既不用增加起动设备，又能得到较高起动转矩的起动方法。（√）

9. 要使三相绕线式异步电动机的起动转矩为最大转矩，可以在转子回路中串入合适电阻的方法来实现。（√）

10. 频敏变阻器是一种静止的，无触点的磁元件，其阻抗值随频率变化而变化 。（√）

11. 因电动机的反接制动电流很大，故定子制动回路中一般应串入电阻来限制制动电流 。（√）

12. 反接制动要求在电机转速接近零时，及时切断相序电源，以防止反向再启动。（√）

13. 通常能耗制动适用于电动机容量较大和起动、制动频繁的场合，反接制动适用于电动机容量较小而制动要求迅速的场合。（√）

14. 反接制动的方法简单可靠，适用于电动机制动次数频繁的场合 。 （×）

15. 在双速电动机的控制电路中，当△联接时，实现高速运行，当电动机做双“星型”联接时，实现低速运行。（×）

16. 中、小型三相变极双速异步电动机，欲使极对数改变一倍，只要改变定子绕组的接线，使其中一半绕组中的电流反向既可。（√）

17. 只要在绕线式异步电动机的转子电路中接入一个调速电阻，改变电阻的大小，就可平滑调速。（×）

18. 在n1不变时，改变转差率就是改变转差△n，实质上就是改变机械特性的硬度。（√）

19. 通过改变电动机供电电源频率进行调速的方法称变频调速。（√）

20. 三相异步电动机的变频调速属于有极调速。（×）

21. 当用过电流继电器或低压断路器作电动机的短路保护时，其线圈的动作电流可按1.2倍的电动机起动电流来算。（√）

22. 起升机构驱动装置设在机房后部。（√）

23. 岸边集装箱起重机的进线电压为10kv高压电。（√）

24. 集装箱桥吊控制系统一般采用闭环控制系统。（√）

25. 当起升、下降速度超过最高转速的120%时，离心式超速开关动作，停止所有机构运行。（√）

26. PN结正偏时，PN结的电阻很大。（×）

27. 用万用表测得三极管各极间PN结的正反向电阻都很大，说明三极管极间短路或被击穿了。（×）

28. 晶闸管门极与阳极之间加正向电压是晶闸管导通的条件。（×）

29. 晶闸管具有可控单向导电性。（√）

30. 当NPN型硅管工作在饱和区，则UCE为0.7伏。（√）