1. 柴油有农用柴油、轻柴油和重柴油三类，轻柴油主要用于高速柴油机，轻柴油主要性能不包括（C）。

（A）低温流动性 （B）雾化蒸发性 （C）清洁性 （D）抗暴性

2. （C）是选用柴油最重要的依据。

（A）机油温度 （B）燃油温度 （C）环境温度 （D）气缸温度

3. 每个连杆轴颈两侧都有一个主轴颈的曲轴称为（B）。

（A）非全支承曲轴 （B）全支承曲轴

（C）用于隧道式机体的曲轴 （D）用于龙门式机体的曲轴

4. 活塞环的间隙通常包括（C）个。

（A）1 （B）2 （C）3 （D）4

5. 活塞在气缸内做往复直线运动的两个极端位置称为（A）。

（A）止点 （B）远点 （C）近点 （D）分点

6. 多气缸内燃机各个气缸（C）的总和称为内燃机的排量。

（A）总容积 （B）燃烧室容积 （C）工作容积 （D）任意容积

7.（D）是驱动气门的主要元件，是用来控制和驱动气门的开闭。

（A）曲轴 （B）阶梯轴 （C）销轴 （D）凸轮轴

8. 不属于内燃机机体组成的有（B）。

（A）气缸体 （B）曲轴 （C）曲轴箱 （D）气缸盖

9. 活塞的裙部用来为活塞导向和承受（D）。

（A）正压力 （B）负压力 （C）背压力 （D）侧压力

10. 内燃机正常工作时，活塞对气缸壁的侧压力的方向是（B）的。

（A）不变 （B）变化 （C）随机 （D）固定

11. 柴油的着火性是指柴油的自燃能力，其评定指标是（C）。

（A）辛烷值 （B）丙烷值 （C）十六烷值 （D）十八烷值

12. 通常把柴油机的燃烧过程分为（C）个阶段。

（A）2 （B）3 （C）4 （D）5

13. 内燃机的指示功率减去机械损失功率后所剩的功率称为（A）。

（A）有效功率 （B）机械功率 （C）摩擦功率 （D）总功率

14. 内燃机的排量与（D）无关。

（A）活塞行程 （B）气缸直径 （C）气缸数 （D）燃烧室容积

15. 柴油机的最大爆发压力约等于（B）Mpa。

（A）0.08 （B）0.8 （C）8 （D）80

16. 内燃机的动力性能指标不包括（A）。

（A） 有效热效率 （B）指示功率

（C）有效功率 （D）标定功率

17. 缸V型发动机曲轴的连杆轴颈数为（B）个。

（A）3 （B）6 （C）9 （D）12

18. 柴油机燃烧时的最高爆发压力发生在（C）。

（A）压缩上止点 （B）压缩上止点前

（C）压缩上止点后15°左右 （D）压缩上止点后90°左右

19. 柴油机开始燃烧点发生在（B）。

（A）压缩上止点 （B）压缩上止点前

（C）压缩上止点后15°左右 （D）压缩上止点后90°左右

20. 轴针式喷油器一般用于（A）燃烧室。

（A）分开式 （B）球形 （C）U形 （D）直接喷射式

21. 起动过程中，频敏变阻器的阻抗值随异步电动机的（C）。

（A）定子频率变化 （B）定子电压变化

（C）转子频率变化 （D）转子电压变化

22. 减小三相绕线式异步电动机起动电流的方法有（D）。

（A）定子绕组串电容 （B）转子绕组串电容

（C）定子绕组串频敏变阻器 （D）转子绕组串频敏变阻器

23. 三相异步电动机反接制动时，采用对称电阻接法，在限制制动转矩的同时也限制（A）。

（A）制动电流 （B）起动电流 （C）制动电压 （D）起动电压

24. 速度继电器主要用于（A）。

（A）反接制动控制 （B）全电压起动控制 （C）能耗制动控制 （D）再生制动控制

25. 反接制动方法简单可靠，适用于电动机容量为（A）。

（A）10KW以下 （B）20KW以下 （C） 30KW以下 （D）15KW以下

26. 反接制动是在电动机需要停车时，采取（A），使电动机迅速的停下来。

（A）对调电动机定子绕组的两相电源线（B）对调电动机转子绕组的两相电源线

（C）直流电源通入转子绕组（D）直流电源通入定子绕组

27. 反接制动是用速度继电器来检测电动机的速度变化，在（C）范围内速度继电器触头动作。

（A）100～2800r/min （B）150～3000r/min

（C）120～3000r/min （D）100～3000r/min

28. 反接制动是用速度继电器来检测电动机的速度变化，当转速低于（A），其触头恢复原位。

（A）100r/min （B）120r/min （C）150r/min （D）180r/min

29. 三相异步电动机实现能耗制动的方法是（C）。

（A）在定子绕组中通入直流电 （B）在定子绕组中通入反相序的三相交流电

（C）切断定子绕组的交流电源后再通入直流电 （D）切断定子绕组的交流电源后再接入直流电阻

30. 在三相异步电动机脱离三相交流电源后，给定子绕组加一直流电源的目的是（A）。

（A）产生静止磁场阻止转子旋转 （B）产生脉动磁场阻止转子旋转

（C）产生反向磁场阻止转子旋转 （D）产生旋转磁场阻止转子旋转

31. 三相异步电动机常用的制动方法中制动时间最长的是（A）。

（A）能耗制动 （B）机械制动 （C）反接制动 （D）回馈制动

32. 三相异步电动机常用的制动方法中最节能的是（D）。

（A）能耗制动 （B）机械制动 （C）反接制动 （D）回馈制动

33. 速度继电器在单向反接制动控制电路中的作用是（D）。

（A）降低电动机的转速 （B）降低反接制动电流

（C）控制反接制动开始 （D）控制反接制动结束

34. 下列哪项不是三相异步电动机常用的电气制动方法有（C）。

（A）倒拉反接制动 （B）电源反接制动

（C）电磁抱闸制动 （D）能耗制动

35. 双速电动机属于（C）调速方法。

（A）变频 （B）改变转差率 （C）改变磁极对数 （D）降低电压

36. 三相异步电动机变极调速的方法一般适用于（A）。

（A）鼠笼式异步电动机 （B）绕线式异步电动机

（C）同步电动机 （D）滑差电动机

37. 下列哪项不属于变转差率调速（D）。

（A）串级调速 （B）转子串电阻调速

（C）调压调速 （D）变极调速

38. 绕线式异步电动机的转子电路中串入一个调速电阻属于（C）调速。

（A）变极 （B）变频 （C）变转差率 （D）变容

39. 通过变频手段调节三相异步电动机转速时，频率越高，电机转速（A）。

（A）越快 （B）越慢 （C）不变 （D）正弦变化

40. 三相异步电动机的转速和（D）成正比。

（A）电压 （B）电流 （C）功率 （D）频率

41. 在电气控制中，（C）保护是依靠接触器本身实现的。

（A）短路 （B）过载 （C）欠压 （D）超速

42. 三相异步电动机过载保护常采用的电器是（B）。

（A）熔断器 （B）热继电器 （C）过电流继电器 （D）压力继电器

43. 热继电器误动作，是因为其（D）。

（A）电压整定值太大 （B）电压整定值太小

（C）电流整定值太大 （D）电流整定值太小

44. 要使俯仰起到（B），应在俯仰室操作。

（A）80° （B）85° （C）95° （D）90°

45. 当风速大于（A）米/秒时，应将大车运行到锚定位置定位。

（A）25 （B）20 （C）30 （D）35

46. 桥吊前伸梁起到终点位置时有安全钩栓锁，变幅钢丝绳处于（D）状态。

（A）锚定 （B） 任意 （C） 张紧 （D）松弛

47. 应急电源供（C）使用。

（A）小车电机 （B）大车电机 （C）俯仰电机 （D）起升电机

48. 岸边集装箱起重机的进线电压为（A）高压电。

（A）10kv （B）15kv （C）20kv （D）25kv

49. 岸桥的柴油机发电机组可以设置在（C）。

（A）海侧门框处 （B）陆侧门框处 （C）后大梁 （D）电气房

50. 桥吊控制系统中用得最多的限位是（C）。

（A）摆杆限位 （B）凸轮限位 （C）接近限位 （D）双滚轮限位

51. 岸桥司机室与电气房之间的通讯是通过（B）将PROFIBUS信号与光信号进行互换以实现通讯。

（A）A/D转换器 （B）光电转换器 （C）D/A转换器 （D）信号连接器

52. 当起重重量超过额定重量的110%，延时（B）S后，超载指示灯亮，此时重物只能下降不能上升。

（A）1.0 （B）1.5 （C）2.0 （D）2.5

53. 集装箱机械主要机构一般均采用顺序为（C）的三级保护系统。

（A）终点—减速—极限 （B）极限—减速—终点

（C）减速—终点—极限 （D）减速—极限—终点

54. 集装箱主要机构均采用互不相关的双保护系统，起升机构采用（A）。

（A）凸轮限位加编码器 （B）摆杆限位加编码器

（C）摆杆限位加凸轮限位 （D）摆杆限位加缓冲装置

55. 小车海陆侧减速限位放置在海陆侧终点前的（B）左右位置。

（A）12米 （B）10米 （C）13米 （D）15米

56. 变频调速是通过改变输入电动机电源的（ C ）来改变电动机的转速。

（A）电压 （B）电流 （C）频率 （D）相位

57. 硅管的导通压降为（D）V。

（A）0 （B）0.2 （C）0.5 （D）0.7

58. 常用万用表的（C）来测量二极管来判断它的极性和质量好坏。

（A）电压档 （B）电流档 （C）电阻档 （D）功率档

59. 晶体三极管用于放大时，应使其（A）。

（A）发射结正偏、集电结反偏 （B）发射结正偏、集电结正偏

（C）发射结反偏、集电结正偏 （D）发射结反偏、集电结反偏

60. 测得硅三极管的极间电压UBE、UCE分别为0伏，12伏，则管子工作在（C）状态。

（A）放大 （B）饱和 （C）截止 （D）不一定