

2.3 向量的乘积

在长久的探索实践中，人们定义了多种向量乘积。这节主要介绍其中几何意义较明确的两种：内积和外积。

2.3.1 逐元素乘积

设两个向量 $\vec{r}_1 = (x_1, y_1)$, $\vec{r}_2 = (x_2, y_2)$ 。二者的逐元素乘积是一个向量，记作 $\vec{r}_1 * \vec{r}_2$ 。该向量的各分量是 \vec{r}_1, \vec{r}_2 对应分量的乘积，即

$$\vec{r}_1 * \vec{r}_2 = (x_1 x_2, y_1 y_2)$$

式中 "*" 号不能省略。

逐元素乘积是数量的乘积在向量上的直接延拓，这使得它与数量乘法有十分相似的性质。

1. 交换律: $\vec{r}_1 * \vec{r}_2 = \vec{r}_2 * \vec{r}_1$
2. 结合律: $\vec{r}_1 * (\vec{r}_2 * \vec{r}_3) = (\vec{r}_1 * \vec{r}_2) * \vec{r}_3$
3. 分配律: $(\vec{r}_1 + \vec{r}_2) * \vec{r}_3 = \vec{r}_1 * \vec{r}_3 + \vec{r}_2 * \vec{r}_3$
4. 消去律: 若 $\vec{r}_1 * \vec{r}_3 = \vec{r}_2 * \vec{r}_3$, 且 \vec{r}_3 各分量都不为零, 则 $\vec{r}_1 = \vec{r}_2$

逐元素乘积容易理解，但它的几何意义较小，所以它不是我们介绍的重点。

2.3.2 内积 (点乘)

两个向量的 **内积** 是一个数。设两个向量 $\vec{r}_1 = (x_1, y_1)$, $\vec{r}_2 = (x_2, y_2)$, \vec{r}_1 与 \vec{r}_2 的内积记作 $\vec{r}_1 \cdot \vec{r}_2$, 乘号 "." **不能省略**。内积的结果为

$$\vec{r}_1 \cdot \vec{r}_2 = x_1 x_2 + y_1 y_2$$

向量的内积具有以下性质：

1. 交换律: $\vec{r}_1 \cdot \vec{r}_2 = \vec{r}_2 \cdot \vec{r}_1$
2. 结合律不成立: $\vec{r}_1 \cdot (\vec{r}_2 \cdot \vec{r}_3) \neq (\vec{r}_1 \cdot \vec{r}_2) \cdot \vec{r}_3$ (左式向量与 \vec{r}_1 共线, 右式向量与 \vec{r}_3 共线, 容易构造反例使得左右两式不共线, 此时左右两式一定不相等)
3. 正定性: $\vec{r} \cdot \vec{r} = |\vec{r}|^2 \geq 0$, 当且仅当 $\vec{r} = \vec{0}$ 时有 $\vec{r} \cdot \vec{r} = 0$
4. 线性性: $(a \cdot \vec{r}_1) \cdot \vec{r}_2 = a \cdot (\vec{r}_1 \cdot \vec{r}_2)$ $(\vec{r}_1 + \vec{r}_2) \cdot \vec{r}_3 = \vec{r}_1 \cdot \vec{r}_3 + \vec{r}_2 \cdot \vec{r}_3$

线性性也可表述为：

$$(a \cdot \vec{r}_1 + b \cdot \vec{r}_2) \cdot \vec{r}_3 = a(\vec{r}_1 \cdot \vec{r}_3) + b(\vec{r}_2 \cdot \vec{r}_3)$$

内积看起来就是把逐元素乘积的各分量相加，但它确实有良好的几何意义。

对平面上的两个向量 \vec{r}_1, \vec{r}_2 ，设夹角 $\langle \vec{r}_1, \vec{r}_2 \rangle = \theta$ 。则内积

$$\vec{r}_1 \cdot \vec{r}_2 = |\vec{r}_1| \cdot |\vec{r}_2| \cos(\theta)$$

证明：设 $\vec{r}_1 = (x_1, y_1) = \langle r_1, \theta_1 \rangle$, $\vec{r}_2 = (x_2, y_2) = \langle r_2, \theta_2 \rangle$ ，则

$$\begin{aligned} \vec{r}_1 \cdot \vec{r}_2 &= x_1 x_2 + y_1 y_2 \\ &= r_1 \cos(\theta_1) \cdot r_2 \cos(\theta_2) + r_1 \sin(\theta_1) \cdot r_2 \sin(\theta_2) \\ &= r_1 r_2 (\cos(\theta_1) \cos(\theta_2) + \sin(\theta_1) \sin(\theta_2)) \\ &= r_1 r_2 \cos(\theta_2 - \theta_1) \\ &= r_1 r_2 \cos(\theta) \quad (\text{注：}\langle \vec{r}_2 \rangle - \langle \vec{r}_1 \rangle \equiv \langle \vec{r}_1, \vec{r}_2 \rangle) \end{aligned}$$

根据内积的几何意义，我们可以用内积判断向量是否垂直。

对向量 \vec{r}_1, \vec{r}_2 ， $\vec{r}_1 \perp \vec{r}_2$ 等价于 $\vec{r}_1 \cdot \vec{r}_2 = 0$ 。

若 \vec{r}_1, \vec{r}_2 垂直，则两向量夹角与 90° 或 -90° 同余，余弦值总为 0，所以向量内积为 0。

2.3.3 外积 (叉乘)

两个向量的 **外积** 同样是一个数。设两个向量 $\vec{r}_1 = (x_1, y_1)$, $\vec{r}_2 = (x_2, y_2)$ ， \vec{r}_1 与 \vec{r}_2 的外积记作 $\vec{r}_1 \times \vec{r}_2$ ，乘号“ \times ”**不能省略**。外积的结果为

$$\vec{r}_1 \times \vec{r}_2 = x_1 y_2 - x_2 y_1$$

外积主要有以下性质：

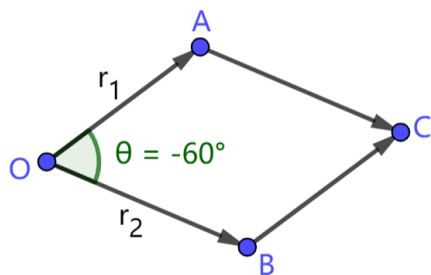
1. 反交换律： $\vec{r}_1 \times \vec{r}_2 = -\vec{r}_2 \times \vec{r}_1$
2. 线性性： $(a \cdot \vec{r}_1 + b \cdot \vec{r}_2) \times \vec{r}_3 = a(\vec{r}_1 \times \vec{r}_3) + b(\vec{r}_2 \times \vec{r}_3)$
3. 对任意 \vec{r} ， $\vec{r} \times \vec{r} = 0$

外积的几何意义同样与夹角有关。仿照内积的方法可以证明：

对平面上的两个向量 \vec{r}_1, \vec{r}_2 ，设夹角 $\langle \vec{r}_1, \vec{r}_2 \rangle = \theta$ 。则外积

$$\vec{r}_1 \times \vec{r}_2 = |\vec{r}_1| \cdot |\vec{r}_2| \sin(\theta)$$

如下图，在平行四边形 $OACB$ 中， $\overrightarrow{OA} = \vec{r}_1$, $\overrightarrow{OB} = \vec{r}_2$, $\langle \vec{r}_1, \vec{r}_2 \rangle = \theta$ 。根据平行四边形的面积公式， $OACB$ 的面积与 \vec{r}_1, \vec{r}_2 外积的绝对值相等。



外积可以用于判定向量平行。

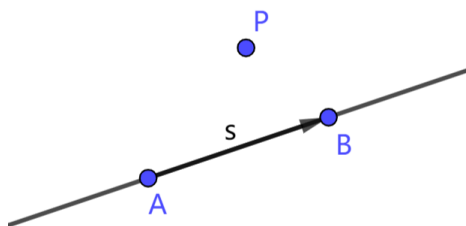
对向量 \vec{r}_1, \vec{r}_2 , $\vec{r}_1 \parallel \vec{r}_2$ 等价于 $\vec{r}_1 \times \vec{r}_2 = 0$ 。

外积还可以用于求解点到直线的距离。在上图中, 考虑点 A 到直线 OB 的距离, 设为 h 。平行四边形的面积 $S = h \cdot |OB| = |\vec{OA} \times \vec{OB}|$, 于是有

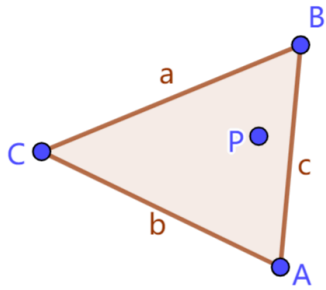
$$h = \frac{|\vec{OA} \times \vec{OB}|}{|\vec{OB}|}$$

习题

1. 设非零向量 \vec{r}_1, \vec{r}_2 的长度为定值, 方向可变。当 \vec{r}_1, \vec{r}_2 具有怎样的方向时,
 1. 内积 $\vec{r}_1 \cdot \vec{r}_2$ 取得最大值?
 2. 内积 $\vec{r}_1 \cdot \vec{r}_2$ 取得最小值?
 3. 外积 $\vec{r}_1 \times \vec{r}_2$ 取得最大值?
 4. 外积 $\vec{r}_1 \times \vec{r}_2$ 取得最小值?
2. 证明: $|\vec{r}_1 \cdot \vec{r}_2|^2 + |\vec{r}_1 \times \vec{r}_2|^2 = |\vec{r}_1|^2 |\vec{r}_2|^2$ 。
3. 如下图, 已知直线上两点 A, B , 直线的方向向量 $\vec{AB} = \vec{s}$ 。对于平面上的任一点 P , 如何判断 P 位于直线 AB 的哪一侧?



4. 已知平面上一个三角形的三个顶点 A, B, C , 对平面上任一点 P , 满足什么条件时, 可以判定点 P 在三角形 ABC 内部? 试用外积表示判定条件。(提示: 参考问题 3)



5. 下图是一个镜面反射模型，已知反射面上一点 A ，有一个单位向量 \vec{n} 与反射面垂直，由后侧指向前侧。已知该向量的方向为 θ 。

1. 由点 A 和方向 θ 能否唯一确定一个反射面？用 θ 表示 \vec{n} 。
2. 对平面上一点 P ，满足什么条件时，可以判定点 P 在反射面的后侧？
3. 若点 P 在反射面的后侧，点 P, P' 关于反射面对称，试求 $|PP'|$ 和 P' 点坐标。

