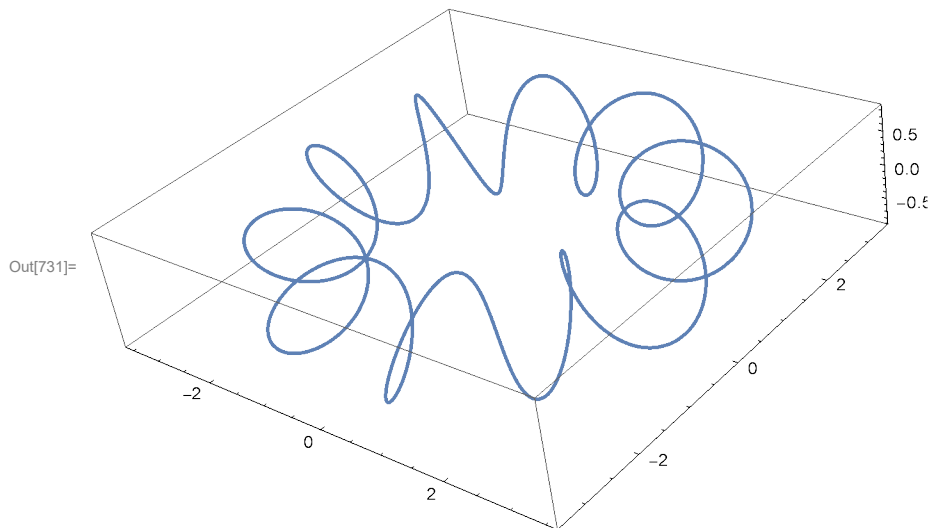


## Driven toroidal helix as a generalization of the Kapitza pendulum

不难画出带电粒子运动的螺旋轨迹·如下图：

In[730]:=

```
R=2.5;r=0.8;M=10;V0=5;  
ParametricPlot3D[{(R+r Cos[u]) Cos[u/M], (R+r Cos[u]) Sin[u/M], r Sin[u]}, {u, 0, 2π*M}]
```



In[732]:=

In[733]:=

```
Clear["Global`*"];
```

考虑体系的拉氏量，对位置 $\mathbf{r}(u)$ 关于时间求导，得到与论文当中一致的结果：

$$\begin{aligned}\mathcal{L} &= \frac{m}{2} \left( \frac{d\mathbf{r}(u)}{dt} \right)^2 - q \cos(\omega t) \mathbf{E}_0 \cdot \mathbf{r}(u) - V_0 \cos\left(\frac{u}{M}\right) \\ &= \frac{m}{2} (r^2 + a^2 (R + r \cos(u))^2) \dot{u}^2 \\ &\quad - q E_0 (R + r \cos(u)) \cos(\omega t) \cos(au) - V_0 \cos(au), \quad (5)\end{aligned}$$

```

In[734]:= rad={ (R+r Cos[u[t]]) Cos[u[t]/M], (R+r Cos[u[t]]) Sin[u[t]/M], r Sin[u[t]] };
v2=Dot[D[rad,t],D[rad,t]]/.{M->1/a} //Simplify
{ (R+r Cos[u[t]])^2 //Expand } /. {Cos[u[t]]^2->1+Cos[2 u[t]]/2} //Expand
L=-m/2 v2-q Cos[w t]*Dot[rad,{E0,0,0}]-V0 Cos[u[t]/M] /. {M->1/a};
L //TraditionalForm

```

$$\text{Out[735]} = \frac{1}{2} \left( 2 r^2 + a^2 r^2 + 2 a^2 R^2 + 4 a^2 r R \cos[u[t]] + a^2 r^2 \cos[2 u[t]] \right) u'[t]^2$$

$$\text{Out[736]} = \left\{ \frac{r^2}{2} + R^2 + 2 r R \cos[u[t]] + \frac{1}{2} r^2 \cos[2 u[t]] \right\}$$

Out[738]//TraditionalForm=

$$\frac{1}{4} m u'(t)^2 \left( a^2 r^2 \cos(2 u(t)) + a^2 r^2 + 4 a^2 r R \cos(u(t)) + 2 a^2 R^2 + 2 r^2 \right) - E_0 q \cos(t w) \cos(a u(t)) (r \cos(u(t)) + R) - V_0 \cos(a u(t))$$

之后，定义 $l^2$ 带入拉氏量当中，并与之前结果相减，发现为0说明前后结果一致：

$$l^2(u) := \frac{1}{a^2} (r^2 + a^2 (R + r \cos(u))^2).$$

$$\mathcal{L} = \frac{ma^2}{2} l^2(u) \dot{u}^2 - \left( V_0 + q E_0 \frac{\sqrt{l^2(u) a^2 - r^2}}{a} \cos(\omega t) \right) \cos(au). \quad (7)$$

```

In[739]:= l2=1/a^2*(r^2+a^2(R+r Cos[u[t]])^2);
LL=m a^2/2 l2 u'[t]^2-Cos[a u[t]](V0+q E0 Cos[w t] sqrt(l2*a^2-r^2)/a);
Simplify[LL,{a>0,R>0,r>0,Cos[u[t]]>0}]-L //Simplify

```

Out[741]= 0

令 $r>0$ ，从而得到Kapitza pendulum 模型的拉氏量：

$$\mathcal{L}_K = \frac{m}{2} a^2 R^2 \dot{u}^2 + (V_0 + q E_0 R \cos(\omega t)) \cos(au).$$

In[742]:= Simplify[LL/.{r->0},{a>0,R>0}]

$$\text{Out[742]} = - (V_0 + E_0 q R \cos[t w]) \cos[a u[t]] + \frac{1}{2} a^2 m R^2 u'[t]^2$$

将拉氏量带入拉格朗日方程，得到运动方程，并于原文结果对比，发现结果的一项差了1/2的系数，不过这不影响最终结果

$$\begin{aligned} m[r^2 + a^2(R + r \cos(u))^2] \ddot{u} - V_0 a \sin(au) \\ - q E_0 \cos(\omega t) [r \sin(u) \cos(au) + a(R + r \cos(u)) \sin(au)] \\ + m a^2 r \sin(u) (R + r \cos(u)) \dot{u}^2 / 2 = 0. \end{aligned} \quad (9)$$

```
In[743]:= motion=Simplify[D[LL,u[t]]-D[D[LL,u'[t]],t],{a>0,R>0,r>0,Cos[u[t]]>0}];
motion//TraditionalForm
```

```
Out[744]//TraditionalForm=
```

$$m u''(t) \left( a^2 (r \cos(u(t)) + R)^2 + r^2 \right) - a^2 m r u'(t)^2 \sin(u(t)) (r \cos(u(t)) + R) - \\ a \sin(a u(t)) (E_0 q \cos(t w) (r \cos(u(t)) + R) + V_0) - E_0 q r \sin(u(t)) \cos(t w) \cos(a u(t))$$

对运动方程令 $r \rightarrow 0$ ，得到Kapitza形式的运动方程，与原文的对  
比：

$$m a^2 R^2 \ddot{u} = [V_0 a + q E_0 \cos(\omega t) a R] \sin(a u). \quad (12)$$

```
In[745]:= motion/.{r->0}
```

```
Out[745]= -a (V0 + E0 q R Cos[t w]) Sin[a u[t]] + a^2 m R^2 u''[t]
```

最后，对于有限的 $r$ ，我们仿照类似的形式，求出系数：

```
In[746]:= Solve[motion==0,u''[t]]
```

```
Out[746]= {{u''[t] -> (E0 q r Cos[t w] Cos[a u[t]] Sin[u[t]] + a V0 Sin[a u[t]] +
a E0 q r Cos[t w] Sin[a u[t]] + a E0 q r Cos[t w] Cos[u[t]] Sin[a u[t]] +
a^2 m r R Sin[u[t]] u'[t]^2 + a^2 m r^2 Cos[u[t]] Sin[u[t]] u'[t]^2) /
(m (r^2 + a^2 R^2 + 2 a^2 r R Cos[u[t]] + a^2 r^2 Cos[u[t]]^2))}}
```

$$\tilde{t} = t \frac{\omega}{2\pi}, \quad \tilde{r} = \frac{r}{R}, \quad \tilde{E} = \frac{4\pi^2 q E}{m R \omega^2}, \quad \tilde{V} = \frac{4\pi^2 V}{m R^2 \omega^2}. \quad (10)$$

```
In[747]:= (E0 q r Cos[t w] Cos[a u[t]] Sin[u[t]] + a V0 Sin[a u[t]] + a E0 q R Cos[t w] Sin[a u[t]] + a E0 q
```

```
Out[747]= w^2 (a V0 Sin[a u[2 pi t/w]] + E0 Cos[2 pi t]
(r Cos[a u[2 pi t/w]] Sin[u[2 pi t/w]] + a (1 + r Cos[u[2 pi t/w]]) Sin[a u[2 pi t/w]]) +
4 a^2 pi^2 r (1 + r Cos[u[2 pi t/w]]) Sin[u[2 pi t/w]] u'[2 pi t/w]^2 /
(4 pi^2 (a^2 + r^2 + 2 a^2 r Cos[u[2 pi t/w]] + a^2 r^2 Cos[u[2 pi t/w]]^2))
```

```
In[748]:= %/.{Cos[u[2 pi t/w]]->1,Cos[a u[2 pi t/w]]->1,Sin[u[2 pi t/w]]->u,Sin[a u[2 pi t/w]]->a u,u'[2 pi t/w]->0}/,
```

```
Out[748]= u w^2 (a^2 V0 + E0 (r + a^2 (1 + r)) Cos[2 pi t])
4 pi^2 (r^2 + a^2 (1 + r)^2)
```

$$\alpha_1 = -\frac{V_0 a^2}{4\pi^2 (r^2 + a^2 (1 + r)^2)},$$

$$\beta_1 = \frac{E_0 (a^2 (1 + r) + r)}{4\pi^2 (r^2 + a^2 (1 + r)^2)}.$$

发现系数完全吻合！