

# Geometrie analitică euclidiană în spațiu

Def. Fie  $x, y \in \mathbb{R}^n$ . Se numește produsul scalar dintre vectorii  $x$  și  $y$  numărul  $\langle x, y \rangle = x \cdot y = x_1 y_1 + \dots + x_n y_n \in \mathbb{R}$ , unde  $x = (x_1, \dots, x_n)$  și  $y = (y_1, \dots, y_n)$ .

Obs.  $x \cdot y = \|x\| \cdot \|y\| \cdot \cos \angle(x, y)$

Def. Fie  $x, y \in \mathbb{R}^3$ . Se numește produsul vectorial dintre vectorii  $x$  și  $y$

$$x \times y = \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \end{vmatrix} = e_1 \begin{vmatrix} x_2 & x_3 \\ y_2 & y_3 \end{vmatrix} - e_2 \begin{vmatrix} x_1 & x_3 \\ y_1 & y_3 \end{vmatrix} + e_3 \begin{vmatrix} x_1 & x_2 \\ y_1 & y_2 \end{vmatrix} \in \mathbb{R}^3$$

unde  $x = (x_1, x_2, x_3)$ ,  $y = (y_1, y_2, y_3)$ ,  $e_1 = (1, 0, 0)$ ,  $e_2 = (0, 1, 0)$ ,  $e_3 = (0, 0, 1)$ .

Obs. Produsul vectorial este un vector perpendicular pe ceilalți doi.

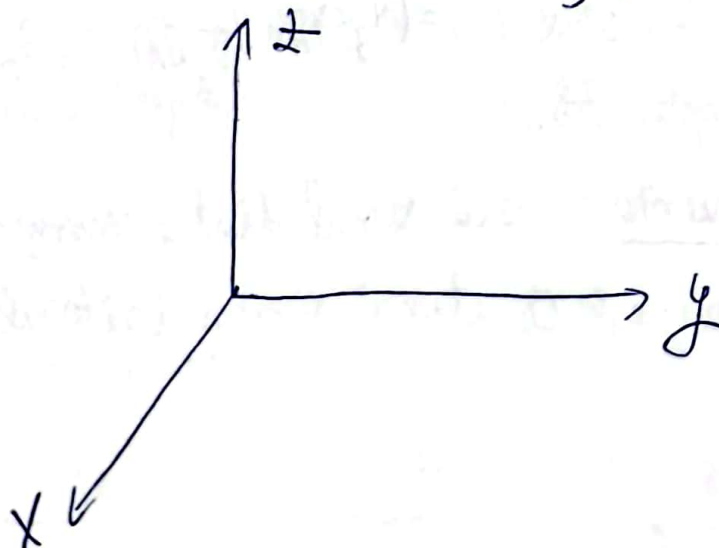
Obs.  $\|x \times y\| = \|x\| \cdot \|y\| \cdot \sin \angle(x, y)$ .

Def. Fie  $x, y, z \in \mathbb{R}^3$ . Se numește produsul mixt al vectorilor  $x = (x_1, x_2, x_3)$ ,

$y = (y_1, y_2, y_3)$  și  $z = (z_1, z_2, z_3)$  numărul

$$z \wedge x \wedge y = z \cdot (x \times y) = \begin{vmatrix} z_1 & z_2 & z_3 \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \\ z_1 & z_2 & z_3 \end{vmatrix} = x \wedge y \wedge z \in \mathbb{R}$$

Sistemul de axe în  $\mathbb{R}^3$ :



## Distanța dintre două puncte

Fie  $A(x_A, y_A, z_A)$  și  $B(x_B, y_B, z_B)$ . Atunci  $AB = \|\vec{AB}\| =$   
 $= \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2 + (z_B - z_A)^2}$ , unde  $\|X\| = \sqrt{x_1^2 + \dots + x_n^2}$  este  
norma vectorului  $X = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$ .

## Ecuația dreptei

### a) prin două puncte

Fie  $A(x_A, y_A, z_A)$  și  $B(x_B, y_B, z_B)$ . Atunci ecuația dreptei  $D$  este:

$$D: \frac{x - x_A}{x_B - x_A} = \frac{y - y_A}{y_B - y_A} = \frac{z - z_A}{z_B - z_A} = t \in \mathbb{R} \Rightarrow \begin{cases} x = t(x_B - x_A) + x_A \\ y = t(y_B - y_A) + y_A \\ z = t(z_B - z_A) + z_A \end{cases} (*)$$

Sistemul (\*) este format din ecuațiile parametrice ale dreptei  $D$ .

Obs. Dacă  $P \in D$ , atunci  $P = (t(x_B - x_A) + x_A, t(y_B - y_A) + y_A, t(z_B - z_A) + z_A)$ ,  
 $\forall t \in \mathbb{R}$ .

Obs. Vectorul  $\vec{AB} = (x_B - x_A, y_B - y_A, z_B - z_A)$  se numește vectorul director  
al dreptei  $AB$ .

Convenție: Dacă unul dintre numitorii fracțiilor de la ecuația  
dreptei este 0, atunci și numărătorul este 0.



b) prim punct și vector:

Fie  $A(x_A, y_A, z_A)$  și  $V=(V_1, V_2, V_3)$ . Atunci ecuația dreptei  $D$  este:

$$D: \frac{x-x_A}{V_1} = \frac{y-y_A}{V_2} = \frac{z-z_A}{V_3}$$

Intersecția a două drepte:

$$\text{Fie } D_1: \frac{x-x_A}{u_1} = \frac{y-y_A}{u_2} = \frac{z-z_A}{u_3} = t \text{ și}$$

$$D_2: \frac{x-x_B}{v_1} = \frac{y-y_B}{v_2} = \frac{z-z_B}{v_3} = \Delta. \text{ Avem sistemul:}$$

$$\begin{cases} x = tu_1 + x_A = \Delta v_1 + x_B \\ y = tu_2 + y_A = \Delta v_2 + y_B \\ z = tu_3 + z_A = \Delta v_3 + z_B \end{cases} \text{ și găsim valorile lui } t \text{ și } \Delta.$$

Obs.  $x, y$  și  $z$  sunt coordonatele punctului de intersecție.

Obs. Dacă vrem să intersectăm  $n$  drepte, procedăm în același mod, rezolvând sistemul format din ecuațiile parametrice a tuturor dreptelor și determinând valorile rapoartelor (similar cum am găsit pe  $t$  și  $\Delta$  la cazul cu 2 drepte).

Poziția relativă a două drepte

Fie ~~AB~~ dreptele  $AB$  și  $CD$ , unde:

$$AB: \frac{x-x_A}{x_B-x_A} = \frac{y-y_A}{y_B-y_A} = \frac{z-z_A}{z_B-z_A} \text{ și } CD: \frac{x-x_C}{x_D-x_C} = \frac{y-y_C}{y_D-y_C} = \frac{z-z_C}{z_D-z_C} \quad (3)$$

$$a) AB \text{ și } CD \text{ sunt necoplanare} \Leftrightarrow \overrightarrow{AB} \wedge \overrightarrow{CD} \wedge \overrightarrow{AC} \neq 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{vmatrix} x_B - x_A & y_B - y_A & z_B - z_A \\ x_D - x_C & y_D - y_C & z_D - z_C \\ x_C - x_A & y_C - y_A & z_C - z_A \end{vmatrix} \neq 0.$$

Obs. Dacă determinantul este 0, atunci dreptele sunt coplanare.

$$b) AB \parallel CD \Leftrightarrow \overrightarrow{AB} \parallel \overrightarrow{CD} \Leftrightarrow \frac{x_D - x_C}{x_B - x_A} = \frac{y_D - y_C}{y_B - y_A} = \frac{z_D - z_C}{z_B - z_A}$$

$$c) AB \perp CD \Leftrightarrow \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD} = 0 \Leftrightarrow (x_B - x_A)(x_D - x_C) + (y_B - y_A)(y_D - y_C) + (z_B - z_A)(z_D - z_C) = 0.$$

Unghiul a două drepte:

$$\angle(AB, CD) = \angle(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{CD}) \in [0, \pi] \text{ și } \cos \angle(AB, CD) = \frac{\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD}}{\|\overrightarrow{AB}\| \cdot \|\overrightarrow{CD}\|}.$$

Distanța dintre două drepte:

$$\text{dist}(AB, CD) = \frac{|\overrightarrow{AC} \cdot (\overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{CD})|}{\|\overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{CD}\|}.$$

Distanța de la un punct la o dreaptă:

$$\text{dist}(A, BC) = \frac{\|\overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC}\|}{\|\overrightarrow{BC}\|}.$$



## Ecuatia planului

a) Ecuatia generală a planului:  $ax+by+cz+d=0$ .

b) Ecuatia prin 3 puncte:

$$(ABC): \begin{vmatrix} x-x_A & y-y_A & z-z_A \\ x_B-x_A & y_B-y_A & z_B-z_A \\ x_C-x_A & y_C-y_A & z_C-z_A \end{vmatrix} = 0.$$

Obs. A, B și C nu trebuie să fie coliniare!

c) Ecuatia prin punct și doi vectori:

Fie  $A(x_A, y_A, z_A) \in \bar{u}$  și  $u=(u_1, u_2, u_3), V=(v_1, v_2, v_3) \in \bar{u}$ . Atunci:

$$\bar{u}: \begin{vmatrix} x-x_A & u_1 & v_1 \\ y-y_A & u_2 & v_2 \\ z-z_A & u_3 & v_3 \end{vmatrix} = 0.$$

Obs. Vectorii  $u$  și  $v$  nu trebuie să fie paraleli!

Def. Numim normala la planul  $\bar{u}: ax+by+cz+d=0$

Vectorul  $N_{\bar{u}} = (a, b, c)$ .

Obs. Normala la plan este întotdeauna perpendiculară pe plan.

Obs. Dacă avem doi vectori  $u, v \in \bar{u}$ , atunci  $N_{\bar{u}} = u \times v$ .

d) Ecuatia prin punct și normală:

Fie  $A(x_A, y_A, z_A)$  și  $N_{\bar{u}} = (m_1, m_2, m_3)$ . Atunci:

$$\bar{u}: (x-x_A)m_1 + (y-y_A)m_2 + (z-z_A)m_3 = 0.$$

Fie două plane  $\bar{u}_1$  și  $\bar{u}_2$ . Atunci:

$$1) \bar{u}_1 \perp \bar{u}_2 \Leftrightarrow N_{\bar{u}_1} \perp N_{\bar{u}_2} \Leftrightarrow N_{\bar{u}_1} \cdot N_{\bar{u}_2} = 0.$$

$$2) \bar{u}_1 \parallel \bar{u}_2 \Leftrightarrow N_{\bar{u}_1} \parallel N_{\bar{u}_2}$$

$$3) \cos \angle(\bar{u}_1, \bar{u}_2) = \frac{N_{\bar{u}_1} \cdot N_{\bar{u}_2}}{\|N_{\bar{u}_1}\| \cdot \|N_{\bar{u}_2}\|}.$$

Obs. Pentru a găsi intersecția a două sau mai multe plane, rezolvăm sistemul de ecuații format din ecuațiile generale ale planelor.

Fie  $D$  o dreaptă și  $\bar{u}$  un plan. Atunci:

$$1) D \parallel \bar{u} \Leftrightarrow V_D \perp N_{\bar{u}}, \text{ unde } V_D \text{ este vectorul director al lui } D.$$

$$2) D \perp \bar{u} \Leftrightarrow V_D \parallel N_{\bar{u}}.$$

$$3) \sin \angle(D, \bar{u}) = \frac{|V_D \cdot N_{\bar{u}}|}{\|V_D\| \cdot \|N_{\bar{u}}\|}.$$

Obs. Pentru a găsi intersecția dintre o dreaptă

$$D: \frac{x-x_0}{u_1} = \frac{y-y_0}{u_2} = \frac{z-z_0}{u_3} = t \text{ și un plan}$$

$$\bar{u}: ax+by+cz+d=0,$$

înlocuim în ecuația planului coordonatele punctului de intersecție

$P(tu_1+x_0, tu_2+y_0, tu_3+z_0)$  și determinăm valoarea lui  $t$ .



## Distanța de la un punct la un plan :

Fie  $A(x_A, y_A, z_A)$  și  $\pi: ax+by+cz+d=0$ . Atunci

$$\text{dist}(A, \pi) = \frac{|ax_A + by_A + cz_A + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}.$$

## Arii și volume :

1) Aria unui triunghi  $A_{ABC} = \frac{1}{2} \cdot \|\vec{AB} \times \vec{AC}\|.$

2) Volumul unui tetraedru  $V_{ABCD} = \frac{1}{6} \cdot |\Delta|$ , unde

$$\Delta = \begin{vmatrix} x_A & y_A & z_A & 1 \\ x_B & y_B & z_B & 1 \\ x_C & y_C & z_C & 1 \\ x_D & y_D & z_D & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x_A - x_D & y_A - y_D & z_A - z_D \\ x_B - x_D & y_B - y_D & z_B - z_D \\ x_C - x_D & y_C - y_D & z_C - z_D \end{vmatrix}.$$

Obs. ~~Acum  $\Delta = 0$~~

$\Delta = 0 \Leftrightarrow A, B, C, D$  coplanare.

Obs. Ecuațiile dreptelor se pot generaliza în  $\mathbb{R}^m$ , la fel și ecuațiile planelor astfel:

$A(a_1, a_2, \dots, a_m)$ ,  $V = (v_1, v_2, \dots, v_m) \Rightarrow D: \frac{x_1 - a_1}{v_1} = \dots = \frac{x_m - a_m}{v_m} \Leftrightarrow x_i - a_i = t v_i, \forall i = \overline{1, m}$

Cum dreptă

Planul este un subspațiu de dimensiune 2 în  $\mathbb{R}^m$ . Fie  $A \in \pi$  și doi vectori  $\{u, v\}$  ce formează sistem liniar independent. Atunci

$$\pi: x_i - a_i = t u_i + \Delta v_i, \forall i = \overline{1, m}$$

## Observatii:

- 1) Fie  $M$  - mijlocul lui  $[AB]$ . Atunci  $x_M = \frac{x_A + x_B}{2}$ ,  $y_M = \frac{y_A + y_B}{2}$ ,  $z_M = \frac{z_A + z_B}{2}$ .
- 2) Fie  $G$  - centrul de greutate al  $\triangle ABC$ . Atunci  $x_G = \frac{x_A + x_B + x_C}{3}$ ,  $y_G = \frac{y_A + y_B + y_C}{3}$ ,  
 $z_G = \frac{z_A + z_B + z_C}{3}$ .

- 3) Fie  $M \in [AB]$  astfel încât  $\frac{AM}{MB} = K \in \mathbb{R}$ . Atunci  $x_M = \frac{x_A + K x_B}{K+1}$ ,  
 $y_M = \frac{y_A + K y_B}{K+1}$ ,  $z_M = \frac{z_A + K z_B}{K+1}$ .

- 4)  $ABCD$  paralelogram  $\Leftrightarrow x_A + x_C = x_B + x_D$ ,  $y_A + y_C = y_B + y_D$ ,  
 $z_A + z_C = z_B + z_D$ .

Formulele ~~1, 2, 3, 4~~ au loc pentru puncte în  $\mathbb{R}^n$ , doar că în loc de  $x, y, z$  avem  $x_i$ ,  $i = \overline{1, n}$ .



### Aplicații:

1) Fie planul  $\pi: x+y+z=1$ , punctul  $M(1,2,-1)$  și dreapta

$$D: \frac{x-1}{2} = \frac{y-1}{-1} = \frac{z}{3}.$$

a) Să se scrie ecuația dreptei  $D'$  astfel încât  $M \in D'$  și  $D' \perp \pi$ .

b) Să se scrie ecuația planului  $\pi'$  astfel încât  $M \in \pi'$  și  $\pi' \perp D$ .

c) Să se scrie ecuația planului  $\pi''$  astfel încât  $M \in \pi''$  și  $D \subseteq \pi''$ .

d) Găsiți proiecția lui  $M$  pe  $D$ .

e) Găsiți proiecția lui  $M$  pe  $\pi$ .

### Soluție:

$$a) D' \perp \pi \Leftrightarrow V_{D'} \parallel N_{\pi}.$$

Averm  $\pi: x+y+z-1=0$ , deci  $N_{\pi}=(1,1,1)$ , de unde  $V_{D'}=(1,1,1)$ .

Averm și  $M \in D'$ , deci scriem ecuația prin punct și vector:

$$D': \frac{x-1}{1} = \frac{y-2}{1} = \frac{z+1}{1}.$$

$$b) D \perp \pi' \Leftrightarrow V_D \parallel N_{\pi'}. \text{ Dar } V_D=(2,-1,3), \text{ deci } N_{\pi'}=(2,-1,3).$$

Averm și  $M \in \pi'$ , deci scriem ecuația prin punct și normală:

$$\pi': (x-1) \cdot 2 + (y-2) \cdot (-1) + (z+1) \cdot 3 = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \pi': 2x - 2 - y + 2 + 3z + 3 = 0 \Leftrightarrow \pi': 2x - y + 3z = 0.$$

c) Deoarece  $D \subseteq \pi''$ , orice punct de pe dreapta  $D$  aparține planului  $\pi''$ .

Scriem ecuațiile parametrice ale dreptei  $D: \frac{x-1}{2} = \frac{y-1}{-1} = \frac{z}{3} = t \Leftrightarrow$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x = 2t+1 \\ y = -t+1 \\ z = 3t \end{cases}, t \in \mathbb{R}.$$

Pentru  $t=0$ , obținem punctul  $A(1, 1, 0)$ , iar pentru  $t=1$ , obținem punctul  $B(3, 0, 3)$ . Atunci, ecuația planului  $\pi''$  este

$$\pi'': \begin{vmatrix} x-x_M & y_A-y_M & z_B-z_M \\ y-y_M & y_A-y_M & y_B-y_M \\ z-z_M & z_A-z_M & z_B-z_M \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow \pi'': \begin{vmatrix} x-1 & 0 & 2 \\ y-2 & -1 & -2 \\ z+1 & 1 & 4 \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \pi'': -4(x-1) + 2(y-2) + 2(z+1) + 2(x-1) = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \pi'': -4x+4+2y-4+2z+2+2x-2=0 \Leftrightarrow \pi'': -2x+2y+2z=0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow -x+y+z=0$$

d) Din ecuațiile parametrice a lui  $\mathcal{D}$  avem că dacă  $P \in \mathcal{D}$ , atunci:

$$P(2t+1, -t+1, 3t), t \in \mathbb{R}.$$

$$\text{Avem } MP \perp \mathcal{D} \Leftrightarrow \overrightarrow{MP} \cdot \vec{v}_{\mathcal{D}} = 0 \Leftrightarrow (2t, -t-1, 3t+1) \cdot (2, -1, 3) = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow 4t + t + 1 + 9t + 4 = 0 \Leftrightarrow 14t + 5 = 0 \Leftrightarrow t = -\frac{5}{14}.$$

$$\text{Deci } \pi_{\mathcal{D}} M = P\left(\frac{2}{7}, \frac{9}{14}, -\frac{15}{14}\right).$$

e) Fie  $Q = \pi_{\bar{u}} M$ . Avem  $MQ \perp \bar{u} \Leftrightarrow \overrightarrow{MQ} \parallel N_{\bar{u}} \Leftrightarrow \overrightarrow{MQ} = (1, 1, 1) \cdot \lambda$

$$MQ: \frac{x-1}{1} = \frac{y-2}{1} = \frac{z+1}{1} = t \Leftrightarrow \begin{cases} x = t+1 \\ y = t+2 \\ z = t-1 \end{cases}, t \in \mathbb{R} \Rightarrow Q(t+1, t+2, t-1).$$

Dar  $Q \in \pi$ , deci  $t+1 + t+2 + t-1 = 1 \Leftrightarrow 3t+1=0 \Leftrightarrow t = -\frac{1}{3}$ . Deci

$$\pi_{\bar{u}} M = \left(\frac{2}{3}, \frac{5}{3}, -\frac{4}{3}\right). \quad \square$$



2) Fie dreptele  $D_1: \frac{x-1}{1} = \frac{y-2}{2} = \frac{z}{-1}$  și  $D_2: \begin{cases} x=0 \\ z=0 \end{cases}$

a) Arătați că  $D_1$  și  $D_2$  sunt necoplanare. Aflați ecuațiile perpendicularei comune.

b) Dați un exemplu de dreaptă  $D_3$ , coplanară cu  $D_1$ .

Soluție:

a) Avem că  $V_{D_1} = (1, 2, -1)$  și  $V_{D_2} = (0, 1, 0)$  și  $A(1, 2, 0) \in D_1$  și  $B(0, 0, 0) \in D_2$ . Calculăm

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \end{vmatrix} = -1 \cdot \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = 1 \neq 0. \text{ Deci } D_1 \text{ și } D_2 \text{ necoplanare.}$$

Fie  $P_1 \in D_1$  și  $P_2 \in D_2$ . Scrieți ecuațiile parametrice

$$D_1: \frac{x-1}{1} = \frac{y-2}{2} = \frac{z}{-1} = t \Leftrightarrow \begin{cases} x = t+1 \\ y = 2t+2 \\ z = -t \end{cases}, t \in \mathbb{R}$$

$$D_2: \begin{cases} x=0 \\ y=\lambda \\ z=0 \end{cases}, \lambda \in \mathbb{R} \text{ avem } P_1(t+1, 2t+2, -t) \text{ și } P_2(0, \lambda, 0), \text{ deci } \overrightarrow{P_1P_2} = (-t-1, \lambda-2t-2, t)$$

$$\text{Avem } P_1P_2 \perp D_1 \Leftrightarrow \overrightarrow{P_1P_2} \cdot V_{D_1} = 0 \Leftrightarrow -t-1+2(\lambda-2t-2)-t=0 \Leftrightarrow$$

$$P_1P_2 \perp D_2 \Leftrightarrow \overrightarrow{P_1P_2} \cdot V_{D_2} = 0 \Leftrightarrow \lambda-2t-2=0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -6t+2\lambda=5 \\ \lambda-2t=2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} -6t+2(2+2t)=5 \\ -2t=1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} -2t=1 \Leftrightarrow t=-\frac{1}{2} \Leftrightarrow \\ \lambda=2+2t=2-1=1. \end{cases}$$

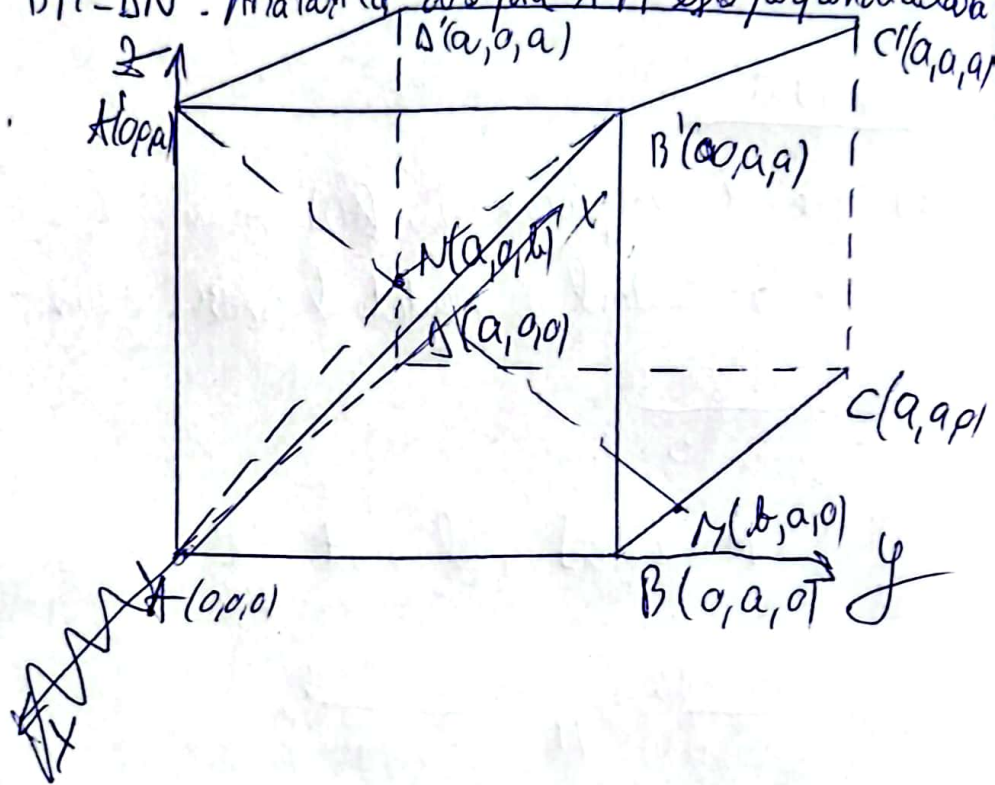
Deci  $P_1(\frac{1}{2}, 1, \frac{1}{2})$  și  $P_2(0, 1, 0)$ . Atunci

$$P_1P_2: \frac{x-\frac{1}{2}}{-\frac{1}{2}} = \frac{y-1}{0} = \frac{z-\frac{1}{2}}{-\frac{1}{2}}.$$

b) Avem  $A(1,2,0) \in \mathcal{D}_1$ , deci orice dreaptă care trece prin  $A$  va fi coplanară cu  $\mathcal{D}_1$ . De exemplu dreapta  $AB$ , cu  $B(0,0,0)$ , de ecuație

$$AB: \frac{x-1}{-1} = \frac{y-2}{-2} = \frac{z}{0} = t \Leftrightarrow \begin{cases} x = -t+1 \\ y = -2t+2 \\ z = 0 \end{cases}, t \in \mathbb{R}. \quad \square$$

3) Fie  $ABCD A'B'C'D'$  un cub. Pe segmentele  $[BC]$  și  $[D'D]$  luăm punctele  $M$ , respectiv  $N$ , astfel încât  $BM = DN$ . Arătați că dreapta  $A'M$  este perpendiculară pe planul  $(AB'N)$ .



Soluție:

Am ales centrul sistemului de axe în  $A$ . Atunci coordonatele punctelor vor fi:  $A(a,0,0)$ ,  $B(0,a,0)$ ,  $C(a,a,0)$ ,  $D(a,0,0)$ ,  $A'(0,0,a)$ ,  $B'(0,a,a)$ ,  $C'(a,a,a)$ ,  $D'(a,0,a)$ , unde  $a$  = latura cubului.

Fie  $b = BM = DN$ . Atunci avem  $M(b,a,0)$  și  $N(a,0,b)$ .

Scriem ecuația lui  $A'M$ :  $\frac{x}{b} = \frac{y}{a} = \frac{z-a}{-a}$ , deci  $\vec{A'M} = (b, a, -a)$ .



Scrisem ecuația planului  $(AB'M)$ : 
$$\begin{vmatrix} x & 0 & a \\ y & a & 0 \\ z & a & b \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow$$

$\Leftrightarrow abx + a^2y - a^2z = 0$ , deci normala este  $N_{(AB'M)} = (ab, a^2, -a^2)$ .

$A'M \perp (AB'M) \Leftrightarrow \overrightarrow{A'M} \parallel N_{(AB'M)} \Leftrightarrow (b, a, -a) = \lambda (ab, a^2, -a^2), \lambda \in \mathbb{R}$ .

Observăm că  $\lambda = a$ , deci  $A'M \perp (AB'M)$   $\square$