

Operații elementare pe matrice.

Forma Esalon. Forma esalon redusă.

Fie $A \in M_n(\mathbb{Q})$, $A = (a_{ij})$, $i = \overline{1, n}$, $j = \overline{1, n}$

Definim următoarele operații elementare pe matrice:

- înmulțirea unei linii, sau a unei coloane cu o constantă.

$$A = \begin{pmatrix} \text{---} \text{---} \text{---} \text{---} \text{---} \\ a_{i1} & a_{i2} & \text{---} & a_{in} \\ \text{---} \text{---} \text{---} \end{pmatrix} \xrightarrow{L_i = k L_i} \begin{pmatrix} \text{---} \text{---} \text{---} \text{---} \text{---} \\ k a_{i1} & k a_{i2} & \text{---} & k a_{in} \\ \text{---} \text{---} \text{---} \end{pmatrix}$$

- adunarea unei linii, sau a unei coloane cu o altă linie, sau o coloană.

$$A = \begin{pmatrix} \text{---} \text{---} \text{---} \text{---} \text{---} \\ a_{i1} & a_{i2} & \text{---} & a_{in} \\ \text{---} \text{---} \text{---} \\ a_{j1} & a_{j2} & \text{---} & a_{jn} \\ \text{---} \text{---} \text{---} \end{pmatrix} \xrightarrow{L_i = L_i - L_j} \begin{pmatrix} \text{---} \text{---} \text{---} \text{---} \text{---} \\ a_{i1} - a_{j1} & a_{i2} - a_{j2} & \text{---} & a_{in} - a_{jn} \\ \text{---} \text{---} \text{---} \\ a_{j1} & a_{j2} & \text{---} & a_{jn} \\ \text{---} \text{---} \text{---} \end{pmatrix}$$

Obs / Putem combina aceste 2 operații între ele.

De exemplu: $L_i = L_i - 2 L_j$. Va fi util pentru forma.

esalon.

Forma esalon

Fie $A \in M_n(\mathbb{C})$, cu $A = (a_{ij})$, $i = \overline{1, n}$, $j = \overline{1, n}$.

Spunem că A , ~~are~~ are o formă esalon dacă se respectă următoarele proprietăți:

1. Toate rândurile nenule sunt deasupra celor pline cu "zerouri".
2. Primul element nenul (denumit și ca pivot) al fiecărui rând, este mai la dreapta decât de pivotul de pe rândul anterior.
3. Orice coloană care conține un pivot are "zerouri" sub acesta.

Ex: $A_1 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 5 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix}$, $A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 5 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

Forma esalon devine forma esalon redusă dacă:

1. Fiecare pivot este singurul element nenul din coloana sa.

2. Pivotul are valoarea 1.

Exemple: $\begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 5 \\ 0 & 0 & 9 \end{pmatrix}$ $\begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ $|_m, n \in \mathbb{N}^*$

Obs / rang $A = m$ de pivoti din forma
esalon al lui A .

Aplicații

1. (Transformări liniare)

$$\text{Fie } A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 2 & 3 & 1 \end{pmatrix}$$

Determinați A^{-1} ,

Rezolvare: Aplicăm Metoda lui Gauss.

Metoda lui Gauss constă în extinderea matricii A
cu coloanele matricii I_n .

$$(A | I_n)$$

În urma transformărilor elementare, dorim să
obținem $(I_n | B)$.

~~Ata~~ Coloana Matricia B devine defast.

$$A^{-1}, \text{ adică } B = A^{-1}$$

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 3 & 2 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 3 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{L_1 = \frac{1}{3}L_1} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} & \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 3 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{L_3 = L_3 - 2L_1} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} & \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & \frac{5}{3} & \frac{5}{3} & -\frac{2}{3} & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{L_3 = L_3 - \frac{5}{3}L_2}$$

$$\rightarrow \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} & \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{5}{3} & -\frac{2}{3} & -\frac{5}{3} & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{L_1 = L_1 - \frac{2}{3}L_2}$$

$$\rightarrow \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & -\frac{5}{3} & \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{5}{3} & -\frac{2}{3} & -\frac{5}{3} & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{L_1 = L_1 - L_3}$$

$$\rightarrow \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{5}{3} & -\frac{2}{3} & -\frac{5}{3} & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{L_3 = -\frac{3}{5}L_3} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{2}{5} & 1 & -\frac{3}{5} \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{L_2 = L_2 - 2L_3} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{4}{5} & -1 & \frac{6}{5} \\ 0 & 0 & 1 & \frac{2}{5} & 1 & -\frac{3}{5} \end{array} \right)$$

2. Fie matricea $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 4 & 2 & 1 \\ 2 & 0 & 5 \end{pmatrix}$.

a. Determinați forma eșalon și forma eșalon redusă.

b. Determinați rangul acestei matrici

2. Fie matricea $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 4 & 2 & 1 \\ 2 & 0 & 5 \end{pmatrix}$

a) Determinați forma esalon și forma esalon redusă.

Forma esalon:

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 4 & 2 & 1 \\ 2 & 0 & 5 \end{pmatrix} \xrightarrow{L_2 \leftarrow L_2 - 4L_1, L_3 \leftarrow L_3 - 2L_1} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 0 & 6 & -11 \\ 0 & 2 & -1 \end{pmatrix} \longrightarrow$$

$$\xrightarrow{L_3 \leftarrow L_3 - \frac{1}{3}L_2} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 0 & 6 & -11 \\ 0 & 0 & \frac{8}{3} \end{pmatrix}$$

Forma esalon redusă:

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 4 & 2 & 1 \\ 2 & 0 & 5 \end{pmatrix} \xrightarrow{L_2 \leftarrow L_2 - 4L_1, L_3 \leftarrow L_3 - 2L_1} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 0 & 6 & -11 \\ 0 & 2 & -1 \end{pmatrix} \longrightarrow$$

$$\xrightarrow{L_2 \leftarrow \frac{1}{6}L_2} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 0 & 1 & -\frac{11}{6} \\ 0 & 2 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{L_1 \leftarrow L_1 + L_2, L_3 \leftarrow L_3 - 2L_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & \frac{7}{6} \\ 0 & 1 & -\frac{11}{6} \\ 0 & 0 & \frac{8}{3} \end{pmatrix} \longrightarrow$$

$$\xrightarrow{L_3 \leftarrow \frac{3}{8}L_3} \begin{pmatrix} 1 & 0 & \frac{7}{6} \\ 0 & 1 & -\frac{11}{6} \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{L_1 \leftarrow L_1 - \frac{7}{6}L_3, L_2 \leftarrow L_2 + \frac{11}{6}L_3} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

b) Determinați rangul acestei matrice.

Numărul de pivoti ai matricei în forma esalon redusă este 3,
prin urmare $\text{rang } A = 3$

Polinomul caracteristic

Fie $A \in M_n(\mathbb{C})$.

$$\text{Notăm } P_A(x) = \det(A - x \cdot I_n) = \begin{vmatrix} a_{11}-x & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22}-x & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn}-x \end{vmatrix} =$$

$$= (-1)^n \left(x^n - \nabla_1 x^{n-1} + \nabla_2 x^{n-2} - \dots + (-1)^n \nabla_n \right).$$

$P_A(x)$ este polinomul caracteristic al matricei A , unde

∇_k = suma minorilor diagonale de ordin k , $k = \overline{1, n}$.

Exemple:

$$1) n=2 \Rightarrow P_A(x) = \begin{vmatrix} a_{11}-x & a_{12} \\ a_{21} & a_{22}-x \end{vmatrix} = x^2 - \nabla_1 x + \nabla_2 = x^2 - (\text{Tr } A) \cdot x + \det A.$$

$$2) n=3 \Rightarrow P_A(x) = \begin{vmatrix} a_{11}-x & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22}-x & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33}-x \end{vmatrix} = (-1)^3 \left(x^3 - \nabla_1 x^2 + \nabla_2 x - \nabla_3 \right), \text{ unde}$$

$$\nabla_1 = \text{Tr } A, \nabla_2 = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{11} & a_{13} \\ a_{31} & a_{33} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = \text{Tr } A^*, \nabla_3 = \det A.$$

Obs: Rădăcinile polinomului caracteristic se numesc valori proprii. Mulțimea lor se notează cu $\text{Spec}(A)$.

Teorema Cayley-Hamilton:

Orice matrice pătratică cu coeficienți complecși este „rădăcină” a polinomului său caracteristic:

$$\forall A \in M_n(\mathbb{C}), P_A(A) = (-1)^n \left(A^n - \nabla_1 A^{n-1} + \nabla_2 A^{n-2} - \dots + (-1)^n \nabla_n I_n \right) = O_n.$$

Exemple:

$$1) n=2 \Rightarrow A^2 - (\text{Tr } A) \cdot A + (\det A) \cdot I_2 = O_2$$

$$2) n=3 \Rightarrow A^3 - (\text{Tr } A) \cdot A^2 + (\text{Tr } A^*) A - (\det A) I_3 = O_3.$$

Aplicații:

1) Fie $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$. Calculați A^{-1} .

Scriem ecuația Cayley-Hamilton: $A^3 - \sigma_1 A^2 + \sigma_2 A - \sigma_3 I_3 = O_3$, unde

$$\sigma_1 = \text{tr} A = 1+1+1=3$$

$$\sigma_2 = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 1+0+0=1$$

$$\sigma_3 = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} = 1 = \det A \neq 0 \Rightarrow A \text{ inversabilă.}$$

$$\text{Deci } A^3 - 3A^2 + A - I_3 = O_3 \quad | \cdot A^{-1} \Rightarrow A^2 - 3A + I_3 - A^{-1} = O_3 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow A^{-1} = A^2 - 3A + I_3 \underset{\text{calcul...}}{=} \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

$$\text{Altă metodă pentru } A^{-1}? \quad A^{-1} = \frac{1}{\det A} \cdot A^*$$

2) Determinați matricea $X \in M_2(\mathbb{C})$ din ecuația $X^4 = \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$

Fie $A = \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$. Aplicăm \det și avem că $\det X^4 = \det A = 0 \Leftrightarrow$
 $\Leftrightarrow \det X = 0$.

Din ecuația Cayley-Hamilton: $X^2 - (\text{tr} X) \cdot X + (\det X) \cdot I_2 = O_2 \Leftrightarrow$

$$\Leftrightarrow X^2 = (\text{tr} X) \cdot X \quad | \cdot X \Leftrightarrow X^3 = (\text{tr} X) \cdot X^2 \Leftrightarrow X^3 = (\text{tr} X)^2 \cdot X \quad | \cdot X \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow X^4 = (\text{tr} X)^2 \cdot X \Leftrightarrow X^4 = (\text{tr} X)^3 \cdot X \quad | \text{tr} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \underbrace{\text{tr} A}_1 = (\text{tr} X)^3 \cdot \text{tr} X = (\text{tr} X)^4 = 1 \Leftrightarrow (\text{tr} X)^4 - 1 = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \text{tr} X \in \{\pm 1, \pm i\}.$$

$$\text{Deci, din } A = (\text{tr} X)^3 \cdot X, \text{ avem } X = \frac{1}{(\text{tr} X)^3} \cdot A, \text{ de unde } X \in \{\pm A, \mp iA\}.$$