QUICKSORT

ȘI. Dr. Ing. Șerban Radu Departamentul de Calculatoare Facultatea de Automatică și Calculatoare



Cuprins

- Partiţionare
- Algoritmul de sortare rapidă Quicksort



Partiționare

- Partiţionarea reprezintă mecanismul de bază pentru sortarea rapidă
- Partiţionarea datelor = împărţirea acestora în două mulţimi, astfel încât toate elementele cu valori mai mari decât o valoare precizată se află într-un grup, iar cele cu valori mai mici decât aceeaşi valoare, în celălalt grup
- Vezi demonstrația Partition



Partiționare

- După efectuarea partiţionării, datele nu sunt sortate, ci doar împărţite în două clase
- Gradul de sortare este oricum ceva mai mare decât înainte de partiționare



Partiționare

- Partiționarea nu este stabilă
- Niciunul dintre grupuri nu este în ordinea în care se găsea inițial
- Partiţionarea tinde să inverseze ordinea unora din elementele fiecărui grup

```
#include <stdio.h>
#include <conio.h>
#include <stdlib.h>
int nElems; //numarul de elemente din vector
int *theArray; //vectorul care trebuie partitionat
int partitie(int left, int right, int pivot);
void swap(int *index1, int *index2);
```

```
int main(void) {
    int pivot;
    printf("Introduceti dimensiunea vectorului nElems
                                                  = ");
    scanf("%d", &nElems);
   theArray = (int*) malloc(nElems * sizeof(int));
                                // se creeaza vectorul
    for (int i = 0; i < nElems; i++) {
      printf("Introduceti elementul a[%d] = ", i);
      scanf("%d", &theArray[i]);
    printf("Vectorul inainte de sortare este\n");
    for (int i = 0; i < nElems; i++)
      printf("a[%d] = %d\n", i, theArray[i]);
```

```
printf("Introduceti valoarea pivotului = ");
scanf("%d", &pivot);
printf("Pivotul este %d\n", pivot);
                           // se partitioneaza vectorul
int partIndex = partitie(0, nElems - 1, pivot);
printf("Partitia este la indexul %d\n", partIndex);
printf("Vectorul partitionat este\n");
for (int i = 0; i < nElems; i++)
  printf("a[%d] = %d\n", i, theArray[i]);
getch();
} // end main()
```

```
int partitie(int left, int right, int pivot)
    int leftPtr = left - 1;
                   // la stanga primului element
    int rightPtr = right + 1;
                   // la dreapta ultimului element
    while(true)
      while(leftPtr < right &&
                         theArray[++leftPtr] < pivot)
            // gaseste element mai mare
        ; // (nop)
```

```
while(rightPtr > left &&
                    theArray[--rightPtr] > pivot)
       // gaseste element mai mic
   ; // (nop)
  if(leftPtr >= rightPtr) // daca indicii se suprapun,
    break;
                          // partitia e gata
  else
                           // daca nu
    swap(&theArray[leftPtr], &theArray[rightPtr]);
                    // interschimba doua elemente
 } // end while(true)
return leftPtr;
                         // intoarce indexul leftPtr
} // end partitie()
```



Indexul din stånga, *leftPtr*, se deplasează spre dreapta, iar cel din dreapta, rightPtr, se deplasează spre stânga Inițial, *leftPtr* indică poziția de la stânga primei celule, iar rightPtr poziția de la dreapta ultimei celule, din cauză că incrementarea și decrementarea celor doi indici se va efectua înainte de prima lor utilizare efectivă Cât timp *leftPtr* indică numai elemente mai mici decât valoarea pivot, el își continuă deplasarea spre stânga, deoarece elementul se găsește în grupul potrivit



Când elementul întâlnit este mai mare decât valoarea *pivot*, *leftPtr* se oprește

Analog pentru rightPtr

Această deplasare este controlată de două bucle while interioare, una pentru leftPtr și cealaltă pentru rightPtr

După efectuarea permutării, cei doi indici își continuă deplasarea, oprindu-se din nou la elemente care nu aparțin grupului potrivit și permutându-le

Când cei doi indici se întâlnesc, partiționarea este completă și bucla exterioară se termină



Ce se întâmplă dacă înlocuim linia:

while (leftPtr < right && theArray[++leftPtr] < pivot);

cu liniile:

while (leftPtr < right && theArray[leftPtr] < pivot)
++leftPtr;</pre>

Valoarea inițială a lui *leftPtr* va fi chiar *left*, ceea ce este mai evident decât *left - 1*



În urma acestei schimbări, *leftPtr* se va incrementa numai când condiția este îndeplinită *leftPtr* se deplasează însă și în caz contrar, deci va fi necesară o instrucțiune suplimentară în bucla *while* exterioară, pentru a modifica valoarea lui *leftPtr*

În concluzie, varianta cu instrucțiunea vidă reprezintă soluția cea mai eficientă

Aceeași discuție pentru rightPtr



Quicksort

- Este cel mai rapid dintre toți algoritmii de sortare, în majoritatea cazurilor
- A fost descoperit de Charles Antony Richard Hoare în 1962
- Se partiţionează un vector în doi subvectori, apelându-se apoi, recursiv, fiecare dintre aceşti sub-vectori



Quicksort

 Există câteva artificii, care se referă la maniera de alegere a pivotului și la sortarea partițiilor de dimensiuni reduse



Algoritmul recursiv

- 1) Partiționarea vectorului în două grupuri:
 - □ Cel din stânga (cu valori mai mici)
 - □ Cel din dreapta (cu valori mai mari)
- 2) Apelul recursiv pentru sortarea grupului stâng
- 3) Apelul recursiv pentru sortarea grupului drept

```
void recQuickSort(int left, int right)
   if(right - left <= 0) // daca dimensiunea < 1,
      return; // partitia e deja sortata
   else // dimensiunea e cel putin 2
           // se stabileste domeniul partitiei
     int partition = partitie(left, right);
     recQuickSort(left, partition - 1);
                  // se sorteaza partea stanga
     recQuickSort(partition + 1, right);
                  // se sorteaza partea dreapta
   } // end recQuickSort()
```

Parametrii funcției *recQuickSort* reprezintă capetele din stânga și respectiv din dreapta pentru vectorul (sau sub-vectorul) care trebuie sortat

Dacă vectorul are două sau mai multe elemente, se apelează mai intâi funcția partitie, pentru a-l partiționa

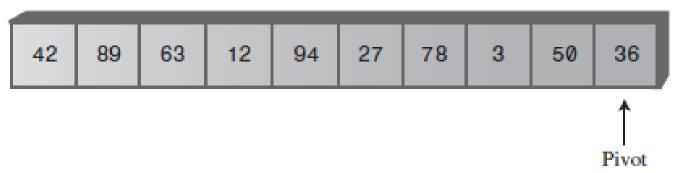
Funcția întoarce indicele de partiție – acesta este indicele primului element din subvectorul drept (care conține valorile mai mari)

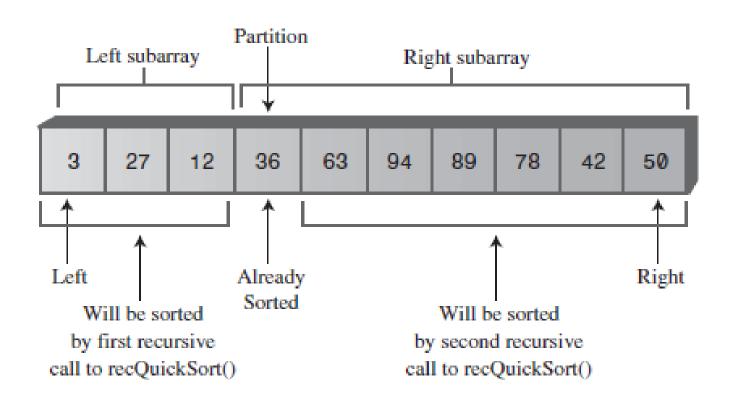


După partiționarea vectorului, funcția recQuickSort se apelează recursiv, mai întâi pentru partea stângă a vectorului, cuprinsă între left și partition-1, apoi și pentru partea dreaptă, dintre partition+1 și right

Elementul cu indicele *partition* nu apare în niciunul din apelurile recursive. De ce? Răspunsul este dat de modalitatea de alegere a pivotului

Unpartitioned array







Alegerea unei valori pivot

- Valoarea pivot trebuie să reprezinte valoarea unui element din vector – acest element se numește pivot
- Se alege ca pivot ultimul element al vectorului
- După partiționare, dacă pivotul va fi inserat între sub-vectorul din stânga și cel din dreapta, acesta se va afla în poziția în care se va găsi și după sortarea vectorului

Unpartitioned array Pivot item Correct place for pivot Partitioned Partitioned left subarray right subarray



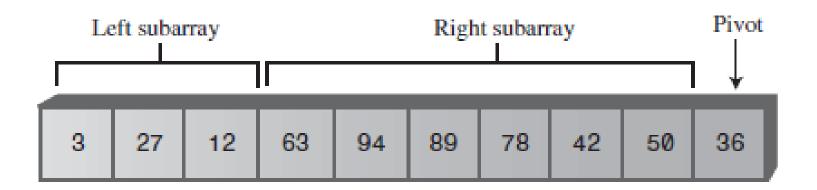
Cum deplasăm pivotul?

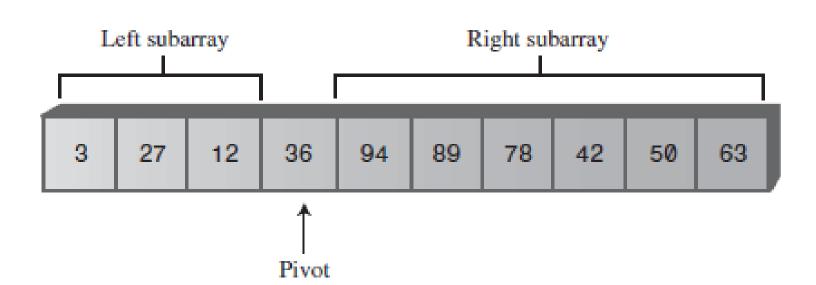
- O variantă este de a deplasa toate elementele din sub-vectorul drept cu o celulă spre dreapta, pentru a crea spaţiu pivotului
- Această variantă este ineficientă și inutilă
- Elementele din sub-vectorul drept, deşi sunt toate mai mari decât pivotul, nu sunt încă sortate, deci pot fi deplasate în orice mod în cadrul sub-vectorului, fără a afecta ordinea finală



Cum deplasăm pivotul?

- Pentru a simplifica inserţia pivotului (36) în locul potrivit, acesta se permută cu elementul din stânga sub-vectorului (63)
- Pivotul ajunge în locul potrivit
- Elementul 63 ajunge în capătul din dreapta al vectorului, partiţionarea nefiind afectată de această permutare







După ce este permutat între cele două partiții, pivotul își ocupă locul final în vector Pașii următori ai algoritmului vor modifica ordinea elementelor din stânga sau din dreapta sa

Includem și operația de selecție a pivotului în funcția *recQuickSort*

Valoarea pivotului se transmite, ca al treilea parametru, pentru funcția partitie

```
#include <stdio.h>
#include <conio.h>
#include <stdlib.h>
int nElems; //numarul de elemente din vector
int *theArray; //vectorul care trebuie sortat crescator
void quickSort();
void recQuickSort(int left, int right);
int partitie(int left, int right, double pivot);
void swap(int *index1, int *index2);
```

```
int main(void)
   int pivot;
    printf("Introduceti dimensiunea vectorului nElems
                                                  = ");
   scanf("%d", &nElems);
   theArray = (int*) malloc(nElems * sizeof(int));
                                     // se creeaza vectorul
   for (int i = 0; i < nElems; i++) {
      printf("Introduceti elementul a[%d] = ", i);
      scanf("%d", &theArray[i]);
```

```
printf("Vectorul inainte de sortare este\n");
    for (int i = 0; i < nElems; i++)
      printf("a[%d] = %d\n", i, theArray[i]);
    quickSort(); // quicksort
    printf("Vectorul sortat este\n");
    for (int i = 0; i < nElems; i++)
      printf("a[%d] = %d\n", i, theArray[i]);
    getch();
   } // end main()
void quickSort()
    recQuickSort(0, nElems - 1);
```

```
void recQuickSort(int left, int right)
    if (right - left <= 0)
                            // daca dimensiunea < 1,
                            // vectorul e deja sortat
      return;
                            // daca dimensiunea ≥ 2
    else
      double pivot = theArray[right];
            // cel mai din dreapta element
            // se stabileste domeniul de partitionare
      int partition = partitie(left, right, pivot);
      recQuickSort(left, partition - 1);
            // se sorteaza partea stanga
      recQuickSort(partition + 1, right);
            // se sorteaza partea dreapta
      // end recQuickSort()
```

```
int partitie(int left, int right, double pivot)
    int leftPtr = left - 1;
                        // index stanga (dupa ++)
    int rightPtr = right; // index dreapta (dupa --)
    while (true)
                         // se cauta un element mai mare
      while (theArray[++leftPtr] < pivot)
        ; // (nop)
                         // se cauta un element mai mic
      while (rightPtr > 0 && theArray[--rightPtr] > pivot)
        ; // (nop)
```

```
// daca indicii se intalnesc,
if (leftPtr >= rightPtr)
        break;
                               // partitia este realizata
      else
                               // daca nu
        swap(&theArray[leftPtr], &theArray[rightPtr]);
                        // se interschimba elementele
      } // end while(true)
    swap(&theArray[leftPtr], &theArray[right]);
                        // se stabileste indexul pivotului
                        // se intoarce indexul pivotului
    return leftPtr;
    } // end partitie()
```



Este posibil să renunțăm la testul de sfârșit de vector în prima buclă while interioară Acest test era *leftPtr < right* Testul împiedica indexul *leftPtr* să treacă de capătul din dreapta al vectorului, în cazul când nu exista niciun element mai mare decât pivotul Se poate renunța la acest test pentru că, prin selectarea ultimului element ca pivot, leftPtr se va opri întotdeauna la el Testul similar pentru *rightPtr* din cea de-a doua buclă while rămâne necesar

Vezi demonstrația Quicksort

