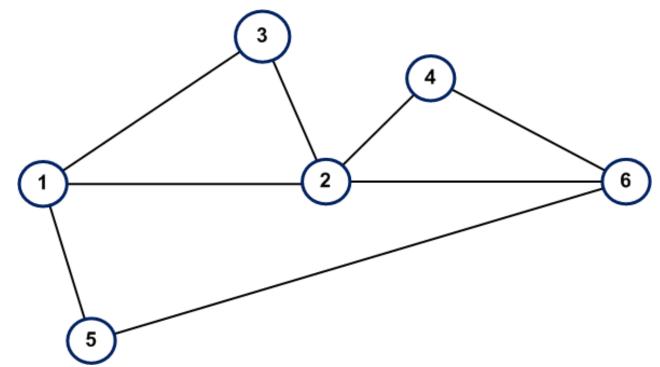
Modalități de reprezentare a grafurilor

Reprezentarea grafurilor

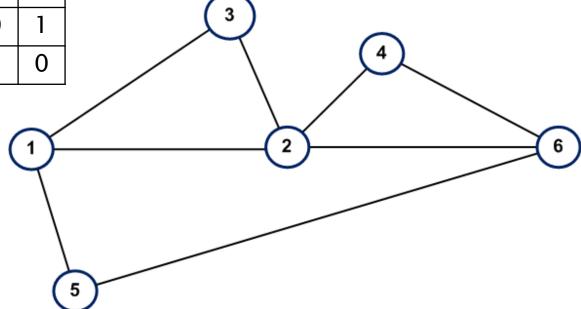
- Matrice de adiacenţă
- Liste de adiacență
- Listă de muchii/arce



Reprezentarea grafurilor

Matrice de adiacență

	1	2	3	4	5	6
1	0	1	1	0	1	0
2	1	0	1	1	0	1
3	1	1	0	0	0	0
4	0	1	0	0	0	1
5	1	0	0	0	0	1
6	0	1	0	1	1	0

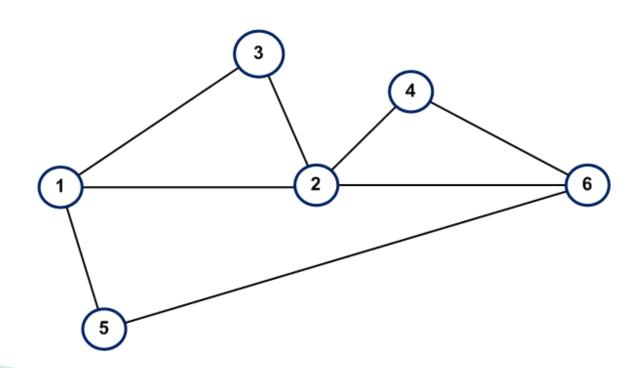


Reprezentarea grafurilor

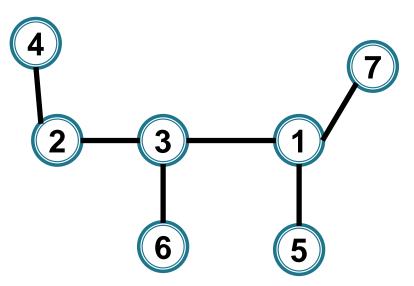
Lista de adiacență

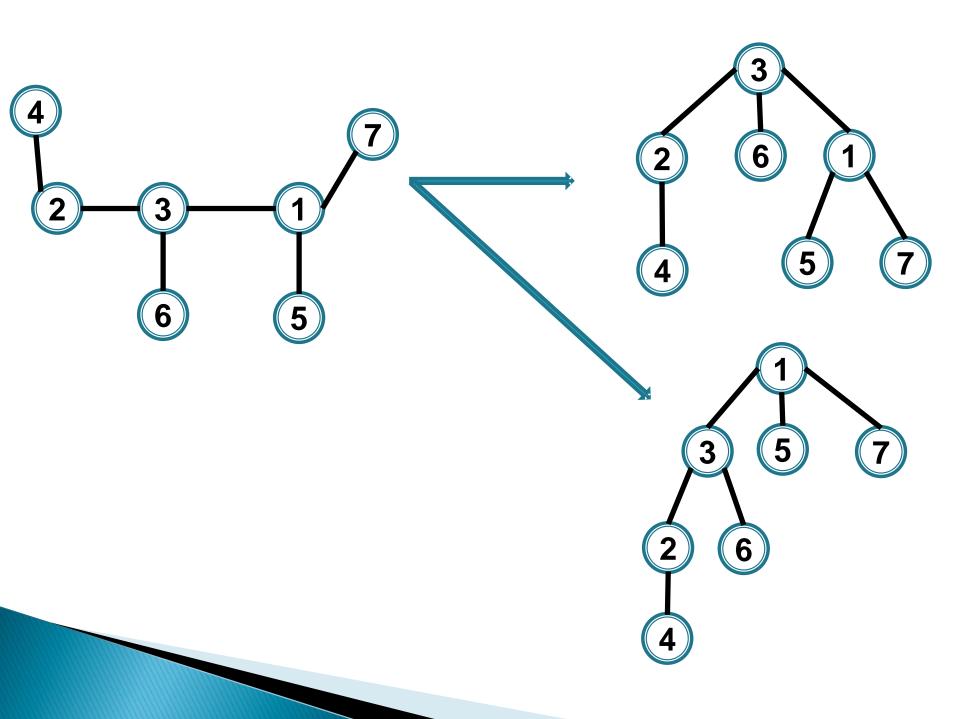
6 noduri:

- ▶ 1: 2, 3, 5
- ▶ 2: 1, 3, 4, 6
- → 3: 1, 2
- **4**: 2, 6
- **▶** 5: 1, 6
- ▶ 6: 2, 4, 5



Arbori cu rădăcină





Noţiuni

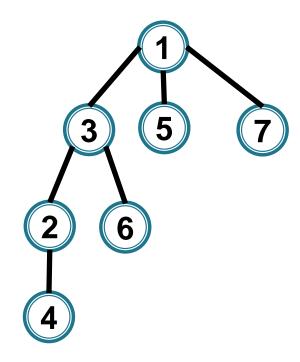
- Arbore cu rădăcină
 - După fixarea unei rădăcini, arborele se aşează pe niveluri
 - Nivelul unui nod v,
 niv[v] = distanţa de la rădăcină la nodul v
 - În arborele cu rădăcină există muchii doar între niveluri consecutive

Noţiuni

- Tată: x este tată al lui y dacă există muchie de la x la y şi x se află în arbore pe un nivel cu 1 mai mic decât y
- Fiu: y este fiu al lui x ⇔ x este tată al lui y
- Ascendent (strămoș): x este ascendent a lui y dacă x aparţine unicului lanţ elementar de la y la rădăcină (echivalent, dacă există un lanţ de la y la x care trece prin noduri situate pe niveluri din ce în ce mai mici)
- Descendent (urmaş): y este descendent al lui x ⇔ x este ascendent a lui y
- Frunză: nod fără fii

Noţiuni

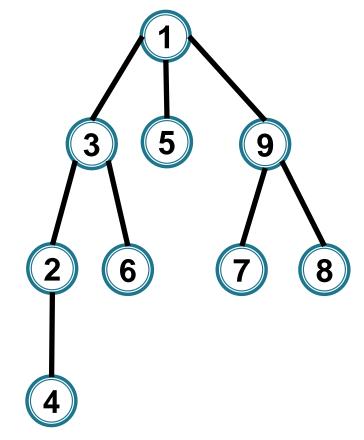
- Fiu: fii lui 3 sunt 2 şi 6
- Tată: 1 este tatăl lui 7
- Ascendent: ascendenţii lui 6 sunt 3 şi 1
- Descendent: descendenţii lui 3 sunt 2, 6 şi 4
- Frunză: frunzele arborelui sunt 4, 6, 5 și 7



Modalități de reprezentare a arborilor cu rădăcină

Reprezentarea arborilor

- Vector tata
- Lista de fii



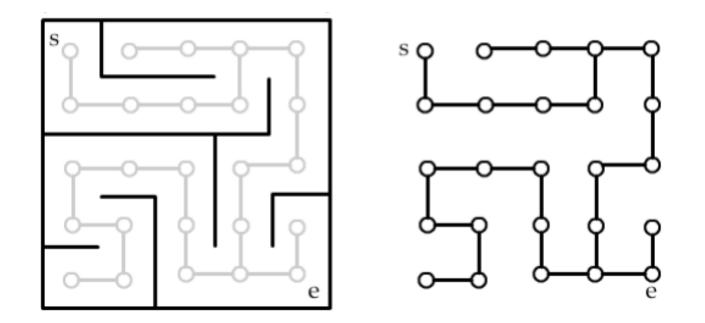
Vectorul tata

Folosind vectorul tata putem determina lanţuri de la orice vârf x la rădăcină, urcând în arbore de la x la rădăcină

Exemple de aplicații

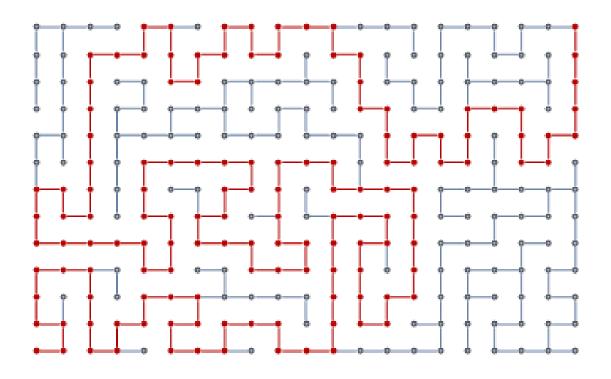
Drumuri în labirint

Labirint – asociat un graf



http://www.cs.umd.edu/class/spring2019/cmsc132-020X-040X/Project8/proj8.html

Drumuri în labirint

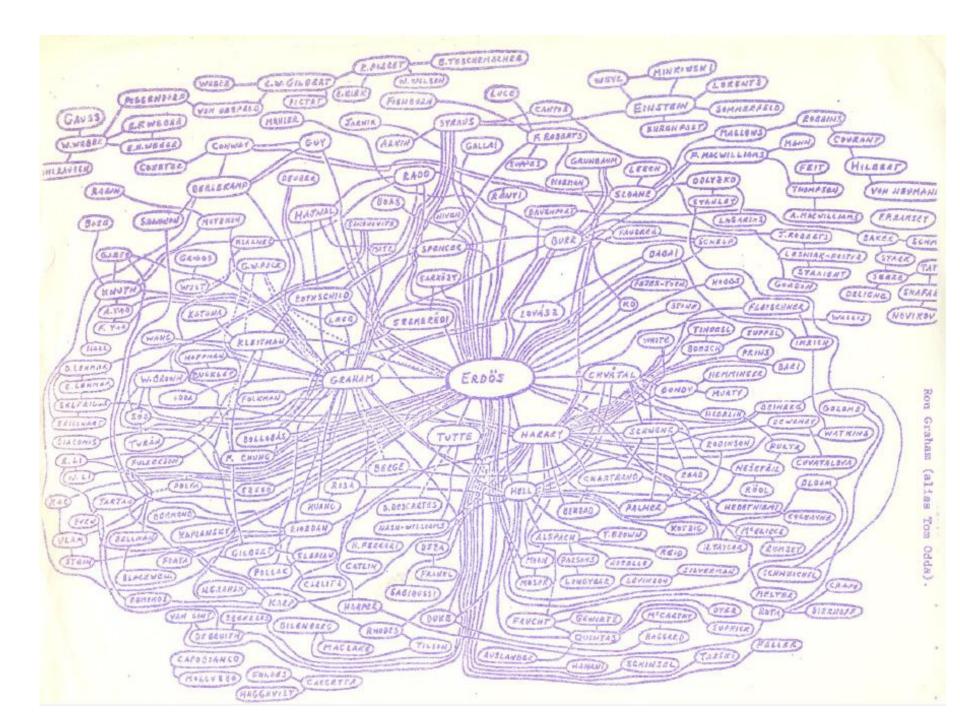


https://rosettacode.org/wiki/Maze_solving

Probleme de accesibilitate și distanțe

- Reteaua de colaborare cu Erdos
 - Muchii a colaborat (publicat impreuna) cu
 - Noduri matematicieni

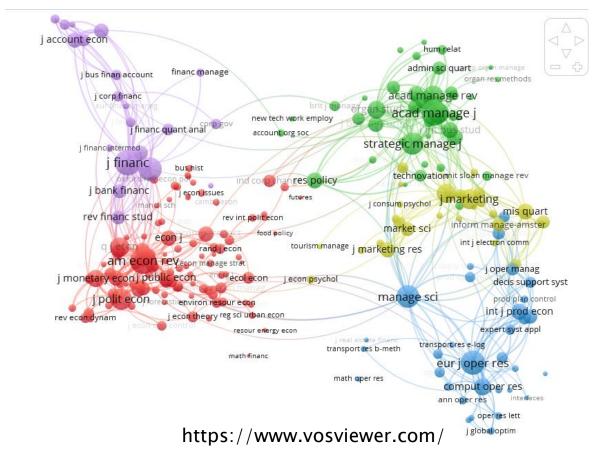
- "Distanta" fata de Erdos? Numărul Erdos
- Generalizare distanța între 2 autori într-o rețea de colaborare



Retea de colaborări, citări

Probleme relevante

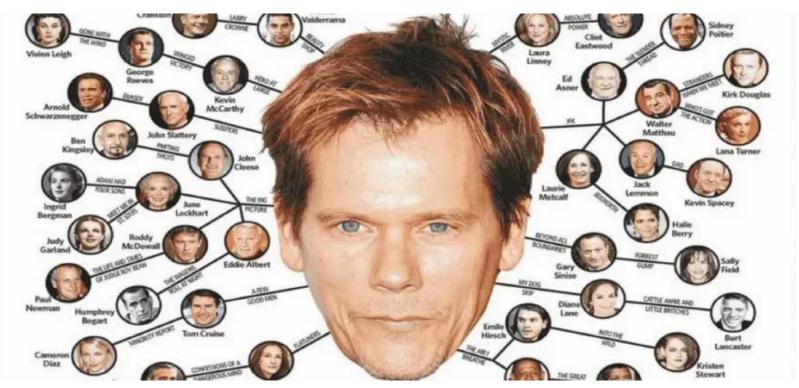
- Distanțe
- Componenta unui autor/jurnal/pagina web
- componenta dominantă (de dimensiune maximă, gigant):
 conexa (neorientat), tare conexă (orientat) etc



Retea de colaborări, citări

Numarul Kavin Bacon

- Noduri actori
- Muchii au jucat impreuna
- Six Degrees of Kevin Bacon

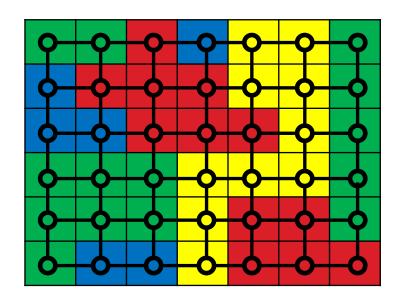


https://www.iceinstitute.org/blog/2019/4/1/six-degrees-of-kevin-bacon-education-edition

Procesarea imaginilor

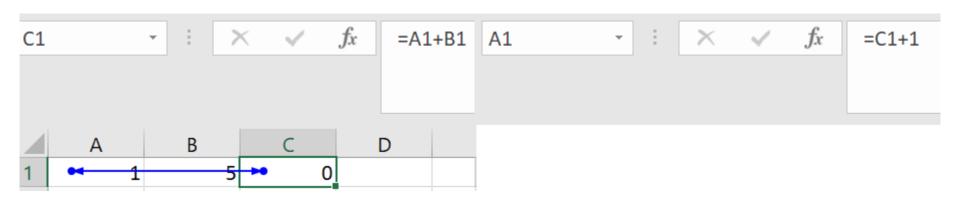
Algoritmi de umplere (fill)

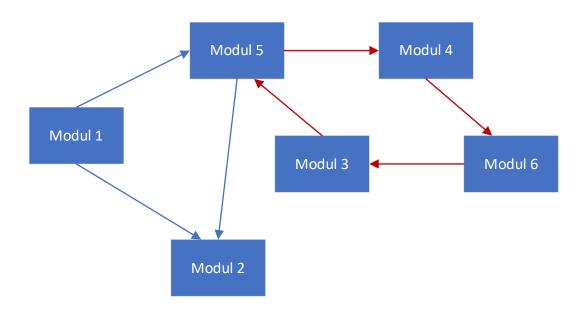
- Imagine –asociat graf grid
- Pornind de la un pixel de o anumita culoare c –
 determinăm componenta lui de culoare c (obiect)



Eroare formula in excel

Existența de dependențe circulare în formule, module:





Tipuri de parcurgeri ale unui graf



Dat un graf G și un vârf s, care sunt toate vârfurile accesibile din s?

Un vârf v este accesibil din s dacă există un drum/lanț de la s la v în G.

Parcurgere = o modalitate prin care, plecând de la un vârf de start și mergând pe arce/muchii să ajungem la toate vârfurile accesibile din s

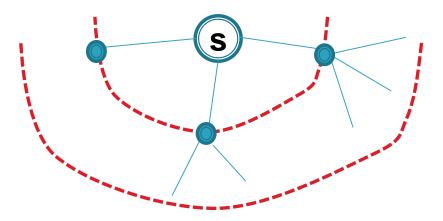


Idee: Dacă

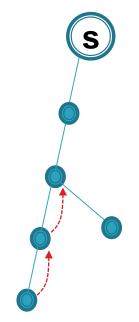
- u este accesibil din s
- uv∈E(G)

atunci v este accesibil din s.

Parcurgerea în lățime (BF = breadth first)

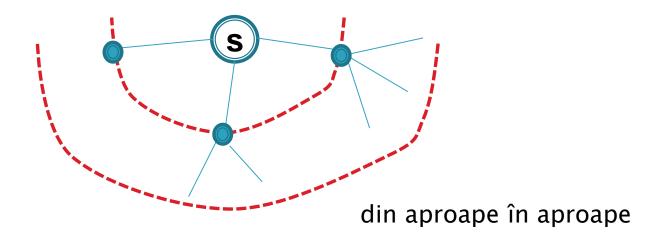


Parcurgerea în adâncime (DF = depth first)



Parcurgerea în lățime

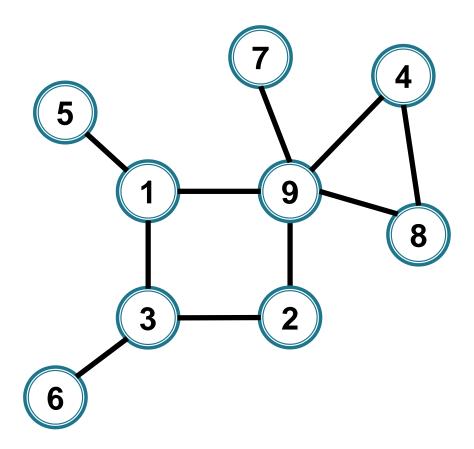
- Parcurgerea în lățime: se vizitează
 - vârful de start s
 - vecinii acestuia
- vecinii nevizitați ai acestora
 etc

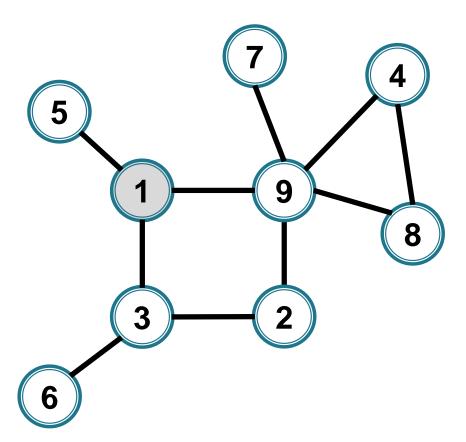


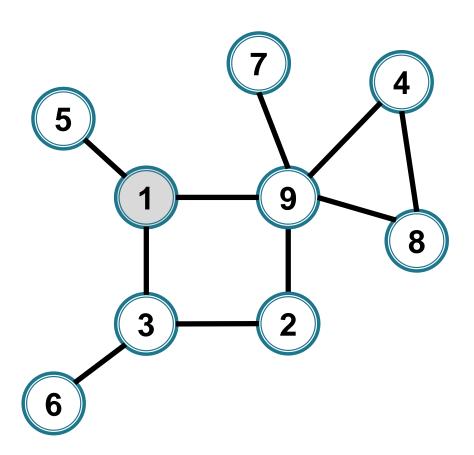
Parcurgerea în lățime

 Pentru gestionarea vârfurilor parcurse care mai pot avea vecini nevizitaţi – o structură de tip coadă

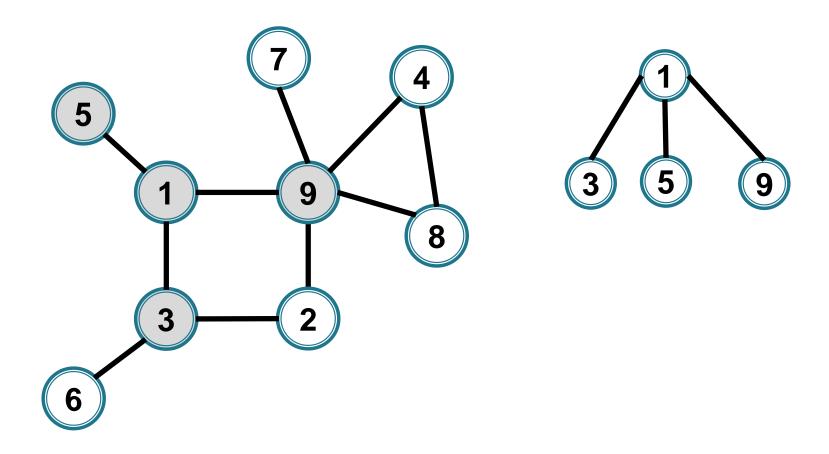
Exemplu pentru graf neorientat



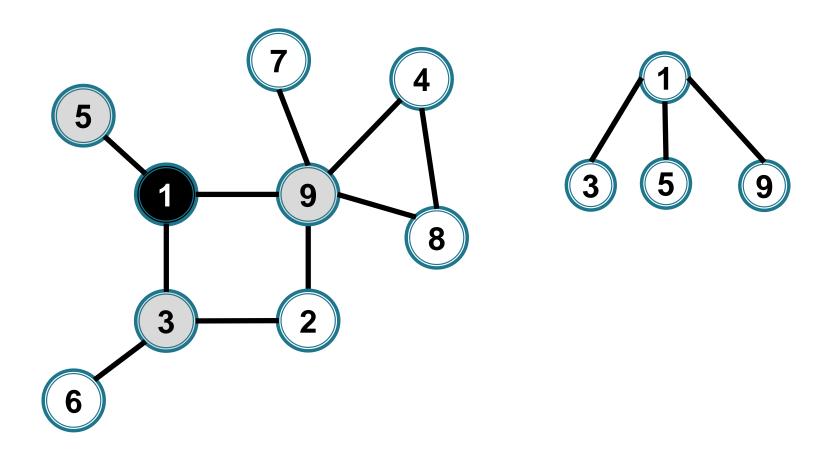




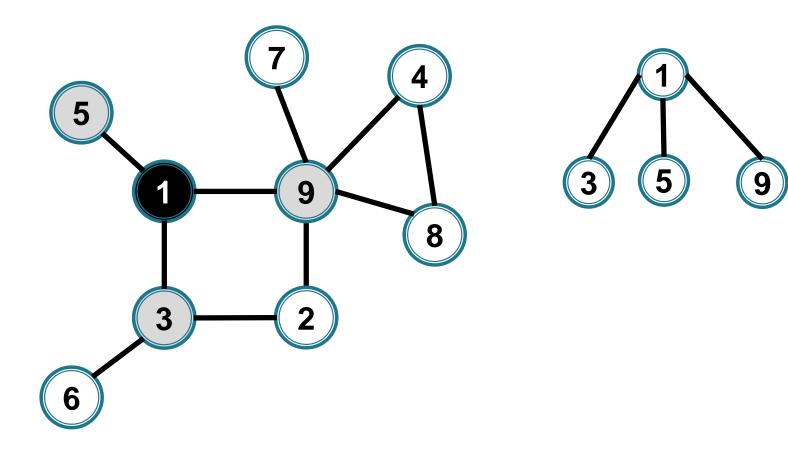




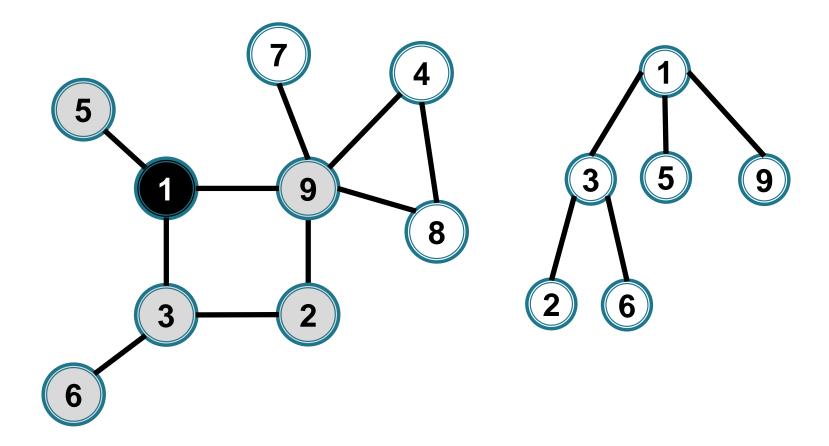
1 3 5 9



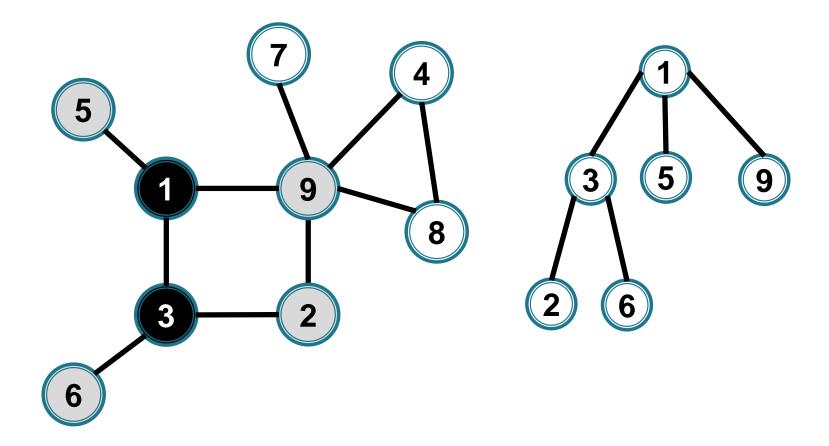
3 5 9



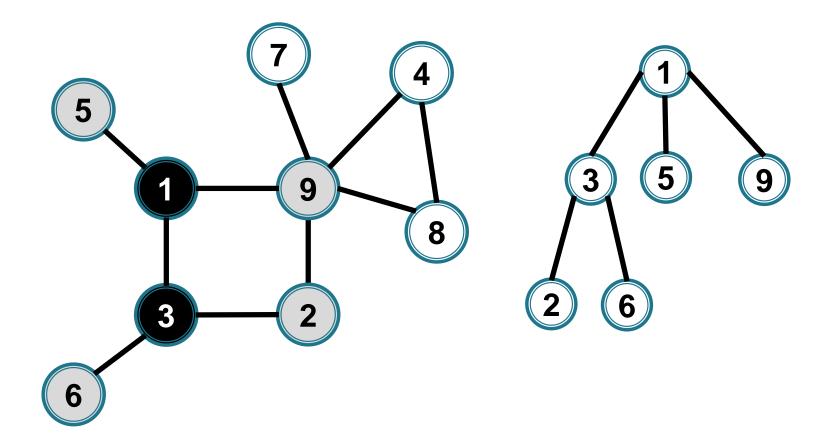
59



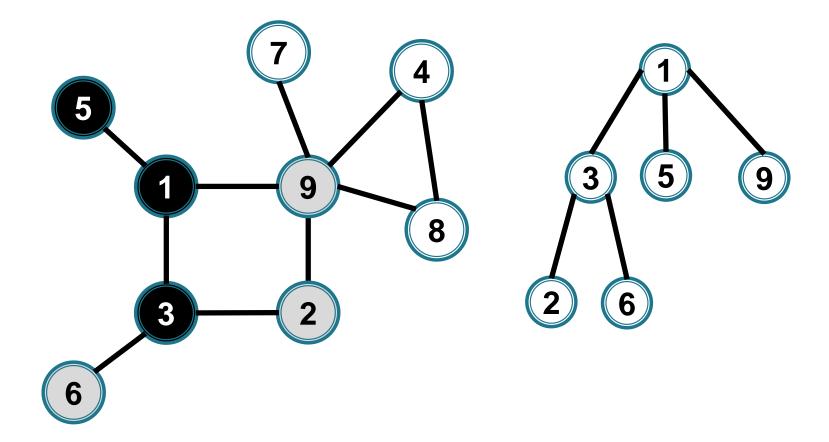
+35926



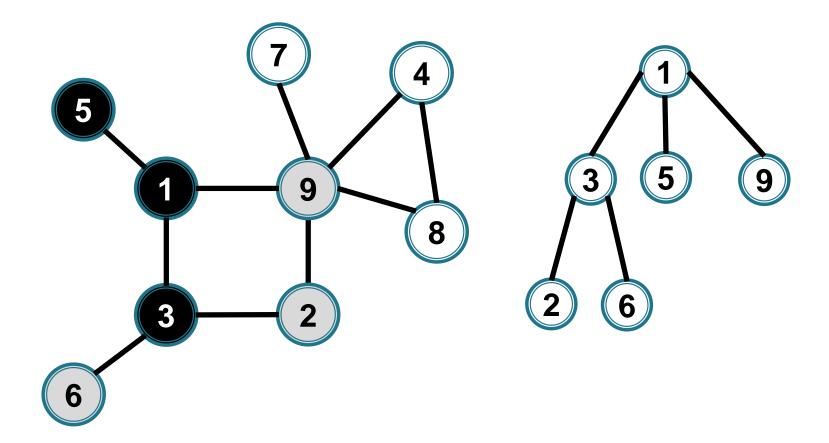
5 9 2 6



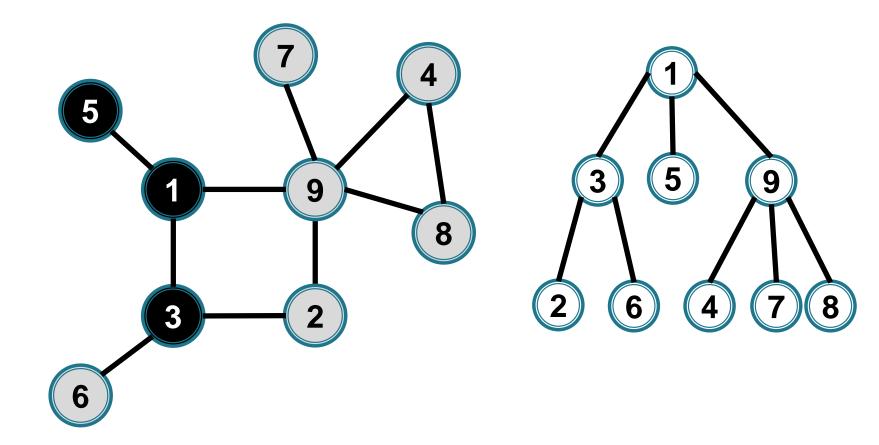
+3 5 9 2 6



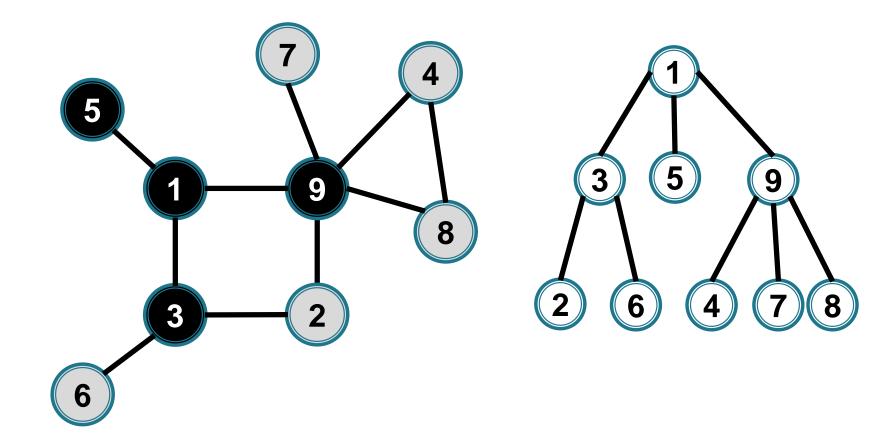
135926



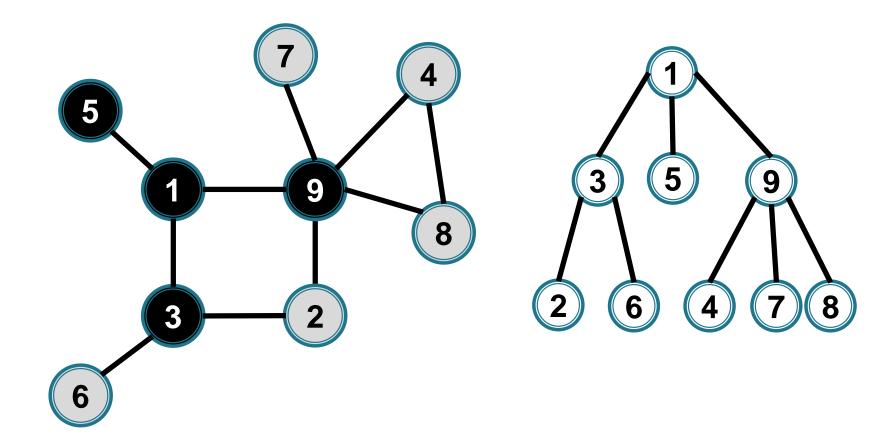
135926



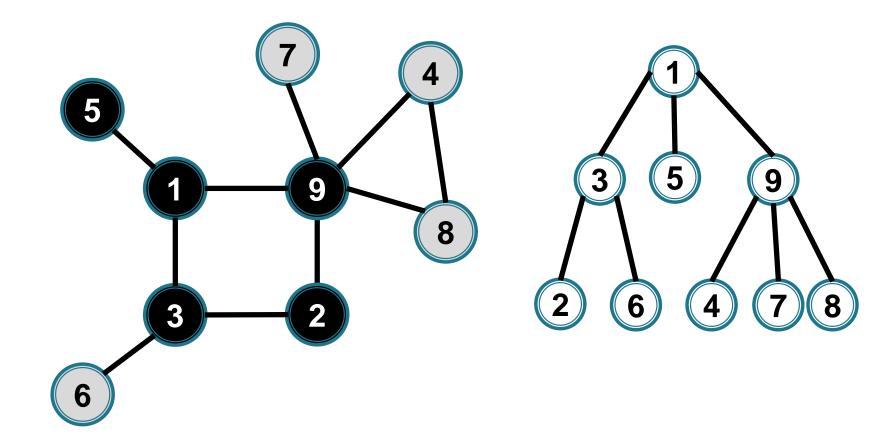
135926478

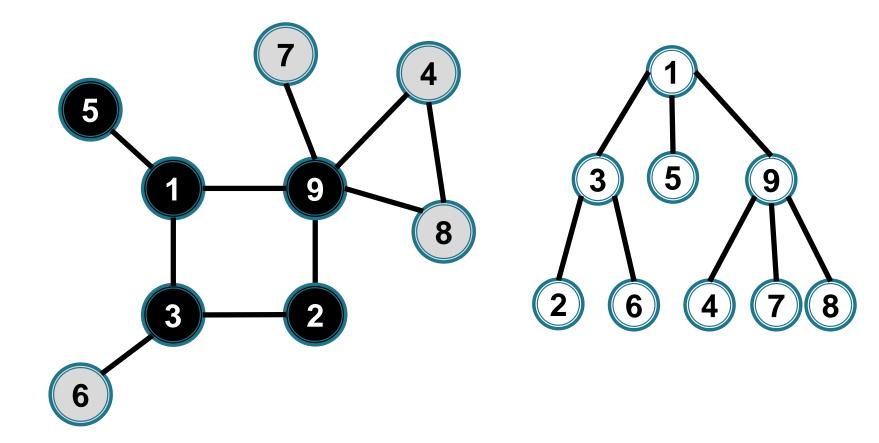


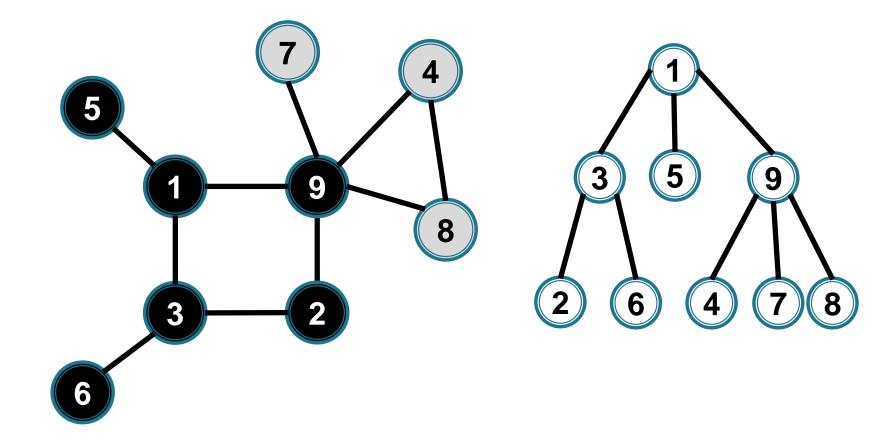
135926478

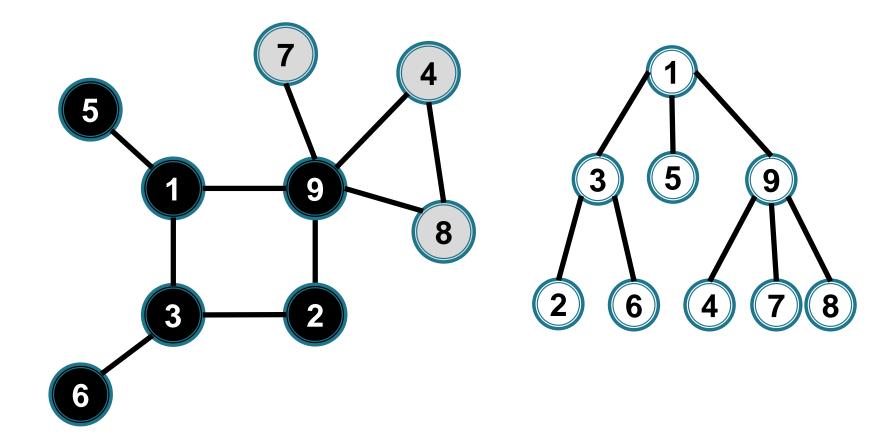


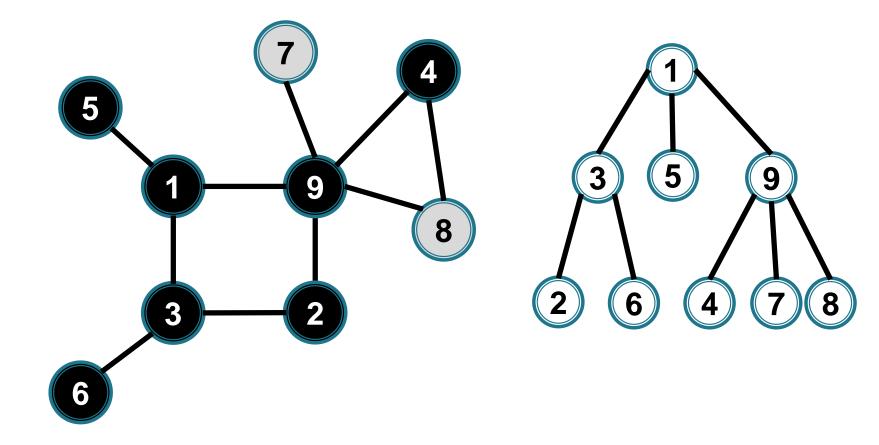
135926478

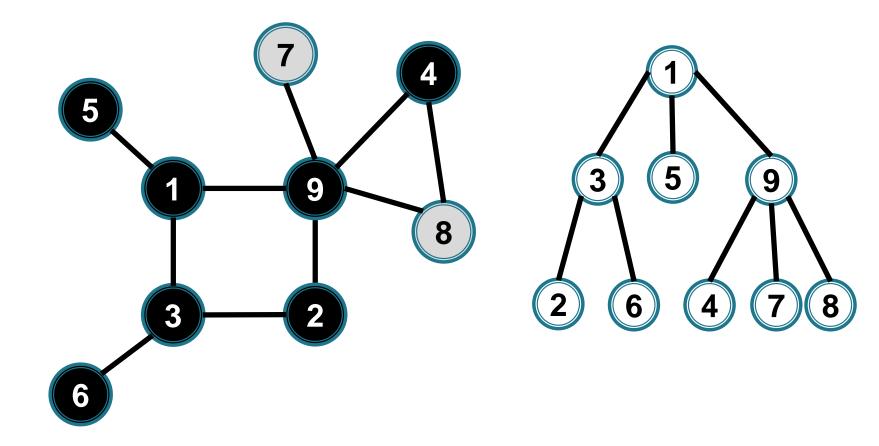


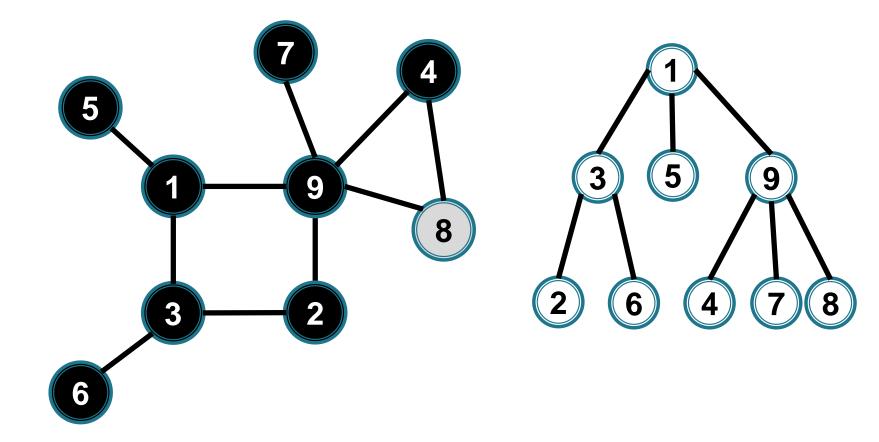


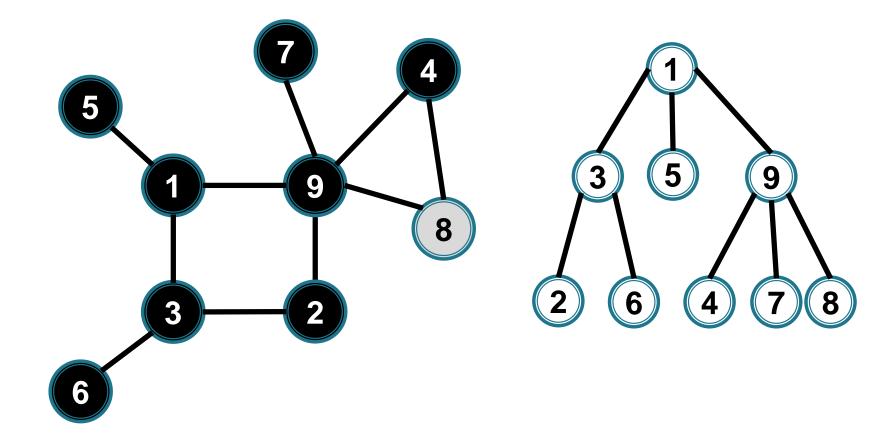


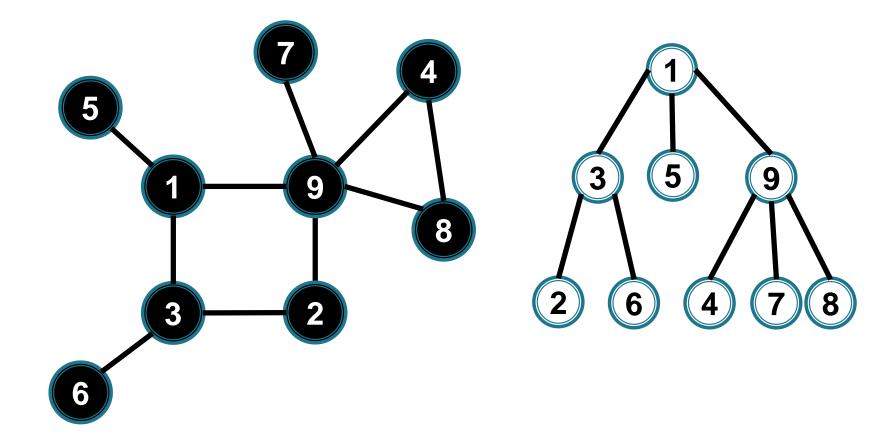






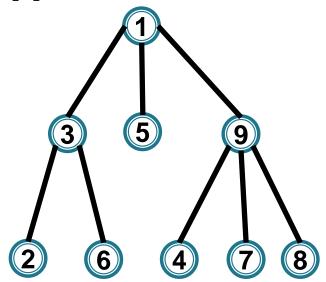






Parcurgerea în lățime - graf neorientat

- Muchiile folosite pentru a descoperi vârfuri noi pornind din s formează un arbore cu rădăcina s (numit arbore BF), care este un arbore parțial al componentei conexe a lui s
- Arborele se memorează în BF cu vector tata tata[v] = vârful din care v a fost descoperit (vizitat)



tata = [0, 3, 1, 9, 1, 3, 9, 9, 1]

Pseudocod

Parcurgerea în lățime

Informații necesare:

$$\mathbf{viz[i]} = \begin{cases} 1, \text{ dacă i a fost vizitat} \\ 0, \text{ altfel} \end{cases}$$

Parcurgerea în lățime

Informații necesare:

$$viz[i] = \begin{cases} 1, \text{ dacă i a fost vizitat} \\ 0, \text{ altfel} \end{cases}$$

Opțional

tata[j] = acel vârf i din care este descoperit (vizitat) j => arborele BF

Parcurgerea în lățime

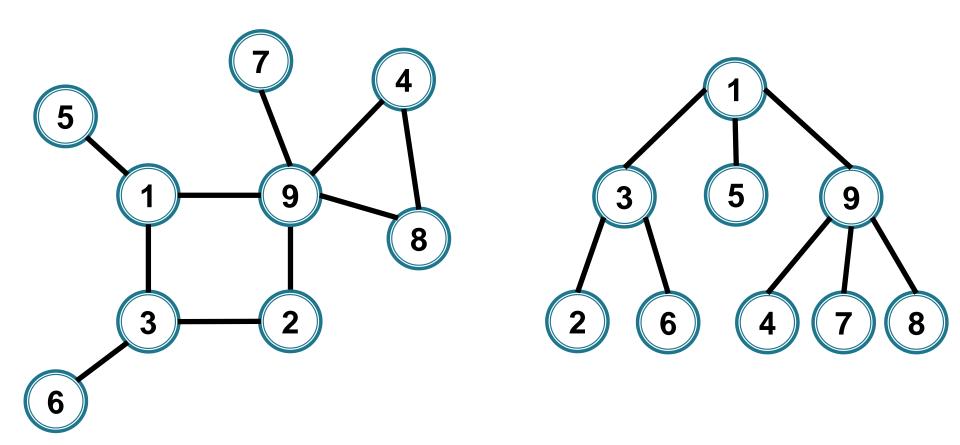
Informații necesare:

$$viz[i] = \begin{cases} 1, \text{ dacă i a fost vizitat} \\ 0, \text{ altfel} \end{cases}$$

Opțional

- tata[j] = acel vârf i din care este descoperit (vizitat) j => arborele BF
- d[j] = lungimea drumului determinat de algoritm de la s la j =
 nivelul lui j în arborele asociat parcurgerii

```
d[j] = d[tata[j]] + 1
```



<u>Inițializări</u>

```
pentru fiecare x \in V executa

viz[x] = 0

tata[x] = 0

d[x] = \infty

Toate vârfurile sunt albe
```

```
BFS(s)

coada \ C = \emptyset

adauga(s, C)

viz[s] = 1; \ d[s] = 0

s devine gri
```

```
BFS(s)
   coada C = \emptyset
   adauga(s, C)
                                               s devine gri
   viz[s] = 1; d[s] = 0
   cat timp C \neq \emptyset executa
       i = extrage(C);
       afiseaza(i);
       pentru j vecin al lui i (ij \in E)
            daca viz[j]==0 atunci
                                               j devine gri
               adauga(j, C)
               viz[j] = 1
               tata[j] = i
               d[j] = d[i]+1
                                        i devine negru
                                        (s-a finalizat explorarea sa)
```

Apel

- Pentru un vârf s procedura de parcurgere se apelează
 BFS(s)
- Pentru a parcurge toate vârfurile grafului se reia apelul subprogramului BFS pentru vârfuri rămase nevizitate:

```
pentru fiecare x ∈ V executa
    daca viz[x] == 0 atunci
    BFS(x)
```

De câte ori se execută corpul instrucțiunii repetitive:

```
pentru j vecin al lui i
```

De câte ori se execută corpul instrucțiunii repetitive:

```
pentru j vecin al lui i
```

Depinde de modalitatea de reprezentare a grafului:

- Matrice de adiacență j ia pe rând toate valorile lui n
- Liste de adiacență j ia ca valori doar vecinii lui i (ia atâtea valori cât este gradul/gradul de ieșire al lui i)

Matrice de adiacență

Liste de adiacență

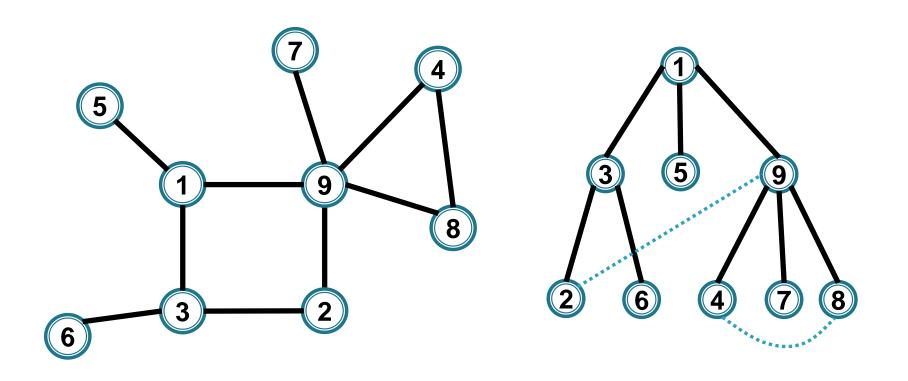
Matrice de adiacență O(|V|²)

- Liste de adiacență O(|V|+|E|)
 - Suma gradelor într-un graf neorientat este 2|E|
 - Suma gradelor de ieşire într-un graf orientat este |E|

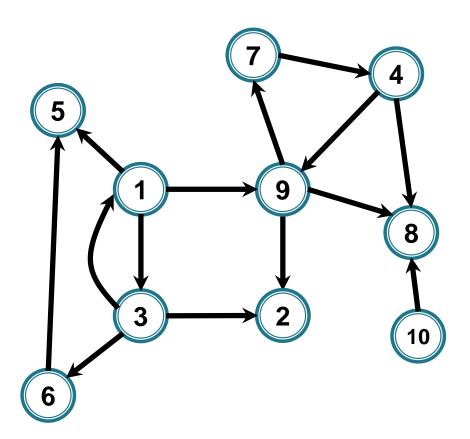
Proprietăți

- Muchiile folosite pentru a descoperi vârfuri noi pornind din s formează un arbore cu rădăcina s (numit arbore BF)
- Dacă parcurgem toate vârfurile => pădure BF (cu câte un arbore parțial pentru fiecare componentă)

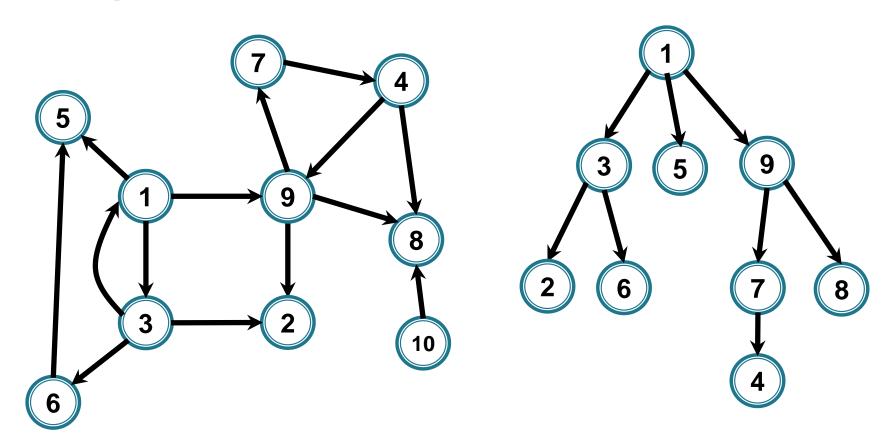
 Muchiile din graf care nu sunt în arbore închid cicluri (cu muchiile din arbore/pădure)



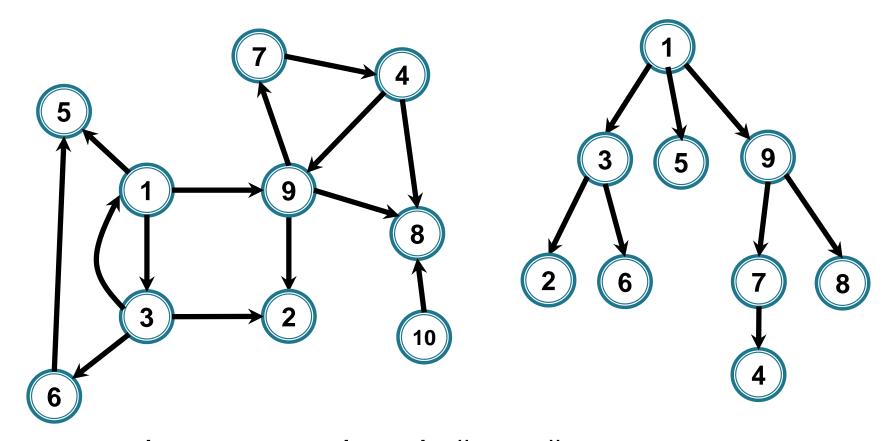
Exemplu – caz orientat:



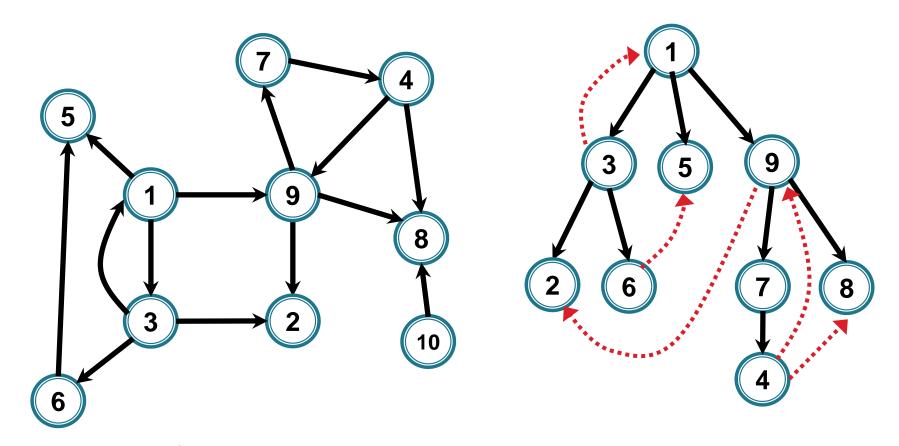
Exemplu – caz orientat:



BF(1): 1, 3, 5, 9, 2, 6, 7, 8, 4



Arbore BF – tot arbore dacă ignorăm orientarea – arcele corespunzătoare – orientate spre frunze



În arborele BF dacă adăugăm restul arcelor între vârfuri vizitate se închid cicluri, dar nu neapărat circuite

Parcurgerea în lățime -Aplicații

Determinarea componentelor conexe

G = (V,E) graf neorientat

 BF(s) => arbore parţial pentru componenta conexă care conţine s (cu rădăcina s) = arbore BF

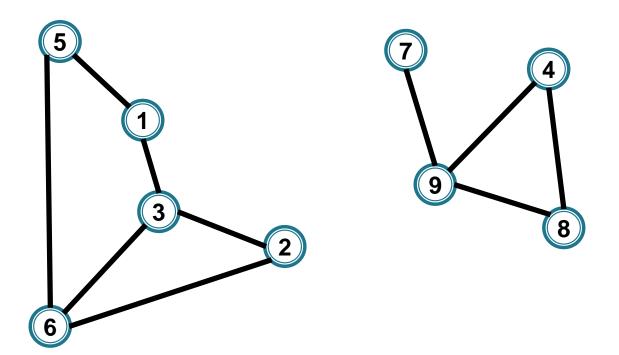
Determinarea componentelor conexe

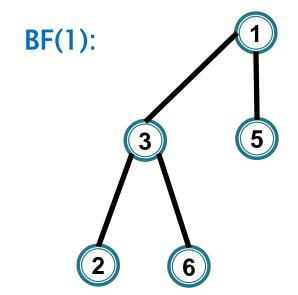
G = (V,E) graf neorientat

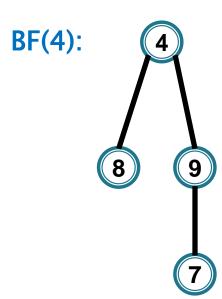
- BF(s) => arbore parţial pentru componenta conexă care conţine s (cu rădăcina s) = arbore BF
- Toate componentele conexe reluăm BFS din vârfuri nevizitate => pădure BF, cu arbori parţiali pentru fiecare componentă

```
pentru fiecare x ∈ V executa
    daca viz[x] == 0 atunci
    BFS(x)
```

Pădure: muchiile $\{tata[x], x\}$, $tata[x] \neq 0$

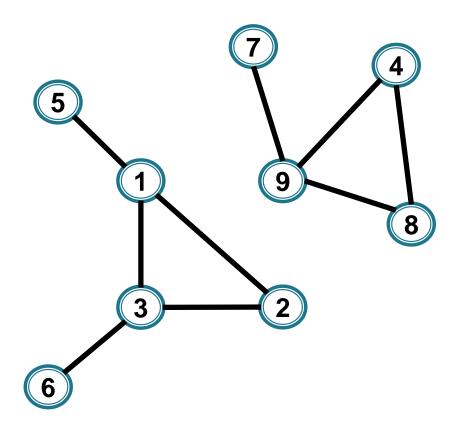


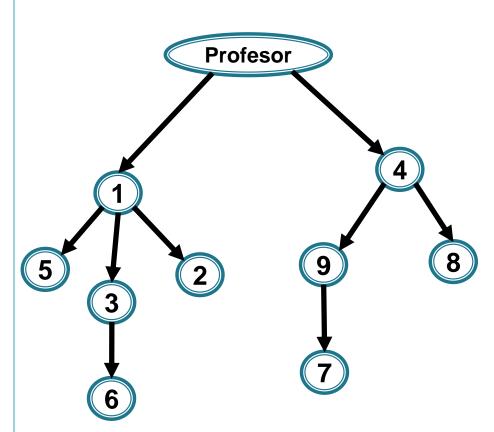




Aplicație - arbore parțial

- Determinarea unui arbore parțial al unui graf conex
- Transmiterea unui mesaj în rețea: Între participanții la un curs s-au legat relații de prietenie și comunică și în afara cursului. Profesorul vrea să transmită un mesaj participanților și știe ce relații de prietenie s-au stabilit între ei. El vrea să contacteze cât mai puțini participanți, urmând ca aceștia să transmită mesajul între ei. Ajutați-l pe profesor să decidă cui trebuie să transmită inițial mesajul și să atașeze la mesaj o listă în care să arate fiecărui participant către ce prieteni trebuie să trimită mai departe mesajul, astfel încât mesajul să ajungă la fiecare participant la curs o singură dată.





Determinarea de distanțe și lanțuri/drumuri minime de la un vârf la celelalte

Amintim aplicații:

- Numărul Erdös
- Traseu între două puncte cu număr minim de stații intermediare
- Traseul minim în labirint la una dintre ieşiri
 - BFS în matrice algoritmul lui Lee

Determinarea de distanțe și lanțuri/drumuri minime de la un vârf la celelalte

 Determinarea unui lanţ/drum minim între două vârfuri date u şi v

Determinarea de distanțe și lanțuri/drumuri minime de la un vârf la celelalte

 Determinarea unui lanţ/drum minim între două vârfuri date u şi v



Se apelează BFS(u), apoi se afișează drumul de la u la v folosind vectorul tata (ca la arbori), dacă există

```
BFS(u)
daca viz[v] == 1 atunci
    lant(v)
altfel
    scrie "nu exista"
```

Parcurgerea BFS(u) se poate opri atunci când este vizitat v

Parcurgerea în lățime

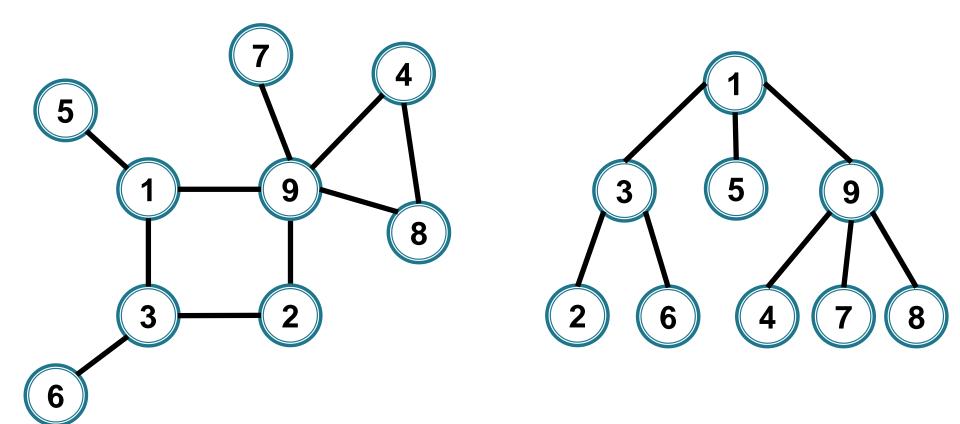
Propoziție - Corectitudinea BF

La finalul algoritmului BFS(s), pentru orice vârf v avem

$$d[v] = \delta_{G}(s, v)$$

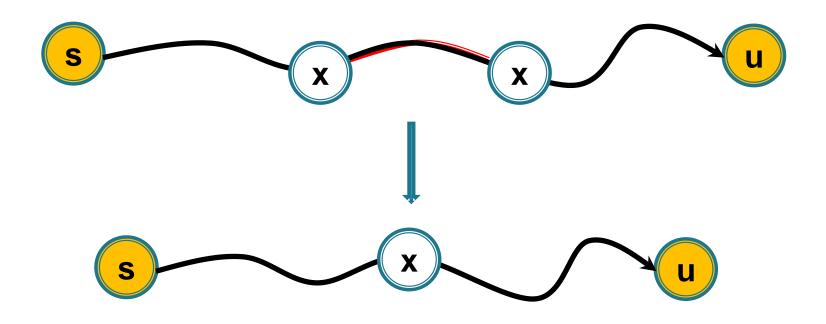
În plus, arborele BF de rădăcină s (notat T) memorat în vectorul tata conservă distanțele din graf de la s la celelalte vârfuri, deci este un arbore de distanțe față de s:

 $\delta_{T}(s, v) = \delta_{G}(s, v)$, pentru orice vârf v

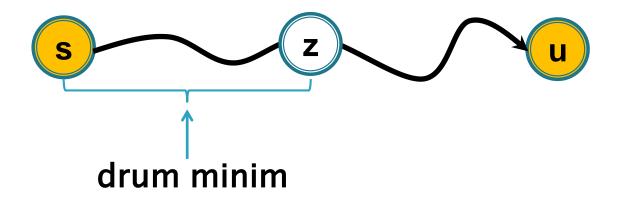


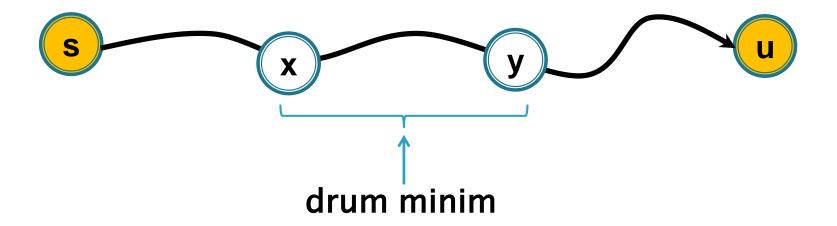
$$\delta_{G}(1,v) = \delta_{T}(1,v)$$

Observația 1. Dacă P este un drum/lanț minim de la s la u, atunci P este drum/lanț elementar.



Observația 2. Dacă P este un drum minim de la s la u și z este un vârf al lui P, atunci subdrumul lui P de la s la z este drum minim de la s la z.





Lema 1. Dacă în coada **C** avem: v_1 , v_2 ,..., v_r (la un moment al execuției algoritmului), atunci $d[v_1] \le d[v_2] \le ... \le d[v_r] \le d[v_1] + 1$



Lema 1. Dacă în coada C avem: v₁, v₂,..., v_r (la un moment al execuției algoritmului), atunci

$$d[v_1] \le d[v_2] \le ... \le d[v_r] \le d[v_1] + 1$$



Evidențiem operațiile - Inducție

Lema 1. Dacă în coada C avem: v₁, v₂,..., v_r (la un moment al execuției algoritmului), atunci

$$d[v_1] \le d[v_2] \le ... \le d[v_r] \le d[v_1] + 1$$



Evidențiem operațiile - Inducție

Prima operație: C =[s] și d[s] = tata[s] = 0 - se verifică

Lema 1. Dacă în coada C avem: v₁, v₂,..., v_r (la un moment al execuției algoritmului), atunci

$$d[v_1] \le d[v_2] \le ... \le d[v_r] \le d[v_1] + 1$$



Evidențiem operațiile - Inducție

- Prima operație: C =[s] și d[s] = tata[s] = 0 se verifică
- Presupunem adevărat la pasul curent (intrare in while)
 - \triangleright extragem i = v_1

$$C = [v_2, ..., v_r]$$
 și $d[v_r] \le d[v_1] + 1 \le d[v_2] + 1$

Lema 1. Dacă în coada C avem: v₁, v₂,..., v_r (la un moment al execuției algoritmului), atunci

$$d[v_1] \le d[v_2] \le ... \le d[v_r] \le d[v_1] + 1$$



Evidențiem operațiile - Inducție

- Prima operație: C = [s] și d[s] = tata[s] = 0 se verifică
- Presupunem adevărat la pasul curent (intrare in while)
 - > extragem $i = v_1$ $C = [v_2,...,v_r] \text{ și } d[v_r] \le d[v_1] + 1 \le d[v_2] + 1$
 - ➤ Inserăm pe rând vecinii w_i ai lui v₁ nevizitați:

$$d[w_i] = d[v_1] + 1 \le d[v_2] + 1 \Rightarrow$$
 $C = [v_2,...,v_r, w_1,...w_i] \text{ verifică relația}$

Lema 2. Dacă d[v] = k, atunci există în G un drum de la s la v de lungime k şi acesta se poate determina din vectorul tata, mai exact tata[v] = predecesorul lui v pe un drum de la s la v de lungime k.

Inducție - adevărat pentru vârfurile deja vizitate



Lungime d[i] (ipoteza de inducție)

Consecințe.

 Dacă x a fost extras din C înaintea lui y, avem d[x] ≤ d[y]

- $d[v] \ge \delta(s,v)$ (d[v] este o "supraestimare")
- $\delta(s,v) = \infty \Rightarrow d[v] = \infty$

Parcurgerea în lățime

Propoziție - Corectitudinea BF

La finalul algoritmului BFS(s), pentru orice vârf v avem

$$d[v] = \delta_{G}(s, v)$$

În plus, arborele BF de rădăcină s (notat T) memorat în vectorul tata conservă distanțele din graf de la s la celelalte vârfuri, deci este un arbore de distanțe față de s:

 $\delta_{T}(s, v) = \delta_{G}(s, v)$, pentru orice vârf v