

DCA 0118 – Processamento Digital de Sinais

Tópico 7.1: Transformada discreta de Fourier

Tiago Barros ¹

¹{tbarros@dca.ufrn.br}

Departamento de Engenharia de Computação e Automação (DCA)
Centro de Tecnologia (CT)
Universidade Federal do Rio Grande do Norte (UFRN)

2022.1

Programa

Conteúdo

- 1 Introdução;
- 2 Transformada discreta de Fourier;
- 3 Extensão periódica;
- 4 Propriedades;
- 5 Convolução linear usando DFT;
- 6 Implementação de SLIT com DFT;

Bibliografia

Livro texto

Oppenheim, A.V. and Schafer, R.W., 2012. Processamento em tempo discreto de sinais. Tradução Daniel Vieira. 3ª ed.-São Paulo: Pearson Education do Brasil.

- Capítulo 8:
 - Seções 8.3, 8.4, 8.5, 8.6, 8.7

Transformada de Fourier de tempo discreto (TFTD)

- $X(e^{j\omega}) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n]e^{-j\omega n}$
- $x[n] = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} X(e^{j\omega})e^{j\omega n}d\omega$
- Fórmula fechada só para funções específicas, como seno.
 - Como calcular para um sinal de áudio?
 - Numericamente impossível, teria que calcular para todo ω .
- Alternativa: Transformada Discreta de Fourier (TDF ou DFT, do inglês *discrete Fourier transform*).

Transformada discreta de Fourier (DFT): definição

- Computadores e processadores trabalham com sequências finitas de dados:
 - $x[n]$, $n = 0, 1, \dots, N-1$;
 - Exemplo: arquivo de áudio (MP3, WAV);
- DTFT: $X(e^{j\omega}) = \sum_{n=0}^{N-1} x[n]e^{-j\omega n}$
 - Exagero: representa N valores de $x[n]$ com infinitos valores de $X(e^{j\omega})$;
 - Como representar com N valores?
- DFT: $X[k] = \sum_{n=0}^{N-1} x[n]e^{-j2\pi kn/N}$, para $k = 0, 1, \dots, N-1$
 - $X[k] = X(e^{j\omega})|_{\omega=\frac{2\pi k}{N}}$, para $k = 0, 1, \dots, N-1$.
 - Amostragem em frequência.

Interpretação: mudança de base

Exemplo: $N = 4$

$$X[0] = x[0] + x[1] + x[2] + x[3]$$

$$X[1] = x[0] - jx[1] - x[2] + jx[3]$$

$$X[2] = x[0] - x[1] + x[2] - x[3]$$

$$X[3] = x[0] + jx[1] - x[2] - jx[3]$$

$$\begin{bmatrix} X[0] \\ X[1] \\ X[2] \\ X[3] \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -j & -1 & j \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & j & -1 & -j \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x[0] \\ x[1] \\ x[2] \\ x[3] \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{X} = \mathbf{F}\mathbf{x}$$

Interpretação: mudança de base

$$\mathbf{X} = \mathbf{F}\mathbf{x}$$

- \mathbf{X} é vetor que contém amostras da DFT:
 - Dimensão $N \times 1$;
 - Complexo;
- \mathbf{F} é matriz da DFT:
 - Dimensão $N \times N$;
 - Complexa;
- \mathbf{x} é vetor que contém amostras da sequência discreta:
 - Dimensão $N \times 1$;
 - Pode ser real ou complexo;

DFT inversa

Transformada inversa (forma matricial):

$$\mathbf{x} = \mathbf{F}^{-1}\mathbf{X}$$

Transformada direta:

$$X[k] = \sum_{n=0}^{N-1} x[n]e^{-j2\pi kn/N}, \quad k = 0, 1, \dots, N-1$$

Transformada inversa

$$x[n] = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X[k]e^{j2\pi kn/N}, \quad n = 0, 1, \dots, N-1$$

DFT definição

Podemos simplificar as equações, definindo o termo:

$$W_N = e^{-j2\pi/N}$$

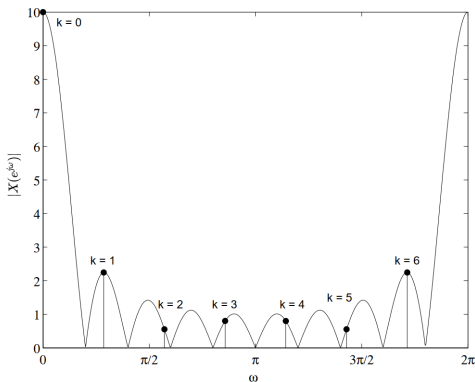
Transformada direta:

$$X[k] = \sum_{n=0}^{N-1} x[n] W_N^{kn}, \quad k = 0, 1, \dots, N-1$$

Transformada inversa

$$x[n] = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X[k] W_N^{-kn}, \quad n = 0, 1, \dots, N-1$$

Interpretação: amostragem em frequência

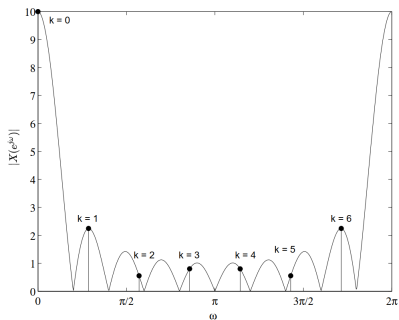


$$X[k] = X(e^{j\omega}) \Big|_{\omega = \frac{2\pi k}{N}}, \quad k = 0, 1, \dots, N-1$$

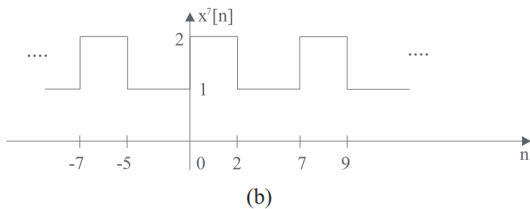
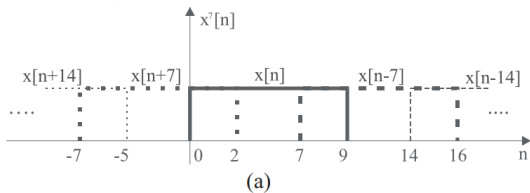
Exemplo: $N = 7$

$$x[n] = \begin{cases} 1, & 0 \leq n \leq 9 \\ 0, & \text{caso contrário} \end{cases}$$

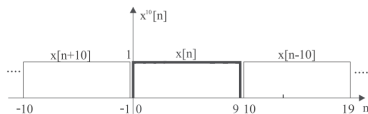
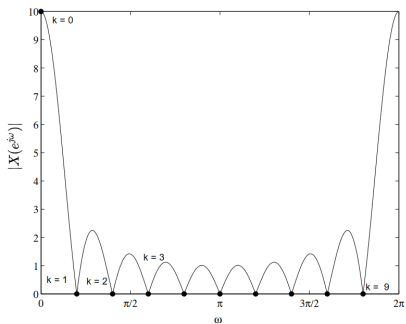
$$X(e^{j\omega}) = e^{-j\omega 9/2} \frac{\text{sen}(10\omega/2)}{\text{sen}(\omega/2)}$$



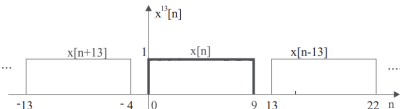
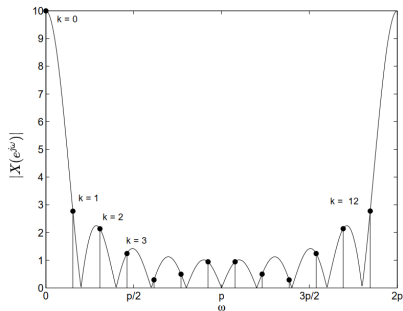
Exemplo: $N = 7$



Exemplo: $N = 10$



Exemplo: $N = 13$



Extensão periódica

$$\text{DTFT: } X(e^{j\omega}) \longleftrightarrow x[n]$$

$$\text{DFT: } X[k] \longleftrightarrow x_s[n]$$

- $x[n]$ não necessariamente é de duração finita;
- A qual sinal corresponde a DFT?

Extensão periódica

$$x_s[n] = \sum_{l=-\infty}^{\infty} x[n - lN] = x[((n))_N] = x^N[n]$$

Função módulo: $n \bmod N = n - N \lfloor n/N \rfloor$

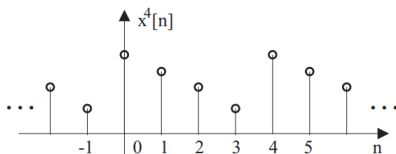
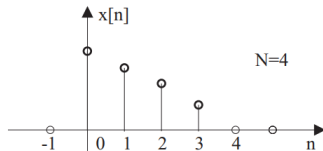
$x_s[n]$ é a extensão periódica de $x[n]$:

$$x_s[n] = \sum_{l=-\infty}^{\infty} x[n - lN]$$

Em outras palavras

$$x[n] = \begin{cases} x_s[n], & 0 \leq n \leq N-1 \\ 0, & \text{caso contrário} \end{cases}$$

Extensão periódica: exemplo



Extensão periódica

⇒ Seja DFT de comprimento M ;

⇒ Seja sequência discreta $x[n]$ de comprimento N ;

⇒ Seja $X[k]$ a DFT de $x[n]$. Para obtermos $x[n]$ novamente, a partir da DFT inversa de $X[k]$, sem gerar sobreposição de $x[n]$, devemos escolher $M \geq N$;

⇒ Considerando os casos em que $M \geq N$, calculamos a DFT de $x[n]$ com comprimento M , adicionando $(M - N)$ zeros à direita da sequência $x[n]$:

- *Zero padding.*

$X(e^{j\omega})$ a partir de $X[k]$

Dado $X[k]$, como calcular $X(e^{j\omega})$ para um ω qualquer?

$$\begin{aligned}X(e^{j\omega}) &= \sum_{n=0}^{N-1} x[n] e^{-j\omega n} \\&= \sum_{n=0}^{N-1} \left(\frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X[k] e^{j2\pi kn/N} \right) e^{-j\omega n} \\&= \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X[k] \sum_{n=0}^{N-1} e^{j2\pi kn/N} e^{-j\omega n}\end{aligned}$$

$$X(e^{j\omega}) = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X[k] \left(\frac{1 - e^{jN(\omega - 2\pi k/N)}}{1 - e^{j(\omega - 2\pi k/N)}} \right)$$

Periodicidade no tempo

$$\begin{aligned}X[k] &= \sum_{n=0}^{N-1} x[n] e^{-j2\pi kn/N} \\x[n] &= \sum_{k=0}^{N-1} \frac{1}{N} X[k] e^{j2\pi kn/N}\end{aligned}$$

Periodicidade com período N

$$\begin{aligned}x[n+N] &= \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X[k] e^{j2\pi k(n+N)/N} \\&= \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X[k] e^{j2\pi kn/N} e^{j2\pi k} \\&= x[n]\end{aligned}$$

Simetrias

- $x[n]$ real $\Rightarrow X(e^{j\omega}) = X^*(e^{-j\omega})$
 - Magnitude é par:
 $|X(e^{j\omega})| = |X(e^{-j\omega})|$
 - Fase é ímpar:
 $\angle X(e^{j\omega}) = -\angle X(e^{-j\omega})$
- $x[n]$ real $\Rightarrow X[k] = X^*[-k]$
 - Magnitude é par:
 $|X[k]| = |X[-k]|$
 - Fase é ímpar:
 $\angle X[k] = -\angle X[-k]$

Periodicidade em frequência

$$\begin{aligned}X[k] &= \sum_{n=0}^{N-1} x[n] e^{-j2\pi kn/N} \\x[n] &= \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X[k] e^{j2\pi kn/N}\end{aligned}$$

Periodicidade com período N

$$\begin{aligned}X[k + N] &= \sum_{n=0}^{N-1} x[n] e^{-j2\pi (k+N)n/N} \\&= \sum_{n=0}^{N-1} x[n] e^{-j2\pi kn/N} e^{-j2\pi n} \\&= X[k]\end{aligned}$$

Deslocamento circular

Seja uma sequência $x[n]$ com comprimento N e sua transformada discreta com N pontos.

$$x[n], 0 \leq n \leq N-1 \longleftrightarrow X[k], 0 \leq k \leq N-1$$

A propriedade do deslocamento no eixo n pode ser expressa como

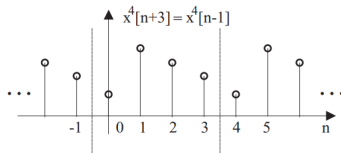
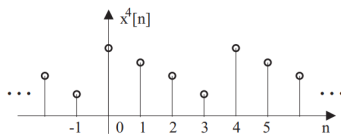
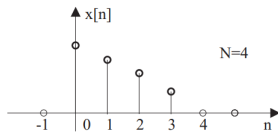
$$x_d^{-m}[n] \longleftrightarrow X[k]e^{-j2\pi km/N}, 0 \leq k \leq N-1,$$

onde

$$x_d^{-m}[n] = \sum_{l=-\infty}^{\infty} x[n-m-lN]r_N[n] = x[((n-m))_N]$$

e $r_N[n]$ é o pulso retangular de comprimento N .

Deslocamento circular



Convolução circular

Sejam as sequências $x_1[n]$ e $x_2[n]$, ambas de comprimento N :

$$\begin{aligned} x_1[n] &\stackrel{\mathcal{DFT}}{\longleftrightarrow} X_1[k] \\ x_2[n] &\stackrel{\mathcal{DFT}}{\longleftrightarrow} X_2[k] \end{aligned}$$

Qual a sequência $x_3[n]$, tal que $X_3[k] = X_1[k]X_2[k]$?

Pode-se mostrar que

$$x_3[n] = \left[\sum_{m=0}^{N-1} x_1[((m))_N] x_2[((n-m))_N] \right] r_N[n]$$

Convolução circular

A operação $((m))_N$ é definida como $m \bmod N$ (como $0 \leq m < N$, temos $m \bmod N = m$). Logo:

$$\begin{aligned}x_3[n] &= \left[\sum_{m=0}^{N-1} x_1[((m))_N] x_2[((n-m))_N] \right] r_N[n] \\ &= \left[\sum_{m=0}^{N-1} x_1[m] x_2[((n-m))_N] \right] r_N[n]\end{aligned}$$

$x_3[n]$ é definida como a convolução circular entre $x_1[n]$ e $x_2[n]$:

$$x_3[n] = x_1[n] \circledN x_2[n]$$

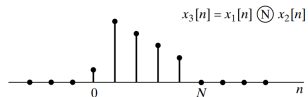
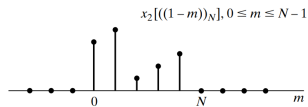
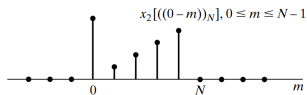
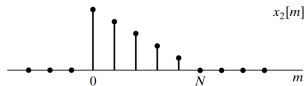
O símbolo \circledN denota o comprimento da convolução circular.

Convolução circular - Exemplo 1

⇒ Exemplo: Convolução circular com uma sequência de impulso atrasada:

- $x_2[n]$ é uma sequência qualquer com comprimento $N = 5$.
- $x_1[n] = \delta[n - 1]$;
- Comprimento da convolução circular é $N = 5$.

Convolução circular - Exemplo 1

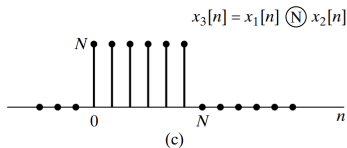
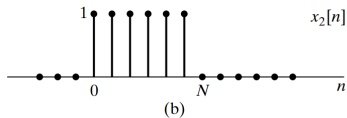
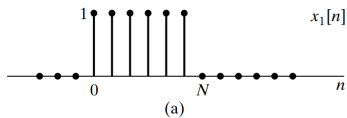


Convolução circular - Exemplo 2

$$x_1[n] = x_2[n] = \begin{cases} 1, & 0 \leq n \leq L-1 \\ 0, & \text{caso contrário} \end{cases}$$

- O comprimento das sequências $x_1[n]$ e $x_2[n]$ é $L = 6$.
- Comprimento da convolução circular é $N = 6$.

Convolução circular - Exemplo 2

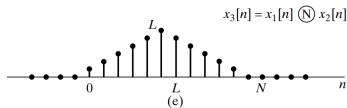
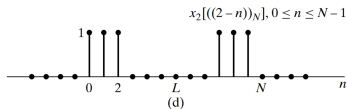
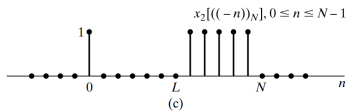
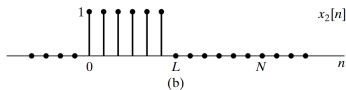
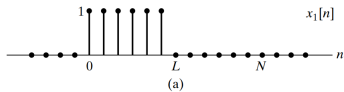


Convolução circular - Exemplo 3

$$x_1[n] = x_2[n] = \begin{cases} 1, & 0 \leq n \leq L-1 \\ 0, & \text{caso contrário} \end{cases}$$

- O comprimento das sequências $x_1[n]$ e $x_2[n]$ é $L = 6$.
- Comprimento da convolução circular é $N = 2L$.

Convolução circular - Exemplo 3



Convolução circular - dualidade

Se $x_3[n] = x_1[n]x_2[n]$, então:

$$X_3[k] = \frac{1}{N} \sum_{l=0}^{N-1} X_1[l] X_2[((k-l))_N]$$

$$x_1[n]x_2[n] \xleftrightarrow{\mathcal{DFT}} \frac{1}{N} X_1[k] \circledcirc X_2[k]$$

Convolução linear usando DFT

⇒ Algoritmos eficientes para calcular DFT (FFT).

⇒ Eficiente maneira para calcular convolução circular:

- (a) Obter $X_1[k]$ e $X_2[k]$ pelas DFTs de N pontos das sequências $x_1[n]$ e $x_2[n]$.
- (b) Computar o produto $X_3[k] = X_1[k]X_2[k]$ para $0 \leq k \leq N-1$.
- (c) Computar a sequência $x_3[n] = x_1[n] \circledast x_2[n]$ como a DFT inversa de $X_3[k]$.

Convolução linear usando DFT

Convolução linear de duas sequências de comprimento finito.

Seja

- $x_1[n]$ sequência de L pontos.
- $x_2[n]$ sequência de P pontos.

A convolução linear das duas sequências é

$$x_3[n] = \sum_{m=-\infty}^{\infty} x_1[m]x_2[n-m].$$

$\implies x_3[n] \neq 0$ se $0 \leq n \leq L + P - 2$.

\implies Maior comprimento de $x_3[n]$ é $L + P - 1$.

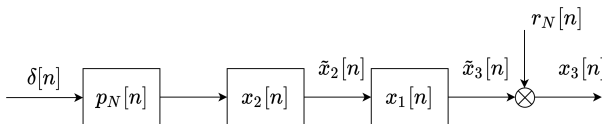
Convolução linear usando DFT

Convolução circular como convolução linear com aliasing.

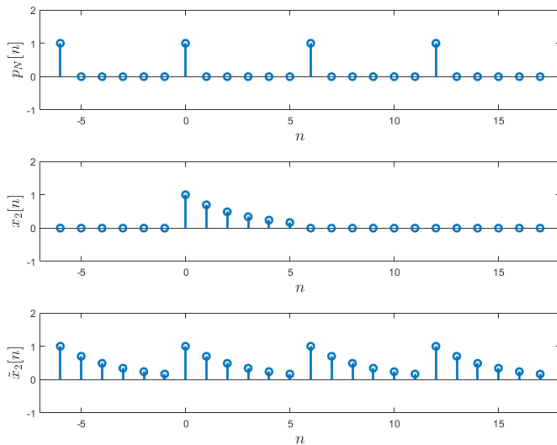
Relembrando a convolução circular:

$$x_3[n] = \left[\sum_{m=0}^{N-1} x_1[m] x_2[((n-m))_N] \right] r_N[n]$$

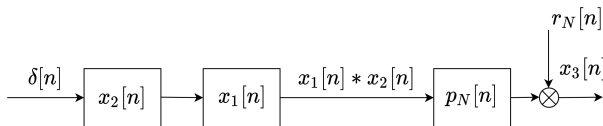
Diagrama de blocos de convolução circular:



Convolução linear usando DFT



Convolução linear usando DFT



⇒ "Convolução circular pode ser formada por convolução linear mais *aliasing*".

Seja

$$\begin{aligned}\hat{x}_3[n] &= x_1[n] * x_2[n] \\ x_3[n] &= x_1[n] \textcircled{N} x_2[n]\end{aligned}$$

Podemos escrever

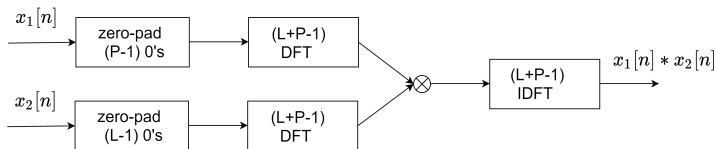
$$x_3[n] = \left[\sum_{l=-\infty}^{\infty} \hat{x}_3[n + lN] \right] r_N[n]$$

Convolução linear usando DFT

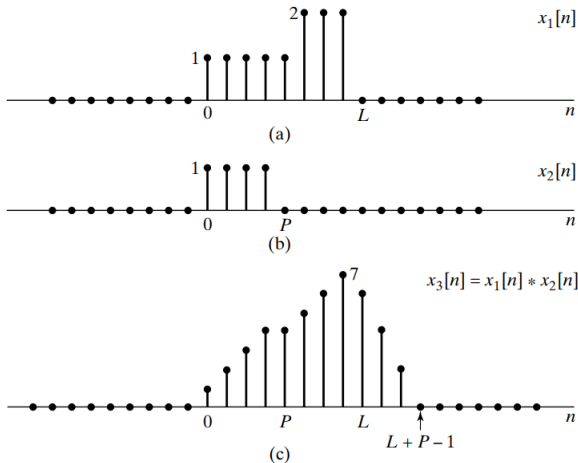
Abordagem prática para evitar *aliasing*: *zero padding*.

Sejam as mesmas sequências

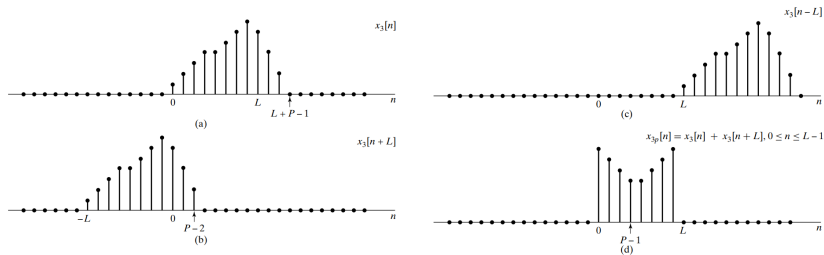
- $x_1[n]$ sequência de L pontos.
- $x_2[n]$ sequência de P pontos.



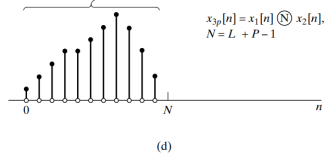
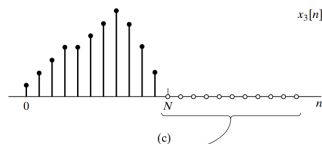
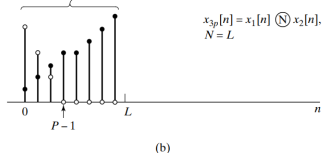
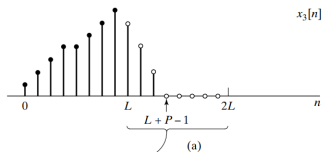
Convolução linear usando DFT



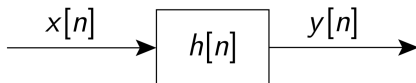
Convolução linear usando DFT



Convolução linear usando DFT



Implementação de SLIT com DFT



$$y[n] = x[n] * h[n] \quad Y(e^{j\omega}) = X(e^{j\omega})H(e^{j\omega})$$

- $x[n]$ sinal de entrada de comprimento muito grande.
- $h[n]$ SLIT (e.g., filtro FIR)

⇒ É possível implementar filtragem de forma computacionalmente eficiente com DFTs e IDFTs (FFT e IFFT).

- *Zero padding* – impraticável se comprimento de $x[n]$ for muito grande.
- Alternativa: convolução em blocos;

Implementação de SLIT com DFT

1) Método da sobreposição e soma (*overlap-add*):

⇒ Seja $h[n]$ de comprimento P .

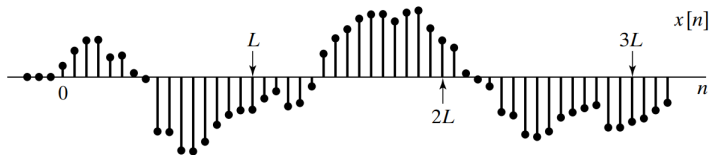
⇒ Seja $x[n]$ dividido em blocos $x_r[n]$ de comprimento L , de forma que

$$x[n] = \sum_{r=0}^{\infty} x_r[n - rL],$$

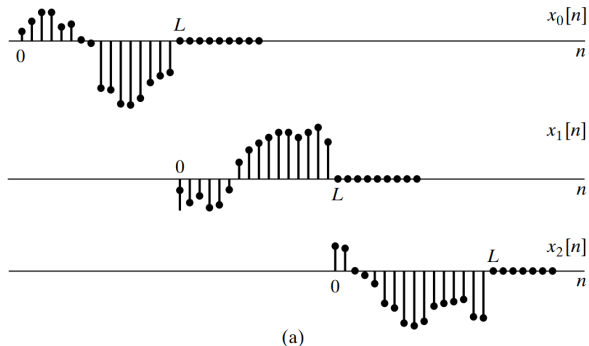
onde

$$x_r[n] = \begin{cases} x[n + rL], & 0 \leq n \leq L - 1 \\ 0, & \text{caso contrário} \end{cases}$$

Implementação de SLIT com DFT



Implementação de SLIT com DFT



Implementação de SLIT com DFT

Convolução é linear e invariante no tempo, então

$$y[n] = x[n] * h[n] = \sum_{r=0}^{\infty} y_r[n - rL],$$

onde

$$y_r[n] = x_r[n] * h[n].$$

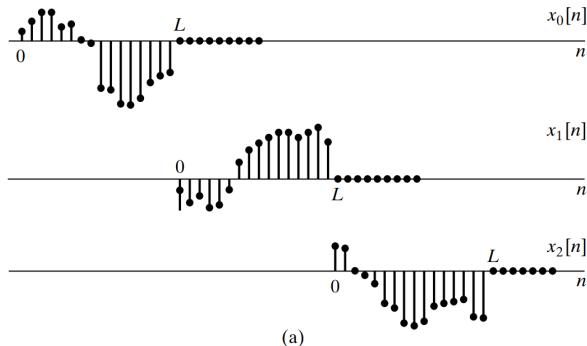
- $x_r[n]$ possui L pontos diferentes de zero.
- $h[n]$ possui P pontos.
- $y_r[n]$ possui $P + L - 1$ pontos.

Implementação de SLIT com DFT

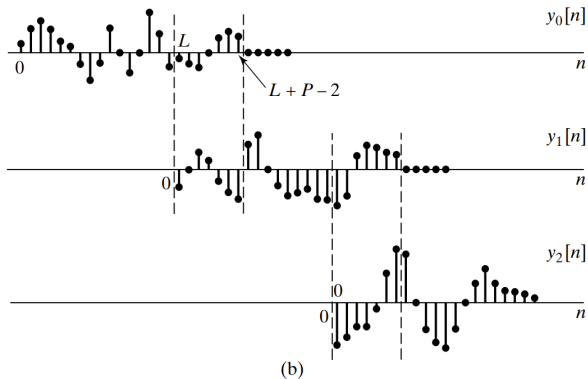
⇒ Algoritmo: Método da sobreposição e soma (*overlap-add*):

- a) Obtém-se $y_r[n]$ com DFTs e IDFTs de $N \geq L + P - 1$ pontos.
- b) Resultados das convoluções possuem sobreposição de $(P - 1)$ pontos nos transitórios.
- c) Deve-se somar as parcelas $y_r[n]$, somando-se os pontos que se sobrepõem.

Implementação de SLIT com DFT



Implementação de SLIT com DFT



Implementação de SLIT com DFT

2) Método da sobreposição e armazenamento (*overlap-save*):

- Corresponde a implementar convolução circular de L pontos entre $x_r[n]$ (L pontos) e $h[n]$ (P pontos) e identificar parte do resultado que corresponde à convolução linear.

- a) Resultados são agrupados em cada convolução circular.
- b) Se $P < L$, somente os $(P - 1)$ primeiros pontos são incorretos devido ao *aliasing* no tempo.
- c) Início de cada bloco de L pontos sobrepõe bloco anterior nos $(P - 1)$ primeiros pontos:

$$x_r[n] = x[n + r(L - P + 1) - P + 1], 0 \leq n \leq L - 1.$$

Implementação de SLIT com DFT

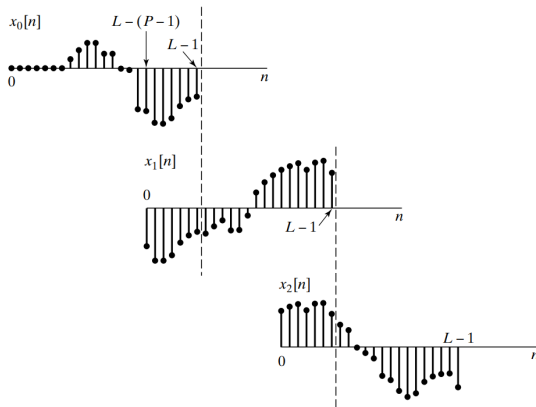
Convolução circular de cada bloco em que ocorre *aliasing* é $y_{rp}[n]$.

$$y[n] = \sum_{r=0}^{\infty} y_r[n - r(L - P - 1) + P - 1]$$

onde

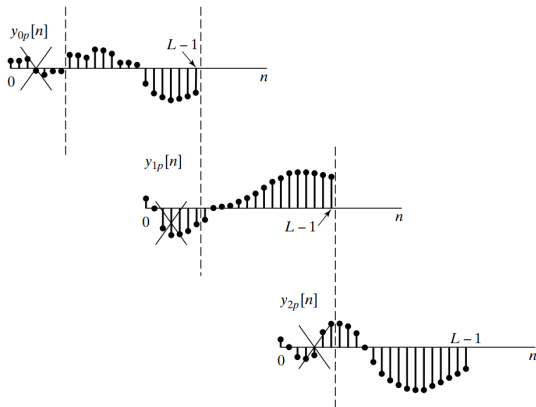
$$y_r[n] = \begin{cases} y_{rp}[n], & P - 1 \leq n \leq L - 1 \\ 0, & \text{caso contrário} \end{cases}$$

Implementação de SLIT com DFT



(a)

Implementação de SLIT com DFT



(b)