Pièce de calibration : permet de faire les calcules en mm

Etiquetage des pièces

Normal de confondre pièce robotique et disque de calibration

Classification paramètrique

Segmentation

Calcule de caractéristique

Classification en intension : borner les classes

Dé face : nombre d’Euler / nombre de fils

1. Segmentation de l’image : auto threshold

* Minimize Variance : lorsque l’image est bimodale : cherche l’intersection des deux gaussiennes
* Exponential fit : lorsqu’il y a une dominance du fond part rapport aux objets car on utilise une exponentielle décroissante et on cherche la tangente

1. Fermeture pour supprimer le bruit sur le fond
2. Calibration :
3. Extraction des caractéristiques :

* Circularity :
* Rectangularity
* Euler Number
* Number Of Children.

Objectif : déterminer les limites de notre système