

Jakýsi úvod do diskrétní matematiky

Áďa Klepáčovic

8. června 2023

Obsah

1	Teorie grafů	1
1.1	Graf jako algebraická struktura	8
1.1.1	Podgrafy, souvislost a metrika	10
1.1.2	Grafové homomorfismy	18

1 | Teorie grafů

Velkou část moderní matematiky (zcela jistě topologii, geometrii i algebru) tvoří studium „struktur“. Toto obecně nedefinované slovo obvykle značí množinu s nějakou další informací o vztahu mezi jejími prvky – tím obvykle bývá operace nebo třeba, jako v případě grafů, relace.

Tato kapitola zároveň značí jakýsi milník ve vývoji matematického myšlení, především algebraickým směrem. Můžeme se totiž začít bavit o speciálních zobrazeních, které zachovávají strukturu na množinách, mezi kterými vedou, tzv. *homomorfismech*; pochopit, že je dobré mít více popisů stejné struktury ekvivalentních v tom smyslu, že poskytují stejné množství informací, přestože se o žádné bijekci nedá formálně hovořit; uvidět, že je užitečné dva různé grafy (či obecně dvě různé struktury) považovat za stejné, když se liší pouze zanedbatelně.

Jednou, avšak zdaleka ne *jedinou*, motivací pro teorii grafů je schopnost analyzovat struktury tvořené množinou „uzlů“, mezi některýmiž vedou „spojnice“. Takováto struktura úspěšně modeluje až neuvěřitelné množství přírodních i společenských úkazů. Mezi nimi jmenujmež

- návrhy elektrických obvodů, kde uzly jsou elektrická zařízení a spojnice jsou kabely mezi nimi vedoucí;
- lingvistické modely, kde uzly jsou slova a spojnice vede mezi těmi syntakticky souvisejícími;
- studium molekul, kde uzly jsou atomy a spojnice vazby mezi nimi;
- analýza šíření fámy v sociologii, kde uzly jsou lidské komunity a spojnice vede mezi komunitami s bezprostředním kontaktem.

Snad pro to, že uzly a spojnice grafu se obvykle kreslí jako body a úsečky v prostoru, ujal se pro ně názvy *vrcholy* a *hrany* (jako v mnohoúhelnících), respektive. Struktura zvaná *graf* tedy sestává ze dvou údajů:

- (1) množiny (obvykle konečné) vrcholů značené V a
- (2) množiny hran E , která je spjata s množinou vrcholů; toto „sepětí“ se však definuje různě, v závislosti na vkusu a aplikaci. My si ukážeme tři z jistě většího množství různých definic.

Asi prvním přirozeným kandidátem pro „strukturu“ je množina s relací. To je také první způsob, jak si budeme definovat pojem *graf*. Je to také ten nejobecnější v tom smyslu, že jeho pouze drobné modifikace nám umožní definovat i obdobné struktury, jež také zmateně slují *grafy*, byť s přípojným atributem.

Abychom úsečky mezi body mohli popsat jako relaci, čili pomocí uspořádaných dvojic bodů, zcela jistě budeme požadovat, aby nevedly úsečky z bodu do něho samého. Úsečku délky 0 lze totiž triviálně ztotožnit s bodem. Dále, úsečka z bodu A do bodu B je jistě tatáž, která úsečka z bodu B do bodu A . Tento fakt musí rovněž relace E odrážet.

První vlastností relace se, snad nepřekvapivě, říká *antireflexivita*. Čili, relace E na V je *antireflexivní*, když hrana $(v, v) \notin E$ pro každý vrchol $v \in V$.

Druhou vlastnost už jsme potkali a nazvali ji symetrií. Požadujeme, aby s hranou $(v, w) \in E$ obsahovala E též hranu $(w, v) \in E$ pro každé dva vrcholy $v, w \in V$.

Definice 1.0.1 (Graf poprvé). Dvojici $G := (V, E)$, kde V je konečná množina a E je relace na V , nazveme *grafem*, pokud je E **antireflexivní** a **symetrická**.

Poznámka. Z hlediska ryze formálního neodpovídá tato definice dokonale naší geometrické představě. My jsme totiž pouze požadovali, aby E obsahovala jak úsečku z v do w , tak úsečku z w do v , ale nikoli, aby se jednalo o *tutéž* úsečku. Tedy, jedna úsečka mezi body je v množině E reprezentována dvěma dvojicemi.

Nápravou by bylo definovat navíc ještě relaci R na E , kde (v, v') je v relaci R s (w, w') právě tehdy, když $(w, w') = (v', v)$ nebo $(w, w') = (v, v')$. Jinak řečeno, úsečka z bodu v do bodu v' je v relaci sama se sebou a s úsečkou z bodu v' do bodu v .

Uvážíme-li pak jako hrany grafu G nikoli množinu E , ale její třídy ekvivalence podle R (**Ověřte, že R je ekvivalence!**), dostaneme již přesnou množinovou paralelu bodů a úseček.

My však budeme v zájmu přehlednosti tento nedostatek ignorovat, protože není pro pochopení ani rozvoj teorie relevantní.

Cesta k druhé možné definici grafu není od první daleká. Stačí vlastně relaci E interpretovat trochu jinak. Přece, antireflexivní a symetrická relace je „totéž“ jako množina dvouprvkových podmnožin V .

Vskutku, vezměme nějakou $E' \subseteq \binom{V}{2}$. Relaci E z [definice 1.0.1](#) sestojíme tak, že z množiny $\{v, w\} \in E'$ vyrobíme dvojici (v, w) a (w, v) . Protože prvky v množině nejsou uspořádané a nemohou se opakovat, dává tato konstrukce opravdu antireflexivní a symetrickou relaci. Vizualně odpovídá rozdělení úsečky mezi v a w na šipku z v do w a šipku z w do v .

Z druhé strany, mějme nějakou antireflexivní a symetrickou relaci E na V . Protože s dvojicí (v, w) obsahuje E i dvojici (w, v) , můžeme z těchto dvojic ztvárnit množinu $\{v, w\}$. Relace E je antireflexivní, čili se nemůže stát, že $v = w$, a množina $\{v, w\}$ je pročež vždy dvouprvková. Posbíráme-li všechny množiny $\{v, w\}$ do jedné velké množiny E' , bude platit $E' \subseteq \binom{V}{2}$. Vizualně odpovídá tato konstrukce slepení šipky z v do w a šipky z w do v do jedné úsečky mezi v a w .

Výstraha. Mezi množinami E a E' **nemůže existovat bijekce**, třeba jen pro to, že $\#E = 2\#E'$. Co konstrukce v předchozích dvou odstavcích ukazují, je pouze fakt, že pro naše účely definují E a E' stejnou strukturu na množině V .

Ovšem, uvážili-li bychom místo E pouze třídy ekvivalence jejích prvků podle relace R popsané v poznámce pod [definicí 1.0.1](#), pak bychom skutečně tímto způsobem našli bijekci s množinou E' .

Definice 1.0.2 (Graf podruhé). Dvojici $G := (V, E')$, kde V je konečná množina a $E' \subseteq \binom{V}{2}$, nazveme *grafem*.

Třetí pohled na hrany v grafu je více „kategoriální“. Zatímco množiny E a E' jsou závislé ve své definici na množině V , třetí množina hran E'' , kterou si zde definujeme, bude libovolná konečná množina.

Tento popis grafové struktury bude odpovídat trochu jiné představě; konkrétně takové, kdy začínáme s množinou bodů V a s množinou šipek E (jež jsou od sebe naprosto odděleny) a oba konce každé šipky zapíchneme do dvou různých bodů z V . Toto „zapíchnutí“ realizují zobrazení $s, t : E'' \rightarrow V$ (z angl. *source* a *target*), která zobrazují šipky z E'' do bodů z V . Přičemž

budeme trvat na tom, aby $s(e) \neq t(e)$ pro všechny šipky $e \in E''$ a navíc, aby pro každou $e \in E''$ existovala šipka $e' \in E''$ taková, že $s(e) = t(e')$, $t(e) = s(e')$. Lidsky řečeno, nesmíme zapíchnout konce šipky do téhož vrcholu a, když zapíchneme začátek šipky do bodu v a její konec do bodu w , pak musíme vzít další šipku, jejíž začátek zapíchneme do w a konec do v .

Je snadné si rozmyslet, že z množiny šipek E'' zrekonstruujeme množinu E z [definice 1.0.1](#) tak, že z šipky $e \in E''$ vytvoříme dvojici $(s(e), t(e)) \in E$. Podmínky kladené na zobrazení s a t zaručují, že vzniklá množina E je relace na V , která je antireflexivní a symetrická. V tomto případě dává uvedená konstrukce dokonce bijekci $E \cong E''$, čili jsme opět definovali tutéž strukturu na V .

Tato struktura bude zvlášť užitečná, až budeme probírat *toky v síti*.

Definice 1.0.3 (Graf potřetí). Čtveřici $G := (V, E'', s, t)$, kde V a E'' jsou konečné množiny a s a t jsou zobrazení $E'' \rightarrow V$ nazveme *grafem*, pokud

- (a) $s(e) \neq t(e) \forall e \in E''$ a
- (b) $\forall e \in E'' \exists e' \in E'' : s(e) = t(e') \wedge t(e) = s(e')$.

Poznámka. Opět, aby [definice 1.0.3](#) odpovídala představě bodů a úseků (nebo oboustranných šipek), museli bychom definovat relaci R na E tak, aby e a e' byly v R , právě když $s(e) = s(e')$ a $t(e) = t(e')$ nebo $s(e) = t(e')$ a $t(e) = s(e')$. V takovém případě bychom mohli sestavit bijekci mezi E'' a E' z [definice 1.0.2](#).

Příklad. Ať $V := \{1, 2, 3, 4, 5\}$ a

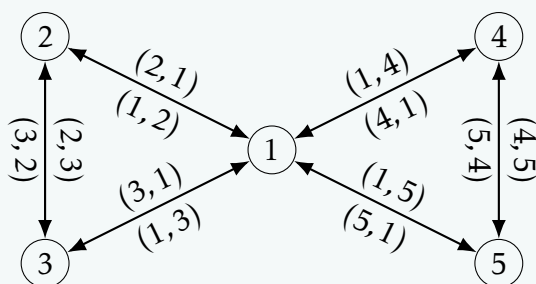
- (1) $E := \{(1, 2), (2, 1), (1, 3), (3, 1), (1, 4), (4, 1), (1, 5), (5, 1), (2, 3), (3, 2), (4, 5), (5, 4)\}$;
- (2) $E' := \{\{1, 2\}, \{1, 3\}, \{1, 4\}, \{1, 5\}, \{2, 3\}, \{4, 5\}\}$;
- (3) $E'' := \{e_1, e_2, e_3, e_4, e_5, e_6, e'_1, e'_2, e'_3, e'_4, e'_5, e'_6\}$, kde
 - (a) $s(e_1) = s(e_2) = s(e_3) = s(e_4) = 1, s(e_5) = 2, s(e_6) = 4,$

(b) $t(e_1) = 2$, $t(e_2) = t(e_5) = 3$, $t(e_3) = 4$, $t(e_4) = t(e_6) = 5$ a

(c) $(s(e_i), t(e_i)) = (t(e'_i), s(e'_i))$ pro všechna $i \leq 6$.

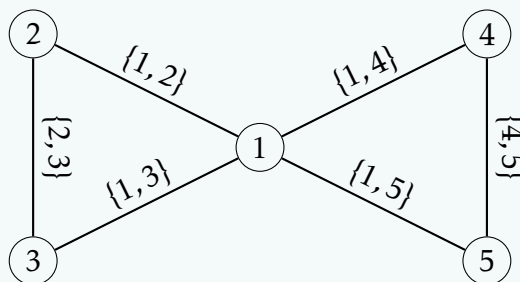
Není těžké nahlédnout, že E , E' i (E'', s, t) definují tutéž strukturu na V . Nakreslíme si grafy $G = (V, E)$, $G' = (V, E')$ a $G'' = (V, E'', s, t)$. Přičemž hrany z E budeme kreslit jako oboustranné šipky, ty z E' jako prosté úsečky a ty z E'' rozdělíme na dvě protichůdné šipky, abychom vyjádřili rozdíly v interpretaci těchto grafových struktur.

Graf $G = (V, E)$ vypadá například [takto](#). Pomněte, že například oboustranná šipka mezi vrcholy 1 a 2 představuje ve skutečnosti **dvě** dvojice – $(1, 2)$ a $(2, 1)$ z relace E .



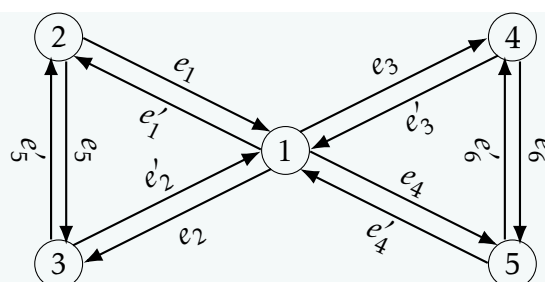
Obrázek 1: Graf jako množina V s relací E .

Zcela stejně vypadá i graf $G' = (V, E')$.

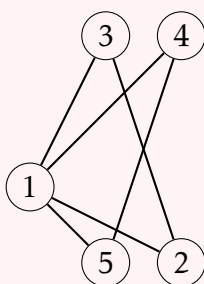


Obrázek 2: Graf jako množiny V a $E' \subseteq \binom{V}{2}$.

Konečně, $G'' = (V, E'', s, t)$ můžeme načrtnout taktéž velmi podobně.

Obrázek 3: Graf jako množina V s trojicí (E'', s, t) .

Výstraha. Grafová struktura je obecně zcela nezávislá na jejím nakreslení. Například graf $G = (V, E')$ z [předchozího příkladu](#) lze ekvivalentně vyobrazit třeba následovně.

Obrázek 4: Graf $G = (V, E')$ nakreslený jinak.

V následujícím textu spojíme všechny tři interpretace dohromady a pro $v, w \in V$ budeme hranu mezi v a w značit zjednodušeně jako vw . Pokud nehrozí nedorozumění, budeme pod tímto zápisem rozumět hranu, jejíž začátek je v a konec w , čili $s(vw) = v$ a $t(vw) = w$. Avšak, kdykoli se nám to bude hodit, ztotožníme ji bez okolků s hranou wv s obrácenými konci.

Tento neformální přístup k popisu hran se může zdát jako nebezpečný, ale jak uvidíme, ve skutečnosti velmi zjednodušuje zápis a újma na rigorozitě je obecně minimální. Kompletněji řečeno, hranou mezi dvěma vrcholy $v, w \in V$ myslíme buď dvojici $(v, w) \in E$ nebo dvojici $(w, v) \in E$ nebo množinu $\{v, w\} \in E'$ nebo prvek $e \in E''$ takový, že $s(e) = v$ a $t(e) = w$, nebo prvek $e' \in E''$ takový, že $s(e') = w$ a $t(e') = v$, a je nám to u ...

Obecně, v teorii grafů se velmi často pracuje s konečnými posloupnostmi (či n -ticemi, chcete-li) vrcholů a hran. Zavedeme proto zjednodušené zna-

čení $x_1 x_2 \cdots x_n$ pro uspořádanou n -tici (x_1, \dots, x_n) . Kdyby hrozil konflikt se zápisem součinu prvků x_1, \dots, x_n , samozřejmě tento úzus dočasně opustíme.

Cvičení 1.0.1. Nakreslete graf $G = (V, E)$, kde

- $V = \{1, \dots, 5\}, E = \{\{1, 2\}, \{1, 3\}, \{1, 5\}, \{2, 3\}, \{3, 4\}, \{4, 5\}\}.$
- $V = \{1, \dots, 5\}, E = \binom{V}{2}.$
- $V = \{1, \dots, 8\}, E = \{e_1, \dots, e_8\}$ a
 - $t(e_i) = s(e_{i+1}) = i + 1$ pro všechna $i \leq 7$,
 - $t(e_8) = s(e_1) = 1.$

Cvičení 1.0.2. Popište všechny grafy $G = (V, E)$, kde E je relace na V , která je antireflexivní, symetrická (to je součástí definice grafu) a navíc **transitivní**.

Cvičení 1.0.3. Ať V je konečná množina a E je relace na V , která je antireflexivní a symetrická. Definujme navíc na E další relaci \sim předpisem

$$(v, v') \sim (w, w') \Leftrightarrow (v, v') = (w, w') \vee (v, v') = (w', w).$$

Dokažte, že pak existuje bijekce mezi $[E]_{\sim}$ a množinou

$$E' := \{\{v, v'\} \mid (v, v') \in E\},$$

čili mezi množinou tříd ekvivalence E podle \sim a množinou, kterou dostanu tak, že z uspořádaných dvojic v E udělám neuspořádané dvojice, tj. dvoupvkové podmnožiny. Pro intuici vizte poznámku pod [definicí 1.0.1](#).

Cvičení 1.0.4. Spočtěte, kolik existuje grafů na n vrcholech.

1.1 Graf jako algebraická struktura

Snad poněkud tajemný název sekce v sobě skrývá jiný pohled na graf, než jsme chovali doposud. Mimo jejich využití v modelování systémů, které lze reprezentovat jako síť uzlů a spojníc, jsou grafy též velmi užitečné ve více „abstraktních“ údech matematiky. Představují totiž v jistém smyslu *nejvolnější* strukturu na množině, která je vůbec ještě užitečná.

Abychom osvětlili, co tímto výrokem míníme, uvážíme *ještě další* pohled na hrany grafu G . Záměrně jsme teď neuvedli množinu hran, neb o nich vůbec nechceme takto přemýšlet. Samozřejmě, stále potřebujeme mít nějakou množinu V , na níž onu strukturu stavíme; tu někdy přezdíváme *bázovou*, protože skutečně tvoří jakýsi „základ“ sestrojené struktury.

Intuitivně je příjemné nahlížet na množinové struktury jako na stavebnice. Bázová množina jsou její díly (každý máme k dispozici, kolikrát chceme) a způsob, kterým do sebe díly zapadají, je právě ona struktura.

Aniž si to pravděpodobně uvědomujete, narazili jste už v matematice na celou řadu struktur. Jako příklad uveďme množinu celých čísel \mathbb{Z} s operací násobení. Zde \mathbb{Z} je bázová množina a operace \cdot je struktura na \mathbb{Z} . Definuje *jeden možný způsob*, jak do sebe díly nazvané celá čísla zapadají. Možná jste někdy přemýšleli o tom, co vlastně znamená slovo „operace“. V případě \cdot hovoříme o **binární** operaci, tedy o operaci na **dvou prvcích**. Přirozeně, nic nám nebrání definovat si operace na libovolném počtu celých čísel. Asi nejvíce přímočarý způsob, jak definovat (binární) operaci, je přes zobrazení. Čili, \cdot je zobrazení

$$\cdot : \mathbb{Z} \times \mathbb{Z} \rightarrow \mathbb{Z},$$

které každou dvojici $(x, y) \in \mathbb{Z} \times \mathbb{Z}$ zobrazí na $x \cdot y$.

Zkusme teď podobným způsobem definovat hrany na množině V . Binární operace na V by znamenala zobrazení $V \times V \rightarrow V$, tedy zobrazení, jež dvěma vrcholům přiřadí třetí vrchol. To asi není v tomto případě příliš směřodonné. Hrany však vždy existují mezi dvěma vrcholy, tedy volba množiny $V \times V$ jako domény se zdá smysluplná. Otázkou je, co má být kodoménou. Jedna možnost by byla opravdu uvážit nějakou další množinu hran E a směřovat zobrazení do ní. Tento pohled je vlastně opačný k našemu [třetímu pojetí grafu](#). Místo toho, abychom přiřazovali dva vrcholy jedné hraně, tak přiřazujeme hranu páru vrcholů.

Existuje však mnohem přímější způsob. Přeci, abych dal najevo, že mezi párem vrcholů vede hrana, nemusím vybírat žádnou *konkrétní* hranu z předem definované množiny. Všechny hrany jsou stejné! Stačí mi si pouze u každých dvou vrcholů pamatovat, jestli mezi nimi vede hrana, či nikoliv. To jest, stačí mi libovolná dvouprvková podmnožina, jejíž jeden prvek znamená „Mezi těmito vrcholy nevede hrana,“ a ten druhý naopak „Mezi těmito vrcholy hrana vede“.

Obvyklou volbou (zvláště v informatice) je množina $\{0, 1\}$, kde 0 tradičně značí, že hrana neexistuje, a 1, že ano. Příznivci čisté logiky možná uvítají množinu $\{\perp, \top\}$, kde \perp je logická konstanta „lež“ a \top je logická konstanta „pravda“. My se budeme držet čtenářům spíše přirozenější volby, $\{0, 1\}$.

Čili, *hranami* mezi vrcholy z množiny V myslíme strukturu na V danou zobrazením

$$\varepsilon : V \times V \rightarrow \{0, 1\}.$$

Konečně vysvětlíme, co myslíme tím, že takováto struktura je v podstatě nejvolnější možná. Totiž, když pro libovolnou dvojici $v, w \in V$ změním obraz $\varepsilon(v, w)$ třeba z 0 na 1, stále tím dostaneme validní strukturu hran na V ve smyslu svojí definice. Čili, **úplně každé** zobrazení $V \times V \rightarrow \{0, 1\}$ postaví strukturu na množině V . To je intuitivně ekvivalentní tomu, že každé dva díly stavebnice do sebe zapadají jakýmkoli způsobem. Je zřejmé, že „volnější“ stavebnice než taková už neexistuje.

Naopak, vraťme se k příkladu celých čísel s operací násobení. Co by se stalo, kdybychom se ráno vzbudili a rozhodli se, že odteď $2 \cdot 3 = 5$, ale veškeré ostatní vlastnosti násobení (jako třeba i komutativita a asociativita) zůstanou beze změny? Tato jedna úprava by zcela rozbourala celou strukturu násobení na \mathbb{Z} , protože najednou by například nebylo možné definovat sudá a lichá čísla (2 by dělila všechny násobky 5), 6 by byla prvočíslo (její rozklad býval $2 \cdot 3$), 10 by se rovnalo 12, jelikož

$$10 = 2 \cdot 5 = 2 \cdot (2 \cdot 3) = (2 \cdot 2) \cdot 3 = 4 \cdot 3 = 12,$$

a způsobila nekonečně mnoho dalších trhlin. Intuitivně, násobení na \mathbb{Z} je stavebnice, kde do sebe každé dva díly zapadají přesně jediným způsobem.

Po tomto neformálním úvodu se na chvíli ponoříme do hlubin struktury zvané *graf*, povíme si, co znamená „podstruktura“, že graf se dá též vnímat jako prostor, a že můžeme přes zobrazení skákat mezi různými grafy.

V následujícím nemusíme hovořit o hranách jako o zobrazení $\varepsilon : V \times V \rightarrow \{0, 1\}$ popsaném výše. Naše původní představa množiny E postačuje. Není však špatné tuto myšlenku uchovat v hlavě, k čemuž slouží následující, extrémně snadné, cvičení.

Cvičení 1.1.1. Rozmyslete si, jak upravit zobrazení

$$\varepsilon : V \times V \rightarrow \{0, 1\}$$

definující hranovou strukturu na množině vrcholů tak, aby zahrnovalo i všechny **ohodnocené** grafy.

1.1.1 Podgrafy, souvislost a metrika

V této relativně krátké podsekci dáme formální tvář představě, že

- (1) nějaký graf je „uvnitř“ druhého;
- (2) graf je souvislý a rozpadá se na tzv. *komponenty souvislosti*, tedy maximální souvislé části;
- (3) graf je *metrický* prostor, tedy prostor, ve kterém lze měřit vzdálenosti.

Začneme bodem (1), vedoucím na pojem *podgrafu*. Jeho definice je opravdu nejjednodušší možná, požadujeme pouze, aby vrcholy a hrany podgrafu tvořili podmnožinu vrcholů a hran většího grafu.

Definice 1.1.1 (Podgraf). Ať $G = (V, E)$ je graf. Řekneme, že graf $H = (V', E')$ je *podgrafem* G , pokud

$$V' \subseteq V \quad \text{a} \quad E' \subseteq E.$$

Poznámka. Žádáme čtenáře, aby sobě povšimli, že podgraf **nemusí zachovat** hranovou strukturu svého nadgrafu. Přesněji, **definice podgrafu** neobsahuje podmínku, že mezi vrcholy H musí vést hrana, pokud mezi těmi samými vrcholy v G hrana vedla.

Taková definice je z pohledu algebraika zhora zbytečná, bať odpudivá. Hranová struktura je zásadní součástí definice grafu a měla by být dodržena. Z tohoto důvodu se nehodí říkat, že by podgraf byl *podstrukturou* svého nadgrafu, kterakžekolivěk vágně je ono slovo vyloženo.

Předchozí poznámka motivuje definici *indukovaného podgrafu*, podgrafu, jemuž je přikázáno původní strukturu zachovat. Žargonový výraz „indukovaný“ v tomto kontextu obvykle znamená přibližně „plynoucí z“. Čili, indukovaný podgraf je podgraf, jehož struktura **plyne ze** struktury vyššího grafu.

Tuto podmínku lze formulovat snadno. Díváme-li se na hrany jako na podmnožiny systému dvouprvkových podmnožin V , tedy jako na množinu $E \subseteq \binom{V}{2}$, pak požadavek, aby nějaký podgraf $H = (V', E')$ grafu $G = (V, E)$ obsahoval spolu s každou dvojicí vrcholů i hranu mezi nimi, pokud je v E , lze vyjádřit zkrátka tak, že nařídíme, aby $E' = E \cap \binom{V'}{2}$, tedy aby E' byla vlastně množina E , ve které necháme jen ty hrany, které vedou mezi vrcholy z V' .

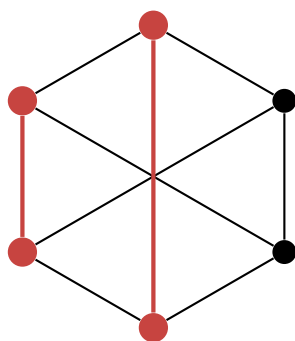
Definice 1.1.2 (Indukovaný podgraf). Ať $G = (V, E)$ je graf a $H = (V', E')$ jeho podgraf. Řekneme, že H je *indukovaný* (grafem G), pokud **zachovává hranovou strukturu na G** , to jest,

$$E' = E \cap \binom{V'}{2}.$$

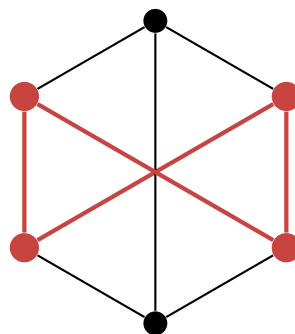
Poznámka. Je dlužno nahlédnout, že indukovaný podgraf grafu $G = (V, E)$ je jednoznačně určen svoji množinou vrcholů. Totiž, vyberu-li z V podmnožinu V' , pak mezi všemi vrcholy z V' musejí v indukovaném podgrafu vést všechny hrany, které mezi nimi vedou i v původním grafu. Množina E' je tudíž kompletně popsána množinami V' a E .

Každý graf se přirozeně rozkládá na své maximální souvislé indukované podgrafy, tzv. *komponenty souvislosti*. Toto slovo jsme zde zmínili mnohokrát v různých kontextech, však vždy bez řádné definice. Důvodem je fakt, že samotná definice komponent souvislosti není zcela bez práce.

Nabízejí se dva přirozené přístupy, jejichž ekvivalenci si postupně uká-



(a) Podgraf, který není indukovaný.



(b) Indukovaný podgraf.

Obrázek 5: Rozdíl mezi podgrafem a *indukovaným* podgrafem.

žeme. První, snad více informatický přístup, je definovat komponentu souvislosti jako **maximální souvislý podgraf**, tedy takový (indukovaný) podgraf, mezi každým párem jehož vrcholů vede cesta a je největší takový; to jest, k žádnému z ostatních vrcholů vyššího grafu z vrcholů tohoto podgrafu cesta nevede. Tento postup jsme nazvali *informatickým*, neb popisuje, jak se algoritmicky komponenty souvislosti v grafu hledají. Zkrátka tak, že začneme v libovolném vrcholu, pokračujeme z něj do jeho sousedů a pak zase do jejich sousedů tak dlouho, dokud to lze. V moment, kdy už se nikam dál z původního vrcholu nemůžeme dostat, našli jsme tu **jednu** komponentu souvislosti, která obsahuje počáteční vrchol.

Druhý přirozený přístup je ryze matematický a algoritmicky obtížně realizovatelný. Zase je výhodný pro svou explicitnost a snadné využití v důkazech. Obvyklý způsob, jak rozdělit množinu (v tomto případě množinu vrcholů, V) na podmnožiny, je užitím tříd ekvivalence. Protože dva vrcholy leží ve stejné komponentě souvislosti právě tehdy, když mezi nimi vede cesta, nabízí se pro rozkouskování množiny využít právě relaci „býti cestou mezi vrcholy“. Jediný problém dlí v tom, že není na první pohled zřejmé, jedná-li se o ekvivalenci.

Definujme na množině vrcholů V grafu $G = (V, E)$ relaci \sim předpisem

$$u \sim v \Leftrightarrow \text{v } G \text{ vede cesta mezi } u \text{ a } v.$$

Dokážeme si, že \sim je ekvivalence.

Lemma 1.1.3. Ať $G = (V, E)$ je graf a \sim je relace na V dána výše. Pak \sim je ekvivalence na V .

Důkaz. Dle definice ekvivalence potřebujeme ověřit, že \sim je

- (a) reflexivní, čili $v \sim v \ \forall v \in V$;
- (b) symetrická, čili $u \sim v \Rightarrow v \sim u \ \forall u, v \in V$;
- (c) transitivní, čili $u \sim v \wedge v \sim w \Rightarrow u \sim w$ pro všechny $u, v, w \in V$.

Body (a) a (b) jsou v zásadě triviální. Pro každé $v \in V$ platí $v \sim v$, protože samotný vrchol je z definice též cesta. To dokazuje (a). Pro důkaz (b) ať $u \sim v$ a $u = v_0 v_1 \cdots v_n = v$ je cesta z u do v . Pak $v = v_n v_{n-1} \cdots v_1 v_0 = u$ je cesta z v do u , a tedy $v \sim u$.

Jediný důkaz (c) není samozřejmý. Pro nabytí intuice vizte [obrázek 6](#). Uvědomme si, že **spojení cest není vždy cesta**. Jeho princip spočívá v tom, že máme-li danu cestu $u = u_0 u_1 \cdots u_n = v$ z u do v a cestu $v = v_0 v_1 \cdots v_m = w$ z v do w , pak jdeme po první cestě tak dlouho, dokud nenarazíme na tu druhou. Tu pak následujeme až do w . Formálně, ať $k \leq n$ je **nejmenší** takové, že u_k leží na cestě mezi v a w . Takové k musí existovat, protože zcela jistě přinejmenším vrchol v leží jak na cestě z u do v , tak na cestě z v do w . Ať $j \leq m$ je index takový, že $u_k = v_j$. První cestu budeme následovat až do $u_k = v_j$ a potom budeme pokračovat po cestě druhé. V symbolech, kýžená cesta mezi u a w je v takovém případě

$$(u = u_0)u_1 \cdots u_{k-1}(u_k = v_j)v_{j+1} \cdots (v_n = w).$$

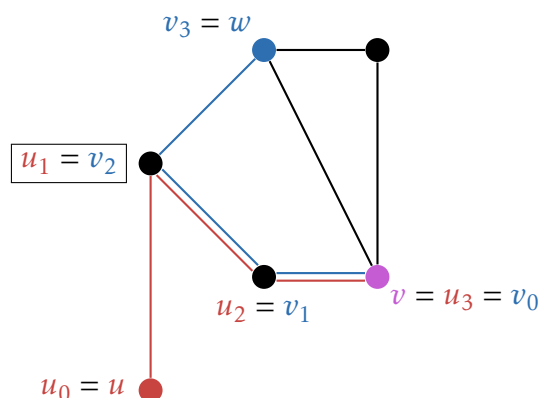
Tím je důkaz transitivity \sim hotov. □

Předchozí lemma opravňuje následující definici *komponenty souvislosti*.

Definice 1.1.4 (Komponenta souvislosti). Ať $G = (V, E)$ je graf, \sim je ekvivalence na V z [lemmatu 1.1.3](#) a

$$V = \bigcup_{i=1}^n V_i$$

je rozklad V na $n \in \mathbb{N}$ tříd ekvivalence V_i podle \sim . Indukované pod-



Obrázek 6: Cesta $u_0(u_1 = v_2)v_3$ mezi u a w sestavená z cesty $u_0u_1u_2u_3$ mezi u a v a z cesty $v_0v_1v_2v_3$ mezi v a w . Zde $k = 1$ a $j = 2$.

grafy $G_i = (V_i, E \cap \binom{V_i}{2})$ nazýváme *komponenty souvislosti* grafu G .

Poznámka. Připomínáme, že rozklad na třídy ekvivalence

$$V = \bigcup_{i=1}^n V_i$$

znamená, že V má podle \sim přesně n tříd ekvivalence, pro každé $i \leq n$ existuje vrchol $v_i \in V$ takový, že

$$V_i = \{u \in V \mid u \sim v_i\},$$

tedy V_i je množina všech vrcholů, do nichž vede cesta z v_i , a $V_i \cap V_j = \emptyset$ pro každý pár $i \neq j$, to jest z v_i do v_j nevede žádná cesta.

Pozorování. Komponenty souvislosti G_i grafu G z [definice výše](#) jsou právě všechny maximální souvislé indukované podgrafy grafu G .

Důkaz. Dokazujeme dvě implikace.

Nejprve ať G_i je nějaká komponenta souvislosti G . Podgraf G_i je zřejmě indukovaný a souvislý z definice. Pro spor ať existuje vrchol $v \notin V_i$, do kterého vede cesta z nějakého vrcholu $u \in V_i$. Spor máme okamžitě,

neboť V_i z definice obsahuje všechny vrcholy, do nichž vede cesta z u .

Naopak, ať $H = (V', E')$ je maximální indukovaný souvislý podgraf G . Vezměme libovolný $v \in V'$. Pak je ale $H = [v]_{\sim}$, tedy třída ekvivalence \sim obsahující v . Vskutku, z maximality H platí $u \in H$, kdykoli $v \sim u$. Protože sjednocení všech V_i je množina vrcholů V a tyto V_i jsou po dvou disjunktní, existuje nutně přesně jedno $i \leq n$ takové, že $v \in V_i$. Pak $H = V_i$. \square

Další zajímavou strukturální vlastností grafu je, že tvoří prostor. Než specifikujeme, co tím míníme, odkročíme na chvíli a rozhovoříme se o tom, čemuže vlastně matematik řekne *prostor*.

Naši intuitivní představu prostoru splňují tzv. *normované vektorové prostory*, kde je definována velikost a směr (a tím i vzdálenost a úhel). Velikosti i směry se dají sčítat a velikosti navíc násobit. Můžeme také hovořit o jejich dimenzi. Obecně, normovaný vektorový prostor je určitě ten nejjednodušší typ matematického prostoru, který aproximuje vesmír.

Existují však mnohem primitivnější prostory, které nemají zdaleka tolik „přirozených“ vlastností. Mezi ně patří tzv. *topologické* prostory, které mají jen to nejzákladnější, co chceme po úplně každém typu prostoru – tvar. O něco málo složitější jsou prostory *metrické*, kde lze měřit vzdálenost; nikoli však nutně velikost nebo směr. Jak si nyní povíme, grafy přirozeně nabývají struktury metrických prostorů. To je snadné dokázat. Výrazně těžší je dokázat (a dělat to nebudeme), že ve skutečnosti metrické prostory jsou ty nejsložitější prostory, kterými grafy mohou být. Vektorové prostory to nikdy nejsou, bez ohledu na zvolenou definici sčítání či násobení.

Pojďme tedy provést stručnou diskusi metrických prostorů. Snad už čtenářům nezpůsobuje překvapení, že „měření“ vzdáleností v našem prostoru zajišťuje vhodně zvolené zobrazení. Samotný prostor je v principu libovolná množina se strukturou danou právě tímto zobrazením. Měření vzdáleností mezi párem jejích prvků probíhá přiřazením nezáporné hodnoty (klidně i ∞) tomuto páru. Je ještě nutné, aby měření splňovalo pár přirozených podmínek, které uvedeme v následující definici a záhy osvětlíme.

Definice 1.1.5 (Metrika). Ať X je množina. Zobrazení $\mu : X \times X \rightarrow [0, \infty]$ nazveme *metrikou* na X , pokud

- (a) $\mu(x, x) = 0 \ \forall x \in X$,
- (b) $\mu(x, y) = \mu(y, x) \ \forall x, y \in X$,
- (c) (trojúhelníková nerovnost) $\mu(x, y) + \mu(y, z) \leq \mu(x, z) \ \forall x, y, z \in X$.

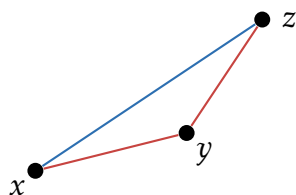
Definice 1.1.6 (Metrický prostor). Dvojici (X, μ) , kde X je množina a μ je metrika na X nazveme *metrický prostor*.

Poznámka. Přeložíme podmínky (a), (b) a (c) *definice metriky* do lidské řeči. O prvcích X můžeme bez okolek hovořit jako o „bodech“ v prostoru.

Podmínka (a) vyžaduje, aby žádný bod nebyl sám od sebe vzdálen. Bez ní bychom měli problém intuitivně definovat vzdálenost dvou různých bodů, neboť bych se mohl do počátečního bodu opakovaně vracet a zvyšovat tím vzdálenost od něj k bodům ostatním.

Podmínka (b) říká, že x je od y stejně daleko jako y od x . To je asi přirozená podmínka i bez bližšího vysvětlení.

Konečně, podmínka (c) říká, že když jdu z x do z , pak jakákoli „zacházka“ do bodu y nemůže délku cesty zkrátit. Tato podmínka opět zní velmi přirozeně a skutečně, bez ní by definice vzdálenosti opět nedávala intuitivní smysl. Jak by se mohlo stát, že by úsečka nebyla nejkratší spojnici mezi dvěma body? Původ názvu „trojúhelníková nerovnost“ této podmínky osvětluje *obrázek 7*.



Obrázek 7: Trojúhelníková nerovnost

My ale přeci umíme měřit vzdálenosti v grafu! Pro dva vrcholy $u, v \in V$ jsme si definovali vzdálenost u od v jako váhu nejkratší cesty mezi u a v . V případě, že G je neohodnocený, předpokládáme implicitně, že váha každé hrany je 1, tedy váha cesty je v tomto případě totožná s její *délkou*,

počtem jejich hran.

Ukážeme, že množina vrcholů V grafu $G = (V, E)$ spolu se zobrazením

$$d_G : V \times V \rightarrow [0, \infty],$$

které každým dvěma vrcholům přiřadí jejich vzdálenost, je metrický prostor. To plyne okamžitě z následujícího lemmatu.

Lemma 1.1.7. Ať $G = (V, E)$ je graf a $d_G(u, v)$ značí vzdálenost, tj. *délku* nejkratší cesty, mezi u a v pro každé dva $u, v \in V$. Pak je d_G metrika na V .

Důkaz. Pro důkaz potřebujeme ověřit, že podmínky z [definice metriky](#) platí pro d_G .

Podmínky (a) a (b) platí triviálně. Cesta z v do v obsahuje přesně jenom samotný vrchol v , tudíž nemá žádné hrany a její délka je 0. To znamená, že $d_G(v, v) = 0$ pro každý $v \in V$. Dále, jest-li $e_1 e_2 \cdots e_n$ cesta z u do v , kde $e_i \in E$, pak $e_n e_{n-1} \cdots e_1$ je cesta z v do u zřejmě rovněž délky n . To dokazuje vztah $d_G(u, v) = d_G(v, u)$.

Pokračujme trojúhelníkovou nerovností (c). Ať $u = u_1 u_2 \cdots u_{n+1} = v$ je cesta mezi u a v délky $n \in \mathbb{N}$ a $v = v_1 v_2 \cdots v_{m+1} = w$ cesta mezi v a w délky $m \in \mathbb{N}$. Podle důkazu [lemmatu 1.1.3](#) existují $j, k \in \mathbb{N}$ taková, že $u_k = v_j$ a $u_1 u_2 \cdots u_k v_{j+1} v_{j+2} \cdots v_m$ je cesta mezi u a w . To ovšem znamená, že délka **nejkratší** cesty mezi u a w má nejvýš tolik hran, kolik cesta $u_1 u_2 \cdots u_k v_{j+1} \cdots v_{m+1}$, která jich má přesně $(k-1) + (m-j)$. Protože $k-1 \leq n$ a $m-j \leq m$, získáváme nerovnost

$$d_G(u, w) \leq (k-1) + (m-j) \leq n + m = d_G(u, v) + d_G(v, w),$$

čímž je důkaz dokončen. □

Podsekcí uzavřeme pár cvičeními.

Cvičení 1.1.2 (těžké). Kolik nejvíce hran může mít graf s n a k komponentami souvislosti?

Cvičení 1.1.3. Ať V je **konečná** množina a $d : V \times V \rightarrow \{0, 1, 2, \dots\}$ je metrika na V . Dokažte, že pak existuje graf $G = (V, E)$ takový, že $d_G(u, v) = d(u, v)$ pro všechny $u, v \in V$.

Cvičení 1.1.4. Navrhněte efektivní algoritmus, který pro zadaný graf $G = (V, E)$ rozhodne, zda je souvislý, a pokud není, najde jeho rozklad na komponenty souvislosti.

1.1.2 Grafové homomorfismy

Trochu času věnujeme přemýšlení o tom, co může znamenat *zobrazení* mezi grafy. Tato podsekce má primárně být jakýmsi úvodem do abstraktní algebry, kde zaujímají zobrazení mezi strukturami snad největšího významu. O homomorfismech grafů se dle názoru autora hovoří spíše okrajově a aplikací nejsou přehrášle.

Ať tedy $G = (V_G, E_G)$ a $H = (V_H, E_H)$ jsou dva grafy. Zápis $\varphi : G \rightarrow H$, tj. zobrazení z G do H , sice smysl dává, neb G a H jsou (jako všechno v teorii množin) též množiny, ale není pro rozvoj teorie nijak zajímavý. Takové zobrazení totiž může klidně posílat třeba hrany v G na vrcholy v H a tvořit jiné podobné zrudnosti.

V celé sekci se díváme na graf jako na množinu vrcholů se strukturou danou hranami. Tenhle pohled zůstává užitečným i nyní. Totiž, *homomorfismem* (z řec. homós, „stejný“, a morphé, „tvar, forma“) mezi obecně množinami se strukturou se myslí **zobrazení mezi těmito množinami, které zachovává strukturu**.

V případě grafů toto znamená, že *homomorfismus* $\varphi : G \rightarrow H$ je zobrazení $\varphi_V : V_G \rightarrow V_H$ z vrcholů G do vrcholů H , které „zachovává“ hrany. To je lze vyložit zkrátka tak, že když mezi vrcholy v G vede hrana, tak mezi jejich obrazy při zobrazení φ_V vede též hrana.

Definice 1.1.8 (Grafový homomorfismus). Buďtež $G = (V_G, E_G)$ a $H = (V_H, E_H)$ dva grafy. *Homomorfismem* z G do H , značeným běžně φ :

$G \rightarrow H$, myslíme zobrazení

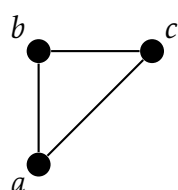
$$\varphi_V : V_G \rightarrow V_H$$

takové, že

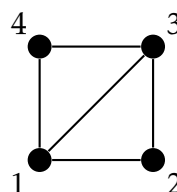
$$(u, v) \in E_G \Rightarrow (\varphi_V(u), \varphi_V(v)) \in E_H.$$

Obvykle, bo jest tomu buřt, ztotožňujeme homomorfismus $\varphi : G \rightarrow H$ se zobrazením $\varphi_V : V_G \rightarrow V_H$ mezi bázovými množinami a oboje značíme zkrátka φ .

S touto definicí je jistý problém. Uvažme grafy G a H dané obrázkem 8.



(a) Graf G .



(b) Graf H .

Obrázek 8: Problém s definicí homomorfismu $G \rightarrow H$.

Zde $V_G = \{a, b, c\}$ a $V_H = \{1, 2, 3, 4\}$. Jeden možný homomorfismus $G \rightarrow H$ je třeba dán zobrazením $\varphi : V_G \rightarrow V_H$ takovým, že

$$\varphi(a) = 1,$$

$$\varphi(b) = 4,$$

$$\varphi(c) = 3.$$

Pak je opravdu splněna podmínka z definice 1.1.8, neboť mezi každými dvěma vrcholoma z a, b, c vede hrana a mezi každými dvěma vrcholoma z $1, 4, 3$ rovněž vede hrana.

Uvažme však jen trochu jiný homomorfismus $\psi : G \rightarrow H$, který je dán rovnostmi

$$\psi(a) = 1,$$

$$\psi(b) = 3,$$

$$\psi(c) = 3;$$

čili vlastně „slepuje“ vrcholy b a c do vrcholu 3. Všimněte si, že takovéto zobrazení není podle definice 1.1.8 homomorfismem. Hrany (a, b) a (a, c)

jsou sice zachovány, ale podmínka z téže definice pro hranu (b, c) říká, že

$$(b, c) \in E_G \Rightarrow (\psi(b), \psi(c)) = (3, 3) \in E_H,$$

což zřejmě nelze, neboť podle naší [první definice grafu](#) je E relace na V , která je symetrická a **antireflexivní**, což znamená, že v grafu nepovolujeme smyčky, kterou by $(3, 3)$ jistě byla.

Tato peripetie má několik možných katastrof. V zájmu rozvoje matematického myšlení drahých čtenářů si některé rozebereme.

- (1) Nic nedělat, držet se původní definice a nepovažovat ψ za homomorfismus. To je jistě jedno možné řešení a vyniká množstvím potřebné práce k jeho dosažení. Lidsky řečeno vlastně znamená, že slepovat vrcholy mohou jediné tehdy, když mezi nimi nevede hrana. Toto řešení je zároveň nejvíce omezující.
- (2) Modifikovat [definici homomorfismu](#) tak, aby ignorovala tyto případy. Tedy, upravit podmínku zachování hran následovně:

$$((u, v) \in E_G \wedge \psi(u) \neq \psi(v)) \Rightarrow (\psi(u), \psi(v)) \in E_H.$$

Takové řešení je *extrémně nepřírozené*. Totiž, když z grafu H na [obrázku 8b](#) vynecháme hranu (b, c) a homomorfismus ψ ponecháme beze změny, pak je v obou případech (tedy s hranou (b, c) i bez ní) obrazem grafu H v G úsečka 13. Byť obrazy dvou různých grafů stejným homomorfismem byly stejné, jesti algebraicky nepřijatelné.

- (3) Zvolnit definici grafu tak, aby povolovala smyčky. To by znamenalo konkrétně odstranit z [první definice grafu](#) podmínku antireflexivity relace E . Zůstala by tedy pouze symetrickou a dvojice (v, v) pro $v \in V$ by byly smyčkami. Ovšem, [druhá definice grafů](#) by se stala nepoužitelnou, neboť dvouprvková podmnožina V nemůže obsahovat dvakrát týž prvek. Z [třetí definice grafu](#) by stačilo rovněž odstranit pouze podmínku (a) zakazující shodnost zdroje a cíle téže hrany.

Při adopci tohoto řešení by graf G musel obsahovat smyčku $(3, 3)$, aby mohl předpis ψ zůstat beze změny. V takovém případě by obrazem grafu H **bez** hrany (b, c) byla opět úsečka 13, ale obrazem grafu H **se** hranou (b, c) by byla úsečka 13 spolu se smyčkou na vrcholu 3.

Obě řešení (1) i (3) jsou rozumná a v různých situacích různě užitečná. Dle naší zkušenosti je operace „slepení“ vrcholu příliš důležitá pro práci s grafovou strukturou a pročež je spíše dáváno přednost řešení (3). Ovšem,

jistě existují aplikace, kdež mají homomorfismy své místo, ale přesto jsou smyčky nežádoucí.

Podsekcí kvapně zakončíme zcela bezvýznamnou definicí. Účel jeho zařazení dlí, podobně jako zbytku podsekce, v prezentaci a povrchovém prozkoumání pojmu *homomorfismu*.

Homomorfismy mimořádných vlastností (jako prostota, surjektivita) mají své vlastní názvy, které zde pro pořádek uvedeme. Reálně nás v dalším textu bude zajímat ovšem jedině pojem *isomorfismu*, bijektivního homomorfismu.

Definice 1.1.9. Ať $\varphi : G \rightarrow H$ je homomorfismus grafů. Je-li

- φ prostý, pak sluje **monomorfismus** (z řec. mono-, „jeden, jediný“);
- φ na, pak sluje **epimorfismus** (z řec. epi-, „nad, přes, na“);
- φ bijekce, pak sluje **isomorfismus** (z řec. iso-, „roven“);
- $H = G$, pak sluje **endomorfismus** (z řec. éndon, „vnitřek, vnitřní“);
- φ endomorfismus a isomorfismus, pak sluje **automorfismus** (z řec. auto-, „sebe-“).

Poznámka. Je-li $\varphi : G \rightarrow H$ isomorfismus, pak je to speciálně bijekce $V_G \rightarrow V_H$, tedy $\#V_G = \#V_H$ a graf H je vlastně graf G s přejmenovanými vrcholy.

Je-li $\varphi : G \rightarrow G$ automorfismus, pak je to speciálně permutace na V_G , čili vlastně jen proházení vrcholů G .