Определение требований к алгоритму цифровой обработки сигнала. Теоретические сведения

В работе будет использован БИХ фильтр. Причина выбора именно этого типа в том, что на фильтрацию входного сигнала уходит меньше процессорного времени, по сравнению с КИХ фильтром.

Общая идея всех методов расчёта рекурсивных фильтров состоит в том, чтобы, используя передаточную функцию аналогового фильтрапрототипа W(p), получить дискретную передаточную функцию ЦФ D(z). При этом заранее нужно выбрать значение периода дискретизации T_{Δ} , исходя из требований теоремы Котельникова, и, кроме того, желательно, чтобы верхняя граничная частота полосы пропускания фильтра была бы как минимум в несколько раз (лучше – на порядок) меньше частоты Найквиста.

Переход от W(p) к D(z) рекурсивного ЦФ можно осуществить с использованием любого из трех основных методов:

- 1) метод инвариантности переходной характеристики;
- 2) метод на основе формул дискретного интегрирования;
- 3) метод согласованного Z-преобразования.

Наибольшее распространение на практике получил метод на основе формул дискретного интегрирования, который использует связь между переменными р и z.[1] Именно таким мы и собираемся воспользоваться, а конкретнее — методом обобщённого билинейного преобразования. Он заключается в замене р в передаточной функции нормированного аналогового ФНЧ прототипа формулой с z оператором, причём для каждого типа фильтра формала будет отличаться. Формулы замены переменной в таблице 1

Таблица 1 – Формулы замены переменной р, применяемые при преобразовании передаточной функции нормированного аналогового ФНЧ-прототипа в передаточную функцию цифрового фильтра заданного типа методом обобщенного билинейного преобразования.

Тип	Параметры результирующего ЦФ	Формула для замены переменной*
ФНЧ	Частота среза ω _{ср}	$p \to \frac{2}{\omega_{cp} T_{\Delta}} \frac{z - 1}{z + 1}$
ФВЧ	Частота среза ω _{ср}	$p \to \frac{\omega_{cp} T_{\Delta}}{2} \frac{z+1}{z-1}$
ПФ	Граничные частоты полосы пропускания ω _н и ω _в	$p \to \gamma \frac{z^2 - 2 \zeta z + 1}{z^2 - 1}$
РФ	Граничные частоты полосы пропускания ω _н и ω _в	$p \rightarrow \frac{z^2 - 1}{\gamma(z^2 - 2\zeta z + 1)}$

* Примечание
$$y = ctg \left(\frac{T_{\Delta}}{2} (\omega_{e} - \omega_{H}) \right)$$
 , $\zeta = \frac{\cos \left(\frac{T_{\Delta}}{2} (\omega_{e} + \omega_{H}) \right)}{\cos \left(\frac{T_{\Delta}}{2} (\omega_{e} - \omega_{H}) \right)}$.

Помимо прямой замены есть способ посчитать и АЧХ фильтра и его коэффициенты по всё тому же методу билинейного преобразования. В таблице 2 содержатся формулы, которые позволят после расчёта осуществить фильтрацию по фомруле 1

$$y_n = \sum_{k=0}^{q} b_k x_{n-k} - \sum_{m=1}^{r} a_m y_{n-m}$$
 (1)

Таблица 2 – Формулы сомножителей D к (z), получающиеся при применении формул обобщённого билинейного преобразования к выражению (2)

Тип ЦФ	Формула для D _K (z)	Формулы* для коэффициентов D _K (z)
ФНЧ с частотой среза ω _{ср}	$\frac{\beta_0 z^2 + \beta_1 z + \beta_2}{\alpha_0 z^2 + \alpha_1 z + \alpha_2}$	$\beta_{0} = (\omega_{cp} T_{\Delta})^{2}, \beta_{1} = 2\beta_{0}, \beta_{2} = \beta_{0},$ $\alpha_{0} = a_{2} (\omega_{cp} T_{\Delta})^{2} + 2a_{1} \omega_{cp} T_{\Delta} + 4a_{0},$ $\alpha_{1} = 2a_{2} (\omega_{cp} T_{\Delta})^{2} - 8a_{0},$ $\alpha_{2} = a_{2} (\omega_{cp} T_{\Delta})^{2} - 2a_{1} \omega_{cp} T_{\Delta} + 4a_{0}$

ФВЧ с частотой среза ω_{cp}	$\frac{\beta_0 z^2 + \beta_1 z + \beta_2}{\alpha_0 z^2 + \alpha_1 z + \alpha_2}$	$\beta_{0} = 4, \beta_{1} = -8, \beta_{2} = 4,$ $\alpha_{0} = a_{0} (\omega_{cp} T_{\Delta})^{2} + 2 a_{1} \omega_{cp} T_{\Delta} + 4 a_{2},$ $\alpha_{1} = 2 a_{0} (\omega_{cp} T_{\Delta})^{2} - 8 a_{2},$ $\alpha_{2} = a_{0} (\omega_{cp} T_{\Delta})^{2} - 2 a_{1} \omega_{cp} T_{\Delta} + 4 a_{2}$
ПФ с частотами среза ω _н и ω _в	$\frac{\beta_0 z^4 + \beta_1 z^3 + \beta_2 z^2 + \beta_3 z + \beta_4}{\alpha_0 z^4 + \alpha_1 z^3 + \alpha_2 z^2 + \alpha_3 z + \alpha_4}$	$\beta_{0}=1, \beta_{1}=0, \beta_{2}=-2, \beta_{3}=0, \beta_{4}=1,$ $\alpha_{0}=y^{2}a_{0}+ya_{1}+a_{2},$ $\alpha_{1}=-4y^{2}\zeta a_{0}-2y\zeta a_{1},$ $\alpha_{2}=4y^{2}\zeta^{2}a_{0}+2ya_{0}-2a_{2},$ $\alpha_{3}=-4y^{2}\zeta a_{0}+2y\zeta a_{1},$ $\alpha_{4}=y^{2}a_{2}-ya_{1}+a_{0}$
РФ с частотами среза ω _н и ω _в	$\frac{\beta_0 z^4 + \beta_1 z^3 + \beta_2 z^2 + \beta_3 z + \beta_4}{\alpha_0 z^4 + \alpha_1 z^3 + \alpha_2 z^2 + \alpha_3 z + \alpha_4}$	$\beta_{0} = y^{2}, \beta_{1} = -4 y^{2} \zeta, \beta_{2} = 4 y^{2} \zeta^{2} + 2 y^{2},$ $\beta_{3} = \beta_{1}, \beta_{4} = \beta_{0},$ $\alpha_{0} = y^{2} a_{2} - y a_{1} + a_{2},$ $\alpha_{1} = 4 y^{2} \zeta a_{2} - 2 y \zeta a_{1},$ $\alpha_{2} = 4 y^{2} \zeta^{2} a_{2} + 2 y a_{2} - 2 a_{0},$ $\alpha_{3} = -4 y^{2} \zeta a_{2} + 2 y \zeta a_{1},$ $\alpha_{4} = y^{2} a_{2} - y a_{1} + a_{0}$

Для того, чтобы посчитать коэффициенты выше понадобятся акоэффициенты. Они получаются из коэффициентов передаточной функции нормированного ФНЧ прототипа. Можно выделить несколько видов фильтров:

- Бесселя
- Чебышева
- Баттерворта

У них есть характеристические отличия, но в данном случае нас интересует только то, что фильтр Баттерворта наиболее просто рассчитывается. Его передаточная функция нормированного ФНЧ-прототипа показана в формуле (2)

$$W_{Bl}(p) = \begin{cases} \frac{1}{\frac{n}{2}} p^2 - 2p\cos\left(\frac{2k+n-1}{2n}\pi\right) + 1\\ \frac{1}{\frac{n}{2}} \left(p^2 - 2p\cos\left(\frac{2k+n-1}{2n}\pi\right) + 1\right) (p+1) \end{cases}$$
(2)

где n – порядок фильтра

Выдвинем гипотезу, что 2-ой порядок данного типа фильтра соответствует ТЗ. Для проверки этой гипотезы смоделируем фильтр. Программа для моделирования написана на руthon 3.7 и её полная версия написана в приложении 1. Прокомментирую наиболее важные части – функцию recursive_transfer_function и generate_recursive_filter. Сначала рассмотрим первую. В ней непосредственно производится обобщённое билинейное преобразование.

На вход функция принимает значение z оператора и нижние и верхние частоты среза в герцах. Первое, что в ней делается — перевод частот в радианы:

Затем вводятся константы записанные в примечании таблицы 1

```
gamma = 1/np.tan((delta_T/2) * (fv - fn))
zeta = np.cos((delta_T/2) * (fv + fn))/np.cos((delta_T/2) * (fv - fn))
```

После чего выписывается формула замены переменной из таблицы 1 соответствующая ПФ:

changed_p = gamma *
$$(((z^{**2}) - 2 * zeta * z + 1)/((z^{**2}) - 1))$$

Ну и наконец передаём это всё в передаточную функцию Баттерворта 2ого порядка полученной из формулы (2):

calculated_transfer_function = 1/((changed_p**2) + 1.41421 * changed_p + 1) Результат этой формулы возвращаем из функции. Соответственно, чтобы получить коэффициент подавления на конкретной частоте нужно передавать на место z оператора результат формулы $e^{2\pi f T_{\Lambda} j}$, где f — частота для которой проводится расчёт, и возвести получившееся комплексное число в модуль. Чтобы отобразить результат в дБ нужно взять от получившегося числа логарифм по основанию 10 и умножить на 20. В результате получается график АЧХ фильтра, показанный на рисунке 1

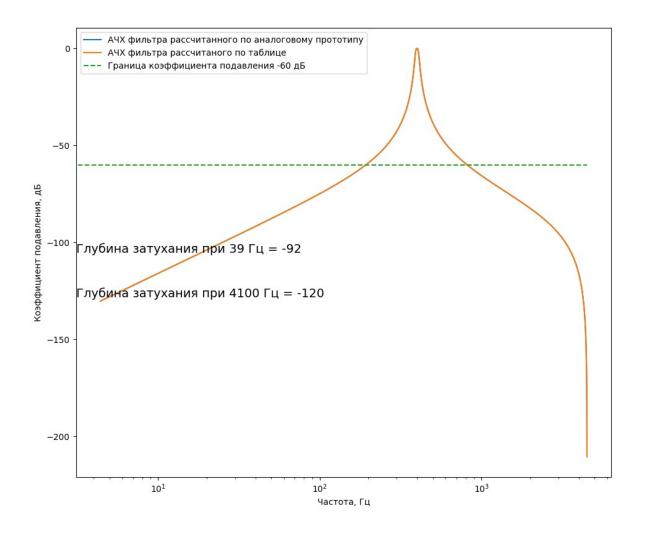


Рисунок 1 – АЧХ фильтра

Далее, рассмотрим функцию generate_recursive_filter. Эта функция считает коэффициенты уже по таблице, без непосредственной подстановки. На вход функция принимает значение z оператора и нижние и верхние частоты среза в герцах. Снова осуществляем перевод частот в радианы:

```
Затем вводятся константы записанные в примечании таблицы 1 gamma = 1/\text{np.tan}((\text{delta}_T/2)*(\text{fv - fn})) zeta = \text{np.cos}((\text{delta}_T/2)*(\text{fv + fn}))/\text{np.cos}((\text{delta}_T/2)*(\text{fv - fn}))
```

a_constants = [1, -2 * np.cos(((2 * order_number + filter_order - 1)/(2 * filter_order)) * np.pi), 1]

После чего считаются коэффициенты α и β по таблице 2

Далее определяются те самые а-коэффициенты

current_betta = [1, 0, -2, 0, 1]

current_alpha = [gamma**2 * a_constants[0] + gamma * a_constants[1] +
a_constants[2],

-4 * gamma**2 * zeta * a_constants[0] - 2 * gamma * zeta * a_constants[1],

4 * gamma**2 * zeta**2 * a_constants[0] + 2 * gamma**2 * a_constants[0] - 2 * a_constants[2],

-4 * gamma**2 * zeta * a_constants[0] + 2 * gamma * zeta * a_constants[1],

gamma**2 * a_constants[0] - gamma * a_constants[1] + a_constants[2]]

Теперь считаем $D_k(z)$ с полученными коэффициентами current_betta = [1, 0, -2, 0, 1]

current_alpha = [gamma**2 * a_constants[0] + gamma * a_constants[1] +
a constants[2],

-4 * gamma**2 * zeta * a_constants[0] - 2 * gamma * zeta * a_constants[1],

 $4 * gamma**2 * zeta**2 * a_constants[0] + 2 * gamma**2 * a_constants[0] - 2 * a_constants[2],$

-4 * gamma**2 * zeta * a_constants[0] + 2 * gamma * zeta * a_constants[1],

gamma**2 * a_constants[0] - gamma * a_constants[1] + a_constants[2]]

Далее высчитываем дискретную передаточную функцию. С помощью получившихся коэффициентов

our_filter = our_filter * ((current_betta[0] * z^{**4} + current_betta[1] * z^{**3} + current_betta[2] * z^{**2} + current_betta[3] * z + current_betta[4])/ \

(current_alpha[0] * z^{**4} + current_alpha[1] * z^{**3} + current_alpha[2] * z^{**2} + current_alpha[3] * z + current_alpha[4]))

Наконец вычисляем коэффициенты α и β для фильтрации. Результат вычисления последних можно увидеть на рисунке 2

alphas = np.array(current_alpha)/current_alpha[0]
betas = np.array(current_betta)/current_alpha[0]

```
Альфа коэффициенты
1-ый: 1.0
2-ый: -3.8261594180878564230852134642191231250762939453125
3-ый: 5.64021677662502707306657612207345664501190185546875
4-ый: -3.788568424693382841184075005003251135349273681640625
5-ый: 0.98044753188059352577710114928777329623699188232421875
Бета коэффициенты
1-ый: 4.82615212977725109556002835997645661336719058454036712646484375e-05
2-ый: 0.0
3-ый: -9.6523042595545021911200567199529132267343811690807342529296875e-05
4-ый: 0.0
5-ый: 4.82615212977725109556002835997645661336719058454036712646484375e-05
```

Рисунок 2 – Коэффициенты фильтра

И без вычислений коэффициента затухания на частотах 39 Гц и 4100 Гц рисунка 1 заметно, что они ниже заданных по заданию -60 дБ, более точные коэффициенты затухания написаны на рисунке. Следовательно, гипотеза подтверждена и фильтр 2-ого порядка нам подходит.

Из рассчитанных коэффициентов α и β, продемонстрированных на рис 2 можно составить разностное уравнение, округляя до количества чисел после запятой, чуть большей минимума (12 знаков), ради простоты записи

```
\begin{aligned} y_k &= 4.82615212978 \cdot 10^{-5} x_k - 9.65230425955 \cdot 10^{-5} x_{k-2} + 4.82615212978 \cdot 10^{-5} x_{k-4} - \\ &+ 3.82615941809 \, y_{k-1} - 5.64021677663 \, y_{k-2} + 3.78856842469 \, y_{k-3} - -3.78856842469 \, y_{k-4} - 3.82615941809 \, y_{k-3} - 3.78856842469 \, y_{k-4} - 3.82615941809 \, y_{k-3} - 3.78856842469 \, y_{k-4} - 3.82615941809 \, y_{k-3} - 3.82615941809 \, y_{k-4} - 3.82615941809 \, y_{k-5} - 3.82615
```

И без вычислений коэффициента затухания на частотах 39 Гц нои 4100 Гц заметно, что они ниже заданных по заданию -60 дБ, более точные коэффициенты написаны на рисунке. Следовательно, гипотеза подтверждена и фильтр 2-ого порядка нам подходит.

Список литературы:

1. Цифровые фильтры частотной селекции: учебное пособие / О.О. Жаринов, И.О. Жаринов.СПб: Изд-во ГУАП, 2019. – 77 с. [библиотечный шифр 621.372 Ж 34].

ПРИЛОЖЕНИЕ 1

```
# Const
delta T = 1/9000
q = 2048
def generate recursive filter(z, fn=0, fv=1):
                 Генерирует рекурсивный фильтр с заданными параметрами и его
коэффициенты
       :z: оператор передаточной функции
       :fn: Нижняя граница частоты среза фильтра
       :fv: Верхняя граница частоты среза фильтра
       :returns: Теоритический фильтр по аналоговой передаточной функции
       :returns: Alpha коэффициенты фильтра
       :returns: Beta коэффициенты фильтра
       import numpy as np
      # Преобразовываем частоты для правильной работы
       fn = fn * 2 * np.pi
      fv = fv * 2 * np.pi
       gamma = 1/np.tan((delta_T/2) * (fv - fn))
       zeta = np.cos((delta T/2) * (fv + fn))/np.cos((delta T/2) * (fv - fn))
      # переменные используемые по формуле
       filter order = 2
       order_number = 1
      # Непосредственно генерируем фильтр
       alphas = []
      betas = []
       our filter = 1
            a_constants = [1, -2 * np.cos(((2 * order_number + filter_order - 1)/(2 * order_number - 1)/(2 * order
filter order)) * np.pi), 1]
       current betta = [1, 0, -2, 0, 1]
           current_alpha = [gamma**2 * a_constants[0] + gamma * a_constants[1] +
a constants[2],
                                        -4 * gamma**2 * zeta * a constants[0] - 2 * gamma * zeta *
a constants[1],
```

```
4 * gamma**2 * zeta**2 * a_constants[0] + 2 * gamma**2 *
a constants[0] - 2 * a constants[2],
              -4 * gamma**2 * zeta * a_constants[0] + 2 * gamma * zeta *
a_constants[1],
       gamma**2 * a_constants[0] - gamma * a_constants[1] + a_constants[2]]
   our_filter = our_filter * ((current_betta[0] * z**4 + current_betta[1] * z**3 +
current\_betta[2] * z**2 + current\_betta[3] * z + current\_betta[4]) / \\ \\
    (current_alpha[0] * z**4 + current_alpha[1] * z**3 + current_alpha[2] * z**2
+ current_alpha[3] * z + current_alpha[4]))
  alphas = np.array(current_alpha)/current_alpha[0]
  betas = np.array(current_betta)/current_alpha[0]
  return np.array(our_filter), np.array(alphas), np.array(betas)
def recursive_transfer_function(z, fn=0, fv=1):
    Генерирует теоритически заданный аналоговый прототип ПФ фильтра
Баттерворта
  соответственно входным данным
  :z: оператор передаточной функции
  :fn: Нижняя граница частоты среза фильтра
  :fv: Верхняя граница частоты среза фильтра
  :returns: расчитанную передаточную функцию
  import numpy as np
  fn = fn * 2 * np.pi
  fv = fv * 2 * np.pi
  # Вводим константы
  gamma = 1/np.tan((delta_T/2) * (fv - fn))
  zeta = np.cos((delta T/2) * (fv + fn))/np.cos((delta T/2) * (fv - fn))
  # Осуществляем замену переменной р из ФНЧ в ПФ
  changed_p = gamma * (((z^{**2}) - 2 * zeta * z + 1)/((z^{**2}) - 1))
  # Записываем передаточную функцию фильтра Баттерворта 2-ого порядка
  calculated transfer function = 1/((changed p**2) + 1.41421 * changed p + 1)
  return calculated_transfer_function
```

```
def main():
  import numpy as np
  import matplotlib.pyplot as plt
  # Вычисляем частоту
  k = np.linspace(0, q, q)
  frequency = k/(q * delta T)
  # Формируем массив коэффициентов
  coefficient = []
  for frequency number in frequency:
    coefficient.append(complex(0, 2 * np.pi * frequency_number * delta_T))
  # Расчёт теоритического рекурсивного фильтра по передаточной функции
                                            filter_transfer_function
recursive_transfer_function(np.exp(np.array(coefficient)), fv=410, fn=390)
  # Расчёт рекурсивного фильтра
   recursive_filter, A, B = generate_recursive_filter(np.exp(np.array(coefficient)),
fv=410, fn=390)
  fn_div_10 = 20 * np.log10(abs(generate_recursive_filter(np.exp(complex(0, 2 *
np.pi * 39 * delta_T)), fv=410, fn=390)[0]))
  fv_mul_10 = 20 * np.log10(abs(generate_recursive_filter(np.exp(complex(0, 2 *
np.pi * 4100 * delta T)), fv=410, fn=390)[0]))
  # Вывод коэффициентов рекурсивного фильтра
  print("Альфа коэффициенты")
  for coef number in range(0, len(A)):
    print(f'{coef_number + 1}-ый: {A[coef_number]:.64}')
  print('Бета коэффициенты')
  for coef_number in range(0, len(B)):
    print(f'{coef number + 1}-ый: {B[coef number]:.64}')
      # Сравниваем теоритическое АЧХ рекурсивного фильтра и АЧХ
рассчитаного фльтра
  fig = plt.figure()
  ax = fig.add_subplot(111)
                                ax.plot(frequency[:int(q/2)],
                                                                   20
np.log10(abs(filter_transfer_function))[:int(q/2)],
                                                    label='AYX
                                                                      фильтра
рассчитанного по аналоговому прототипу')
     ax.plot(frequency[:int(q/2)], 20 * np.log10(abs(recursive_filter))[:int(q/2)],
label='AЧХ фильтра рассчитаного по таблице')
      ax.plot(frequency[:int(q/2)], -60 * np.ones(int(q/2)), '--', label='Граница
коэффициента подавления -60 дБ')
     ax.text(0, 0.5, f'Глубина затухания при 39 Гц = {round(fn div 10)}',
```

```
transform=ax.transAxes, fontsize=14)
    ax.text(0, 0.4, f'Глубина затухания при 4100 Гц = {round(fv_mul_10)}', transform=ax.transAxes, fontsize=14)
    ax.set_xlabel('Частота, Гц')
    ax.set_ylabel('Коэффициент подавления, дБ')
    ax.set_xscale('log')
    ax.legend()

plt.show()

if __name__ == "__main__":
    main()
```