

**Algoritma 12.2.1.**

Setelah mengetahui solusi polinomial karakteristiknya terdapat akar kompleks, maka langkah selanjutnya adalah mencari solusi umum dari PD linear homogen dimensi- $n$ . Berikut adalah langkah-langkahnya:

Langkah 1: Misalkan  $\xi_{m+1}$  dan  $\xi_{m+2}$  masing-masing adalah vektor eigen yang saling konjugat serta berkoresponden dengan pasangan konjugat nilai eigen  $r_{m+1} = \alpha + i\beta$  dan  $r_{m+2} = \alpha - i\beta$ .

Langkah 2: Ambil salah satu dari kedua vektor eigen kemudian pisahkan bagian real dan imajiner. Misalkan  $\xi_{m+1} = \mathbf{u} + i\mathbf{v}$ .

Langkah 3: Selanjutnya kita bisa dapatkan dua solusi real yaitu

$$\begin{aligned}\mathbf{x}_{m+1}(t) &= e^{\alpha t}(\mathbf{u} \cos(\beta t) - \mathbf{v} \sin(\beta t)) \\ \mathbf{x}_{m+2}(t) &= e^{\alpha t}(\mathbf{u} \sin(\beta t) + \mathbf{v} \cos(\beta t))\end{aligned}\quad (12.1)$$

Dimana sudah merupakan solusi dari pasangan nilai eigen  $r_{m+1}$  dan  $r_{m+2}$ .

Langkah 4: Jika terdapat vektor eigen kompleks lainnya, maka ulangi langkah 1 sampai 3 untuk mendapatkan semua solusi nilai eigen kompleks. Jika tidak, maka solusi umum dari sistem PD linear homogen dimensi- $n$  adalah

$$\mathbf{x}(t) = c_1 \mathbf{x}_1(t) + c_2 \mathbf{x}_2(t) + \cdots + c_n \mathbf{x}_n(t) \quad (12.2)$$

Langkah 5: Jika terdapat syarat awal  $x_0$ , maka substitusi syarat awal tersebut ke dalam solusi umum yang telah didapatkan.

$$\mathbf{x}(x_0) = c_1 \mathbf{x}_1(x_0) + c_2 \mathbf{x}_2(x_0) + \cdots + c_n \mathbf{x}_n(x_0) \quad (12.3)$$

Langkah 6: Selesaikan persamaan (??) untuk mencari konstanta  $c_1, c_2, \dots, c_n$ .

**Catatan 12.2.1.**

Jikalau kita memilih vektor eigen  $\xi_{m+2} = \mathbf{u} - i\mathbf{v}$  yang berkoresponden dengan nilai eigen  $r_{m+2} = \alpha - i\beta$ , maka solusi umumnya menjadi

$$\begin{aligned}\mathbf{x}_{m+1}(t) &= e^{\alpha t}(\mathbf{u} \cos(-\beta t) - (-\mathbf{v}) \sin(-\beta t)) \\ &= e^{\alpha t}(\mathbf{u} \cos(\beta t) - \mathbf{v} \sin(\beta t)) \\ \mathbf{x}_{m+2}(t) &= e^{\alpha t}(\mathbf{u} \sin(-\beta t) + (-\mathbf{v}) \cos(-\beta t)) \\ &= -e^{\alpha t}(\mathbf{u} \sin(\beta t) + \mathbf{v} \cos(\beta t))\end{aligned}\quad (12.4)$$

Dapat dilihat bahwa solusi (??) dan (??) hanya berbeda tanda pada  $\mathbf{x}_{m+2}(t)$ . Namun karena solusi umum mencakup sebuah sembarang konstanta  $c_2$ , maka perbedaan tanda tersebut tidak mempengaruhi solusi umumnya.

**Contoh 12.2.1.**

Tentukan solusi umum dari

$$\mathbf{y}' = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -2 \\ 1 & 3 & 2 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix} \mathbf{y}. \quad (12.5)$$

**Penyelesaian:**

Polinomial karakteristik dari matriks (??) adalah

$$\begin{vmatrix} 1-\lambda & -1 & -2 \\ 1 & 3-\lambda & 2 \\ 1 & -1 & 2-\lambda \end{vmatrix} = -(\lambda-2)((\lambda-2)^2+4). \quad (12.6)$$

Nilai eigen dari  $A$  adalah  $\lambda_1 = 2, \lambda_2 = 2 + 2i$  dan  $\lambda_3 = 2 - 2i$ . Matriks *augmented* dari  $(A - 2I)\mathbf{x} = \mathbf{0}$  adalah

$$\begin{pmatrix} -1 & -1 & -2 & : & 0 \\ 1 & 1 & 2 & : & 0 \\ 1 & -1 & 0 & : & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & : & 0 \\ 0 & 1 & 1 & : & 0 \\ 0 & 0 & 0 & : & 0 \end{pmatrix}.$$

Diperoleh  $x_1 = -x_3$  dan  $x_2 = -x_3$ . Ambil  $x_3 = 1$  sehingga

$$\mathbf{x}_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Jadi

$$\mathbf{y}_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{2t}$$

adalah solusi dari (??).

Matriks *augmented* dari  $(A - (2 + 2i)I)\mathbf{x} = \mathbf{0}$  adalah

$$\begin{pmatrix} -1-2i & -1 & -2 & : & 0 \\ 1 & 1-2i & 2 & : & 0 \\ 1 & -1 & -2i & : & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & -i & : & 0 \\ 0 & 1 & i & : & 0 \\ 0 & 0 & 0 & : & 0 \end{pmatrix}.$$

Sehingga  $x_1 = ix_3$  dan  $x_2 = -ix_3$ . Ambil  $x_3 = 1$  maka

$$\mathbf{x}_2 = \begin{pmatrix} i \\ -i \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Dengan Algoritma ?? dapat diperoleh

Langkah 1: Perhatikan bahwa  $\alpha = 2$  dan  $\beta = 2$ .

Langkah 2: Pilih vektor eigen  $\mathbf{x}_2 = \begin{pmatrix} i \\ -i \\ 1 \end{pmatrix}$ , maka  $\mathbf{u} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  dan  $\mathbf{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$ .

Langkah 3: Dua solusi lainnya adalah

$$\mathbf{y}_2(t) = e^{2t} \left( \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \cos(2t) - \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \sin(2t) \right) = \begin{pmatrix} -\sin(2t) \\ \sin(2t) \\ \cos(2t) \end{pmatrix}$$

dan

$$\mathbf{y}_3(t) = e^{2t} \left( \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \sin(2t) + \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \cos(2t) \right) = \begin{pmatrix} \cos(2t) \\ -\cos(2t) \\ \sin(2t) \end{pmatrix}$$

Langkah 4: Solusi umumnya adalah

$$\mathbf{y} = c_1 \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{2t} + c_2 e^{2t} \begin{pmatrix} -\sin(2t) \\ \sin(2t) \\ \cos(2t) \end{pmatrix} + c_3 e^{2t} \begin{pmatrix} \cos(2t) \\ -\cos(2t) \\ \sin(2t) \end{pmatrix}.$$

**Contoh 12.2.2.**

Carilah solusi dari

$$\mathbf{y}' = \begin{pmatrix} -5 & 5 & 4 \\ -8 & 7 & 6 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \mathbf{y} \quad (12.7)$$

Dengan syarat awal  $\mathbf{y}(0) = (0 \ 3 \ 1)^T$ .

**Penyelesaian:**

Polinomial karakteristiknya dari matriks  $A$  pada (??) adalah

$$\begin{vmatrix} -5-\lambda & 5 & 4 \\ -8 & 7-\lambda & 6 \\ 1 & 0 & -\lambda \end{vmatrix} = -(\lambda-2)(\lambda^2+1). \quad (12.8)$$

Sehingga didapatkan nilai eigen dari  $A$  adalah  $\lambda_1 = 2, \lambda_2 = i$  dan  $\lambda_3 = -i$ . Selanjutnya matriks *augmented* dari  $(A - \lambda_2 I)\mathbf{x} = \mathbf{0}$  adalah

$$\begin{pmatrix} -7 & 5 & 4 & : & 0 \\ -8 & 5 & 6 & : & 0 \\ 1 & 0 & -2 & : & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 & : & 0 \\ 0 & 1 & -2 & : & 0 \\ 0 & 0 & 0 & : & 0 \end{pmatrix}.$$

diperoleh  $x_1 = x_2 = 2x_3$ . Ambil saja  $x_3 = 1$  akibatnya

$$\mathbf{x}_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Jadi

$$\mathbf{y}_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} e^{2t}$$

adalah solusi dari (??). Kemudian, matriks *augmented* dari  $(A - iI)\mathbf{x} = \mathbf{0}$  adalah

$$\begin{pmatrix} -5-i & 5 & 4 & : & 0 \\ -8 & 7-i & 6 & : & 0 \\ 1 & 0 & -i & : & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & -i & : & 0 \\ 0 & 1 & 1-i & : & 0 \\ 0 & 0 & 0 & : & 0 \end{pmatrix}.$$

didapatkan  $x_1 = ix_3$  dan  $x_2 = (1-i)x_3$ . Dengan mengambil  $x_3 = 1$  diperoleh

$$\mathbf{x}_2 = \begin{pmatrix} i \\ -1+i \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Lakukan yang telah dicontohkan pada Algoritma ?? sebagai berikut:

Langkah 1: Karena  $\lambda_2 = 0 + i$  dan  $\lambda_3 = 0 - i$  saling konjugat begitu juga dengan vektor eigennya yaitu

$$\mathbf{x}_2 = \begin{pmatrix} i \\ -1 + i \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{dan} \quad \mathbf{x}_3 = \begin{pmatrix} -i \\ -1 - i \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Langkah 2: Pilih salah satu vektor eigen, misalnya  $\mathbf{x}_2$  sehingga

$$\mathbf{x}_2 = \mathbf{u} + i\mathbf{v} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} + i \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$$\text{didapat } \mathbf{u} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ dan } \mathbf{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Langkah 3: Solusi kedua dan ketiga masing-masing adalah

$$\mathbf{y}_2(t) = e^{0t} \left( \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \cos(t) - \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \sin(t) \right) = \begin{pmatrix} -\sin(t) \\ -\cos(t) - \sin(t) \\ \cos(t) \end{pmatrix}$$

dan

$$\mathbf{y}_3(t) = e^{0t} \left( \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \sin(t) + \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \cos(t) \right) = \begin{pmatrix} \cos(t) \\ -\sin(t) + \cos(t) \\ \sin(t) \end{pmatrix}$$

Langkah 4: solusi umumnya adalah

$$\mathbf{y} = c_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} e^{2t} + c_2 \begin{pmatrix} -\sin(t) \\ -\cos(t) - \sin(t) \\ \cos(t) \end{pmatrix} + c_3 \begin{pmatrix} \cos(t) \\ -\sin(t) + \cos(t) \\ \sin(t) \end{pmatrix}.$$

Langkah 5: Substitusi syarat awal  $\mathbf{y}(0)$  sehingga didapatkan

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} = c_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} + c_3 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2c_1 + c_3 \\ 2c_1 - c_2 + c_3 \\ c_1 + c_2 \end{pmatrix}.$$

Langkah 6: Selesaikan persamaan menggunakan sembarang metode yang telah anda ketahui. Pada contoh ini akan digunakan metode eliminasi Gauss-Jordan.

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 & : & 0 \\ 2 & -1 & 1 & : & 3 \\ 1 & 1 & 0 & : & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & : & \frac{4}{3} \\ 0 & 1 & 0 & : & -\frac{1}{3} \\ 0 & 0 & 1 & : & -\frac{8}{3} \end{pmatrix}.$$

Didapat  $c_1 = \frac{4}{3}$ ,  $c_2 = -\frac{1}{3}$  dan  $c_3 = -\frac{8}{3}$ . Jadi solusi dari (??) adalah

$$\mathbf{y} = \frac{4e^{2t}}{3} \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -\sin(t) \\ -\cos(t) - \sin(t) \\ \cos(t) \end{pmatrix} - \frac{8}{3} \begin{pmatrix} \cos(t) \\ -\sin(t) + \cos(t) \\ \sin(t) \end{pmatrix}.$$

**Contoh 12.2.3.**

Carilah solusi PD linear orde tiga berikut

$$y''' - 4y'' + 6y' - 4y = 0. \quad (12.9)$$

**Penyelesaian:**

Persamaan (??) dapat diselesaikan menggunakan sistem PD linear homogen dimensi-3. Misalkan

$$\begin{aligned} y_1 = y &\implies y'_1 = y' = y_2 \\ y_2 = y' &\implies y'_2 = y'' = y_3 \\ y_3 = y'' &\implies y'_3 = y''' = 4y'' - 6y' + 4y. \end{aligned}$$

Dengan demikian didapatkan sistem sebagai berikut

$$\begin{pmatrix} y'_1 \\ y'_2 \\ y'_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 4 & -6 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}. \quad (12.10)$$

Dari matriks (??) didapatkan nilai eigen  $\lambda_1 = 2$ ,  $\lambda_2 = 1 + i$  dan  $\lambda_3 = 1 - i$ . Untuk vektor eigen yang berkoresponden adalah

$$\xi_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} \quad \xi_2 = \begin{pmatrix} i \\ 1 + i \\ 2 \end{pmatrix} \quad \xi_3 = \begin{pmatrix} -i \\ 1 - i \\ 2 \end{pmatrix}.$$

Langkah 1: Terlihat bahwa  $\xi_2$  dan  $\xi_3$  adalah pasangan konjugat.

Langkah 2: Ambil  $\xi_2 = \begin{pmatrix} i \\ 1 + i \\ 2 \end{pmatrix}$ , didapat  $\mathbf{u} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$  dan  $\mathbf{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ .

Langkah 3: Solusi untuk nilai eigen  $\lambda_2$  dan  $\lambda_3$  adalah

$$\begin{aligned} \mathbf{y}_2(x) &= e^x \left( \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \cos(x) - \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \sin(x) \right) = \begin{pmatrix} -\sin(x) \\ \cos(x) - \sin(x) \\ 2\cos(x) \end{pmatrix} e^x \\ \mathbf{y}_3(x) &= e^x \left( \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \sin(x) + \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \cos(x) \right) = \begin{pmatrix} \cos(x) \\ \sin(x) + \cos(x) \\ 2\sin(x) \end{pmatrix} e^x \end{aligned}$$

Langkah 4: Solusi umum dari (??) adalah

$$\mathbf{y}(x) = c_1 e^{2x} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} + c_2 e^x \begin{pmatrix} -\sin(x) \\ \cos(x) - \sin(x) \\ 2\cos(x) \end{pmatrix} + c_3 e^x \begin{pmatrix} \cos(x) \\ \sin(x) + \cos(x) \\ 2\sin(x) \end{pmatrix}.$$

Ingat bahwa  $\mathbf{y}(x) = \begin{pmatrix} y(x) \\ y'(x) \\ y''(x) \end{pmatrix}$  artinya solusi PD orde tiga ada pada baris pertama solusi umum.

Jadi solusi dari (??) adalah

$$y(x) = c_1 e^{2x} + c_2 e^x \cos(x) + c_3 e^x \sin(x).$$

**Contoh 12.2.4.**

Diberikan sistem PD linear homogen dimensi-4 berikut

$$\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \mathbf{x} \quad (12.11)$$

Tentukan solusi umum dari sistem PD tersebut.

**Penyelesaian:**

Nilai eigen dari matriks (??) adalah

$$\lambda_{1,2} = i, \quad \lambda_{3,4} = -i$$

dan vektor eigen yang berkoresponden dengan nilai eigen tersebut adalah

$$\xi_1 = \begin{pmatrix} i \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \xi_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ i \\ 1 \end{pmatrix} \quad \xi_3 = \begin{pmatrix} -i \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \xi^{(4)} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -i \\ 1 \end{pmatrix}$$

Langkah 1: Pilih vektor eigen  $\xi_1$  dan  $\xi_3$  sebagai vektor eigen yang saling konjugat.

Langkah 2: Ambil  $\xi_1 = \begin{pmatrix} i \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ , maka  $\mathbf{u} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  dan  $\mathbf{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ .

Langkah 3: Solusi untuk nilai eigen  $\lambda_1$  dan  $\lambda_3$  adalah

$$\begin{aligned} \mathbf{x}_1(t) &= \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \cos(t) - \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \sin(t) = \begin{pmatrix} -\sin(t) \\ \cos(t) \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\ \mathbf{x}_2(t) &= \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \sin(t) + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \cos(t) = \begin{pmatrix} \cos(t) \\ \sin(t) \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \end{aligned} \quad (12.12)$$

Langkah 4: Karena terdapat vektor kompleks eigen lain, yaitu  $\xi_2$  dan  $\xi_4$ .

Langkah 5: Ambil  $\xi_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ i \\ 1 \end{pmatrix}$ , maka  $\mathbf{u} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  dan  $\mathbf{v} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

Langkah 6: Solusi untuk nilai eigen  $\lambda_2$  dan  $\lambda_4$  adalah

$$\begin{aligned} \mathbf{x}_3(t) &= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \cos(t) - \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \sin(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -\sin(t) \\ \cos(t) \end{pmatrix} \\ \mathbf{x}_4(t) &= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \sin(t) + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \cos(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \cos(t) \\ \sin(t) \end{pmatrix} \end{aligned} \quad (12.13)$$

Langkah 7: Solusi umum dari (??) adalah

$$\mathbf{x}(t) = c_1 \begin{pmatrix} -\sin(t) \\ \cos(t) \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} \cos(t) \\ \sin(t) \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + c_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -\sin(t) \\ \cos(t) \end{pmatrix} + c_4 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \cos(t) \\ \sin(t) \end{pmatrix}.$$

Untuk memperdalam pemahaman Anda mengenai pengertian sistem PD linear homogen dimensi- $n$  dan penyelesaiannya, kerjakanlah latihan berikut!

1. Diberikan sistem PD linear berikut

$$\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 0 & -3 & 2 \\ 0 & k & 5 \end{pmatrix} \mathbf{x}$$

Tentukan nilai  $k$  agar sistem PD tersebut memiliki nilai eigen kompleks yang bagian imajinernya tak nol.

2. Carilah solusi homogen dari PD linear berikut

$$\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & -2 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix} \mathbf{x}$$

3. Diberikan sebuah sistem PD linear homogen berikut

$$\frac{dx}{dt} = -3x + 2z, \quad \frac{dy}{dt} = x - y, \quad \frac{dz}{dt} = -2x - y$$

Tentukan solusi umum dari sistem PD tersebut.

- 4.

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & -3 \\ 0 & 5 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & -2 & 0 \end{pmatrix}$$

5. Diberikan suatu sistem tiga pegas dengan dua buah massa yang dirumuskan dalam PD berikut

$$m_1 \frac{d^2 x_1}{dt^2} = -(k_1 + k_2)x_1 + k_2 x_2$$
$$m_2 \frac{d^2 x_2}{dt^2} = k_2 x_1 - (k_2 + k_3)x_2$$

Jika  $m_1 = m_2 = \frac{1}{2}$ ,  $k_1 = k_3 = 2$ , dan  $k_2 = 6$ . Tentukan solusi umum dari sistem PD tersebut.



### JAWABAN LATIHAN 12.2

1. Polinomial karakteristik matriks  $A$  adalah

$$\begin{vmatrix} 1-\lambda & 2 & -3 \\ 0 & -3-\lambda & 2 \\ 0 & k & 5-\lambda \end{vmatrix} = (1-\lambda)(\lambda^2 - 2\lambda - 15 - 2k).$$

Sehingga agar terdapat nilai eigen kompleks yang bagian imajineranya tak nol, maka haruslah diskriminan dari polinomial  $\lambda^2 - 2\lambda - 15 - 2k$  negatif.

$$\Delta = b^2 - 4ac = (-2)^2 - 4(1)(-15 - 2k) = 64 + 8k < 0 \implies k < -8.$$

Jadi nilai  $k$  yang memenuhi adalah  $\{x \in \mathbf{R} \mid x < -8\}$ .

2. Nilai eigen dari matriks koefisien adalah

$$\lambda_1 = 1, \quad \lambda_2 = 1 - 2i, \quad \lambda_3 = 1 + 2i.$$

dan vektor eigen yang berkoresponden dengan nilai eigen tersebut adalah

$$\xi_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix} \quad \xi_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ -i \\ 1 \end{pmatrix} \quad \xi_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ i \\ 1 \end{pmatrix}.$$

3. .

4. Nilai eigen dari matriks koefisien adalah

$$\lambda_1 = 1, \quad \lambda_2 = 5, \quad \lambda_3 = 1 + \sqrt{2}i \quad \lambda_4 = 1 - \sqrt{2}i$$

dan vektor eigen yang berkoresponden dengan nilai eigen tersebut adalah

$$\xi_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \xi_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -\frac{9}{2} \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \xi_3 = \begin{pmatrix} \frac{1-5\sqrt{2}}{3} \\ 0 \\ \frac{-1-\sqrt{2}i}{3} \\ 1 \end{pmatrix} \quad \xi^{(4)} = \begin{pmatrix} \frac{1+5\sqrt{2}}{3} \\ 0 \\ \frac{-1+\sqrt{2}i}{3} \\ 1 \end{pmatrix}.$$

5. .