

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана

(национальный исследовательский университет)» (МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ ИНФОРМАТИКА И СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ

КАФЕДРА КОМПЬЮТЕРНЫЕ СИСТЕМЫ И СЕТИ (ИУ6)

НАПРАВЛЕНИЕ ПОДГОТОВКИ **09.03.01 ИНФОРМАТИКА И ВЫЧИСЛИТЕЛЬНАЯ ТЕХНИКА**

ОТЧЕТ

по лабораторной работе № 2

Название: Обработка внешних прерываний в микроконтроллерах AVR

Дисциплина: Микропроцессорные системы

Студент	ИУ6-62Б		Ашуров Д. Н.
			Марчук И. С.
	(Группа)	(Подпись, дата)	(И.О. Фамилия)
_			
Преподавател	Ь		Бычков Б. И.
		(Подпись, дата)	(И.О. Фамилия)

Москва, 2022

Цель работы:

- изучение системы прерываний микроконтроллеров AVR,
- освоение системы команд микроконтроллеров AVR,
- ознакомление с работой стека при вызове подпрограмм и обработчиков прерываний,
 - программирование внешних прерываний.

Задание 1.

Код исходной программы с настроенной задержкой:

```
; Соединения на плате STK500: SW0-PA0, SW1-PA1, LED0-PB0
.include "m8515def.inc"
                            ;файл определений для АТтеда8515
.def temp = r16
                            ; временный регистр
                            ;0-й бит порта РВ
.equ led = 0
.equ sw0 = 0
                            ;0-й бит порта PA
.equ sw1 = 1
                            ;1-й бит порта РА
.org $000
         rjmp INIT
                            ; обработка сброса
    ; * * * Инициализация MK * * *
INIT:
        ldi temp,$5F
                      ; установка
         out SPL, temp
                            ; указателя стека
         ldi temp, $02 ; на последнюю
         out SPH, temp ; ячейку ОЗУ
         ser temp
                            ;инициализация выводов
                         ; порта РВ на вывод
         out DDRB, temp
         out PORTB, temp
                           ;погасить LED
         clr temp
                            ; инициализация
         out DDRA, temp
                           ; порта РА на ввод
         ldi temp, 0b00000011 ; включение 'подтягивающих'
         out PORTA, temp
                            ; резисторов порта РА
test sw0: sbic PINA, sw0
                           ;проверка состояния
         rjmp test sw1
                            ; кнопки sw0
         cbi PORTB, led
         rcall delay1
         sbi PORTB, led
         sbis PINA, sw0
wait 0:
         rjmp wait 0
```

```
test_sw1: sbic PINA,sw1
                                  ;проверка состояния
           rjmp test sw0
                                  ; кнопки sw1
           cbi PORTB, led
           rcall delay2
           sbi PORTB, led
wait 1:
           sbis PINA, sw1
           rjmp wait 1
           rjmp test sw0
delay1:
                                  ; подпрограмма 1 с
           ldi r17,21
d1:ldi r18,249
d2:ldi r19,254
d3:dec r19
brne d3
dec r18
brne d2
dec r17
brne d1
           ret
                                  ; подпрограмма 2 с
delay2:
           rcall delay1
           rcall delay1
```

Схема алгоритма. (Рисунок 1)

ret

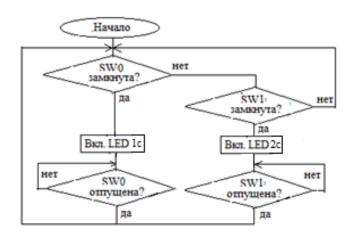


Рисунок 1

Задержка в 1 секунду при выполнении подпрограммы delay1 демонстрируется на рисунке 2.

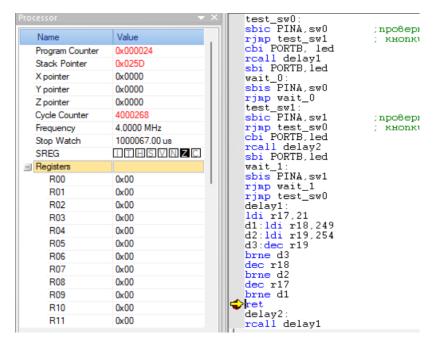


Рисунок 2

При отладке программы были отмечены изменения значения регистра Stack Pointer при вызове подпрограммы и возврате из нее, занесение адресов возврата (Program Counter+1) в память стека при вызове подпрограммы.

На рисунке 3 представлен скриншот состояний вышеупомянутых участков за момент до вызова подпрограммы. В программном счетчике хранится адрес команды вызова 0x00000F, что видно из дизассемблера. Указатель стека установлен на максимальный адрес (верхушку стека), стек пуст.

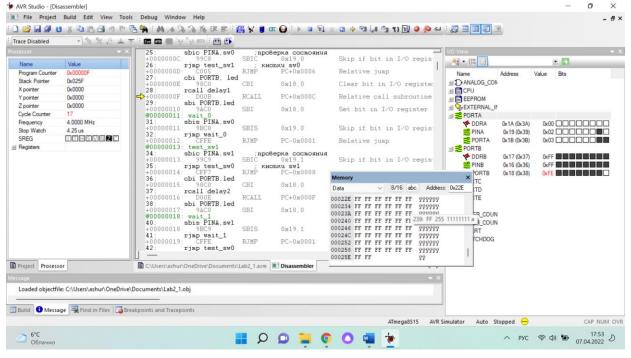


Рисунок 3

На рисунке 4 представлен скриншот состояний вышеупомянутых участков сразу после вызова подпрограммы. В программный счетчик попадает адрес первой команды подпрограммы 0x00001B, что видно из дизассемблера. Значение указателя стека уменьшается на 2, это 2 байта, в которые занесся адрес возврата, соответствующий команде, следующей за командой вызова подпрограммы, его можно наблюдать в дизассемблере на рисунке 3. Этот адрес можно увидеть в памяти стека.

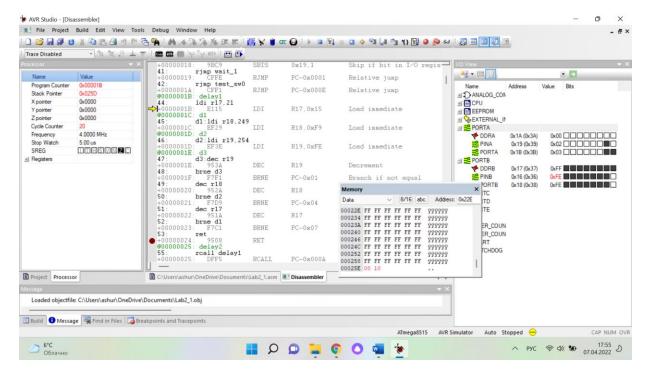


Рисунок 4

Задание 2.

rjmp INIT

Код исходной программы с настроенной задержкой:

;обработка сброса

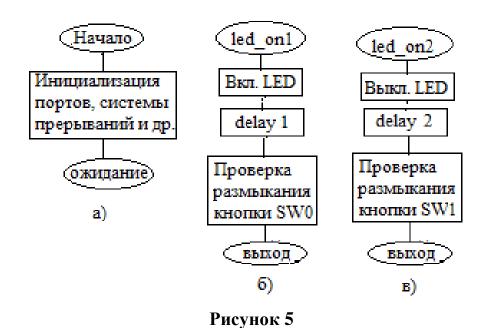
```
rjmp led_on1
                               ;на обработку запроса INT0
rjmp led_on2
                               ;на обработку запроса INT1
;***Инициализация SP, портов, регистра маски***
INIT:
                ldi temp,$5F
                                      ;установка
         out SPL,temp
                               ; указателя стека
         ldi temp,$02
                               ; на последнюю
         out SPH,temp
                               ; ячейку ОЗУ
         ser temp
                                      ;инициализация выводов
         out DDRB,temp
                                      ; порта РВ на вывод
         out PORTB, temp
                                      ;погасить СД
                                      ;инициализация
         clr temp
         out DDRD,temp
                                      ; порта PD на ввод
         ldi temp,0b00001100
                               ;включение 'подтягивающих'
         out PORTD, temp
                                      ; резисторов порта РD
         ldi temp,((1<<INT0)|(1<<INT1));разрешение прерываний
         out GICR, temp
                               ; в 6,7 битах регистра маски GICR
         ldi temp,0
                               ;обработка прерываний
         out MCUCR, temp
                                      ; по низкому уровню
                                      ;глобальное разрешение прерываний
         sei
loop:
                                      ;режим ожиданий
         nop
 rjmp loop
led_on1:
cbi PORTB,led
rcall delay1
sbi PORTB,led
wait_0: sbis pind,sw0
rjmp wait_0
reti
led_on2:
cbi PORTB,led
rcall delay2
sbi PORTB,led
wait_1: sbis pind,sw1
rjmp wait_1
reti
```

delay1: ;для подпрограммы задержки 1 с

```
ldi r17,21
d1:ldi r18,249
d2:ldi r19,254
d3:dec r19
brne d3
dec r18
brne d2
dec r17
brne d1
ret

delay2: ;подпрограмма задержки 2 с
rcall delay1
rcall delay1
ret
```

Схема алгоритма. (Рисунок 5)



Состояние стека при вызове прерывания led_on2. (Рисунок 6)



Рисунок 6

В стек заносятся 3 адреса возврата:

- 1) 0x0013 адрес возврата в основную программу при срабатывании прерывания
- 2) 0x001D адрес возврата в подпрограмму прерывания при вызове подпрограммы задержки на 2 секунды
- 3) 0x002С адрес возврата в подпрограмму задержки на 2 секунды при вызове подпрограммы задержки на 1 секунду

Задание 3.

```
Код программы:
```

```
.include "m8515def.inc"; файл определений для ATmega8515
.def job = r22
.def temp = r16 ;временный регистр
.def reg led = r20
                      ;регистр состояния светодиодов
.equ sw0 = 3
               ;0-ой вывод порта
.equ sw1 = 0
               ;1-ый вывод порта
.org $000
rjmp init
.org $002
rjmp job_set
.org $00D
rjmp job_clear
;***Инициализация***
```

INIT:

```
ldi temp,$5F
out SPL,temp
1di temp,$02
out SPH,temp
ldi
       reg_led,0xFE
                     ;сброс reg_led.0 для включения LED0
ldi job,0
              ;C=1
sec
              ;Т=1 - флаг направления
set
ser
       temp
              ;инициализация выводов
out
       DDRB,temp
                      ; порта РВ на вывод
       PORTB,temp
                     ;погасить СД
out
clr temp
out DDRD,temp
out DDRE,temp
ldi temp,0x08
out PORTD,temp
ldi temp,0x01
out PORTE, temp
ldi temp,((1<<INT2)|(1<<INT1))
out GICR,temp
ldi temp,0
out MCUCR,temp
sei
loop_job:
sbrs job,0
rjmp loop_job
out PORTB,reg_led
rcall delay
MM:
       brts LEFT
sbrs reg_led,0
set
ror reg_led
rjmp loop_job
LEFT: sbrs reg_led,7
clt
```

rol reg_led

rjmp loop_job

job_set:

ldi job,1

set_wait:sbis PIND,sw0

rjmp set_wait

reti

job_clear:

ldi job,0

clear_wait:sbis PINE,sw1

rjmp clear_wait

reti

delay:

ldi r17,21

d1:ldi r18,249

d2:ldi r19,254

d3:dec r19

brne d3

dec r18

brne d2

dec r17

brne d1

ret

Схема алгоритма. (Рисунок 7)

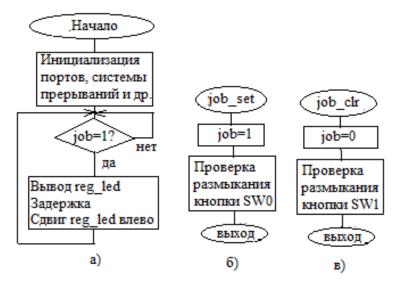


Рисунок 7

Задание 4.

Объединим два запроса прерываний от кнопок с помощью диодной сборки для передачи на вход прерывания микроконтроллера INT2. Обработка прерывания в этом случае начинается с программной идентификации источника запроса прерывания. Для решения этой задачи необходимо дополнительно подключить каждую кнопку к выводам. После определения источника запроса выполняются действия, связанные с идентифицированным запросом (при нажатии кнопки SW0 включается светодиод на 1 с, кнопки SW1 - на 2 с).

Код программы:

.include "m8515def.inc" ;файл определений для ATmega8515

.def temp = r16 ;временный регистр .equ led = 0 ;0-о бит порта PB .equ sw0 = 0 ;2-й бит порта PD .equ sw1 = 1 ;3-й бит порта PD

.org \$000

;***Таблица векторов прерываний, начиная с адреса \$000***

rjmp INIT ;обработка сброса

.org \$00D

rjmp int_decision ;на обработку запроса INT0

;***Инициализация SP, портов, регистра маски***

INIT:

ldi temp,\$5F ;установка

 out SPL,temp
 ; указателя стека

 ldi temp,\$02
 ; на последнюю

 out SPH,temp
 ; ячейку ОЗУ

ser temp ;инициализация выводов

out DDRB,temp ; порта PB на вывод out PORTB,temp ;погасить СД clr temp ;инициализация

out DDRA,temp

out DDRE, temp ; порта PD на ввод

ldi temp,0b00000011 ;включение 'подтягивающих' out PORTA,temp ; резисторов порта PD

ldi temp,1

out PORTE, temp

ldi temp,(1<<INT2);разрешение прерываний out GICR,temp ; в 6,7 битах регистра маски GICR ldi temp,0 ;обработка прерываний out MCUCR,temp ; по низкому уровню ;глобальное разрешение прерываний sei loop: nop ;режим ожиданий rjmp loop int_decision: sbis PINA,sw0 rcall led_on1 sbis PINA,sw1 rcall led_on2 reti led_on1: cbi PORTB,led rcall delay1 sbi PORTB,led wait_0: sbis PINA,sw0 rjmp wait_0 ret led_on2: cbi PORTB,led rcall delay2 sbi PORTB,led wait_1: sbis PINA,sw1 rjmp wait_1 ret delay1: ;для подпрограммы задержки 1 с ldi r17,21 d1:ldi r18,249 d2:ldi r19,254 d3:dec r19

brne d3 dec r18

```
brne d2
dec r17
brne d1
ret
```

delay2: ;подпрограмма задержки 2 с rcall delay1 rcall delay1 ret

Схема микроконтроллера в Proteus. (Рисунок 8)

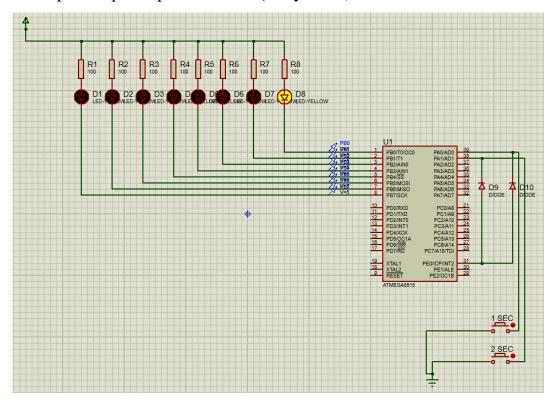


Рисунок 8

Вывод: была изучена система прерываний микроконтроллера AVR, программирование внешних прерываний, являющихся подпрограммами, вызывающихся в любой момент при срабатывании системного прерывания, останавливающих текущие процессы и возобновляющих их по окончании работы подпрограммы прерывания; чтобы прерывания работали, их обработчики надо связать с векторами прерываний; была изучена работа стека при вызове подпрограмм и обработчиков прерываний: при вызове подпрограммы в стек заносится адрес команды, следующей за командой, с которой была вызвана

подпрограмма, называемый адресом возврата, при этом указатель стека уменьшается на 2, так как стек растет в сторону меньших адресов, по окончании работы подпрограммы берется адрес из стека и заносится в программный счетчик, тем самым осуществляя возврат.