

Imperative Programmierung

Übung 8: Structs und Dynamischer Speicher

Justin Kreikemeyer

Informatik, Uni Rostock

Fragen?

Leitfragen

- Wie reserviere ich meinen eigenen Speicher?
- Wie strukturiere ich meinen eigenen Speicher?
- Wofür braucht man das?

Motivation

- Ein Studierender ist ein Objekt mit einem *Namen*, einem *Alter*, einem *Geschlecht* und einer *Matrikelnummer*. Repräsentieren Sie einen Studierenden in C!
- → Aye!

```
#include <stdio.h>
int main(int argc, char* argv[]) {
    char student_name[] = "Alfred";
    unsigned short student_age = 22;
    char student_gender = 'm';
    long student_nr = 123456789;
    return 0;
}
```

Motivation

- Ein Studierender ist ein Objekt mit einem *Namen*, einem *Alter*, einem *Geschlecht* und einer *Matrikelnummer*. Repräsentieren Sie **10** Studierende in C!
- → Uff *~*

```
#include <stdio.h>
int main(int argc, char* argv[]) {
    // student1
    char student1_name[] = "Alfred";
    unsigned short student1_age = 22;
    char student1_gender = 'm';
    long student1_nr = 123456789;
    // student2
    char student2_name[] = "Berta";
    unsigned short student2_age = 21;
    // ...
    return 0;
}
```

Motivation

- Ein Studierender ist ein Objekt mit einem *Namen*, einem *Alter*, einem *Geschlecht* und einer *Matrikelnummer*. Repräsentieren Sie **10** Studierende in C!
- → Besser, aber immer noch uff \sim

```
#include <stdio.h>
int main(int argc, char* argv[]) {
    // student names
    char* student_names[] = {"Alfred", "Berta", /*...*/ };
    unsigned short student_ages[] = {22, 21, /*...*/ };
    /*
     * btw.
     * Mehrzeiliger Kommentar geht so
     */
    // ...
    return 0;
}
```

Motivation

- Ein Studierender ist ein Objekt mit einem *Namen*, einem *Alter*, einem *Geschlecht* und einer *Matrikelnummer*. Repräsentieren Sie **10** Studierende in C!
- → Wir legen einfach unseren eigenen Datentypen an, der mehrere (heterogene) elementare Datentypen gruppiert!

```
#include <stdio.h>
typedef struct _student {
    char name[];
    unsigned short age;
    char gender;
    long nr;
} student;
int main(int argc, char* argv[]) {
    // students
    student my_students[10];
    return 0;
}
```

Motivation: Zusammenfassend...

(Variable für jedes Attribut)

Variable für jedes Attr. für jeden Studierenden

Ein Array für jedes Attribut

Eigene Struktur und Typ

```
#include <stdio.h>
int main(int argc, char* argv[]) {
    char student_name[] = "Alfred";
    unsigned short student_age = 22;
    char student_gender = 'm';
    long student_nr = 123456789;
    return 0;
}
```

```
#include <stdio.h>
int main(int argc, char* argv[]) {
    // student1
    char student1_name[] = "Alfred";
    unsigned short student1_age = 22;
    char student1_gender = 'm';
    long student1_nr = 123456789;
    // student2
    char student2_name[] = "Berta";
    unsigned short student2_age = 21;
    // ...
    return 0;
}
```

```
#include <stdio.h>
int main(int argc, char* argv[]) {
    // student names
    char* student_names[] = {"Alfred", "Berta", "C", "D", "E", "F", "G", "H", "I", "J", "K", "L", "M", "N", "O", "P", "Q", "R", "S", "T", "U", "V", "W", "X", "Y", "Z"};
    // ...
    // Mehrzeiliger Kommentar geht so
    // ...
    return 0;
}
```

```
#include <stdio.h>
typedef struct _student {
    char name[];
    unsigned short age;
    char gender;
    long nr;
} student;
int main(int argc, char* argv[]) {
    // students
    student my_students[10];
    return 0;
}
```

imgflip.com



Structs in C

- Definition des Formates eines Speicherbereichs (\approx Typ)
- `"struct" <name> "{" <decls> "};"`
- `<decls> = <typ> <name> ";" { <typ> <name> ";" }`
- Deklaration von Variablen mit `struct my_struct name;`
- Inline-Initialisierung mittels `{...}` möglich (wie Array); nun heterogen!

```
struct my_struct {  
    int x;  
    char* s;  
};  
// ...  
struct my_struct test = { 42, "Die Antwort auf alles." };
```

Operationen mit Structs

- Zugriff auf einzelne Felder mittels `.`-Operator, z.B. `s.field = 10`
- Falls Zeiger-Typ, dann Abkürzung `(*s).field` mit `s->field`

```
struct my_struct {
    int x;
    char* s;
};                                     //          111111111122
// ...                               0123456789012345678901
struct my_struct test = { 42, "Die Antwort auf alles." };
struct my_struct* test_ptr = &test;
test.x = 12;
test_ptr->s[21] = '!';
printf("%d", test.x); // Ausgabe?
printf("%s", test.s); // Ausgabe?
```

Eigener Typ mittels Typedef

- Syntax: "typedef" <typ> <name> ";"

```
struct _my_struct {  
    int x;  
    char* s;  
};  
typedef struct _my_struct my_struct;  
// ODER gleich  
typedef struct _my_struct {  
    int x;  
    char* s;  
} my_struct;  
// -> my_struct steht nun für den Typen "struct _my_struct"  
// Auch hilfreich  
typedef struct my_struct* my_struct_ptr;  
// -> my_struct steht nun für den (Zeiger-)Typen "struct _my_struct*"
```

Gemeinsames Beispiel

Definieren Sie eine Struktur `Auto`, welche die Farbe, maximale Geschwindigkeit und Kilometerstand speichert, sowie ob es sich dabei um einen Sportwagen handelt. Es gibt nur die drei Lackierungen rot, grün und blau.

Motivation: Dynamischer Speicher

- Schreiben Sie eine Funktion, die zur besseren Übersicht einen neuen Studierenden mit entsprechenden Attributen anlegt und zurück gibt!

```
#include <stdio.h>
typedef struct _student { /*...*/ } student;
student* make_student(char* name, unsigned short age, /*...*/) {
    student temp;
    temp.name = name;
    // ...
    return &temp;
}
int main(int argc, char* argv[]) {
    student* my_student = make_student("Alfred", 22, /*...*/);
    return 0;
}
```

Was passiert, wenn wir das ausführen?

Konzept: Dynamischer Speicher

- Programm unterteilt in verschiedene Speicherbereiche
 - Stack \approx “von C” verwalteter Speicherbereich für lokale (in Funktion, Block definierte) Variablen
 - Heap \approx nicht verwalteter Speicherbereich für globale Variablen
 - (und noch ein paar mehr für Variablen, Funktionen, etc.; s. Vorlesung)
- Standard-Speicherort: Stack; **Lebensende automatisch am Ende eines Blocks**
- Für volle Kontrolle: Heap; Speicher muss **vom Programmierer** verwaltet (z.B. freigegeben) werden! Fehleranfällig, da z.B. illegaler Zugriff möglich

Dynamischer Speicher in C

- Funktion `malloc(<size>)` zum allozieren eines Speicherbereichs der Größe `<size>` auf dem Heap
- Weitere, wie `realloc()` zum vergrößern etc. (s. Dokumentation)

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h> // für malloc, calloc, realloc, ...
typedef struct _student { /*...*/ } student;
student* make_student(char* name, unsigned short age, /*...*/) {
    student* temp = malloc(sizeof(student));
    temp->name = name;
    // ...
    return temp;
}
int main(int argc, char* argv[]) {
    student* my_student = make_student("Alfred", 22, /*...*/);
    student* my_students = malloc(2 * sizeof(student));
    my_students[0] = my_student;
    return 0;
}
```

Dynamischer Speicher in C

- Funktion `malloc(<size>)` zum allozieren eines Speicherbereichs der Größe `<size>` auf dem Heap
- Weitere, wie `realloc()` zum vergrößern etc. (s. Dokumentation)

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h> // für malloc, calloc, realloc, ...
typedef struct _student { /*...*/ }* student;
student make_student(char* name, unsigned short age, /*...*/) {
    student temp = malloc(sizeof(struct _student));
    temp->name = name;
    // ...
    return temp;
}
int main(int argc, char* argv[]) {
    student my_student = make_student("Alfred", 22, /*...*/);
    student my_students = malloc(2 * sizeof(struct _student));
    my_students[0] = my_student;
    return 0;
}
```


NULL

- Nicht initialisierter Zeiger zeigt immer auf die Adresse 0 (in C NULL)
- Beim versuchen auf diese Adresse zuzugreifen, bekommt man (bestenfalls) einen Fehler
- Falls bei `malloc` ein Problem auftritt (z.B. zu wenig Speicher frei), dann wird auch NULL zurück gegeben
- → Fehlerfall behandeln! (privat empfohlen; Klausur/HA Pflicht)

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h> // für malloc, calloc, realloc, ...
int main(int argc, char* argv[]) {
    int* arr = malloc(10 * sizeof(int));
    if (arr == NULL) {
        printf("Fehler beim Reservieren von Speicher!\n");
        return 1;    // <- Hier nun ein Fall, wo return 1 in main sinnvoll ist :)
    }
    return 0;
}
```

Speicherfreigabe

- Speicherbereich kann mit `free(<ptr>)` freigegeben werden
- Manuelles Beenden der Lebensdauer einer Variablen
- Notwendig bei lang laufenden Programmen (→ “memory leak”)
- Bei kurzen Programmen: Es wird beim Beenden sowieso aufgeräumt...

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h> // für malloc, calloc, realloc, ...
int main(int argc, char* argv[]) {
    int* arr = malloc(10 * sizeof(int));
    if (arr == NULL) {
        printf("Fehler beim Reservieren von Speicher!\n");
        return 1; // <- Hier nun ein Fall, wo return 1 in main sinnvoll ist :)
    }
    // ...
    free(arr);
    arr[0] = 10; // Fehler: Pointer used after free
    return 0;
}
```

Gemeinsames Beispiel

Schreiben Sie eine Funktion, welche eine Matrix mit den (variablen) Dimensionen $n \times m$ erzeugt und zurück gibt.

Fragen?

Aufgaben: Structs und Dynamischer Speicher

Schreiben Sie die folgenden C-Programme und Funktionen¹! Nutzen Sie dazu die Konzepte aus dieser Übung und das Cheat Sheet!

Bearbeitungszeit: bis 10 Minuten vor Schluss. Dann Besprechung von häufigen Problemen.

¹Weitere Aufgaben können jederzeit beim Übungsleiter erfragt werden.

Strukturen: Punkte

Scalar Definieren Sie den Typen `Scalar`, der eine (skalare) reelle Zahl repräsentiert mittels `typedef`.

Vector2D Definieren Sie den Typen `Vector2D`, der einen zwei-dimensionalen Vektor mit den Komponenten x und y repräsentiert.

create Implementieren Sie eine Funktion `create_vector`, die einen neuen (Null-)Vektor erstellt und zurück gibt. Die Werte der Komponenten sollen als Parameter übergeben werden.

scale Implementieren Sie eine Funktion `scale`, welche einen Skalar und einen Vektor übergeben bekommt und den Vektor entsprechend skaliert. Das Ergebnis ist ein neuer (skalierter) Vektor.

add Implementieren Sie eine Funktion `add`, welche zwei Vektoren übergeben bekommt und ihre Summe berechnet und zurück gibt.

product Implementieren Sie eine Funktion `product`, welche das Skalarproduct zweier Vektoren berechnet.

Strukturen: Punkte

VectorND Erweitern Sie die Struktur `Vector` so, dass sie eine Variable Anzahl n an Komponenten (sowie n selbst) aufnehmen kann.

IncreaseDim Implementieren Sie eine Funktion `struct vectorNd* increase_dim(struct vectorNd* vec, int new_dims`, welche die Anzahl an Komponenten eines Vektors erhöht. Achten Sie auf sinnvolle Tests auf mögliche Werte von `new_dims`. Die bestehenden Werte sollen als erste Komponenten in den neuen, größeren Vektor übertragen werden.