
HEADLINE

SW613F14

Developing Complex Software Systems

Spring Semester 2014

Titel:

Mapping med LEGO-robot

Tema:

Indlejrede systemer

Projektperiode:

01-09-2013 -
20-12-2013

Projektgruppe:

sw505f13

Deltagere:

Bruno Thalmann
Mikael E. Christensen
Mikkel S. Larsen
Stefan M. G. Micheelsen

Abstract:



Vejleder:

Nicolaj Søndberg-Jeppesen

Printings: 2

Pages: ??

Appendices: 11

Total pages: ??

Source code: <https://github.com/deaddog/sw505-code/tree/v1.0>
vejledning i ??.

Rapportens indhold er frit tilgængeligt, men offentliggørelse (med kildeangivelse) må kun ske efter aftale med forfatterne.

Forord

Indhold

I Bilag	1
---------	---

Del I

Appendix