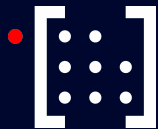


# TurBot



## CONCEPÇÃO DE UM VEÍCULO SUBMARINO AUTÔNOMO

---

Thâmara Lins <thamaralins01@gmail.com>

Orientador: Marco A. dos Reis

Robótica e Sistemas Autônomos, Senai Cimatec

Junho de 2022

Sistema FIEB



PELO FUTURO DA INOVAÇÃO

# Introdução

---

Sobre Marco A. dos Reis:

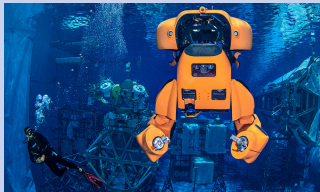
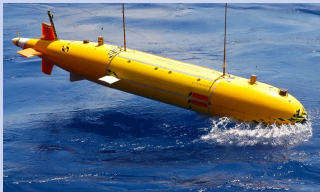


- Graduado em Engenharia Elétrica pela UFPR e Mestre em Engenharia de Produção pela UFSC
- É pesquisador do Instituto Brasileiro de Robótica, ação conjunta entre o Senai Cimatec e o Centro Alemão de Inteligência Artificial
- Professor convidado dos cursos de especialização em Automação, Controle e Robótica, e de Sistemas Elétricos de Potência do Senai CIMATEC

# Justificativa

---

- acompanhamento e monitoramento subaquático
- dificuldade de acesso para mergulhadores
- regiões de riscos para os mergulhadores



# Objetivos

---

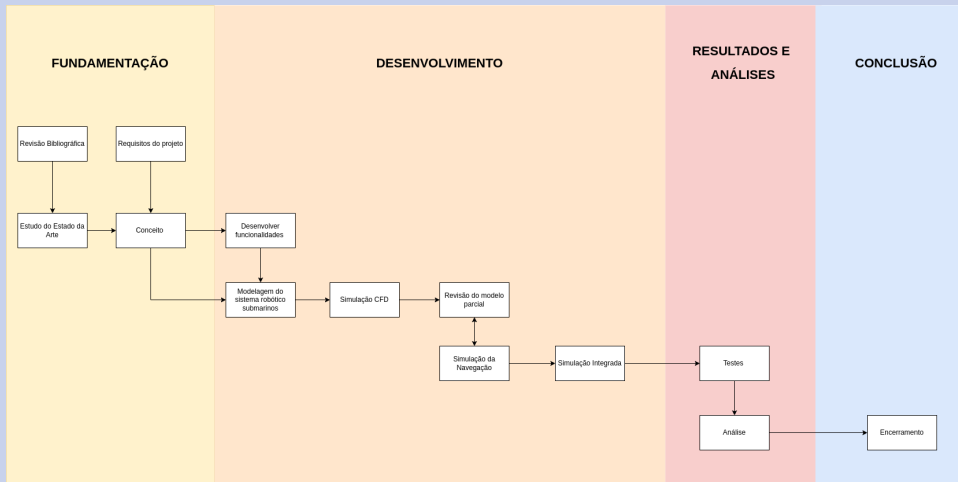
## Objetivo Geral

Desenvolver um modelo de veículo submarino para a navegação em águas rasas.

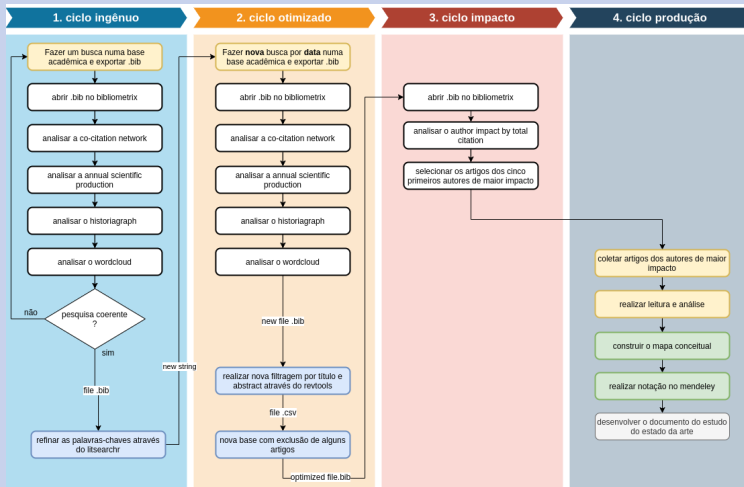
## Objetivos Específicos

- Realizar o estudo do estado da arte
- Realizar o desing da estrutura do submarino
- Realizae simuolações (CFD,ROS)
- Desenvolver o planejamento dos experimentos
- Desenvolver artigos científicos

# Metodologia

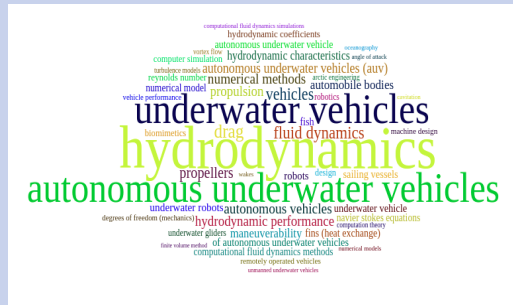
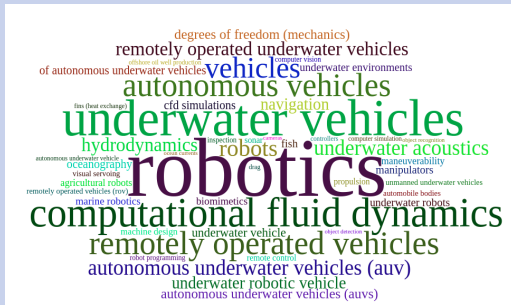


# Metodo BiLi



# Ciclo Ingênuo X Ciclo Otimizado

## MAPA DE PALAVRAS





# Questions?

[thamaralins01@gmail.com](mailto:thamaralins01@gmail.com)