ALGO QCM

1. Un type algébrique abstrait est composé?

- (a) d'une signature ou d'un système d'axiomes
- (6) d'une signature et d'un système d'axiomes

2. Une opération partielle est?

- (a) Une opération qui sert à préciser le domaine de définition d'une autre
- (b) Une opération auxiliaire
- Une opération qui n'est pas définie partout

3. La zone UTILISE sert à préciser?

- (a) Les types définis
- Des types prédéfinis
 - 4. Pour la déclaration

TYPES ça, va > Defini UTILISE sinon, toi > Priedesins

l'opération et : sinon x ça x va -> toi est?

- (a) Un observateur
- (b) Une opération interne
- (c) Un rapporteur
- (d) Une opération externe
- (e) Un observeur

5. Les AXIOMES?

- a permettent déduire une valeur pour toute application des observateurs aux opérations internes
- (b) permettent de déduire une valeur pour toute application d'une opération interne aux observateurs

6. Quels problèmes se posent lors de la conception d'un type algébrique abstrait?

- (a) Complétude
- (b) Conséquence
- © Consistance
- (d) Complémentation
- (e) Implémentation

7. Quelles opérations définissent un vecteur?

- (a) entier
- (b) longueur
- (c) vect
- d changer-ième

8. Pour la déclaration

TYPES UTILISE believe, dont

Popération I : dont x believe -> it est?

- (a) Un observateur
- (6) Une opération interne
- (c) Un rapporteur
- (d) Une opération externe
- (e) Un observeur
- 9. Quels éléments sont ajoutés à la signature pour définir un type abstrait algébrique?

op interne

- (b) Les OPERATIONS
- (c) Les PRECONDITIONS
- d) Les AXIOMES
- Les variables AVEC

10. Pour la déclaration

TYPES ça, va UTILISE sinon, toi

l'opération oui : ça -> va est?

- (a) Un observateur
- (b) Une opération interne
- (c) Un rapporteur
- (d) Une opération externe
- (e) Un observeur



QCM N°8

lundi 9 octobre 2017

Question 11

Les solutions de l'équation différentielle y'+y=0 sur $\mathbb R$ sont les fonctions de la forme

a.
$$ke^x$$
 où $k \in \mathbb{R}$

b. kx où k E R

d.
$$k + x$$
 où $k \in \mathbb{R}$

e. rien de ce qui précède

Question 12

Les solutions de l'équation différentielle y' - xy = 0 sur \mathbb{R} sont les fonctions de la forme

a.
$$ke^{x/2}$$
 où $k \in \mathbb{R}$.

6.
$$ke^{x^2/2}$$
 où $k \in \mathbb{R}$.

c.
$$kx$$
 où $k \in \mathbb{R}$.

d.
$$k \ln(x)$$
 où $k \in \mathbb{R}$.

Question 13

Les solutions de l'équation différentielle xy' - y = 0 sur \mathbb{R}_+^* sont les fonctions de la forme

a.
$$ke^{x/2}$$
 où $k \in \mathbb{R}$.

b.
$$ke^{x^2/2}$$
 où $k \in \mathbb{R}$.

d.
$$k \ln(x)$$
 où $k \in \mathbb{R}$.

Question 14

Les solutions de l'équation différentielle $(1+x^2)y'-2xy=0$ sur $\mathbb R$ sont les fonctions de la forme

a.
$$ke^{axotan(x)}$$
 où $k \in \mathbb{R}$

b.
$$\frac{k}{1+x^2}$$
 ou $k \in \mathbb{R}$

c.
$$ke^{1+x^2}$$
 où $k \in \mathbb{R}$

d.
$$k(1+x^2)$$
 où $k \in \mathbb{R}$

Les solutions de l'équation différentielle $(1+x^2)y'-xy=0$ sur $\mathbb R$ sont les fonctions de la forme

b.
$$\frac{k}{1+x^2}$$
 où $k \in \mathbb{R}$

d.
$$k(1+x^2)$$
 où $k \in \mathbb{R}$

?
$$e^{+\int \frac{\alpha}{1+\alpha z^{2}}} = \int \frac{1}{1+\alpha z^{2}} \times \int \frac{\alpha}{z}$$

$$= \int \frac{1}{1+\alpha z^{2}} \times \int \frac{\alpha}{z} = \int \frac{1}{z} \frac$$

Question 16

Au voisinage de 0, on a

a.
$$\cos(x)e^x = 1 + x + x^2 + o(x^2)$$

(b)
$$\cos(x)e^x = 1 + x + o(x^2)$$

c.
$$\cos(x)e^x = 1 + x - x^2 + o(x^2)$$

$$(d. cos(x)e^x = 1 + x + o(x)$$

Question 17

Au voisinage de 0, on a

a.
$$\sin(-x) = 1 - \frac{x^2}{2} + \frac{x^4}{4} + o(x^4)$$

b.
$$\sin(-x) = 1 - \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} + o(x^4)$$

c.
$$\sin(-x) = x - \frac{x^3}{3} + \frac{x^5}{5} + o(x^5)$$
 ×

$$\sin(-x) = -x - \frac{x^3}{4} \cdot \frac{x^5}{5!} + o(x^5)$$

Question 18

Au voisinage de 0, on a

a.
$$\sqrt{1+x} = 1$$
 $\frac{1}{2}x + \frac{1}{4}x^2 + o(x^2)$

(b)
$$\sqrt{1+x} = 1 + \frac{1}{2}x - \frac{1}{4}x^2 + o(x^2)$$

c.
$$\sqrt{1+x} = 1 + \frac{1}{2}x - \frac{1}{8}x^2 + o(x^2)$$

d.
$$\sqrt{1+x} = 1 - \frac{1}{2}x + \sqrt{x^2 + o(x^2)}$$

a.
$$\sin(-x) = 1 - \frac{x^2}{2} + \frac{x^4}{4} + o(x^4)$$
 Sin $(-x) = -x + \frac{x^3}{3!}$

$$(1+x)^{\frac{1}{2}} = -\frac{1}{2}(\frac{1}{2})(1+x)^{\frac{2}{2}}$$

$$(\sqrt{1+2})' = 4 - \frac{1}{2} (eno)$$

$$(\sqrt{1+2})'' = -\frac{4}{2} \sqrt{1+2} - \frac{1}{2} (eno)$$

Question 19

Au voisinage de 0, on a

a.
$$e^{x} = 1 + x + \frac{x^{2}}{2} + \frac{x^{3}}{3} + o(x^{3})$$

(b.) $e^{x} = 1 + x + \frac{x^{2}}{2!} + \frac{x^{3}}{3!} + o(x^{3})$

c. $e^{x} = 1 - x + \frac{x^{2}}{2} - \frac{x^{3}}{3} + o(x^{3})$

d. $e^{x} = 1 - x + \frac{x^{2}}{2!} - \frac{x^{3}}{3!} + o(x^{3})$

e, rien de ce qui précède

Question 20

Soient f une fonction bijective définie sur un intervalle I de \mathbb{R} , à valeurs dans \mathbb{R} et $x \in I$ telle que $f'(x) \neq 0$. Alors f^{-1} est dérivable en y = f(x) et

a.
$$(f^{-1})'(y) = \frac{1}{f^{-1}(f'(x))}$$

(b.)
$$(f^{-1})'(y) = \frac{1}{f'(f^{-1}(y))}$$

c.
$$(f^{-1})'(y) = \frac{1}{f^{-1}(f'(y))}$$

d.
$$(f^{-1})'(y) = \frac{1}{f'(x)f^{-1}(y)}$$

e. rien de ce qui précède

MCQ Article 1 (Handwriting Vs Typing : Is the pen still mightier than the keyboard ?)	
MCQ Article 1 (Handwriting V3 Types of	
21. A draft is	
A a preliminary version of a piece of writing.	
B) a style of writing.	
C) a written document.	
D) the effects of writing in the brain.	
22. A curriculum is	
A) a type of school.	
- furting	
(B) a style of writing. C) the subjects comprising a course of study in a school or college.	
D) an examination.	
in each semester.	
23. The students are required to submit three written in each semester.	
A) printings	
B) assignments ?	
C) transcripts	
D) None of the above.	
24. An advocate of something is someone who	
A) practices law.	
B) publicly supports a particular cause or policy.	
C) adjusts to some policy.	
D) None of the above.	
what she's doing.	
25. Pauline has had so many jobs; it's hard for me to what she's doing.	
A) put up with	
B) keep on	
(c) keep track of	
D) get rid of	

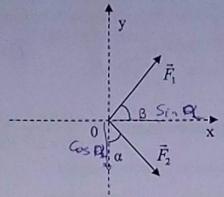
26. One of the main differences between handwriting and keyboard writing, according to the experts, is
A) keyboard writing is better for cognitive processes in the brain
B) keyboard writing is a more complex task.
C) handwriting is more valuable.
D) the time it takes to learn how to write by hand as opposed to pressing a key. 🗡
27. The type of writing that involves more graphic freedom is
(A) handwriting.
B) word processing.
C) typing.
D) Neither. Both handwriting and typing are the same.
28. The supporters of keyboard writing say
A) it is better because it is faster.
B) it is better because it helps us learn the letters better.
C) it is better because it gives us more time to think.
6) Both A and C.
29. Some neuroscientists think that giving up writing will affect how future generations learn to read because
A) one day, typing may disappear.
B) one day, there will be no need to read.
drawing each letter by hand improves recognising the letters.
D) None of the above.
Coleite en la control de la co
30. Which one of the following is NOT an advantage of writing by hand, according to the article?
A) It helps express one's personality.
B) It helps express one's emotions.
C) It helps one to think more.
D) It helps one with spelling.

Lecture 4

		Contra
ecture 4		of framework involves speaking about your topic systematically from one area to another?
	Miller & Broom	of framework involves speaking about your opic system
31.	What type	Spatially
	(a)	Chronologically
	b.	Systematically
	C.	Topically
	d.	Topicany
		s or cycles represent what sort of organizational framework?
32.	Processe	s or cycles represent
	a.	Historical
	b.	Chronological
	C.	Systematic None of the above
	d.	
		very easily.
33.	Audience	is remainded things y
	a.	Fives
	b.	Fours
	0	Threes
	d.	Twos
		data for a presentation?
34.	How man	ny talking points are appropriate for a presentation?
	a.	HAIWARII IWO dila loss
	b.	Between three and six
	C.	The same five and eight
	0	
05	Which w	as used as an example of a spurious relationship?
30.	(a)	
	b.	n.l rate and sassonal charge
	c. d.	Ice cream sales and seasonal change. Seasonal change, crime rates, and ice cream sales
	d.	Ooddon's and the second of the
Lecture	5	. We then sent a language?
	sath tab m	f the following is/are important to use when simplifying your language?
36.		
	a.	
	ь.	Analogy
	C.	All of the above
	0	All of the accre
		to repeat important information in various parts of a presentation.
37	. It is	With the second
	a.	Discouraged
	b.	Unnecessary
	0	Encouraged
	d.	Prohibited
		living presentations, it is bad to use what kind of language specific to specialized fields?
38	When g	iving presentations, it is old to discrimination
	a.	Analogous
	b.	Metaphorical
	C.	Simplified
	(1)) Jargon
20	It is imp	portant in quasi-scientific explanations that you
30	a.	
	b.	
	C.	a to a substitute
		to the base
	C.) All of the above
		pattern is NOT suited for quasi-scientific explanations?
40		
	a	
	b.	
	C.	
	d.	. Chronological

Q.C.M n°2 de Physique

41- Les composantes de la force \vec{F}_2 représentée sur le schéma ci-dessous sont :



a)
$$\vec{F}_2 = \begin{pmatrix} F_2 \cdot \cos(\alpha) \\ F_2 - \sin(\alpha) \end{pmatrix}$$
 b) $\vec{F}_2 = \begin{pmatrix} F_2 \cdot \sin(\alpha) \\ -F_2 \cdot \cos(\alpha) \end{pmatrix}$ c) $\vec{F}_2 = \begin{pmatrix} F_2 \cdot \cos(\alpha) \\ -F_2 \cdot \sin(\alpha) \end{pmatrix}$

42- La norme du vecteur $\vec{V}_3 = \vec{V}_1 \wedge \vec{V}_2$, tel que : $(\vec{V}_1, \vec{V}_2) = \alpha$ est :

a)
$$V_3 = V_1 . V_2 . |\sin(\alpha)| = 1$$

b)
$$V_3 = V_1 . V_2 . \cos(\alpha)$$

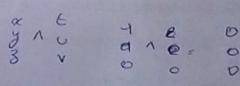
c)
$$V_3 = \sqrt{V_1^2 + V_2^2 + 2V_1 V_2 \cdot \cos(\alpha)}$$

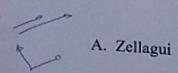
43- Le produit vectoriel des deux vecteurs $\vec{V}_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 2 \end{bmatrix}$ et $\vec{V}_2 \begin{bmatrix} -4 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ est : $\begin{bmatrix} 3 \\ -8 \end{bmatrix}$

a)
$$\vec{W} = \begin{bmatrix} 1 \\ 9 \\ 13 \end{bmatrix}$$
 b) $\vec{W} = \begin{bmatrix} 1 \\ -9 \\ 13 \end{bmatrix}$ c) $\vec{W} = \begin{bmatrix} 1 \\ -11 \\ 12 \end{bmatrix}$

44- Le produit vectoriel de deux vecteurs est nul lorsque

- a les 2 vecteurs sont colinéaires
 - b) les 2 vecteurs sont orthogonaux
- c) l'angle entre les deux vecteurs est $\pi/4$





45- Le vecteur position en coordonnées polaires s'écrit :

(a)
$$O\vec{M} = \rho . \vec{u}_{\rho}$$

b)
$$O\vec{M} = \rho \cdot \vec{u}_{\rho} + \theta \cdot \vec{u}_{\theta}$$

c)
$$O\vec{M} = x\vec{u}_x + y\vec{u}_y$$

46- Le vecteur vitesse du vecteur position : $O\vec{M}\begin{pmatrix} x(t) = 3t^4 - 4t^3 \\ y(t) = -t^2 \end{pmatrix}$ s'écrit :

a)
$$\vec{V} = \begin{pmatrix} \dot{x}(t) = 12t^3 - 4t^2 \\ \dot{y}(t) = -2t \end{pmatrix}$$
 b) $\vec{V} = \begin{pmatrix} \dot{x}(t) = 12t^3 - 4t \\ \dot{y}(t) = 2t \end{pmatrix}$ c) $\vec{V} = \begin{pmatrix} \dot{x}(t) = 12t^3 - 12t^2 \\ \dot{y}(t) = -2t \end{pmatrix}$

47- Soit un mouvement de vecteur position: $O\vec{M}\begin{pmatrix} x(t) = at \\ y(t) = bt^2 + ct \end{pmatrix}$, tel que (a, b, et c) sont

des constantes. La trajectoire de ce mouvement est

48- La dérivée par rapport à la variable t de la fonction $f(\dot{\theta}(t)) = 2 \left(\dot{\theta}(t)\right)^3$ s'écrit :

a)
$$\frac{df}{dt} = 6\dot{\theta}(t)\dot{\theta}(t)$$

$$\underbrace{\overrightarrow{\theta}}_{dt} = 6(\dot{\theta}(t))^2 \, \overset{\bullet}{\theta}(t)$$

c)
$$\frac{df}{dt} = 6(\dot{\theta}(t))^2 \theta(t)$$

- a) $\frac{df}{dt} = 6\dot{\theta}(t)\dot{\theta}(t)$ 6 $(0)^2 \times 0$ (6) b) $\frac{df}{dt} = 6(\dot{\theta}(t))^2 \ddot{\theta}(t)$
- 49- Le vecteur vitesse en coordonnées cylindriques s'écrit :

a)
$$\vec{V} = \rho \vec{u}_{\rho} + z \vec{u}_{z}$$

b)
$$\vec{V} = \stackrel{\cdot}{\rho} \vec{u}_{\rho} + \stackrel{\cdot}{\rho} \stackrel{\cdot}{\theta} \vec{u}_{\theta} + \stackrel{\cdot}{z} \vec{u}_{z}$$

b)
$$\vec{V} = \dot{\rho} \vec{u}_{\rho} + \rho \dot{\theta} \vec{u}_{\theta} + z \vec{u}_{z}$$

c) $\vec{V} = \dot{\rho} \vec{u}_{\rho} + \dot{\theta} \vec{u}_{\theta} + z \vec{u}_{z}$

50- Le vecteur accélération \vec{a} du vecteur position $O\vec{M}\begin{pmatrix} x(t) = R\sin(\omega t) \\ v(t) = R\cos(\omega t) \end{pmatrix}$ est : (R et ω sont des constantes)

(a)
$$\vec{a} = \begin{pmatrix} -R\omega^2 \sin(\omega t) \\ -R\omega^2 \cos(\omega t) \end{pmatrix}$$
 b) $\vec{a} = \begin{pmatrix} -R\omega\cos(\omega t) \\ -R\omega\sin(\omega t) \end{pmatrix}$ c) $\vec{a} = \begin{pmatrix} -R\omega^2 \sin(\omega t) \\ -R\omega\cos(\omega t) \end{pmatrix}$

b)
$$\vec{a} = \begin{pmatrix} -R \cos(\alpha t) \\ -R \cos(\alpha t) \end{pmatrix}$$

c)
$$\vec{a} = \begin{pmatrix} -R\omega^2 \sin(\omega t) \\ R\omega^2 \cos(\omega t) \end{pmatrix}^{\frac{1}{2}}$$

QCM Electronique - InfoS1

Pensez à bien lire les questions ET les réponses proposées

Q1. Qu'est-ce qu'un déplacement ordonné de charges électriques ?

(a) Un courant

c- Une résistance

b- Une tension

d- Rien de tout cela

Q2. L'intensité du courant qui entre dans un dipôle est toujours égale à l'intensité de celui qui en ressort.

Q VRAI

0

b- FAUX

Q3. Si deux dipôles sont parcourus par le même courant, on dit qu'ils sont :

a. En parallèle

(b) En série

Q4. Si l'on applique la loi d'Ohm avec U en Volts et I en mA, on obtient directement R en :

MΩ

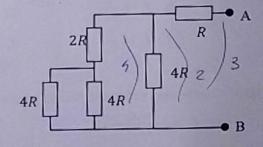
(b.) kΩ R = U c. ms

d. Ω

Q5. Quelle est la résistance vue entre A et B?

a. 15*R*b. 3*R*c. $\frac{28R}{33}$

d. $\frac{R}{3}$

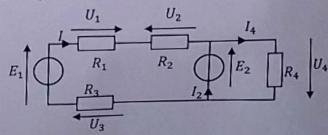


Q6. Soit le circuit ci-dessous. Quelle est l'égalité fausse ?

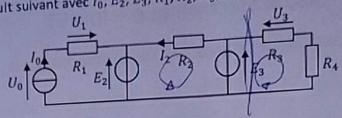
 $a - U_1 = -R_1.I \checkmark$

b- $U_2 = R_2.I$

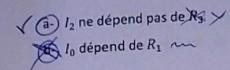
c- $U_3 = -R_3.1$



Q7. Soit le circuit suivant avec I_0 , E_2 , E_3 , R_1 , R_2 , R_3 , R_4 supposés connus.



Quelle est l'affirmation vrale ?

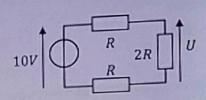


$$c$$
- $U_1 = R_1 \cdot I_0 \times -R_1 T_0$

d- U_0 ne dépend pas de $R_1 \times$

Q8. Dans le circuit ci-contre, que vaut U?

$$d. -5V$$

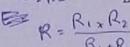


On considère le circuit ci-contre. Quelle est la bonne formule ? Q9.

a.
$$I_1 = \frac{E.R_1.R_2}{R_1 + R_2}$$

b.
$$I_1 = \frac{E.R_1}{R_1 + R_2}$$

c.
$$I_1 = \frac{E.R_2}{R_1 + R_2}$$



a.
$$I_1 = \frac{E.R_1.R_2}{R_1+R_2}$$

b. $I_1 = \frac{E.R_1}{R_1+R_2}$ $U = RI$ E
c. $I_1 = \frac{E.R_2}{R_1+R_2}$ $Q = \frac{R_1 \times Q_2}{R_1 + R_2}$ $Q = \frac{R_1 \times Q_2}{R_1 + R_2}$ $Q = RI$ $Q = \frac{R_1 \times R_2}{R_1 \times R_2}$ $Q = RI$ $Q = \frac{R_1 \times R_2}{R_1 \times R_2}$ $Q = RI$ $Q = \frac{R_1 \times R_2}{R_1 \times R_2}$

Q10. Quelle est la formule fausse (toutes les résistances sont en Ohm) :

a-
$$R = \frac{R_1.R_2}{R_1 + R_2 + R_3}$$

b-
$$R = \frac{R_1 + R_2}{R_1 \cdot R_2} \times$$

c-
$$R = \frac{R_1.R_2.R_3}{R_1.R_2+R_3^2}$$

c-
$$R = \frac{R_1.R_2.R_3}{R_1.R_2+R_3^2}$$
 R^3
d- $R = \frac{R_1.(R_2.R_3+R_4^2)}{R_1.R_2+R_3^2}$ R^3

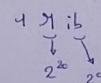
QCM 2 Architecture des ordinateurs

Lundi 9 octobre 2017

11.
$$2^{16} =$$
A. 1000_{16} ?
B. 65.535_{10}
C. $2^{17} - 2^{16}$

52 m 25

- 12. Combien de symboles différents possède la base 100 ?
 - A. 98
 - B. 99
 - C. 101
 - (D.) 100
- 13. Quel est le poids du chiffre 4 dans le nombre suivant : 234205 ?
 - B. 2
 - C. 4
 - D. 5
- 14. $70_{16} 1_{16} =$
 - A. 6A₁₆
 - B. 69₁₆
 - C. 6F₁₆
 - D. 60₁₆
- 15. 1 Mib =
 - A. 217 bits
 - B. 220 oetets C. 128 Kio
 - D. 128 Kib



Architecture des ordinateurs - EPITA - S1 - 2017/2018

16. Choisir la réponse correcte :

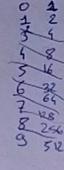
A.
$$1100002 = 5110$$

B.
$$\frac{11010102 = 10710}{10000001102 = 26210}$$

17. 123214=

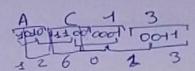
- A. 1101101012
- B. 140101001₂
- (1101110012

D. 1191000112



A. 32+16

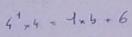
- A. 1010110000010011s
- B. 10101101000100112
- C. 1260238 D. 126423₈



19. En supposant que $16_b = 40_4$, quelle est la valeur de la base b?

- A. 8
- B. 9
- C. 10

D. Impossible



20. En supposant que $101_a = 401_b$, quelle est la valeur minimale de la base a avec b > 4?

12321

- A. $a_{min} = 2$
- B. $a_{min} = 5$
- C. $a_{min} = 10$
- D. Impossible

- $a^{2} = 4b^{2}$ a = 2b b a = 2b a = 2b $a = 4 \times b^{2}$ $a^{2} = 4 \times b^{2}$ $a = \sqrt{4 \times 5} = 2b$

