## Algorithms - Assignment 2

Καζγκούτης Αθανάσιος (10339) Παπαδόπουλος Δημήτριος-Λάζαρος (10485) Μα<br/>y 24, 2023

## Πρόβλημα 1

```
1 function MaxSuccessPath(G,P,s)
        Initialize (G, s)
2
3
       D = \emptyset
       Q=G.V
4
5
        while Q \neq \emptyset
6
             u=ExtractMaxQ
7
             if (u = = t)
8
                  u = t
9
                  PrintPath(u)
            D = D \cup \{u\}
10
11
             for each vertex v \in G.Adj[u]
                 Relax(u, v, p)
12
```

```
\begin{array}{lll} 1 \; \text{function Initialize} \, (G,s) \\ 2 & \text{for each vertex} \in G.V \\ 3 & \text{v.p} = 0 \\ 4 & \text{v.}\pi = \text{NULL} \\ 5 & \text{s.p} = 1 \end{array}
```

```
\begin{array}{ll} 1 \; \text{function} \; \text{Relax} \left( \mathbf{u} \,, \mathbf{v} \,, \mathbf{p} \right) \\ 2 & \text{if} \; \left( v.p < u.p \cdot p_{uv} \right) \\ 3 & v.p = u.p \cdot p_{uv} \\ 4 & v.\pi = u \end{array}
```

Η διαδικαίσα της ΧΑΛΑΡ $\Omega$ ΣΗΣ μιας ακμης (u,v) έχει ως εξής:ελέγχουμε εαν μπορούμε να βελτιώσουμε την μέγιστη πιθανότητα (p) της διαδρομής για τον κόμβο v διερχόμενοι μεσω του u . Η ποσότητα v.p είναι η πιθανότητα λήψης του μυνήματος χωρίς λάθη. Η ποσότητα v.p είναι ο προκάτοχως του v. Ενώ το  $p_{uv}$  είναι η πιθανότητα σωστης λήψης μυνήματος ανάμεσα στους κόμβους u,v

```
1 function printPath(u)
2
       i = 1
3
      R[0] = u
       while u.\pi \neq NULL
4
           R[i] = u.\pi
5
6
           u = u.\pi
7
            i = i + 1
8
       for j = i-1 : -1 : 0
9
            print \rightarrow R[j]
```

Ο παραπάνω αλγόριθμος

## Πρόβλημα 2