

## Цель работы:

- а) освоение методов интерполяции функций;
- б) совершенствование навыков по алгоритмизации и программированию вычислительных задач.

## Задание:

Составить схему алгоритма и программу на языке C/C++ решения задачи по теме «Интерполяция» в соответствии с индивидуальным заданием.

### Вариант 14

Значения  $x$ : -1.0, -0.5, 0.0, 0.67, 1.0

Значения  $y$ : 1.0, -0.25, 0.0, 0.67, 1.0

Метод интерполяции: метод Лагранжа

## Общая постановка задачи:

При решении различных практических задач результаты исследований оформляются в виде таблиц, отображающих зависимость одной или нескольких измеряемых величин от одного определяющего параметра (аргумента). Такого рода таблицы представлены обычно в виде двух или более строк (столбцов) и используются для формирования математических моделей.

Таблично заданные в математических моделях функции обычно записываются в таблицы вида:

$X$	$X_0$	$X_1$	...	$X_n$
$Y_1(X)$	$Y(X_0)$	$Y(X_1)$	...	$Y(X_n)$
...	...	...	...	...
$Y_m(X)$	$Y(X_0)$	$Y(X_1)$	...	$Y(X_n)$

(1)

Ограниченность информации, представленной такими таблицами, в ряде случаев требует получить значения функций  $Y_j(X)$  ( $j=1,2,\dots,m$ ) в точках  $X$ , не совпадающих с узловыми точками таблицы  $X_i$  ( $i=0,1,2,\dots,n$ ). В таких случаях необходимо определить некоторое аналитическое выражение  $\varphi_j(X)$  для вычисления приближенных значений исследуемой функции  $Y_j(X)$  в произвольно задаваемых точках  $X$ . Функция  $\varphi_j(X)$  используемая для определения приближенных значений функции  $Y_j(X)$  называется аппроксимирующей

функцией (от латинского *approximo* - приближаюсь). Близость аппроксимирующей функции  $\varphi_j(X)$  к аппроксимируемой функции  $Y_j(X)$  обеспечивается выбором соответствующего алгоритма аппроксимации.

Все дальнейшие рассмотрения и выводы мы будем делать для таблиц, содержащих исходные данные одной исследуемой функции (т. е. для таблиц с  $m=1$ ).

## Интерполяция каноническим полиномом

Метод интерполяции функции каноническим полиномом основывается на построении интерполирующей функции как полинома в виде [ 1 ]

$$\varphi(x) = P_n(x) = c_0 + c_1x + c_2x^2 + \dots + c_nx^n \quad (4)$$

Коэффициенты  $c_i$  полинома (4) являются свободными параметрами интерполяции, которые определяются из условий Лагранжа:

$$P_n(x_i) = Y_i, \quad (i = 0, 1, \dots, n) \quad (5)$$

Используя (4) и (5) запишем систему уравнений

$$\begin{aligned} c_0 + c_1x_0 + c_2x_0^2 + \dots + c_nx_0^n &= Y_0 \\ c_0 + c_1x_1 + c_2x_1^2 + \dots + c_nx_1^n &= Y_1 \\ \cdot &\cdot \\ c_0 + c_1x_n + c_2x_n^2 + \dots + c_nx_n^n &= Y_n \end{aligned} \quad (6)$$

Вектор решения  $c_i$  ( $i = 0, 1, 2, \dots, n$ ) системы линейных алгебраических уравнений (6) существует и может быть найден, если среди узлов  $x_i$  нет совпадающих. Определитель системы (6) называется определителем Вандермонда<sup>1</sup> и имеет аналитическое выражение [ 2 ].

Для определения значений коэффициентов  $c_i$  ( $i = 0, 1, 2, \dots, n$ ) систему уравнений (5) можно записать в векторно-матричной форме

<sup>1</sup> *Определителем Вандермонда* называется определитель

$$\begin{vmatrix} 1 & x_1 & \dots & x_1^{n-1} \\ 1 & x_2 & \dots & x_2^{n-1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 1 & x_n & \dots & x_n^{n-1} \end{vmatrix} = \prod_{1 \leq j < i \leq n} (x_i - x_j) = (x_2 - x_1)(x_3 - x_2)(x_4 - x_3) \dots (x_{n+1} - x_n)$$

$$\prod_{k=1}^n x_k = x_1 x_2 x_3 \dots x_n$$

Он равен нулю тогда и только тогда, когда  $x_i = x_j$  для некоторых  $i \neq j$ . (Материал из Википедии — свободной энциклопедии)

$$A * C = \bar{Y}, \quad (7)$$

где  $A$ , матрица коэффициентов, определяемых таблицей степеней вектора аргументов  $X = (x_i^0, x_i, x_i^2, \dots, x_i^n)^T$  ( $i = 0, 1, 2, \dots, n$ )

$$A = \begin{bmatrix} 1 & x_0 & x_0^2 & \dots & x_0^n \\ 1 & x_1 & x_1^2 & \dots & x_1^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & x_n^2 & \dots & x_n^n \end{bmatrix}, \quad (8)$$

$C$  - вектор-столбец коэффициентов  $c_i$  ( $i = 0, 1, 2, \dots, n$ ), а  $\bar{Y}$  - вектор-столбец значений  $Y_i$  ( $i = 0, 1, 2, \dots, n$ ) интерполируемой функции в узлах интерполяции.

### Интерполяционная формула Лагранжа

Предложенный Лагранжем алгоритм построения интерполирующих функций по таблицам (1) предусматривает построение интерполяционного многочлена  $L_n(x)$  в виде

$$L_n(x) = l_0(x) + l_1(x) + \dots + l_n(x) \quad (11)$$

где  $l_i(x)$  - многочлен степени  $n$ , для которого выполняются условия

$$l_i(x_k) = \begin{cases} Y_i, & \text{если } i = k, \\ 0, & \text{если } i \neq k. \end{cases} \quad (12)$$

Очевидно, что выполнение для (10) условий (11) определяет выполнение условий (2) постановки задачи интерполяции.

Многочлены  $l_i(x)$  записываются следующим образом

$$l_i(x) = q_i(x-x_0)(x-x_1) \dots (x-x_{i-1})(x-x_{i+1}) \dots (x-x_n). \quad (13)$$

Здесь  $q_i$  - константа, значение которой определяется с учётом (12) как

$$q_i = \frac{Y_i}{(x_i - x_0) \dots (x_i - x_{i-1})(x_i - x_{i+1}) \dots (x_i - x_n)}, \quad (i = 0, 1, 2, \dots, n) \quad (14)$$

Отметим, что ни один множитель в знаменателе формулы (14) не равен нулю. Вычислив значения констант  $c_i$ , можно использовать их для вычисления значений интерполируемой функции в заданных точках.

Формула интерполяционного многочлена Лагранжа (11) с учётом формул (13) и (14) может быть записана в виде

$$L_n(x) = \sum_{i=0}^n q_i (x - x_0)(x - x_1) \cdot \dots \cdot (x - x_{i-1})(x - x_{i+1}) \cdot \dots \cdot (x - x_n) \quad (15)$$

## Аналитические расчеты:

Расчеты в программе Excel приведены на рисунке 1. Красным отмечены точки экстраполяции (вне исходного интервала), зеленым - интерполяции.

№	X	Y	q <sub>i</sub>	l <sub>0</sub> (X)	l <sub>1</sub> (X)	l <sub>2</sub> (X)	l <sub>3</sub> (X)	l <sub>4</sub> (X)	Y <sub>расч</sub> (X)
0	-1,00	1,00	0,599	1,000	0,000	0,000	0,000	0,000	1,000
1	-0,50	-0,25	0,570	0,000	-0,250	0,000	0,000	0,000	-0,250
2	0,00	0,00	0,000	0,000	0,000	0,000	0,000	0,000	0,000
3	0,67	0,67	-1,551	0,000	0,000	0,000	0,670	0,000	0,670
4	1,00	1,00	1,010	0,000	0,000	0,000	0,000	1,000	1,000
	-1,4			3,748	1,585	0,000	-1,876	1,054	4,511
	-0,8			0,380	-0,241	0,000	0,134	-0,071	0,202
	-0,3			-0,045	-0,151	0,000	-0,085	0,041	-0,240
	0,5			0,025	0,036	0,000	0,582	-0,129	0,515
	0,8			-0,016	-0,021	0,000	0,581	0,246	0,789
	1,5			0,746	0,887	0,000	-5,816	6,288	2,104

Рисунок 1– Результат расчетов в программе Excel

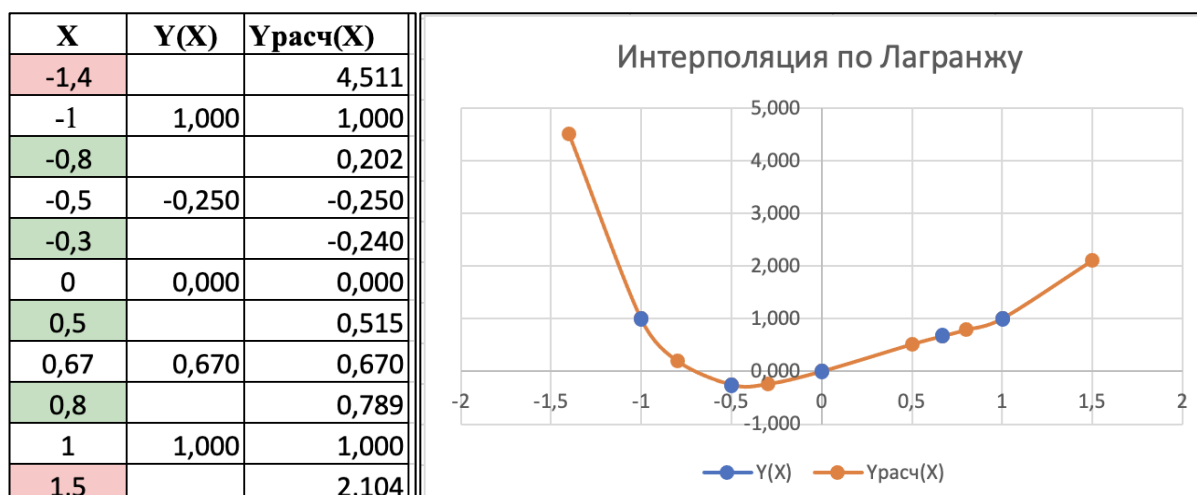
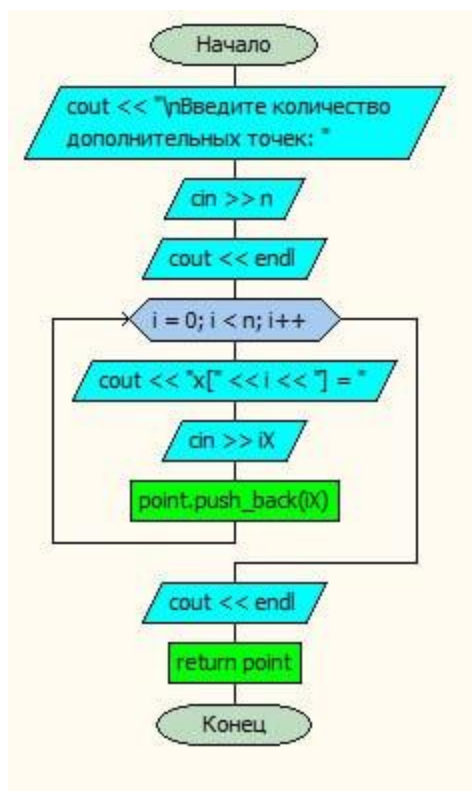


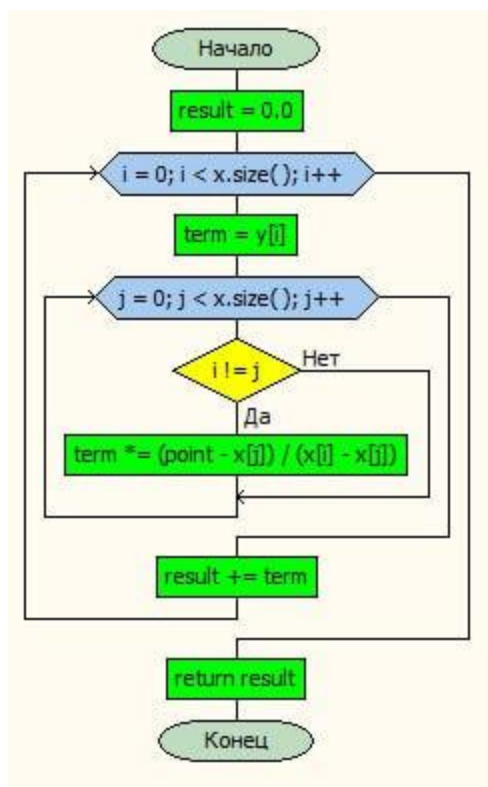
Рисунок 2. Таблица и диаграмма, отображающая результаты интерполяции по Лагранжу

## Блок схемы:

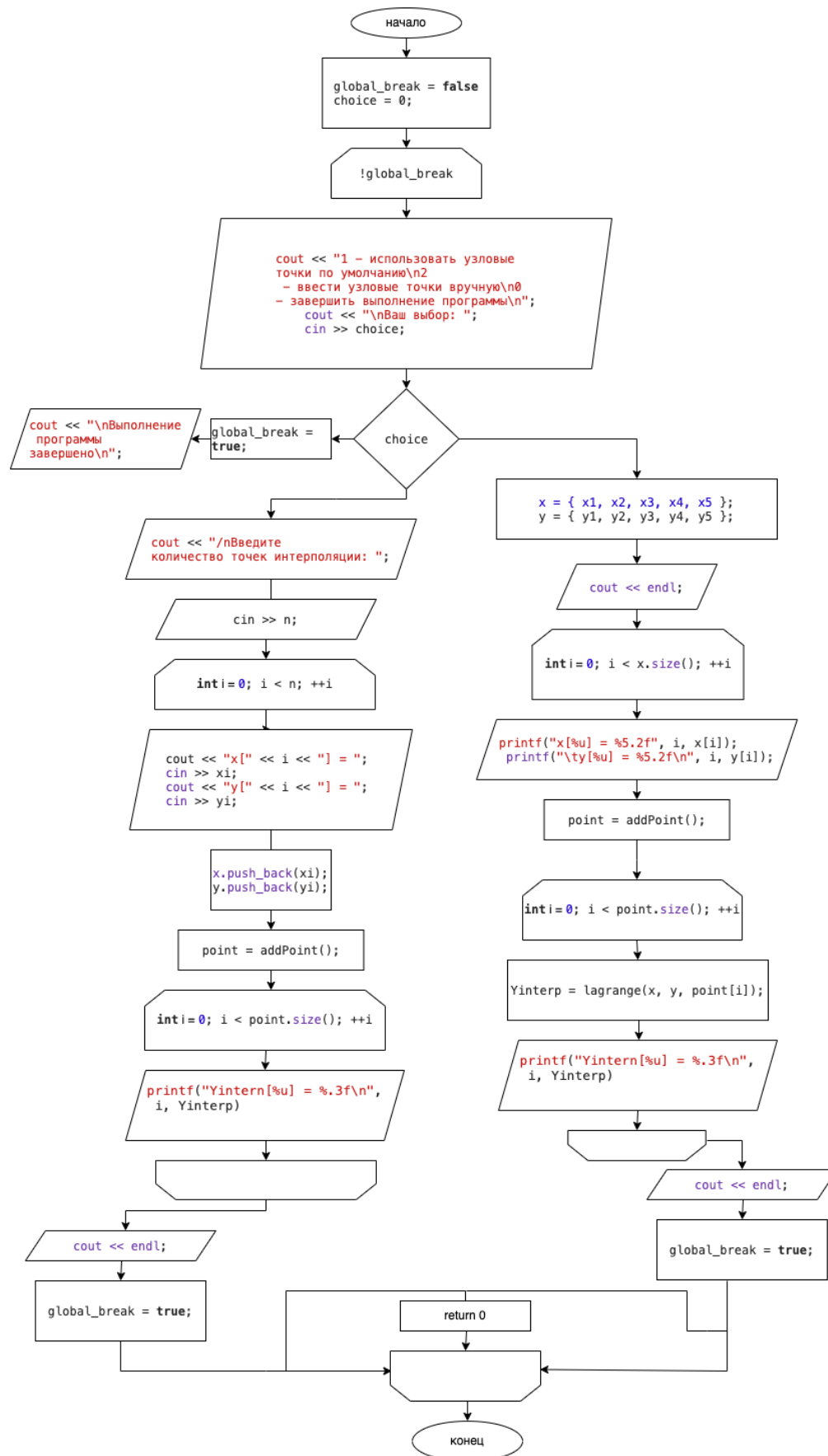
### addPoint():



### Lagrange():



**main():**



## Листинг кода программы:

```
#include <iostream>
#include <vector>

using namespace std;

vector<double> addPoint() {
    int n;
    double iX;
    vector<double> point;

    cout << "\nВведите количество дополнительных точек: ";
    cin >> n;
    cout << endl;

    for (int i = 0; i < n; i++) {
        cout << "x[" << i << "] = ";
        cin >> iX;
        point.push_back(iX);
    }
    cout << endl;
    return point;
}

double lagrange(vector<double> x, vector<double> y, double point) {
    double result = 0.0;

    for (int i = 0; i < x.size(); i++) {
        double term = y[i];

        for (int j = 0; j < x.size(); j++) {
            if (i != j) {
                term *= (point - x[j]) / (x[i] - x[j]);
            }
        }
        result += term;
    }
    return result;
}

int main() {
    bool global_break = false;
    int choice = 0;

    while (!global_break) {
        cout << "1 - использовать узловые точки по умолчанию\n2 - ввести узловые точки вручную\n0 - завершить выполнение программы\n";
        cout << "\nВаш выбор: ";
        cin >> choice;

        switch (choice){
            case 0:
                global_break = true;
                cout << "\nВыполнение программы завершено\n";
                break;

            case 1: {
                vector<double> x = {-1.0, -0.5, 0.0, 0.67, 1.0};
                vector<double> y = {1.0, -0.25, 0.0, 0.67, 1.0};

                cout << endl;
                for (int i = 0; i < x.size(); ++i) {
```

```

        printf("x[%u] = %5.2f", i, x[i]);
        printf("\ty[%u] = %5.2f\n", i, y[i]);
    }

    vector<double> point = addPoint();

    for (int i = 0; i < point.size(); ++i) {
        double Yinterp;
        Yinterp = lagrange(x, y, point[i]);
        printf("Yintern[%u] = %.3f\n", i, Yinterp);
    }

    cout << endl;
    global_break = true;
    break;
}
case 2: {
    int n;
    vector<double> x;
    vector<double> y;

    cout << "\nВведите количество точек интерполяции: ";
    cin >> n;

    for (int i = 0; i < n; ++i) {
        double xi, yi;
        cout << "x[" << i << "] = ";
        cin >> xi;
        cout << "y[" << i << "] = ";
        cin >> yi;
        x.push_back(xi);
        y.push_back(yi);
    }

    vector<double> point = addPoint();

    for (int i = 0; i < point.size(); ++i) {
        double Yinterp;
        Yinterp = lagrange(x, y, point[i]);
        printf("Yintern[%u] = %.3f\n", i, Yinterp);
    }
    cout << endl;
    global_break = true;
    break;
}
default:
    cout << "\nТакого действия нет. Повторите ввод:\n\n";
    break;
}
}
return 0;
}

```

**Результат работы программы:**



1 – используются данные из аналитических расчетов:

```
1 - использовать узловые точки по умолчанию
2 - ввести узловые точки вручную
0 - завершить выполнение программы
```

Ваш выбор: 1

```
x[0] = -1.00    y[0] = 1.00
x[1] = -0.50    y[1] = -0.25
x[2] = 0.00     y[2] = 0.00
x[3] = 0.67     y[3] = 0.67
x[4] = 1.00     y[4] = 1.00
```

Введите количество дополнительных точек: 6

```
x[0] = -1.4
x[1] = -0.8
x[2] = -0.3
x[3] = 0.5
x[4] = 0.8
x[5] = 1.5
```

```
Yintern[0] = 4.511
Yintern[1] = 0.202
Yintern[2] = -0.240
Yintern[3] = 0.515
Yintern[4] = 0.789
Yintern[5] = 2.104
```

Рис 3. Данные из аналит. расчетов

2 – ручной ввод:

```
1 - использовать узловые точки по умолчанию
2 - ввести узловые точки вручную
0 - завершить выполнение программы
```

Ваш выбор: 2

Введите количество точек интерполяции: 5

```
x[0] = -1
y[0] = 1

x[1] = -0.5
y[1] = -0.25

x[2] = 0
y[2] = 0

x[3] = 0.67
y[3] = 0.67

x[4] = 1
y[4] = 1
```

```
Введите количество дополнительных точек: 6

x[0] = -1.4
x[1] = -0.8
x[2] = -0.3
x[3] = 0.5
x[4] = 0.8
x[5] = 1.5

Yintern[0] = 4.511
Yintern[1] = 0.202
Yintern[2] = -0.240
Yintern[3] = 0.515
Yintern[4] = 0.789
Yintern[5] = 2.104
```

Рис 4. Ручной ввод

**Сравнение результатов аналитического и программного расчета:**

	аналитический	программный
X = -1.4	4.511	4.511
X = -0.8	0.202	0.202
X = -0.3	-0.24	-0.24
X = 0.5	0.515	0.515
X = 0.8	0.789	0.789
X = 1.5	2.104	2.104

Исходя из данных таблицы (все данные совпадают), мы можем сделать вывод, что программа работает верно.

**Вывод:**

В ходе выполнения практической работы №3 была написана программа, которая решает задачу интерполяции функции используя при этом метод Лагранжа. Результат программного расчета при одинаковых входных данных полностью совпал с

результатом аналитического расчета, что говорит о том, что программа работает корректно и выдает правильные результаты.