Sistemi di Calcolo (A.A. 2014-2015)

Corso di Laurea in Ingegneria Informatica e Automatica Sapienza Università di Roma

Esercizi riepilogativi sulla seconda parte del Modulo I - Memoria virtuale

Domanda 1

La memoria virtuale è una tecnica di gestione della memoria basata sulla separazione tra:

	lo spazio di indirizzi logico accessibile al sistema operativo e all'hardware e	lo spazio di indirizzi logico accessibile ai processi e quello fisico gestito dal sistema
	quello fisico gestito dai processi	operativo e dall'hardware

Soluzione:

B. Lo spazio di indirizzi logico accessibile ai processi e quello fisico gestito dal sistema operativo e dall'hardware.

Domanda 2

In un sistema di memoria virtuale lo spazio logico dei processi non può essere più grande di quello fisico:

	A	Vero	В	Falso
--	---	------	---	-------

Soluzione:

B. Falso. Uno dei vantaggi della memoria virtuale è proprio di consentire spazi di indirizzamento virtuale molto grandi anche ordini di grandezza più della memoria fisica, fornendo maggiore flessibilità nell'allocazione dei blocchi in uso al programma nel suo spazio logico.

Domanda 3

In un sistema di memoria virtuale:

A	gli indirizzi fisici vengono mappati su	В	gli indirizzi logici vengono mappati su
	quelli logici		quelli fisici

Soluzione:

B. Gli indirizzi logici vengono mappati su quelli fisici.

Domanda 4

In un sistema di memoria virtuale, la tabella delle pagine fornisce:

A	un meccanismo per realizzare in modo efficiente il mapping tra indirizzi dello spazio virtuale e quelli dello spazio fisico	В	un meccanismo efficiente per ricercare dati in memoria
---	--	---	--

Soluzione:

A. Un meccanismo per realizzare in modo efficiente il mapping tra indirizzi dello spazio virtuale e quelli dello spazio fisico.

Domanda 5

Una sola delle seguenti affermazioni sulla memoria virtuale è falsa. Quale?

A	Tenendo distinti gli spazi virtuali (logici) di processi diversi, si impedisce che un processo possa interferire con le attività dell'altro in modo errato o malizioso, realizzando un meccanismo di protezione	В	Separando lo spazio virtuale da quello fisico, si può fare in modo che un processo usi più memoria di quella disponibile mappando pagine su disco invece che in RAM
C	Essendo basato su pagine tutte della stessa dimensione, consente di portare a zero il livello di frammentazione interna della memoria	D	Consentendo di mappare pagine di indirizzi virtuali di processi distinti sullo stesso frame fisico, la memoria virtuale consente la comunicazione e la cooperazione tra processi diversi

Soluzione:

C. Essendo basato su pagine tutte della stessa dimensione, consente di portare a zero il livello di frammentazione interna della memoria. E' vero l'esatto contrario: poiché le pagine hanno tutte la stessa dimensione, viene portata a zero la frammentazione esterna nell'allocazione della memoria fisica alle pagine, ma potrebbe aumentare quella interna dovuta allo spazio non in uso in una pagina.

Domanda 6

Qual è la dimensione tipica di una pagina in un sistema di memoria virtuale?

A	4 MB ¹	В	4 KB
C	64 byte	D	64 KB

Soluzione:

B. 4 KB.

Domanda 7

Quanto grande è lo spazio di memoria virtuale che è possibile indirizzare usando un puntatore a 16 bit?

A	64 GB	В	64 TB
C	64 MB	D	64 KB

Soluzione:

D. 64 KB. Infatti, un puntatore a 16 bit può puntare a $2^{16} = 65536$ possibili indirizzi coprendo uno spazio di 65536 byte = 64 KB.

Domanda 8

Quanti bit deve avere un puntatore per indirizzare uno spazio di memoria virtuale di 1 GB?

A	32	В	64
C	24	D	30

Soluzione:

D. 30. Infatti, $1 \text{ GB} = 2^{30} \text{ byte.}$

¹ Si noti che usiamo i prefissi K, M, G, T per denotare potenze di 2 piuttosto che potenze di 10. Questa pratica è di uso comune, ma va tenuto conto che è deprecata.

Andrebbero usati i prefissi Ki, Mi, Gi, Ti (es. KiB=2¹⁰ byte) definiti dallo standard IEC 60027-2. Si veda: http://physics.nist.gov/cuu/Units/binary.html.

Domanda 9

Quanto dovrebbe essere grande una tabella delle pagine per mappare uno spazio di memoria virtuale di 1 TB su uno spazio di memoria fisico di 4 GB con pagine di 1 KB?

A	128 MB	В	1 GB
C	4 GB	D	512 MB

Soluzione:

C. 4 GB. Infatti, 1 TB = 2^{40} byte è diviso in 2^{30} pagine da 1 KB = 2^{10} byte. La tabella delle pagine deve contenere quindi 2^{30} celle. La memoria fisica di 4 GB = 2^{32} byte è divisa in 2^{22} frame di 1 KB = 2^{10} byte. Servono pertanto 22 bit per rappresentare un numero di frame. Quindi ogni cella della tabella delle pagine deve essere di almeno 3 byte = 24 bit > 22 bit per contenere un numero di frame (2 byte per cella non basterebbero). Con 2^{30} celle di 3 byte ciascuna si occuperebbero 3 GB. Tuttavia, per motivi di allineamento si preferisce arrotondare a 32 bit per cella della tabella delle pagine, il che ci porta a 4 GB.

Domanda 10

Una sola delle seguenti affermazioni è corretta:

	$GB = 2^{32}$ byte,		$1 \text{ KB} = 2^{10} \text{ byte}, 1 \text{ MB} = 2^{20} \text{ byte}, 1 \text{ GB} = 2^{30} \text{ byte}$
C	1 KB = 2^{12} byte, 1 MB = 2^{22} byte, 1 GB = 2^{32} byte	D	1 KB = 2^{20} byte, 1 MB = 2^{30} byte, 1 GB = 2^{40} byte

Soluzione:

B. 1 KB = 2^{10} byte, 1 MB = 2^{20} byte, 1 GB = 2^{30} byte.

Domanda 11

Una tecnica implementativa comune nei sistemi di memoria virtuale consiste nel partizionare ogni indirizzo virtuale in una parte p che specifica il numero di pagina in cui ricade l'indirizzo e una parte d che specifica l'offset dell'indirizzo all'interno della pagina. Qual è la dimensione in bit di p e d per uno spazio virtuale di 1 GB suddiviso in pagine di 8 KB?

A	size(p) = 16 bit, size(d) = 8 bit	В	$size(p) = 20 \ bit, \ size(d) = 10 \ bit$
C	size(p) = 18 bit, size(d) = 13 bit	D	$size(p) = 17 \ bit, \ size(d) = 13 \ bit$

Soluzione:

D. $size(p) = 17 \ bit$, $size(d) = 13 \ bit$. Infatti una pagina da 8 KB contiene 2^{13} byte, lo spazio virtuale di 1 GB contiene 2^{30} byte e richiede indirizzi a 30 bit. Si ha quindi: d=13 e p=30-13=17 bit.

Domanda 12

Si consideri uno spazio di memoria virtuale di 4 GB suddiviso in pagine di 4 KB. Qual è il numero di pagina p e l'offset d dell'indirizzo 0xABADBABE?

A	p=0xABAD, d=0xBABE	В	p=0xABADBA, d=0xBE
C	p=0xABADB, d=0xABE	D	p=0xABA, d=0xABE

Soluzione:

C. p=0xABADB, d=0xABE. Infatti una pagina da 4 KB contiene 2¹² byte, lo spazio virtuale di 4 GB contiene 2³² byte e richiede indirizzi a 32 bit. Si ha quindi: size(d)=12 bit e size(p)=32-12=20 bit. Si ricordi che ogni cifra esadecimale corrisponde a 4 bit, per cui size(d)=3 cifre esadecimali=12 bit e size(p)=5 cifre esadecimali=20 bit. Si ricordi che d prende i bit meno significativi della pagina.

Domanda 13

In un sistema operativo Linux a 32 bit ogni processo ha associato uno spazio virtuale di 4 GB che ospita i vari segmenti CODE, DATA, HEAP, STACK. Aprendo una shell e digitando il comando ps aux si noterà che vi sono centinaia di processi nel sistema anche ove la memoria fisica sia di pochi GB. Ne consegue che non tutta la memoria virtuale associata a ogni processo può essere effettivamente mappata su frame della memoria centrale. Come fa il sistema operativo a distinguere efficientemente quali pagine sono mappate su frame della memoria centrale e quali no?

		Il bit più significativo di un indirizzo		Il sistema operativo mantiene un array
A	A	vale 1 se la pagina in cui ricade e	В	contenente i numeri delle pagine che sono
		valida, e zero altrimenti		mappate su frame fisici
		Il sistema operativo mantiene una lista		A ogni entry della tabella delle pagine è
•	\mathbf{c}	collegata che contiene i numeri delle	D	associato un bit di validità della pagina
	C	pagine che sono mappate su frame	ע	che stabilisce se la pagina è in memoria
		fisici		centrale o meno

Soluzione:

D. A ogni entry della tabella delle pagine è associato un bit di validità della pagina che stabilisce se la pagina è in memoria centrale o meno.

Domanda 14

Il segmento HEAP di un processo mantiene:

	Δ	Il codice eseguibile su cui è basato il	R	Le	stringhe	contenute	nel	testo	del
	A	processo	ь	prog	gramma				
	C	I blocchi allocati dinamicamente dal	D	Le	variabili	con du	rata	statica	(es.
		programma	ש	vari	abili globa	ıli) di un p	rogran	nma	

Soluzione:

C. I blocchi allocati dinamicamente dal programma.

Domanda 15

Il segmento DATA di un processo mantiene:

A	Il codice eseguibile su cui è basato il processo	В	I record di attivazione delle funzioni
C	I blocchi allocati dinamicamente dal programma	D	Le variabili con durata statica (es. variabili globali) di un programma

Soluzione:

D. Le variabili con durata statica (es. variabili globali) di un programma.

Domanda 16

Il segmento TEXT di un processo mantiene:

Α	Il codice eseguibile su cui è basato il	R	Le stringhe contenute nel testo del				
7.	processo	Ъ	programma				
C	I blocchi allocati dinamicamente dal	n	Le variabili con durata statica (es.				
C	programma	D	variabili globali) di un programma				

Soluzione:

A. Il codice eseguibile su cui è basato il processo.

Domanda 17

Il segmento STACK di un processo mantiene:

A	Il codice eseguibile su cui è basato il processo	В	I record di attivazione delle funzioni
C	I blocchi allocati dinamicamente dal programma	D	Le variabili con durata statica (es. variabili globali) di un programma

Soluzione:

B. I record di attivazione delle funzioni.

Domanda 18

Le variabili locali alle funzioni sono memorizzate nel segmento:

A	CODE	В	DATA
C	HEAP	D	STACK

Soluzione:

D. STACK.

Domanda 19

Le variabili statiche sono memorizzate nel segmento:

A	CODE	В	DATA
C	HEAP	D	STACK

Soluzione:

B. DATA.

Domanda 20

I parametri delle funzioni sono memorizzati nel segmento:

A	CODE	В	DATA
C	HEAP	D	STACK

Soluzione:

D. STACK.

Domanda 21

Un blocco allocato dinamicamente con malloc/calloc è memorizzato nel segmento:

A	CODE	В	DATA
C	HEAP	D	STACK

Soluzione:

C. HEAP.

Domanda 22

Parte del codice eseguibile delle funzioni è memorizzato nel segmento:

A	CODE	В	DATA
C	HEAP	D	STACK

Soluzione:

B. CODE. Il segmento CODE è anche chiamato TEXT.

Domanda 23

Le stringhe che appaiono in un programma C (es. "hello world") sono memorizzate nel segmento:

A	CODE	В	DATA
C	HEAP	D	STACK

Soluzione:

B. DATA.