Sistemi di Calcolo (A.A. 2015-2016)

Corso di Laurea in Ingegneria Informatica e Automatica Sapienza Università di Roma



Esame del 20/1/2016 (esonerati) – Durata 1h 30'

Esercizio 1 (gerarchie di memoria)

Si considerino le seguenti due varianti di una funzione che calcola il prodotto scalare di due vettori di n double eseguito su una cache senza vincoli di associativà con almeno 2 linee da 64 byte:

```
typedef struct {
    double x, y;
} coppia;

double scalare1(double* A, double* B, int n) {
    double sum = 0.0; int i;
    for (i=0; i<n; i++) sum += A[i]*B[i];
    return sum;
}

double scalare2(coppia* AB, int n) {
    double sum = 0.0; int i;
    for (i=0; i<n; i++) sum += AB[i].x * AB[i].y;
    return sum;
}</pre>
```

Assumere che le variabili del programma siano tutte tenute in registri della CPU, gli array partano da indirizzi multipli di 64, n = 1000000 e sizeof(double) == 8.

- 1. Quanti accessi a memoria vengono effettuati nel ciclo da ciascuna versione?
- 2. Mostrare come calcolare i cache miss generati dalle due versioni della funzione. Che numeri si ottengono?
- 3. Se la cache contenesse una sola linea i risultati cambierebbero? Perché?

Inserire le risposte nel file es1.txt.

Esercizio 2 (allocazione dinamica della memoria)

Si consideri il seguente frammento di programma C eseguito su una piattaforma a 32 bit:

```
typedef struct {
    double x, y;
} punto;
int i, n = 3;
punto** v = malloc(n*sizeof(punto*));
for (i=0; i<n; i++) v[i] = malloc(sizeof(punto));
for (i=0; i<n; i++) {
    punto* p = malloc(2*sizeof(punto));
    memcpy(p, v[i], sizeof(punto));
    free(v[i]);
    v[i] = p;
}</pre>
```

Si assuma che l'allocatore parta da un heap inizialmente vuoto e si ricordi che sizeof(double)==8. L'allocatore cercherà di minimizzare la dimensione dell'heap tentando di usare lo spazio libero con gli indirizzi più bassi. Se non si riesce a soddisfare una richiesta di allocazione, l'heap verrà espanso del minimo indispensabile. Rispondere alle

seguenti domande:

- 1. Come è partizionato l'heap in blocchi liberi/in uso dopo ogni malloc/free?
- 2. Si genera frammentazione durante l'allocazione? Se sì, di che tipo?
- 3. Quanto è grande l'heap alla fine?

Inserire le risposte nel file es2.txt.

Esercizio 3 (memoria virtuale)

- 1. Supponiamo di avere uno spazio logico di 1 GB suddiviso in pagine di 256 KB. Quanti byte occuperebbe una tabella delle pagine che dovesse indicizzare uno spazio fisico di 4 GB? Per motivi di allineamento, assumere che le entry della tabella delle pagine siano di dimensione multipla di 32 bit.
- 2. Si consideri un processo 1 che esegue la funzione produci, e un processo 2 che successivamente esegue la funzione consuma:

Processo 1	Processo 2
<pre>void produce(char* s) { strcpy(s, "Obi-Wan Kenobi");</pre>	<pre>void consuma(const char* s) { printf("%s\n", s);</pre>
}	}

Vorremmo che il processo 2 stampasse la stringa precedentemente scritta dal processo 1: questo può succedere usando un sistema di memoria virtuale paginato? Se sì, come?

3. Il seguente testo contiene vari errori: "In un sistema di memoria paginato, i processi vedono indirizzi nello spazio della memoria fisica, che è suddivista in frame. Un array chiamato tabella delle pagine, globale a tutti i processi, permette di mappare gli indici dei frame negli indici delle pagine corrispondenti. Uno dei vantaggio principali di un sistema paginato è quello di risolvere completamente il problema della frammentazione esterna nell'allocazione della memoria ai processi, facendo in modo che tutto lo spazio allocato venga effettivamente utilizzato". Correggere gli errori scrivendo il testo corretto.

Inserire le risposte nel file es3.txt.

Esercizio 4 (ottimizzazione di programmi)

Si crei nel file es4-opt.c una versione ottimizzata del seguente modulo es4.c:

```
#include "es4.h"
// conta punti inclusi nella circonferenza passante per l'origine
// centrata nel punto p
int count(int* x, int* y, int p, int n) {
    int i, c;
    for (i = c = 0; i < n; i++)
        if (distsqr(x[p], y[p], x[i], y[i]) <
            distsqr(x[p], y[p], 0, 0)) c++;
    return c;
// conta il massimo numero di punti che sono inclusi nella
// circonferenza passante per l'origine centrata in uno dei
// punti dell'insieme
int count_max(int* x, int* y, int n) {
    int i, max = 0;
    for (i=0; i< n; i++)
        if (count(x, y, i, n) > max) max = count(x, y, i, n);
    return max;
```

Compilare due versioni del programma, usando gcc a 32 bit con livello di ottimizzazione 1 e lo stesso modulo es4-main.c:

- 1. Non ottimizzata: eseguibile es 4.
- 2. Ottimizzata: eseguibile es4-opt.

Ai fini dell'ottimizzazione:

- 1. Usare gprof per identificare le porzioni più onerose computazionalmente. Chiamare gli eseguibili usati per la profilazione es4-pg e es4-opt-pg. Salvare i report di gprof nei file es4.txt e es4-opt.txt, rispettivamente
- 2. Esaminare il modulo assembly es4.s generato a partire da es4.c con gcc -S O1 per capire quali ottimizzazioni siano già state effettuate dal compilatore.

Rispondere alle seguenti domande:

- 1. Descrivere le ottimizzazioni applicate e dire perché si ritiene che siano efficaci.
- 2. Riportare il tempo di esecuzione di es4 e di es4-opt usando il comando time.
- 3. Riportare i flat profile delle due versioni usando gprof.
- 4. Di quante volte è più veloce l'eseguibile es4-opt rispetto a es4?
- 5. Usando i dati del profilo es4.txt, calcolare lo speedup massimo che si può ottenere ottimizzando la funzione count. Motivare la risposta.

Inserire le risposte nel file es4.txt. Alla fine del compito, non eliminare i seguenti file:

- es4
- es4-pg
- es4.txt
- es4-opt
- es4-opt-pg
- es4-opt.txt
- gmon.out