Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого Институт компьютерных наук и технологий Высшая школа интеллектуальных систем и суперкомпьютерных технологий

Отчёт	по лабо	раторной	работе	Ŋo	2
O 1 10 1	IIO UILLOO	peroprou	PHOOLE	- 1-	_

Дисциплина: Вычислительная математика

Выполнил студент гр. 3530901/1000	13	Рубцов Е.А.
	(подпись)	
Принял старший преподаватель		Цыган В.Н.
	(подпись)	
		2023 г.

Содержание

Задание:		3	
Инструменты:		. 3	
Ход н	выполнения работы:	. 3	
1.	Получение обратной матрицы	. 3	
2.	Получение матрицы R и её нормы:	. 4	
3.	Построение матриц и получение числа обусловленности:	. 4	
Полу	ченные результаты:	. 5	
Выво	д:	. 6	
Прил	ожение:	. 7	

Задание:

Вариант №29

Составить процедуру вычисления по заданной матрице A(N, N) матрицы $R = A^{\text{-}1}A - E$ и ее нормы $||R|| = \max_k \sum_j^n |R_{jk}|$.

Построить три матрицы A при $x_k = \left(1 + \frac{cos(k)}{sin^2(k)}\right)$, k = 1, ..., 4; и $x_5 = 1 + \frac{cos(1)}{sin^2(1+\epsilon)}$ для трех значений $\epsilon = 0.001, \, 0.00001, \, 0.000001$ и N = 5.

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ X_1 & X_2 & \dots & X_N \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ X_1^{N-1} & X_2^{N-1} & \dots & X_N^{N-1} \end{pmatrix}$$

Исследовать зависимость погрешности вычисления ||R|| от ϵ . Предусмтореть вычисление и вывод числа обусловленности cond матрицы A.

Инструменты:

Для выполнения поставленного задания был выбран язык python версии 3.10. Были использованы следующие библиотеки:

- 1. NumPy эта библиотека предостовляет функции для более быстрого выполнения расчетов
- 2. SciPy эта библиотека содержит необходимые функции для выполнения вычислений

Ход выполнения работы:

1. Получение обратной матрицы

Алгоритм получения обратной матрицы с использованием библиотеки scipy и аналогов функций DECOMP и SOLVE:

- 1. Розложить исхоную матрицу A, размерности N, на матрицы L и U нижнетреугольную и верхнетреугольную матрицу соответственно
- 2. Из уравнения $LZ_i = E_i$, где E_i і-й столбец единичной матрицы размерности $N \times N$, получаем значение Z_i столбцевая матрица размерности $N \times 1$
- 3. Из уравнения $UX_i = Z_i$ получаем значение X і-го столбца искомой обратной матрицы A^{-1}
- 4. Повторяем шаги 2 и 3 N раз для получения всех столбцов обратной матрицы

Реализация данного алгоритма в коде на языке python:

```
def get_inverse(A: np.matrix):
    A_inv = np.zeros(A.shape)
    E = np.identity(A.shape[0])
    P, L, U = lu(A)

for i in range(0, A.shape[0]):
    Ei = E[:, i]
```

```
Zi = solve(L, Ei)
X = solve(U, Zi)
A_inv[:, i] = X.flatten()
return A_inv
```

2. Получение матрицы R и её нормы:

```
def get_R_matrix(A: np.matrix):
    A_inv = get_inverse(A)
    E = np.identity(A_inv.shape[0])
    return np.subtract(np.matmul(A_inv, A), E)

def get_norm(A: np.matrix):
    return np.max([np.sum(np.abs(k)) for k in A], axis=None)
```

3. Построение матриц и получение числа обусловленности:

В рамках данной лабораторной работы, число обасловленности матрицы A вычисляется как $cond = ||A|| * |A^{-1}|$:

```
def get_cond(A: np.matrix):
    return get_norm(A) * get_norm(get_inverse(A))
```

Функция для построения матрицы по заданному числу є:

```
def construct(eps):
    x_k = lambda k: 1 + np.cos(k) / np.power(np.sin(k), 2)
    x_eps = lambda eps: 1 + np.cos(1) / np.power(np.sin(1 + eps), 2)

A = np.matrix([[np.power(x_k(k), N) for k in range(1, 5)] for N in range(0, 4)])

new_row = [np.power(x_k(k), 4) for k in range(1, 5)]
    new_column = [[np.power(x_eps(eps), N)] for N in range(0, 5)]

A = np.vstack((A, new_row))
    A = np.hstack((A, new_column))
```

Полученные результаты:

1. Для $\varepsilon = 0.001$:

2. Для $\varepsilon = 0.00001$:

3. Для $\varepsilon = 0.000001$:

Как видно из полученных значений, при уменьшении числа ϵ , число обусловленности матрицы уменьшается, в то время как норма матрицы R увеличивается, однако учитывая размер этих величин, данные изменения можно считать незначительными.

Вывод:

В ходе выполнения данной лабораторной работы, мной были получены навыки работы с функциями DECOMP и SOLVE, а так же навыки алгоритмического получения обратной матрицы, значений нормы и обусловленности матрицы.

Приложение:

```
import numpy as np
from scipy.linalg import lu, solve
def generate random matrix(n):
   m = np.random.rand(n, n)
   mx = np.sum(np.abs(m), axis=1)
   np.fill diagonal(m, mx)
    return m
def get inverse(A: np.matrix):
   A inv = np.zeros(A.shape)
   E = np.identity(A.shape[0])
   P, L, U = lu(A)
    for i in range(0, A.shape[0]):
        Ei = E[:, i]
        Zi = solve(L, Ei)
        X = solve(U, Zi)
def get R matrix(A: np.matrix):
   A inv = get inverse(A)
   E = np.identity(A inv.shape[0])
    return np.subtract(np.matmul(A inv, A), E)
def get norm(A: np.matrix):
    return np.max([np.sum(np.abs(k)) for k in A], axis=None)
def get cond(A: np.matrix):
    return get norm(A) * get norm(get inverse(A))
def construct(eps):
   x_k = lambda k: 1 + np.cos(k) / np.power(np.sin(k), 2)
   x = ps = lambda = ps: 1 + np.cos(1) / np.power(np.sin(1 + eps), 2)
   A = np.matrix([[np.power(x k(k), N) for k in range(1, 5)] for N in range(0, 4)])
   new row = [np.power(x k(k), 4) for k in range(1, 5)]
   new column = [[np.power(x eps(eps), N)] for N in range(0, 5)]
   A = np.vstack((A, new row))
    A = np.hstack((A, new_column))
```

```
def main():
    eps_arr = [0.001, 0.00001, 0.000001]
    A_arr = [construct(eps) for eps in eps_arr]

    np.set_printoptions(linewidth=150)

    for i in range(0, 3):
        print("Epsilon:", eps_arr[i])
        print("\t\t\t\t Matrix:\n", A_arr[i], "\n")
        print("\t\t\t\t\t\tR:\n", get_Rmatrix(A_arr[i]), "\n")
        print("Norm:", get_norm(A_arr[i]))
        print("Conditionality:", get_cond(A_arr[i]))
        print("\n", "--" * 40, "\n")

if __name__ == "__main__":
    main()
```

Листинг №1: файл matrix.py