Оглавление

1	Дво	ойной интеграл	2
	1.1	Площадь плоской фигуры.	2
	1.2	Задача, приводящая к понятию двойного интеграла	2
	1.3	Свойства двойного интеграла	2
		1.3.1 Двойной интеграл единицы	2
		1.3.2 Линейность	3
		1.3.3 TODO	3
		1.3.4 TODO	3
		1.3.5 TODO	3
		1.3.6 TODO	3
		1.3.7 TODO	3
		1.3.8 Теорема о среднем значении для двойного интеграла	3
		1.3.9 Обобщённая теорема о среднем	3
		1.3.10 Вычисление двойного интеграла	4
	1.4	Замена переменных в двойном интеграле	5
2	Teo	рия вероятностей	7
	2.1	Определение вероятности	7
		2.1.1 Случайный эксперимент	7
	2.2	Свойства операций над событиями(основные)	9
	2.3	Классическое определение вероятности	10
		2.3.1 Свойства вероятности	10
	2.4	Геометрическое определение вероятности	11

Двойной интеграл

Курс читает Власов Павел Александрович, ФН12 (рабочий кабинет 1024л). Электронная почта: pvbx@mail.ru

1.1 Площадь плоской фигуры.

Пусть D - фигура на плоскости. Что есть площать? Если D - треугольник, прямоугольник, многоугольник, то площадь вводится естветсвенным образом.

1 Рассмотрим множествомногоугольником m, целиком содержащихся в D. S(m) - площадь m.

2 TODO:

1.2 Задача, приводящая к понятию двойного интеграла

1.3 Свойства двойного интеграла

1.3.1 Двойной интеграл единицы

Если D имеет конечную полщадь S(D), то

$$\iint_{D} 1 dx dy = S(D) \tag{1.1}$$

1.3.2 Линейность

Если f, g интегрируемы в D, то функция $f \pm g,$ то имеет место:

$$\iint_{D} \dots \tag{1.2}$$

- 1.3.3 TODO
- 1.3.4 TODO
- 1.3.5 TODO
- 1.3.6 TODO
- 1.3.7 TODO
- 1.3.8 Теорема о среднем значении для двойного интеграла

Пусть:

- 1 D линейно-связная, квадрируемая замкнутая область
- $2\ f$ непрерывна и интегрируема в D

Тогда \exists точка $M_0(x_0, y_0) \in D$ такая, что

$$f(M_0) = \frac{1}{S(D)} \iint_D f(x, y) dx dy \tag{1.3}$$

Замечание: правую часть формули из свойства 8 называют среднем значением функции f в области D

Множество O называется связным, если \forall точек $M_1, M_2 \exists$ кривая $S \in O$

1.3.9 Обобщённая теорема о среднем

Пусть:

- $1\ f$ непрерывна на D
- $2\ g$ интегрируема на D

 $3\ g$ - знакопостоянна на D

 $4\ D$ - линейно связная область

Тогда $\exists M_o \in D$ такая, что

$$\iint_D f(x,y)g(x,y)dxdy = f(M_0)\iint_D g(x,y)dxdy \tag{1.4}$$

1.3.10 Вычисление двойного интеграла

Пусть D - область на плоскости Oxy. По определению D называется управильной, если её можно задать в виде:

$$D = \{(x, y) : a \le x \le b, \phi_2(x) \le y \le \phi_2(x)\}$$
(1.5)

Замечание: область D является у-правильной тогда и только тогда, когда любая прямая параллельная плоскости Oxy пересекает не более чем в двух точках, либо содержит участок границы целиком.

Теорема. Пусть:

$$1 \exists \iint_D f(x,y) dx dy = I$$

 $2\ D$ является у-правильной и удовлетворяет формуле 1.5

$$3 \ \forall x \in [a, b] \exists F(x) = \int_{\phi_1(x)}^{\phi_2(x)} f(x, y) dy$$

Тогда существует повторный интеграл

$$I_{repeat} = \int_{a}^{b} dx \int_{\phi_{1}(x)}^{\phi_{2}(x)} f(x, y) dy = \int_{a}^{b} F(x) dx$$
 (1.6)

причём $I=I_{repeat}$

Замечание:

1 Область называется х-правилььной, если её можно задать в виде:

$$D = \{(x, y) : c \le y \le d, \phi_1(y) \le x \le \phi_2(y)\}$$
(1.7)

2 Пусть

2.1.
$$\exists \iint_D f(x,y) dx dy = I$$

2.2. *D* является х-правильной и удовлетворяет формуле 1.7

2.3.
$$\forall y \in [c, d] \exists F(y) = \int_{\phi_1(y)}^{\phi_2(y)} f(x, y) dx$$

Тогда

$$\iint_{D} f(x,y) dx dy = \int_{c}^{d} dy \int_{\phi_{1}(y)}^{\phi_{2}(y)} f(x,y) dx$$
 (1.8)

3 Если область D не является правильной в направлении какой-либо координатной оси, то её можно разбить на правильныйе части и использовать свойство аддитивности двойного интеграла

1.4 Замена переменных в двойном интеграле

Пусть $I=\iint_{D_{xy}}f(x,y)dxdy$. Предположим подобрано преобразование $\Phi:D_{uv}\rightarrowtail D_{xy}$

$$\Phi: \begin{cases} x = x(u, v) \\ y = y(u, v) \end{cases}$$
 (1.9)

Теорема о замене переменных в двойном интеграле. Пусть:

- $1 D_{xy} = \Phi(D_{uv})$
- 2 Φ биекция.
- $3~\Phi$ непрерывна и параллельна диаграмме.
- 4 Якобиан отображения к Φ :

$$J_{\Phi} = \begin{vmatrix} x'_u & x'_v \\ y'_u & y'_v \end{vmatrix} \neq 0 \text{ B } D_{uv}$$
 (1.10)

 $5\ f$ интегрируема на D_{xy}

Тогда справедливо:

$$\iint_{D_{xy}} f(x,y) dx dy = \iint_{D_{uv}} f(x(u,v), y(u,v)) |J_{\Phi}(u,v)| du dv$$
 (1.11)

Замечание:

1 Аналогия с обычным интегралом:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \begin{vmatrix}
3\text{амена:} x = \xi(t) \\
dx = \xi'(t)dt \\
x = a \Rightarrow t = \xi^{-1}(a) \\
x = b \Rightarrow t = \xi^{-1}(b)
\end{vmatrix} = \int_{\xi^{-1}(a)}^{\xi^{-1}(b)} f(\xi(t))\xi'(t)dt \tag{1.12}$$

2 Теорема останется справедливой и в случае, когда свойства 2, 3, 4 нарушаются в отдельных точках области D или на конечном числе кривых площади 0.

Пример. Переход в двойном интеграле к полярным координатам. В прямоугольная декартова система состоит из начала координат и двух взаимно перпендикулярных осей. Положение точки в такой системе задаётся с помощью пары чисел (x,y), геометрическая интерпретация которых такова: первое число x есть проекция точки на ось X, второе число y есть проекция точки на ось Y.

Полярная система координат состоит из начала координат О и луча Р. Каждая точка задаётся как пара чисел (r,ϕ) . r задаёт расстояние на луче Р, ϕ задаёт угол против часовой стрелки, на который нужно повернуть получившийся радиус-вектор, чтобы достичь точки M

Связь полярной системы координат с декартовой:

$$x = \rho \cos(\phi) \tag{1.13a}$$

$$y = \rho \sin(\phi) \tag{1.13b}$$

Теория вероятностей

2.1 Определение вероятности

2.1.1 Случайный эксперимент

Случайным называется такой эксперимент, результат которого невозможно точно предсказать.

Примеры:

1 Бросают монету. Возможные результаты - выпадение орла или решки

$$\Omega = \{O, P\} \tag{2.1}$$

2 Бросают шестигранную игральную кость.

$$\Omega = \{1, 2, 3, 4, 5, 6\} \tag{2.2}$$

3 Из колоды из 36 карт извлекают две карты

$$\Omega = \{(x_1, x_2) : x_i - \text{номер карты, которую достали при извлечении}\}$$
 (2.3)

В данном случае, число возможных исходов равно $36 \cdot 35 = 1260$. Можно записать уравнение 2.3 следующим образом:

$$\Omega = \{(x_1, x_2) : x_i \in 1, ..., 36, x_1 \neq x_2\}$$
(2.4)

4 Бросают монету, до первого появления решки.

$$\Omega = \{1, 2, 3, \dots\}, |\Omega| = \aleph_0 \tag{2.5}$$

5 Производят выстрел по плоской мишени. Возможный исход описывается парой (x_1, x_2) .

$$\Omega = \{ (x_1, x_2) : x_1 \in \mathbb{R}, x_2 \in \mathbb{R} \}$$
 (2.6)

Множеством всех возможных исходов случайного эксперимента называется множество всех возможных элементарных исходов.

Замечание: в этом определении предполагается, что:

- 1 каждый исход из Ω является делимым и неделимым, то есть не может быть разбит на более мелкие исходы в рамках данного эксперимента
- 2 в результате проведения эксперимента, обязательно имеет место ровно один элементарный исход

Событие (или, более точно, случайное событие) называется любое подмножество множества Ω элементарных исходов. Данное определение является нестрогим.

Говорят, что в результате эксперимента произошло событие A, если наступил один из входящих в A исходов.

РИСУНОК

Говорят, что событие A является следствием события B, если наступление события B всегда влечёт наступление события A.

РИСУНОК

Замечание: любое множество Ω содержит подмножество \emptyset и Ω . Соответствующее событие считается невозможным \emptyset и достоверным Ω . Эти события называются несобственными, а все остальные – собственными.

Пример: из ящика, содержащего 2 красных и 3 синих шара, извлекают 1 шар.

$$A = \{$$
извлечённый шар красный или синий $\} = \Omega$ (2.7a)

$$B = \{$$
извлечённый шар белый $\} = \emptyset$ (2.7b)

Событие (или случайное событие) - множество, являющееся подмножеством Ω .

Суммой событий A и B определено как:

$$A + B = A \cup B \tag{2.8}$$

РИСУНОК

Произведение событий A и B определяется так:

$$AB = A \cdot B = A \cap B \tag{2.9}$$

РИСУНОК

Событие, противоположное A определено как:

$$\bar{A} = \Omega \setminus A \tag{2.10}$$

2.2 Свойства операций над событиями (основные)

$$1 A + B = B + A$$

$$2 AB = BA$$

$$3(A+B) + C = A + (B+C)$$

$$4 (AB)C = A(BC)$$

$$5 A(B+C) = AB + AC$$

$$6 A + BC = (A+B)(A+C)$$

$$7 \ \bar{\bar{A}} = A$$

$$8 A + A = A$$

$$9 AA = A$$

$$10 \ \bar{A+B} = \bar{A}\bar{B}$$

$$11 \ \bar{AB} = \bar{A} + \bar{B}$$

$$12 A \subseteq B \Leftrightarrow A + B = B$$

$$13 A \subseteq B \Leftrightarrow AB = A$$

14
$$A \subseteq B \Leftrightarrow \bar{A} \supseteq \bar{B}$$

Определения:

1 События A и B являются несовместными, если $A \cdot B = \emptyset$.

- 2 События $A_1, ..., A_n$ называются попарно несовместными, если любые два из них несовместные.
- 3 События $A_1,...,A_n$ называются несовместными в совокупности, если $A_1\cdot...\cdot A_n=\emptyset$

Очевидно, что если $A_1,...,A_n$ - попарно несовместны, то они несовместны в совокупности.

2.3 Классическое определение вероятности

Пусть $|\Omega| = N < \infty$, $A \subseteq \Omega$; $|A| = N_A$ и по условиям эксперимента нет объективных оснований предпочесть тот или иной исход остальным (все исходы равновозможны). Тогда вероятностью осуществления события A называется число:

$$P\{A\} = \frac{N_A}{N} \tag{2.11}$$

Пример: два раза бросают шестигранную игральную кость. Событие $A = \{$ сумма выпавших очком больше или равна 11 $\}$. $P\{A\} = ?$

Решение: исходом будем считать пару (x_1,x_2) , где $x_i=\{1,2,3,4,5,6\}$ – число, выпавшее на кости. $\Omega=\{(x_1,x_2):x_i=\{1,2,3,4,5,6\}\}; |\Omega|=N=36.$

 $|A|=?; A=\{(5,6),(6,5),(6,6)\}\Rightarrow |A|=3.$ Считаем все исходы из Ω равновозможными. Используя классическое определение вероятности, получим, что:

$$P\{A\} = \frac{N_A}{N} = \frac{3}{36} = \frac{1}{12} \tag{2.12}$$

2.3.1 Свойства вероятности

- $1 P\{A\} \ge 0$
- $2 P{\Omega} = 1$
- 3 Если A, B несовместные, то

$$P\{A+B\} = P\{A\} + P\{B\}$$
 (2.13)

Доказательство:

$$1 \ P\{A\} = \frac{N_A}{N} \ge 0$$
, что следует из $N_A \ge 0, N \ge 0$

$$2 P\{\Omega\} = \frac{N_{\Omega}}{N} = \{N(\Omega) = |\Omega| = N\} = \frac{N}{N} = 1$$

$$3 P\{A + B\} = \frac{N_{A+B}}{N}$$

$$= \{N_{A+B} = |A + B| = |A| + |B| - |AB| = N_A + N_B\}$$

$$= \frac{N_A + N_B}{N} = \frac{N_A}{N} + \frac{N_B}{N} = P\{A\} + P\{B\}$$

2.4 Геометрическое определение вероятности

Геометрическое определение вероятности является обобщением классического на случай бесконечных элементарных исходов. Пусть выполнены следующие условия:

$$1\ \Omega\subseteq\mathbb{R}^n$$
 $2\ \mu(\Omega)<\infty$ - некая мера. $\mu=1$ - длина $\mu=2$ - площадь $\mu=3$ - объём

3 возможность принадлежности исхода к тому или иному подмножеству Ω не зависит от формы события и его расположения внутри Ω

Тогда вероятность осуществления возможности события A называется число $P\{A\} = \frac{\mu(N_A)}{\mu(N)}$

Пример: задача о встрече. Два человека договорились встретиться в условленном месте с 12:00 до 13:00. При этом, пришедший ждёт другого человека в течение 15 минут, а потом уходит. Какова вероятность того, что они встретятся, если появление каждого из них равновероятно в любое время в период с 12:00 до 13:00?

Исход: (x_1, x_2) , где $x_i \in [0, 1]$; - время (в часах после 12:00) появления і-гоо человека в условленном месте. Тогда $\Omega = [0, 1] \times [0, 1]$.

РИСУНОК

$$A = \{(x_1, x_2) : |x_1 - x_2| \le \frac{1}{4}\}$$
 (2.14)

РИСУНОК

Используя геометрические определение, получаем:

$$P\{A\} = \frac{\mu(A)}{\mu(\Omega)} = \frac{\mu(\Omega) - 2 \cdot \mu(K)}{\mu(\Omega)} = \frac{1 - 2 \cdot \frac{1 \cdot 3 \cdot 3}{2 \cdot 4 \cdot 4}}{\Omega}$$
 (2.15)