



UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI PARMA

Corso di Laurea in
"Ingegneria dei Sistemi Informativi"

Programmazione di Applicazioni Software

Strutture dati dinamiche lineari

Andrea Prati

Strutture dati dinamiche lineari

- una struttura dati si definisce **dinamica** se permette di rappresentare insiemi dinamici la cui **cardinalità varia** durante l'esecuzione del programma
- una struttura dati si definisce **lineare** se ogni elemento contiene solo il riferimento all'elemento **successivo** e l'**accesso** agli elementi avviene seguendo specifiche modalità partendo sempre dal **primo elemento**
- strutture dinamiche lineari
 - **lista (list)**
 - **pila (stack)**
 - **coda (queue)**

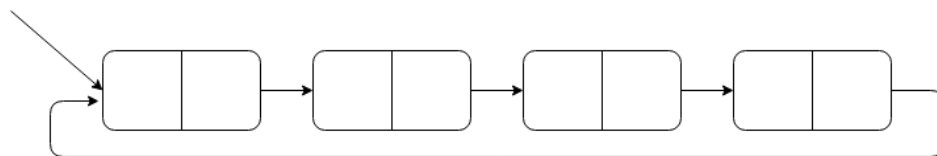
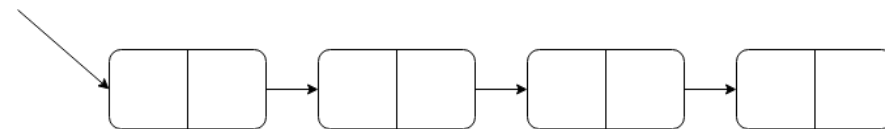
STRUTTURA DATI DINAMICA LINEARE: LISTA

Lista - definizione

- si dice lista una **tripla** $L = (E, t, S)$ dove
 - E è un **insieme di elementi**
 - $t \in E$ è detto **testa**
 - S è una **relazione binaria** su E ($S \subseteq E \times E$)
- la relazione S soddisfa le seguenti proprietà
 - $\forall e \in E, (e, t) \notin S$
 - $\forall e \in E$, se $e \neq t$ allora esiste **uno e un solo** $e' \in E$ tale che $(e', e) \in S$
 - $\forall e \in E$ esiste **al più** un $e' \in E$ tale che $(e, e') \in S$
 - $\forall e \in E$, se $e \neq t$ allora e è **raggiungibile** da t , cioè esistono $e'_1, \dots, e'_k \in E$ con $k \geq 2$ tali che $e'_1 = t$, $(e'_i, e'_{i+1}) \in S$ per ogni $1 \leq i \leq k-1$, ed $e'_k = e$

Lista - rappresentazione

- una lista viene rappresentata come una **struttura dati dinamica lineare**, in cui **ogni elemento** contiene solo il **referimento all'elemento successivo** (lista singolarmente collegata)
- se ogni elemento contiene **anche il riferimento all'elemento precedente** (lista doppiamente collegata) la struttura è dinamica ma non lineare



Lista ordinata

- una lista $L = (E, t, S)$ è detta **ordinata**
 - se le **chiavi** contenute nei suoi elementi sono disposte in modo da soddisfare una **relazione d'ordine totale**
 - $\forall e_1, e_2 \in E$, se $(e_1, e_2) \in S$ allora la chiave di e_1 **precede** quella di e_2 nella relazione d'ordine totale

Lista - caratteristiche

- il **link** dell'elemento successivo contenuto nell'**ultimo** elemento di una lista è **indefinito**, così come l'indirizzo dell'elemento precedente contenuto nel primo elemento di una lista doppiamente collegata
- fa eccezione il caso dell'implementazione **circolare** di una lista, nella quale l'ultimo elemento è collegato al primo elemento
- gli **elementi** di una lista **non** sono necessariamente **memorizzati in modo consecutivo**, quindi l'**accesso** ad un qualsiasi elemento avviene scorrendo tutti gli elementi che lo precedono (*struttura sequenziale*)
- l'accesso indiretto necessita di un **riferimento** al primo elemento della lista, detto **testa**, il quale è indefinito se e solo se la lista è vuota

Liste - algoritmi

- **visita:**
 - data una lista, attraversare **tutti** i suoi **elementi** esattamente **una volta**
- **ricerca:**
 - dati una **lista** e un **valore**, stabilire se il valore è **contenuto** in un elemento della lista, riportando in caso affermativo l'indirizzo di tale elemento
- **inserimento:**
 - dati una **lista** e un **valore**, **inserire** (se possibile) nella posizione appropriata della lista un **nuovo elemento** in cui memorizzare il valore
- **rimozione:**
 - dati una **lista** e un **valore**, **rimuovere** (se esiste) l'**elemento** appropriato della lista **che contiene il valore**

Nodo: elemento della lista

```
class Nodo {  
private:  
    string info;  
    Nodo* next;  
public:  
    Nodo (string s) :  
        info(s), next(nullptr) {  
};  
    string getInfo() const {return  
info;};  
    Nodo* getNext() const { return  
next; }  
  
    friend class Lista;  
};
```

- esempio in cui l'**informazione** associata a un nodo (`info`) è una stringa
- il **link** al nodo successivo (`*next`) è un puntatore a un nodo
- `Lista` è definita come classe ***friend*** per favorire l'accesso ai membri privati di `Nodo`

Lista - definizione

```
class Lista {  
private:  
    Nodo* testa;  
public:  
    Lista();  
    ~Lista();  
    void insTesta(const string  
&value);  
    void insCoda(const string  
&value);  
    bool elimTesta(string &value);  
    bool elimCoda(string &value);  
    bool vuota() const;  
  
friend std::ostream & operator<<  
(std::ostream & os, const Lista &  
lst);  
};
```

- **inserimento** di elementi
 - in testa - insTesta(&string)
 - in coda - insCoda(&string)
- **eliminazione** di elementi
 - in testa - elimTesta(&string)
 - in coda – elimCoda(&string)
- controllo se la lista è **vuota**
 - vuota()
- **operatore <<**
 - inserimento in stream
 - funzione *friend*

Lista - implementazione

```
Lista::Lista() { testa = nullptr; }
```

```
Lista::~~Lista() {  
    while (testa) {  
        Nodo* temp = testa;  
        testa = testa->next;  
        delete temp;  
    }  
}
```

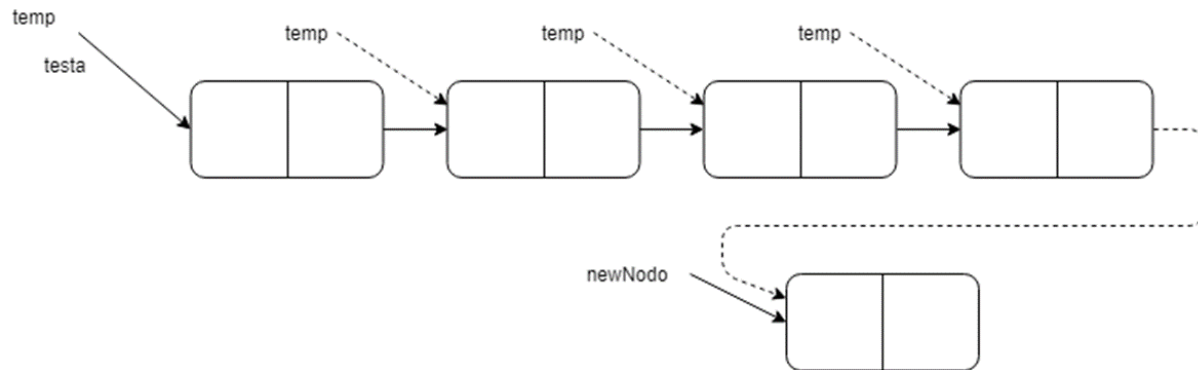
```
bool Lista::vuota() const {  
    return testa == nullptr;  
}
```

- **testa** è il **link al primo elemento** della lista
 - **testa** è il **link iniziale** di tutte le operazioni
- il distruttore **dealloca** la memoria di tutti i nodi della lista

Lista – esempio inserimento

```
void Lista::insCoda(const string
&val) {
    Nodo* newNode = new Nodo(val);
    if (vuota()) {
        testa = newNode;
    }
    else {
        Nodo* temp = testa;
        while(temp->next)
            temp = temp->next;
        temp->next = newNode;
    }
}
```

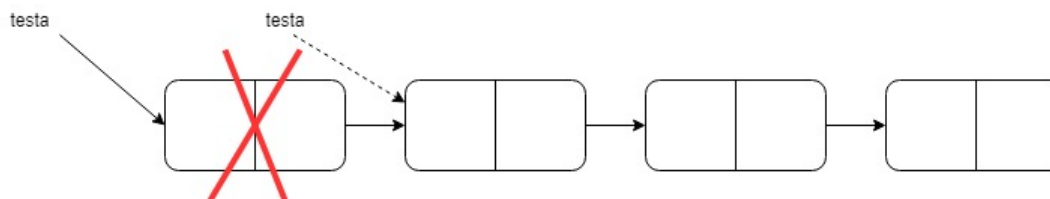
- **inserimento** di un nodo con valore ricevuto come parametro in **coda** alla lista
 - `insCoda(&string)`
 - `temp` punterà all'ultimo nodo della lista
- analogo discorso per inserimento in testa
 - non è necessario scorrere tutti gli elementi



Lista – esempio eliminazione

```
bool Lista::elimTesta(string &val)
{
    if (vuota()) return false;
    val = testa->info;
    Nodo* temp = testa;
    testa = testa->next;
    delete temp;    // deallocazione
    return true;
}
```

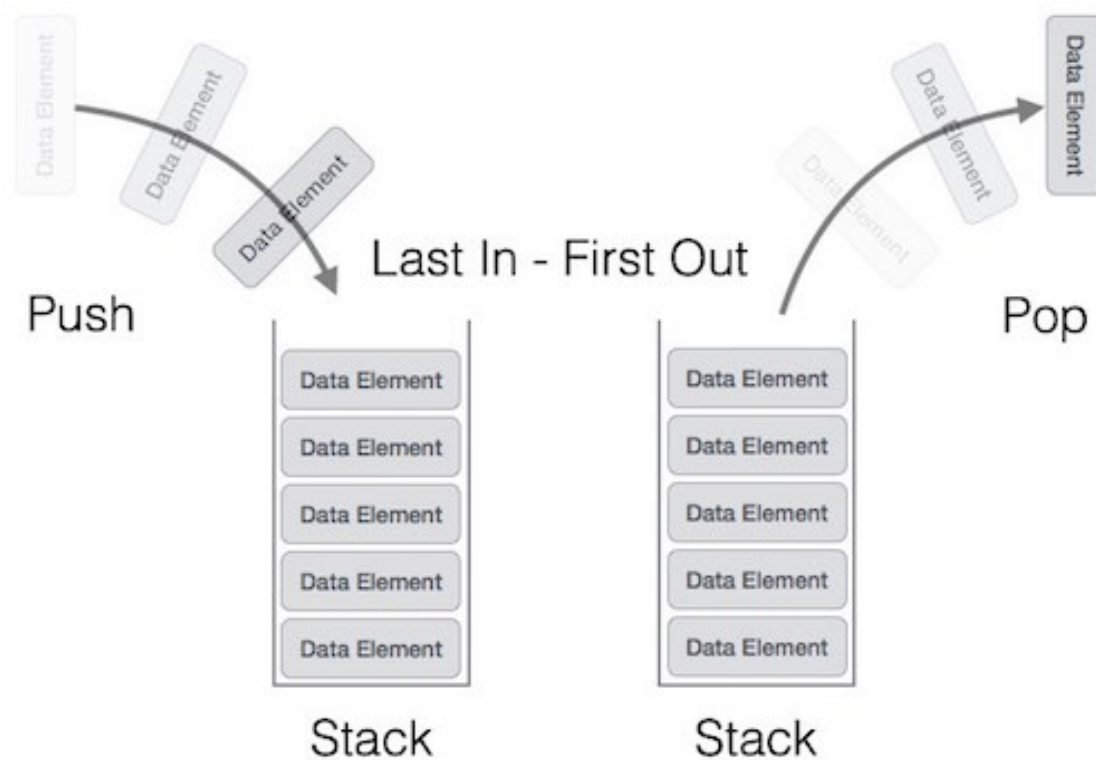
- **eliminazione** di un valore in **testa** alla lista
 - `elimTesta(&string)`
 - `false` se la lista è vuota
 - restituzione del valore nel parametro
- analogo discorso per eliminazione in coda
 - è necessario scorrere tutti gli elementi



STRUTTURA DATI DINAMICA LINEARE: PILA (STACK)

Pila - stack

- una **pila** è una lista gestita in base al principio **LIFO (last in, first out)**
- gli **inserimenti** (*push*) e le **rimozioni** (*pop*) avvengono nella stessa estremità della lista



Stack

```
class Stack {  
private:  
    Nodo* top;  
public:  
    Stack();  
    ~Stack();  
    void push(const std::string  
& value);  
    bool pop(std::string &  
value);  
    bool empty() const;  
  
    friend std::ostream &  
operator<< (std::ostream & os,  
const Stack & st);  
};
```

```
Stack::Stack() : top(nullptr) {  
}  
  
Stack::~~Stack() {  
    while (top) {  
        Nodo* temp = top;  
        top = top->next;  
        delete temp;  
    }  
}  
  
bool Stack::empty() const {  
    return top == nullptr;  
}
```


Stack – push e pop

```
void Stack::push(const string &
value) {
    Nodo * newNode = new
Nodo(value);
    newNode->next = top;
    top = newNode;
}
```

- ***push*** equivale all'inserimento in testa alla lista

```
bool Stack::pop(string & value)
{
    if (empty()) return false;
    value = top->info;
    Nodo * temp = top;
    top = top->next;
    delete temp; // deallocazione
    return true;
}
```

- ***pop*** equivale alla eliminazione in testa alla lista

Stack – implementazione con array dinamico

```
class Stack {  
private:  
    string * dati;  
    int top;  
    int capacita;  
    int incremento;  
public:  
    Stack(int capacita = 10,  
          int incremento = 10);  
    ~Stack();  
    void push(const string & val);  
    bool pop(string & val);  
    bool empty() const;  
  
friend std::ostream & operator<<  
    (std::ostream & os, const Stack  
    & s);  
};
```

- `dati` è un *array dinamico* (in questo caso di stringhe) che contiene i dati inseriti nello stack
- `top` è l'indice dell'ultimo elemento inserito nello stack (-1 se lo stack è vuoto)
- `capacita` è la capacità dell'array (aumenta se necessario)
- `push`, `pop`, `empty` sono le funzioni per la gestione dello stack
- `push` può provocare la creazione di un nuovo array

Stack – implementazione con array dinamico

```
Stack::Stack(int cap, int inc) :  
    capacita(cap), incremento(inc) {  
    dati = new string[capacita];  
    top = -1;  
}
```

```
Stack::~~Stack() { delete[] dati; }
```

```
bool Stack::empty() const {  
    return top < 0;  
}
```

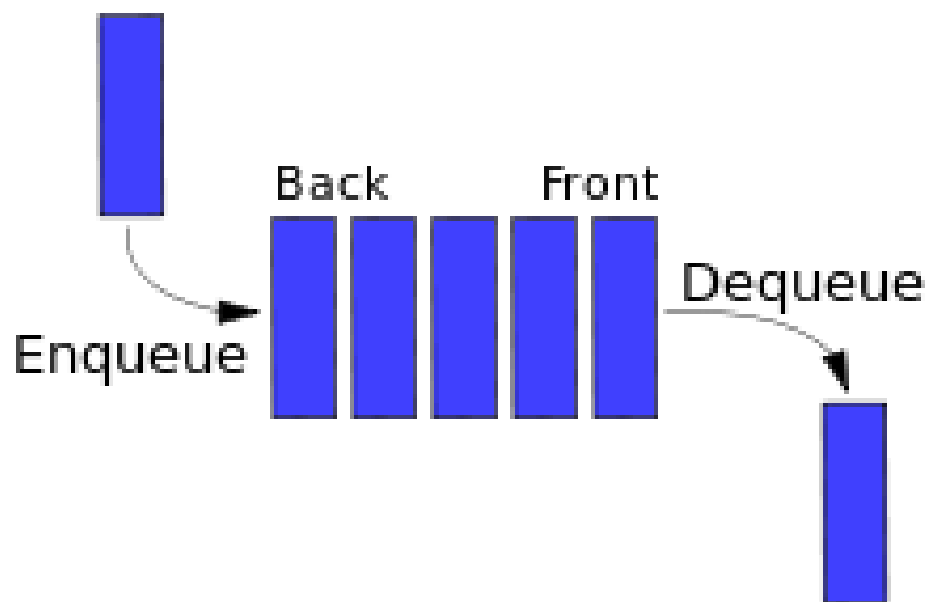
```
bool Stack::pop(string & val) {  
    if (empty()) return false;  
    val = dati[top];  
    top--;  
    return true;  
}
```

```
void Stack::push(const string &  
val) {  
    if (top >= (capacita - 1)) {  
        capacita += incremento;  
        string * newDati =  
            new  
            string[capacita];  
        for (int i = 0; i <= top;  
            ++i)  
            newDati[i] = dati[i];  
        delete[] dati;  
        dati = newDati;  
    }  
    top++;  
    dati[top] = val;  
}
```

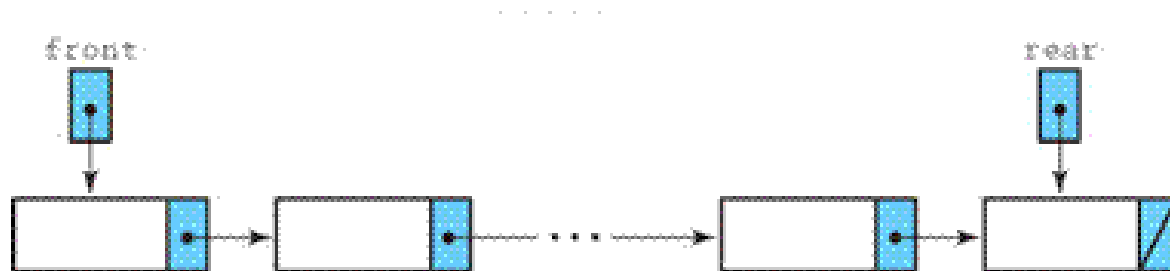
STRUTTURA DATI DINAMICA LINEARE: CODA (QUEUE)

Coda - queue

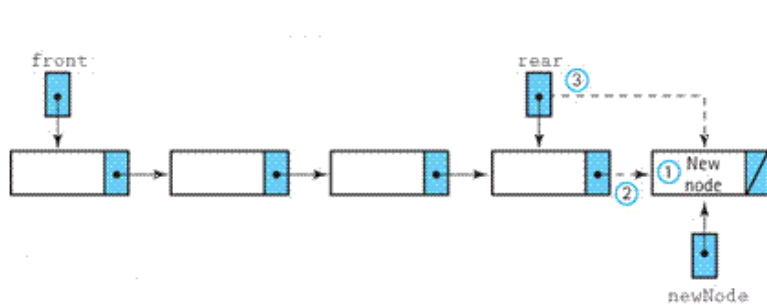
- una **coda** è una lista gestita in base al principio **FIFO (first in, first out)**
- gli **inserimenti** (*enqueue*) e le **rimozioni** (*dequeue*) avvengono nelle estremità opposte della lista



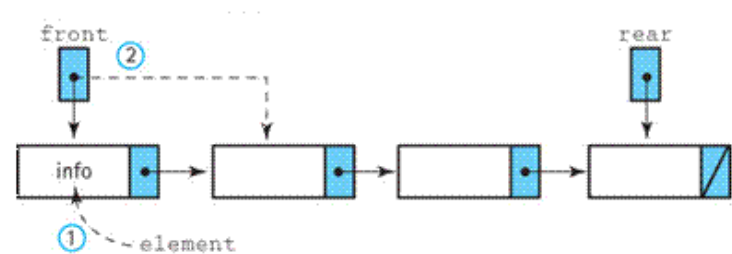
Coda: implementazione con lista



front (head) – rear (tail)



enqueue



dequeue

Queue

```
class Queue {
public:
    Queue();
    ~Queue();
    void enqueue(const string
&value);
    bool dequeue(string
&value);
    bool empty() const;
private:
    Nodo* head;
    Nodo* tail;

friend std::ostream & operator<<
(std::ostream & os, const Queue &
q);
};
```

```
void Queue::enqueue(const string
&value) {
    Nodo* t = tail;
    tail = new Nodo(value);
    if (empty())
        head = tail;
    else
        t->next = tail;
}

bool Queue::dequeue(string &value)
{
    if (empty()) return false;
    Nodo* p = head;
    head = head->getNext();
    if (empty()) tail = nullptr;
    value = p->getInfo();
    delete p;
    return true;
}
```

OVERLOADING DEGLI OPERATORI

Operatori

- gli **operatori** + , - , == , <<, >> sono **funzioni** usate con una sintassi particolare
- C++ consente di **sovraccaricare** gli **operatori** facendo in modo che accettino argomenti di tipo classe
 - è una delle funzionalità tra le più apprezzate del linguaggio
 - rende il programma molto più chiaro rispetto a chiamate a funzione equivalenti
- l'**oggetto più a sinistra** deve essere **membro** della classe
- **non sempre** è possibile (es.: operatori >> e <<)

Un esempio

```
Lista* Lista::operator+(Lista
altraLista) {
    Lista* newList = new Lista();
    Nodo* t = testa;
    while (t!=nullptr) {
        newList->insCoda(t->info);
        t=t->next;
    }
    t=altraLista.testa;
    while (t!=nullptr) {
        newList->insCoda(t->info);
        t=t->next;
    }
    return newList;
}
```

- **concatenazione** fra liste
- viene restituito un puntatore a una **nuova lista** che contiene le **informazioni** presenti nella **lista attuale** seguite da quelle presenti nella lista **altraLista** ricevuta come **parametro**
- utilizzo:
 - `Lista l1,l2;`
 - ...
 - ...
 - `Lista* l3;`
 - `l3 = l1 + l2;`

Esempio

```
std::ostream & operator<<
(std::ostream & os, const Lista &
lst) {
    os << '{';
    if (!lst.vuota()) {
        Nodo * p = lst.testa;
        while (p) {
            os << p->getInfo();
            if (p->getNext() !=
nullptr)
                os << ',';
            p = p->getNext();
        }
    }
    os << '}';
    return os;
}
```

- gli **operatori** << e >> possono essere sovraccaricati per essere usati per l'**I/O** degli **oggetti** di una classe
- **non** possono essere sovraccaricati come **membri**: l'operatore più a sinistra non è del tipo della classe
- << e >> richiedono rispettivamente **ostream&** e **istream&**
- nell'esempio l'**overloading** dell'**operatore** << viene definito come **funzione friend** di lista