

TRANSFORMĂRI LINIARE. ENDOMORFISME

Matricee unei transformări liniare

Eie V și W 2 spații vectoriale și fie $T: V \rightarrow W$ o transformare liniară. Pentru $\dim V = n$ și $\dim W = m$, fie $B_V = \{e_i\}_{i=1, m}$ o bază a V și $B_W = \{f_j\}_{j=1, m}$ o bază a W . Fie $x \in V$ un vector. Atunci

$$x = \sum_{i=1}^n x_i e_i$$

$$T(x) = T \left(\sum_{i=1}^n x_i e_i \right) = \sum_{i=1}^n T(x_i \cdot e_i) = \sum_{i=1}^n x_i \cdot T(e_i)$$

Descompunem vectorul $T(e_i)$ în bază B_W :

$$T(e_i) = \sum_{j=1}^m \alpha_{ij} f_j$$

Def: Matricea $A = (a_{ji})$ $\begin{matrix} i=1, \dots, n \\ j=1, \dots, m \end{matrix}$ $\in M_{m,n}(K)$

l.m. matricea trans. linioare T în raport cu
bază $B \rightarrow W$. Ea conține pe coloanele coordonate
vectorilor $T(e_i)$ în bază $B \rightarrow W$ și se mai
notează $A = M_{B \rightarrow W}(T)$

$$\begin{aligned} T(x) &= \sum_{i=1}^n x_i T(e_i) = \sum_{i=1}^n x_i \left(\sum_{j=1}^m a_{ji} f_j \right) = \\ &= \sum_{j=1}^m \left(\sum_{i=1}^n a_{ji} x_i \right) f_j \end{aligned}$$

Cum $T(x) \in W$, avem că $T(x) = \sum_{j=1}^m x'_j f_j$.

Prin urmare, coordonatele vectorului $T(x)$ sunt

$$x'_j = \sum_{i=1}^n a_{ji} x_i$$

Notând $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ și $T(X) = X' = \begin{pmatrix} x'_1 \\ x'_2 \\ \vdots \\ x'_m \end{pmatrix}$ matricele

cu coordonatele vectorilor $X \in V$ și, respectiv
 $T(X) \in W$, am obținut

$$T(X) = AX$$

EXEMPLU:

$$T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3, T(x_1, x_2) = (x_1 - 2x_2, 3x_1 + x_2, -x_1)$$

Eie $B_0^2 = \{e_1^2 = (1, 0), e_2^2 = (0, 1)\}$ baza comună

din \mathbb{R}^2 și $B_0^3 = \{e_1^3 = (1, 0, 0), e_2^3 = (0, 1, 0), e_3^3 = (0, 0, 1)\}$ baza comună din \mathbb{R}^3

$$\text{Avem } T(e_1^2) = T(1, 0) = (1, 3, -1) = 1 \cdot e_1^3 + 3 \cdot e_2^3 + (-1) \cdot e_3^3$$

$$T(e_2^2) = T(0, 1) = (-2, 1, 0) = (-2) \cdot e_1^3 + 1 \cdot e_2^3 + 0 \cdot e_3^3$$

$$\Rightarrow M_{B_0^3}(T) = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 3 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{Obz: } T(x) = T(x_1, x_2) = (x_1 - 2x_2, 3x_1 + x_2, -x_1) = \\ = x_1(1, 3, -1) + x_2(-2, 1, 0)$$

PROPOZIȚIE: Eie B' și B'' 2 baze în W și

$$A' = M_{B'}(T), A'' = M_{B''}(T).$$

Lepătura dintre metricele A' și A'' este

$$A'' = M_{B'B''}^{-1}(T) \cdot A' \cdot M_{B'B''}(T)$$

Endomorfism

Def: S. N. Endomorfism = transformare

liniare $T: V \rightarrow V$

Obs: Matricea asociată endomorfism este o matrice patratică.

Eie V un spațiu vectorial cu $\dim V = n$, și B o bază pe V , cu $A = M_B(T)$

Def:

1) Un scalar $\lambda \in K$ s. n. valoare proprie a endomorfismului T dacă $\exists v_\lambda \in V, v_\lambda \neq 0$ s. t.

$$T(v_\lambda) = \lambda v_\lambda$$

2) Vectorul v_λ în proprietatea anterioră
s. n. vector-proprietate asociat valoarei proprii $\lambda = k$

Propozitie: Multimea $V_\lambda = \{v_\lambda \in V \mid T(v_\lambda) = \lambda v_\lambda\}$ a tuturor vectorilor proprii asociati valoarei proprii $\lambda \in K$ este un subspațiu vectorial în V , numit subspațiu propriu asociat valoarei proprii λ .

Teorema

Veabilii proprii ale unui endomorfism T (ale matricelor $A = M_B(T)$) se determină ca soluții ale ecuației caracteristice $\det(A - \lambda I_n) = 0$, adică

$$\begin{vmatrix} e_{11} - \lambda & e_{12} & \cdots & e_{1n} \\ e_{21} & e_{22} - \lambda & \cdots & e_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ e_{n1} & e_{n2} & \cdots & e_{nn} - \lambda \end{vmatrix} = 0$$

Forma diagonală a unui endomorfism (a unei matrice)

Def.: Un endomorfism s.n. disponibil (admitte formă diagonală) dacă există o bază a spațiului vectorial pe care este definit endomorfismul și încât matricea endomorfismului în raport cu acea bază este o matrice diagonală.

Arătare: Dacă B' este o bază în V s.t.

$$A = M_{B'}(T) - \text{diagonală}$$

Teorema: Un endomorfism este disponibil \Leftrightarrow toate veabilele proprii sunt în K , iar ordinul de multiplicitate algebrică a fiecărei veabili proprii este = cu dimensiunea subsp.

Teorema:

Algoritmul de diagonalizare e un endomorfism.

1. Se fixează o bază B a sp. vec. V și se scrie matricea endomorfismului în raport cu această bază, $A = M_3(T)$

2. Se determină valoile proprii rezolvând ecuația caracteristică $\det(A - \lambda T) = 0$ și soluțiile $\lambda_1, \dots, \lambda_p$ și multiplicitățile algebrice corespondente m_1, \dots, m_p .

3. Se verifică dacă toate valoile proprii $\lambda_1, \dots, \lambda_p$ aparțin corpului corpului scalorilor K . În caz contrar, algoritmul se oprește și se afiră că endomorfismul nu este diagonalizabil.

4. Se determină subspațiiile proprii $V_{\lambda_1}, \dots, V_{\lambda_n}$ împreună cu dimensiunile acestora și se notă $d_i = \dim V_{\lambda_i} = i = \overline{1, p}$

5. Se verifică dacă $m_i = d_i$, $i = \overline{1, p}$.

În caz contrar algor. se oprește și se afiră că endomorfismul nu e diagonalizabil.

6. Se fixează către o bază B_i în fiecare subspațiu propriu V_{λ_i} și se scrie bazele

$$B^1, \dots, B_d$$

In care se obț. forme diagonale.

7. Se scrie forme diagonale

$$D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_p \end{pmatrix}$$

rezultând pe slujă principiu fizicul valoare proprie de state și de către ne indică ordinul său de multiplicitate.

La final se verifică identitățile

$$D = M_{B0}^{-1} \cdot A \cdot M_{B0}$$