CURSUL 14

4. CIRCUITE DE CURENT ALTERNATIV (1)

În capitolele precedente s-a studiat curentul continuu, adică curentul cu sensul invariabil și cu intensitatea constantă în timp. În tehnică, curenții variabili în timp au o mai mare aplicabilitate. Circuitele electrice de curent alternativ sunt circuitele electrice alimentate cu tensiuni electromotoare (t.e.m.) alternative. Aceste circuite prezintă avantaje în producerea t.e.m., în transportul și utilizarea energiei.

Cele mai simple generatoare electrice sunt cele de curent alternativ (c.a.), deoarece nu necesită dispozitive de redresare, simpla rotire uniformă a unei spire într-un câmp magnetic constant, dă naștere unei t.e.m. alternative (vezi.3.3.). Cele mai simple și mai robuste motoare electrice sunt motoarele asincrone care sunt alimentate tot cu tensiuni alternative.

Pentru transmiterea energiei electrice se folosesc liniile electrice ale căror pierderi, prin efect Joule-Lenz, sunt invers proporționale cu pătratul tensiunii. Pentru curenții continui, tensiunea nu mai poate fi modificată ușor, dar pentru curenții alternativi, tensiunea se poate modifica ușor și cu un randament ridicat cu ajutorul transformatoarelor electrice.

Semnalele radio și cele din telecomunicații sunt practic suprapuneri de semnale alternative de înaltă frecvență.

Dacă unui circuit electric nedeformant i se aplică o tensiune alternativă sinusoidală, curenții din laturile circuitului vor fi tot de formă sinusoidală având aceeași frecvență cu frecvența tensiunii de alimentare. Rețelele industriale de c.a. din țara noastră au frecvența de 50 Hz.

Studiul circuitelor de curent alternativ se poate face cu metode simple, suficient de exacte, dacă sunt îndeplinite următoarele condiții:

1°. Se consideră că regimul permanent al circuitelor este un regim **cvasistaționar**, adică variația mărimilor de stare ale câmpului electromagnetic este suficient de lentă pentru a se putea neglija peste tot, cu excepția dielectricului condensatoarelor, curentul de deplasare:

$$i_D = \frac{\mathrm{d}\Psi_{S_\Gamma}}{\mathrm{d}t} = 0$$
,

În consecință, curentul este de conducție în conductoare și de deplasare în condensatoarele cu dielectric perfect izolant.

- 2°. Energia câmpului magnetic se localizează numai în bobine, iar energia câmpului electric numai în condensatoare. Deși curentul de deplasare stabilește câmp magnetic în dielectricul condensatoarelor, energia magnetică corespunzătoare se neglijează și deși câmpul magnetic variabil în timp din bobine produce câmp electric, energia electrică corespunzătoare se neglijează.
- 3°. Se consideră că intensitatea curentului care intră pe la una din bornele elementului de circuit bipolar, este egală cu intensitatea curentului care iese pe la cealaltă bornă a elementului de circuit, deci curentul electric se stabilește instantaneu, efectul de propagare al acestuia fiind neglijabil.
- 4°. Se neglijează repartiția neuniformă a curentului electric variabil în timp pe secțiunea conductoarelor. La viteze mari de variație în timp a curentului de conducție și la valori ale conductivității electrice σ , a permeabilității magnetice μ și a dimensiunii celei mai mici a secțiunii transversale a unui conductor, densitatea de curent electric este mai mare la suprafață conductorului decât în centrul secțiunii (efect pelicular), dacă este satisfăcută condiția $\frac{d}{\delta}$ <<1 , unde δ se numește adâncime de pătrundere și este dată de relația:

$$\delta = \frac{1}{\sqrt{\pi f \mu \sigma}} ,$$

La frecvențe joase, efectul de refulare a curentului este neglijabil.

4.1. DEFINIŢII GENERALE

Se numește mărime sinusoidală (mărime armonică) o mărime alternativă a cărei expresie funcție de timp este de forma:

$$a = A_m \sin(\omega t + \alpha) = A_m \sin(2\pi f t + \alpha) = A_m \sin[(2\pi/T)t + \alpha], \tag{4.1}$$

unde: $-A_m$ reprezintă amplitudinea - modulul valorii maxime a mărimii sinusoidale;

- a valoarea instantanee a mărimii;
- $\omega t + \alpha$ faza mărimii, se exprimă în radiani;
- α faza inițială, la momentul t = 0, cu valori cuprinse între - π și π ;
- $\omega = 2\pi f = 2\pi/T \text{pulsația [rad]};$
- **f** frecvenţa, se exprimă în hertzi [Hz];
- **T** perioada, se exprimă în secunde [s].

Mărimile sinusoidale au următoarele proprietăți:

- valoarea medie \tilde{a} pe o perioadă este nulă:

$$\widetilde{a} = \frac{1}{T} \int_{t}^{t+T} A_{m} \sin(\omega t + \alpha) dt = -\frac{A_{m}}{\omega T} \left[\cos(\omega t + \omega T + \alpha) - \cos(\omega t + \alpha) \right] = 0; \quad (4.2)$$

- mărimea medie pe o semiperioadă este:

$$a_{\text{med}} = \frac{2}{T} \int_{-\frac{\alpha}{\omega}}^{\frac{\alpha}{\omega}} A_{m} \sin(\omega t + \alpha) dt = \frac{2}{\pi} A_{m}; \qquad (4.3)$$

- valoarea efectivă (valoarea medie pătratică), notată totdeauna cu literă mare:

$$A = \sqrt{\frac{1}{T}} \int_{t}^{t+T} A_{m}^{2} \sin^{2}(\omega t + \alpha) dt = A_{m} \sqrt{\frac{1}{T}} \int_{t}^{t+T} \frac{1 - \cos 2(\omega t + \alpha)}{2} dt = \frac{A_{m}}{\sqrt{2}}.$$
 (4.4)

Ținând seama de relația (4.4), o mărime sinusoidală se poate scrie:

$$a = A_m \sin(\omega t + \alpha) = \sqrt{2} A \sin(\omega t + \alpha)$$
. (4.5)

Dacă se face substituția $t = t' - \alpha/\omega$, rezultă:

$$a = \sqrt{2} A \sin(\omega t' - \alpha + \alpha) = \sqrt{2} A \sin \omega t'. \qquad (4.6)$$

Expresia (4.6) nu conține faza inițială și cum alegerea originii timpului este arbitrară, rezultă că faza inițială nu caracterizează proprietățile mărimii periodice *a*. Într-o problemă are importanță numai diferența fazelor inițiale ale mărimilor. Pentru aceasta, se alege pentru o mărime faza inițială zero (mărime numită **origine de fază**), iar celelalte mărimi vor avea fazele inițiale luate în raport cu aceasta.

Se consideră două mărimi sinusoidale de aceeași frecvență:

$$a_1 = \sqrt{2} A_1 \sin(\omega t + \alpha_1)$$
, $a_2 = \sqrt{2} A_2 \sin(\omega t + \alpha_2)$.

Se numește **defazajul** φ_{12} dintre două mărimi sinusoidale diferența fazelor lor. Dacă frecvențele celor două mărimi sunt egale, defazajul este egal cu diferența fazelor inițiale și nu depinde de timp:

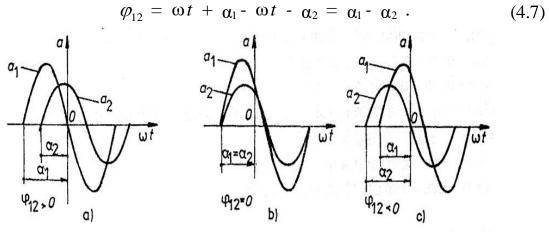


Fig.4.1 - Explicativă la defazajele mărimilor alternative **a**₁ și **a**₂: a) a₁ defazată înainte; b) a₁ și a₂ în fază; c) a₂ defazată înainte.

Dacă $\varphi_{12} > \mathbf{0}$, mărimea a_1 este defazată înaintea mărimii a_2 (fig.4.1a), pentru $\varphi_{12} = \mathbf{0}$, mărimile a_1 și a_2 sunt în fază (fig.4.1b), iar pentru $\varphi_{12} < \mathbf{0}$ mărimea a_1 este

defazată în urma mărimii a_2 (fig.4.1c). Dacă $\varphi_{12} = \pm \pi/2$ mărimile sunt în cuadratură, iar pentru $\varphi_{12} = \pm \pi$ sunt în opoziție.

4.2. CIRCUITE SIMPLE ÎN REGIM PERMANENT SINUSOIDAL

Fiind cunoscută valoarea instantanee a tensiunii la bornele unui circuit liniar și pasiv cu două borne:

$$u = \sqrt{2} U \sin(\omega t + \alpha), \qquad (4.8)$$

se cere să se determine valoarea intensității curentului în regim permanent, de forma:

$$i = \sqrt{2} I \sin(\omega t + \beta). \tag{4.9}$$

Raportul dintre valoarea efectivă a tensiunii și valoarea efectivă a curentului se numește impedanța circuitului și se notează cu Z:

$$Z = \frac{U}{I} . {(4.10)}$$

Unitatea de măsură este Ohmul $[\Omega]$.

Defazajul dintre u și i (defazajul circuitului) se notează cu: Φ

$$\varphi = \alpha - \beta \le 0. \tag{4.11}$$

La calculul circuitelor se presupun următoarele ipoteze simplificatoare:

- circuitele sunt **filiforme**, curentul este uniform repartizat în secțiunea conductorului;
- elementele de circuit sunt **ideale**, rezistoarele au numai rezistență, bobinele numai inductante, condensatoarele numai capacitate;
- circuitele au **parametrii concentrați**, în rezistor este concentrată întreaga rezistență, în bobină întreaga inductivitate și în condensator întreaga capacitate a circuitului;
 - circuitul este **izolat** de influența electromagnetică a altor circuite;
- parametrii circuitului (R,L,C) sunt **liniari**, nu depind de valoarea intensității curentului sau a tensiunii.

4.2.1. Circuit cu rezistor ideal.

Se consideră un circuit simplu format dintr-un rezistor ideal (fig.4.2), alimentat cu o tensiune la borne sinusoidală. Se consideră curba închisă Γ , cu sensul de parcurgere astfel ales încât să fie în sensul curentului prin latură și invers sensului tensiunii la borne (convenția de semne de la receptoare). Aplicând legea inducției electromagnetice curbei Γ , rezultă:

$$\oint_{\Gamma} E \, d\bar{l} = -d \, \Phi_{S_{\Gamma}} / dt \, , \, u_{f} - u = 0 \, , \, u_{b} = u_{f} = R \, i = u_{R} \, , \qquad (4.12)$$

sau:

$$i = \frac{u}{R} = \sqrt{2} \frac{U}{R} \sin(\omega t + \alpha), \qquad (4.13)$$

deoarece fluxul magnetic este nul, inductanța circuitului fiind nulă (L=0).

S-a presupus inițial intensitatea curentului de formă sinusoidală:

$$i = \sqrt{2} I \sin(\omega t + \beta)$$

și rezultă:

- intensitatea curentului este în fază cu tensiunea:

$$\varphi = 0, \tag{4.14}$$

- valoarea impedanței este egală cu valoarea rezistenței rezistorului:

$$\mathbf{Z} = \mathbf{R}; \tag{4.15}$$

 valoarea efectivă a intensității curentului nu depinde de frecvenţa tensiunii la borne:

$$I = U/R;$$
 (4.16)

- căderea de tensiune pe un rezistor este în fază cu intensitatea curentului și se numește **cădere de tensiune rezistivă** (fig.4.2b).

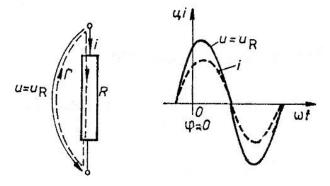


Fig. 4.2 – a) Circuit simplu cu rezistor. b) dependența curentului și tensiunii de timp.

4.2.2. Circuit cu bobină ideală.

Se consideră o bobină ideală (fig.4.3), având inductanța L, alimentată cu tensiunea sinusoidală:

$$u = \sqrt{2} U \sin(\omega t + \alpha).$$

Se consideră conturul închis Γ având sensul curentului prin circuit și sens contrar tensiunii la borne. Se aplică legea inducției electromagnetice:

$$\oint_{\Gamma} \overline{E} \, d\overline{l} = -\frac{d\Phi_{S_{\Gamma}}}{dt}, \quad \rightarrow u_{f} - u = -L \frac{di}{dt}, \quad \text{sau:}$$

$$u = u_{L} = L \frac{di}{dt}, \quad (4.17)$$

Bobina fiind ideală, rezistența ei este nulă, deci $u_f = \mathbf{R} i = \mathbf{0}$ (R = 0),

și intensitatea curentului din circuit va fi:

$$i = \frac{1}{L} \int u \, dt = \frac{1}{L} \int \sqrt{2} U \sin(\omega t + \alpha) dt = -\frac{1}{\omega L} \sqrt{2} U \cos(\omega t + \alpha) =$$

$$= \frac{U}{\omega L} \sqrt{2} \sin(\omega t + \alpha - \pi/2). \tag{4.18}$$

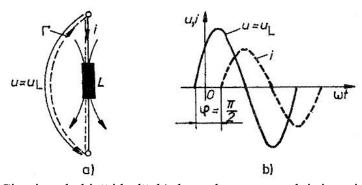


Fig.4.3 - a) Circuit cu bobină ideală; b) dependența curentului și tensiunii de timp.

Prin identificarea relației (4.18) cu (4.9) rezultă:

- intensitatea curentului este defazată în urma tensiunii cu $\pi/2$:

$$\varphi = \pi / 2 \; ; \tag{4.19}$$

- valoarea impedanței este egală cu produsul dintre pulsația curentului și inductanța bobinei și se numește **reactanța inductivă a bobinei**. Ea este dependentă de frecvență:

$$Z = \omega L = 2\pi f L = X_L$$
; (4.20)

- valoarea efectivă a intensității curentului este egală cu raportul dintre valoarea efectivă a tensiunii la borne și valoarea reactanței inductive X_L :

$$I = \frac{U}{X_{\rm L}} \,; \tag{4.21}$$

- căderea de tensiune pe o bobină ideală va fi todeauna defazată cu $\pi/2$ înaintea curentului (fig.4.3b) și se numește **cădere de tensiune inductivă**.

4.2.3. Circuit cu condensator ideal.

Se consideră condensatorul ideal de capacitate C (fig.4.4) alimentat cu o tensiune sinusoidală:

$$u = \sqrt{2} U \sin(\omega t + \alpha)$$
.

Dacă circuitul ar fi alimentat cu o tensiune continuă, intensitatea curentului din circuit ar fi zero:

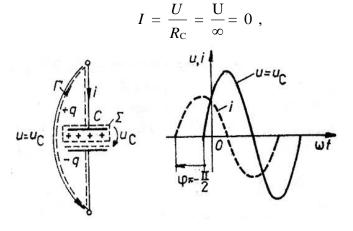


Fig.4.4 - a) Circuit simplu cu condensator; b) dependența de timp a curentului și a tensiunii.

deoarece între plăcile condensatorului se află un dielectric, care are rezistența electrică infinită ($\mathbf{R}_C = \infty$).

Aplicând o tensiune sinusoidală condensatorului, acesta se va încărca și descărca periodic cu frecvența egală cu frecvența tensiunii aplicate și deci, prin circuit va trece un curent electric alternativ.

Acest lucru lasă impresia că în regim sinusoidal, curentul electric trece prin condensator.

Aplicând legea inducției electromagnetice conturului închis Γ , rezultă:

$$\oint_{\Gamma} \overline{E} \, d\overline{l} = -\frac{d\Phi_{S_{\Gamma}}}{dt} , u_{C} - u = 0 , u_{C} = u = \frac{q}{C} , \qquad (4.22)$$

unde q reprezintă modulul sarcinei electrice a unei armături a condensatorului.

Conform legii conservării sarcinii electrice, aplicate suprafeței închise Σ (fig.4.4) ce înconjoară doar armătura încărcată pozitiv, rezultă:

$$-i = -\frac{\mathrm{d}\,q}{\mathrm{d}\,t}$$
, $i = \frac{\mathrm{d}\,q}{\mathrm{d}\,t}$, $q = \int i \,\mathrm{d}\,t$, $u_{\mathrm{C}} = \frac{1}{\mathrm{C}} \int i \,\mathrm{d}\,t$. (4.23)

Introducând în relația (4.23), relația (4.22) rezultă:

$$i = C \frac{\mathrm{d} u}{\mathrm{d} t} = \omega C U \sqrt{2} \cos \left(\omega t + \alpha\right) = \omega C U \sqrt{2} \sin \left(\omega t + \alpha + \frac{\pi}{2}\right). \tag{4.24}$$

Prin identificarea relației (4.24) cu relația (4.9), rezultă:

- intensitatea curentului este defazată înaintea tensiunii cu $\pi/2$:

$$\varphi = -\pi/2 , \qquad (4.25)$$

- valoarea impedanței este dependentă de frecvență și este egală cu inversul produsului dintre capacitatea condensatorului și pulsația tensiunii de alimentare și se numește **reactanță capacitivă**:

$$Z = \frac{1}{\omega C} = \frac{1}{2\pi f C} = X_C ; \qquad (4.26)$$

- valoarea efectivă a intensității curentului este egală cu câtul dintre valoarea efectivă a tensiunii la borne și reactanța capacitivă X_C și depinde de frecvența tensiunii:

$$I = \frac{U}{X_C} = \omega \ C U = 2\pi f \ C U; \tag{4.27}$$

- căderea de tensiune pe condensator va fi defazată cu $\pi/2$ în urma intensității curentului (fig.4.4b) și se numește **cădere de tensiune capacitivă**.

4.2.4. Circuit cu rezistor, bobină și condensator, legate în serie.

Se consideră circuitul din figura 4.5, unde toate elementele de circuit sunt ideale. Se aplică la borne o tensiune sinusoidală:

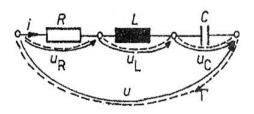
$$u = \sqrt{2} U \sin(\omega t + \alpha)$$
.

Aplicând legea inducției electromagnetice conturului închis Γ având sensul curentului din circuit, se obține:

$$\oint_{\Gamma} \overline{E} \, d\overline{l} = -\frac{d \, \Phi_{S_{\Gamma}}}{d \, t} \,, \quad u_{f} + u_{C} - u = -L \frac{d \, i}{d \, t} \,. \tag{4.28}$$

Înlocuind în relația (4.28) relațiile (4.12), (4.17) și (4.23) se obține:

$$u = Ri + L\frac{\mathrm{d}i}{\mathrm{d}t} + \frac{1}{C}\int i\,\mathrm{d}t. \tag{4.29}$$



Căutăm pentru ecuația integrodiferențială (4.29) o soluție de forma:

$$i = \sqrt{2} I \sin(\omega t + \beta) . \qquad (4.30)$$

Fig.4.5 - Circuit serie cu rezistor, bobină și condensator.

Înlocuind în relația (4.29) relațiile (4.30) și (4.8) rezultă:

$$\sqrt{2}U\sin(\omega t + \alpha) = \sqrt{2}IR\sin(\omega t + \beta) + + \sqrt{2}\omega LI\sin(\omega t + \beta + \frac{\pi}{2}) + \sqrt{2}\frac{I}{\omega C}\sin(\omega t + \beta - \frac{\pi}{2}).$$
(4.31)

Relația (4.31) fiind o identitate, ea trebuie să fie adevărată în orice moment, deci și pentru momentele:

$$\omega t + \beta = 0, \quad \to U \sin(\alpha - \beta) = U \sin \varphi = \omega L I - \frac{I}{\omega C},$$
 (4.32a)

$$\omega t + \beta = \pi/2, \quad \rightarrow U \cos(\alpha - \beta) = U \cos\varphi = RI.$$
 (4.32b)

Prin împărțirea relațiilor (4.32a) și (4.32b) se obține:

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{\omega L - \frac{1}{\omega C}}{R}, \quad \varphi = \operatorname{arctg} \frac{\omega L - \frac{1}{\omega C}}{R}.$$
(4.33)

Ridicând la pătrat relațiile (4.32) și adunând membru cu membru, rezultă:

$$U^{2} = I^{2} \left[R^{2} + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C} \right)^{2} \right],$$

$$I = \frac{U}{\sqrt{R^{2} + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C} \right)^{2}}} = \frac{U}{\sqrt{R^{2} + \left(X_{L} - X_{C} \right)^{2}}}.$$
(4.34)

Valoarea instantanee a intensității curentului va fi:

$$i = \sqrt{2} \frac{U}{\sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2}} \sin\left(\omega t + \alpha - \operatorname{arctg} \frac{X_L - X_C}{R}\right). \tag{4.35}$$

Intensitatea curentului este defazată în urma tensiunii la borne cu unghiul ϕ dat de relația (4.33).

Rezultă că dacă:

 $\phi > 0$, $(X_L > X_C)$, circuitul are caracter inductiv;

 $\Phi = 0$, $(X_L = X_C)$, circuitul are caracter pur rezistiv;

 $\phi < 0$, $(X_L < X_C)$, circuitul are caracter capacitiv.

Valoarea impedanței este egală cu radicalul de ordinul doi din suma pătratului rezistenței rezistorului și pătratul diferenței dintre reactanța inductivă și cea capacitivă:

$$Z = \sqrt{R^2 + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)^2} = \sqrt{R^2 + \left(X_L - X_C\right)^2}.$$
 (4.36)

Relațiile obținute pentru cazul general, pot fi particularizate. Astfel, considerând că circuitul nu conține condensator, $X_C = 0$, se obțin relațiile pentru rezistorul și bobina ideale legate în serie, iar dacă circuitul nu conține bobină, $X_L = 0$, se obțin relațiile pentru legarea în serie a rezistorului și condensatorului ideali.

4.3. MĂRIMILE CARACTERISTICE CIRCUITELOR LINIARE ÎN REGIM PERMANENT SINUSOIDAL

Un circuit de c.a. sinusoidal poate fi caracterizat cu ajutorul a doi parametri, pentru o anumită frecvență a tensiunii de alimentare.

4.3.1. Impedanța și defazajul.

a.) <u>Impedanța circuitului pasiv Z</u> este prin definiție raportul dintre valoarea efectivă a tensiunii la bornele circuitului și valoarea efectivă a intensității curentului ce intră pe la borne:

$$Z = \frac{U}{I} > 0 . (4.37)$$

Impedanța este o funcție de parametri circuitului și de frecvența tensiunii de alimentare, Z = f(R, L, C, f). Unitatea de măsură este **Ohmul** $[\Omega]$.

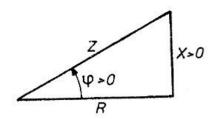


Fig. 4.6 – Triunghiul impedanțelor.

b) <u>Defazajul circuitului φ</u> se definește ca diferența dintre faza tensiunii la bornele circuitului și faza intensității curentului ce intră pe la o bornă și iese pe la cealaltă. Deoarece frecvența tensiunii și a curentului este aceeași (pentru circuite nedeformante), defazajul este diferența dintre fazele inițiale ale tensiunii

și intensității curentului:

$$\varphi = \alpha - \beta . (4.38)$$

Defazajul depinde de parametrii circuitului și de frecvență $\Phi = \Phi(R, L, C, f)$. Valorile defazajului sunt cuprinse între $-\pi/2$ și $+\pi/2$, deci $\cos \varphi \ge 0$.

Dacă se cunosc \mathbf{Z} și $\boldsymbol{\varphi}$, curentul este univoc determinat și are expresia:

$$i = \sqrt{2} \frac{U}{Z} \sin(\omega t + \alpha - \varphi). \tag{4.39}$$

4.3.2. Rezistența și reactanța circuitului.

a) Rezistența circuitului R este definită astfel:

$$R = \frac{U\cos\varphi}{I} = Z\cos\varphi \ge 0 , \qquad (4.40)$$

unde, $U\cos \Phi$ este componenta activă a tensiunii. Rezistența circuitului nu trebuie confundată cu rezistența dată în c.c de relația (2.35), ele se confundă numai în cazuri particulare.

b) Reactanța circuitului X este definită astfel:

$$X = \frac{U\sin\varphi}{I} = Z\sin\varphi \le 0, \tag{4.41}$$

unde $U \sin \Phi$ este componenta reactivă a tensiunii.

Dacă se dau rezistența și reactanța, se pot determina defazajul și impedanța circuitului:

$$\varphi = \operatorname{arctg} \frac{X}{R}$$
, $Z = \sqrt{R^2 + X^2}$, $\sin \varphi = \frac{X}{Z}$, $\cos \varphi = \frac{R}{Z}$. (4.42)

Relațiile (4.42) pot fi ținute ușor minte, cu ajutorul triunghiului impedanțelor (fig.4.6).

Unitatea de măsură pentru rezistența și reactanța circuitului este **Ohmul** $[\Omega]$.

Cunoscând valorile date de relațiile (4.42), valoarea instantanee a curentului este:

$$i = \sqrt{2} \frac{U}{\sqrt{R^2 + X^2}} \sin\left(\omega t + \alpha - \arctan \frac{X}{R}\right). \tag{4.43}$$

4.3.3. Admitanţa şi defazajul.

a) - Admitanța circuitului Y se definește ca inversa impedanței circuitului:

$$Y = \frac{1}{Z} = \frac{I}{U} > 0 . {(4.44)}$$

Unitatea de măsură a admitanței este **Siemensul** [S].

b). - **Defazajul circuitului** ϕ a fost definit în paragraful 4.3.1.

Cunoscând admitanța și defazajul, se poate scrie ușor valoarea instantanee a curentului:

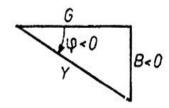


Fig.4.7 - Triunghiul admitanțelor.

$$i = \sqrt{2} Y U \sin(\omega t + \alpha - \varphi) . \tag{4.45}$$

4.3.4. Conductanța și susceptanța.

a) - Conductanța circuitului G, este definită astfel:

$$G = \frac{I \cos \varphi}{U} = Y \cos \varphi \ge 0 , \qquad (4.46)$$

unde *I* cos φ reprezintă componenta activă a curentului.

b) Susceptanța circuitului B, este definită astfel:

$$B = \frac{I \sin \varphi}{U} = Y \sin \varphi \le 0 , \qquad (4.47)$$

unde $I \sin \phi$ reprezintă componenta reactivă a curentului.

Cunoscându-se conductanța și susceptanța circuitului se pot deduce relațiile:

$$Y = \sqrt{G^2 + B^2}$$
, $\log \varphi = B / G$, $\cos \varphi = G / Y$, $\sin \varphi = B / Y$. (4.48)

Relațiile (4.48) pot fi ținute ușor minte cu ajutorul triunghiului admitanțelor (fig.4.7).

Valoarea instantanee a intensității curentului va fi:

$$i = \sqrt{2} U \sqrt{G^2 + B^2} \sin \left(\omega t + \alpha - \operatorname{arctg} \frac{B}{G}\right)$$
 (4.49)

Unitatea de măsură pentru conductanță și susceptanță este Siemensul [S].

4.4. PUTERI ÎN CIRCUITE DE CURENT ALTERNATIV

Puterea primită instantaneu de un circuit cu două borne de acces are expresia:

$$p = u i . (4.50)$$

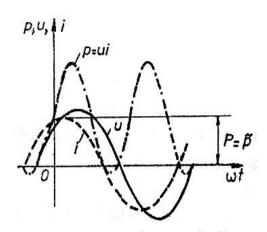


Fig.4.8 - Dependența tensiunii, curentului și puterii instantanee de timp

Relația (4.50) exprimă puterea primită de circuit dacă sensurile tensiunii la borne u și a curentului absorbit i sunt asociate după regula de la receptoare sau puterea cedată de circuit, dacă asocierea s-a făcut după regula de la generatoare.

Considerând tensiunea și curentul de forma:

$$u = \sqrt{2} U \sin(\omega t + \alpha), i = \sqrt{2} I \sin(\omega t + \beta),$$

rezultă puterea instantanee:

$$p = 2UI \sin(\omega t + \alpha) \sin(\omega t + \beta) =$$

$$= UI \left[\cos \varphi - \cos(2\omega t + \alpha + \beta)\right] . \tag{4.51}$$

Puterea instantanee este o mărime periodică, având o componentă constantă ($UI\cos\phi$) și o componentă alternativă cu frecvența dublă față de frecvența tensiunii de alimentare.

În fig.4.8 s-au reprezentat tensiunea la borne, intensitatea curentului și puterea instantanee. Se observă că puterea instantanee nu are mereu același semn. Dacă convenția de semne este de la receptoare, se constată că există perioade de timp în care puterea este negativă (circuitul cedează putere rețelei de alimentare) și perioade de timp în care puterea este pozitivă (circuitul absoarbe putere). Rezultă că puterea instantanee nu poate caracteriza din punct de vedere energetic circuitul.

4.4.1. Puterea activă.

Puterea activă P se definește ca valoarea medie pe un număr întreg de perioade a puterii instantanee:

$$P = \tilde{p} = \frac{1}{nT} \int_{0}^{nT} p \, dt = \frac{1}{nT} \int_{0}^{nT} \left[UI \cos \varphi - UI \cos \left(2 \omega t + \alpha + \beta \right) \right] dt =$$

$$= UI \cos \varphi$$
(4.52)

Din relația (4.52) rezultă că în regim sinusoidal, puterea activă a unui dipol electric este egală cu produsul dintre valorile efective ale tensiunii și intensității curentului amplificat cu cosinusul unghiului de defazaj dintre tensiune și curent.

Pentru un circuit receptor pasiv (care nu conține surse), puterea activă va fi:

$$P = U I \cos \varphi = Z I^2 \cos \varphi = R I^2 = G U^2 \ge 0$$
, (4.53)

deoarece $\Phi \in [-\pi/2, \pi/2]$.

Puterea activă este nulă numai în circuitele nedisipative (R=0) și este mereu pozitivă pentru circuitele receptoare. Ea se transformă în căldură în rezistoarele din circuit și în putere mecanică în motoarele electrice de curent alternativ.

Unitatea de măsură pentru puterile activă și instantanee este Wattul [W].

Puterea medie pe un interval de timp $\tau >> T$ este practic egală cu puterea activă și de aceea aparatele de măsură a puterii (wattmetrele), indică valoarea medie a puterii instantanee deci, puterea activă.

4.4.2. Puterea aparentă.

Puterea aparentă S se definește ca produsul dintre valorile efective ale tensiunii și curentului:

$$S = U I = Z I^2 = Y U^2 . (4.54)$$

Unitatea de măsură pentru puterea aparentă este Voltamperul [VA].

Puterea aparentă reprezintă valoarea maximă pe care o poate lua puterea activă pentru valorile tensiunii U și ale curentului I constante și $\cos \varphi$ variabil. Ea este o mărime caracteristică transformatoarelor și generatoarelor deoarece, valoarea maximă a curentului este limitată de încălzirea mașinii, iar valoarea maximă a tensiunii, de condițiile de izolație.

4.4.3. Puterea reactivă.

Puterea reactivă se definește ca produsul dintre valorile efective ale tensiunii și curentului amplificat cu sinusul unghiului de defazaj dintre tensiune și curent:

$$Q = UI \sin \varphi = ZI^2 \sin \varphi = BU^2 \le 0. \tag{4.55}$$

Pentru convenția de semne de la receptoare, Q>0 reprezintă puterea reactivă absorbită de receptor, iar Q<0 - puterea reactivă cedată de receptor rețelei de alimentare.

Pentru convenția de semne de la generatoare, Q>0 reprezintă puterea reactivă debitată, iar Q<0 - puterea reactivă absorbită.

Unitatea de măsură pentru puterea reactivă este Voltamperul reactiv [VAr] sau [var].

Între puterile P, Q și S există următoarele relații:

$$S^2 = P^2 + Q^2$$
, $P = S \cos \varphi$, $Q = S \sin \varphi$, $Q = P \operatorname{tg} \varphi$. (4.56)

Relațiile (4.56) se țin ușor minte cu ajutorul triunghiului puterilor (fig.4.9). Puterea activă, respectiv energia activă, absorbite de circuite mai complexe (conținând și motoare electrice) se transformă parțial în lucru mecanic și parțial în

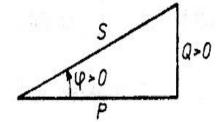


Fig.4.9 - Triunghiul puterilor.

căldură.

Puterea reactivă are o semnificație fizică, reprezentând o măsură a schimburilor interioare de energie între câmpul electric și cel magnetic. De exemplu pentru un circuit serie *R*, *L*, *C* avem:

$$Q = XI^{2} = \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)I^{2} = 2\omega \left(\frac{LI^{2}}{2} - \frac{CU_{c}^{2}}{2}\right) =$$

$$= 2\omega \left[\frac{1}{T}\int_{0}^{T} \frac{Li^{2}}{2} dt - \frac{1}{T}\int_{0}^{T} \frac{Cu_{c}^{2}}{2} dt\right], \quad \rightarrow \quad Q = 2\omega \left(\widetilde{W}_{m} - \widetilde{W}_{e}\right) . \tag{4.57}$$

Din relația (4.57) rezultă că puterea reactivă primită de un circuit pasiv este proporțională cu diferența dintre valoarea medie a energiei câmpului magnetic al bobinelor circuitului și valoarea medie a energiei câmpului electric al condensatoarelor din circuit. Dacă valorile lor medii sunt egale, variațiile acestor energii se compensează reciproc în cadrul circuitului și ca urmare puterea reactivă absorbită este nulă.

4.4.4. Factorul de putere.

Factorul de putere k_p al unui circuit este raportul pozitiv subunitar dintre puterea activă și puterea aparentă:

$$k_p = \frac{P}{S} \ge 0 . \tag{4.58}$$

În regim sinusoidal, nedeformant, pentru un dipol pasiv, rezultă:

$$k_{\rm p} = \frac{P}{S} = \frac{U I \cos \varphi}{U I} = \cos \varphi. \tag{4.59}$$

Pentru ca o instalație să funcționeze în condiții optime, puterea activă absorbită trebuie să fie maximă și este necesar ca factorul de putere să fie apropiat de unitate.

TEME DE STUDIU

Test 1.

Ce este o mărime sinusoidală?.

Test 2.

Ce expresie are valoarea efectivă a unei mărimi sinusoidale?.

Test 3.

Care sunt condițiile pe care trebuie să le indeplinească un ciruit ca să se afle în regim cvasistaționar ?.

Test 4.

Care este valoarea medie a unei mărimi sinusoidale pe un anumit interval?.

Test 5.

Care este valoarea medie a unei mărimi sinusoidale pe o perioadă?.

Test 6.

Care este expresia impedanței și ce unitate de măsură are ?.

Test 7.

Care sunt: expresia impedanței, a defazajul și valoarea efectivă a curentului absorbit de un circuit simplu cu rezistor și ce unitate de măsură au?.

Test 8.

Care sunt: expresia impedanței, a defazajul și valoarea efectivă a curentului absorbit de un circuit simplu cu bobină ideală și ce unitate de măsură au ?.

Test 9.

Care sunt: expresia impedanței, a defazajul și valoarea efectivă a curentului absorbit de un circuit simplu cu condensator ideal și ce unitate de măsură au ?.

Test 10.

Care sunt: expresia impedanței, defazajul și valoarea efectivă a curentului absorbit de un circuit simplu cu rezistor, bobină ideală și condensator ideal, legate în serie și ce unitate de măsură au ?

Test 11.

Când circuitul serie R, L, C este inductiv, când este capacitiv și când este rezistiv ?.

т		1	\sim
	est	- 1	•
1	COL		_

Care este unitatea de măsură a fazei mărimilor alternative ?.

- V/m;
- radian;
- amper.

Test 13.

Care este unitatea de măsură a pulsației ?.

- V/m;
- secunda;
- rad/s.

Test 14.

Care este unitatea de măsură a frecvenței ?.

- secunda;
- Hz;
- nu are unitate.

Test 15.

Care este unitatea de măsură a impedanței ?.

- V/m;
- A;
- Ω.

Test 16.

Care este unitatea de măsură a defazajului?.

- V;
- A;
- rad.

Test 17.

Care este condiția ca un circuit R,L,C serie să fie inductiv?.

- $X_C \langle X_L;$
- $X_C \rightarrow X_L$;
- $X_{C} = X_{L}$;

Test 18.

Care este condiția ca un circuit să fie capacitiv ?.

- $X_C \langle X_L;$
- $X_C \rightarrow X_L$;
- $X_{C} = X_{L}$;

Test 19.

Care este condiția ca un circuit să fie pur rezistiv?.

- $X_C \langle X_L;$
- $X_C \rightarrow X_L$;
- $X_{C} = X_{L}$;

Test 20.

Cum se definesc impedanța și defazajul circuitului ?.

Test 21.

Cum se definesc rezistența și reactanța circuitului ?.

Test 22.

Cum se definesc admitanța și defazajul circuitului ?.

Test 23.

Cum se definesc conductanța și susceptanța circuitului ?.

Test 24.

Care este expresia puterii active și care este rolul ei și ce unitate de măsură are ?.

Test 25.

Care este expresia puterii aparente, care este rolul ei și ce unitate de măsură are ?.

Test 26.

Care este expresia puterii reactive, care este rolul ei și ce unitate de măsură are ?.

Test 27.

Care este expresia factorului de putere, care este rolul lui și ce unitate de măsură are ?.