

## OS – TD 6

## Oscillateur harmonique

## I - Différentes configurations de ressort

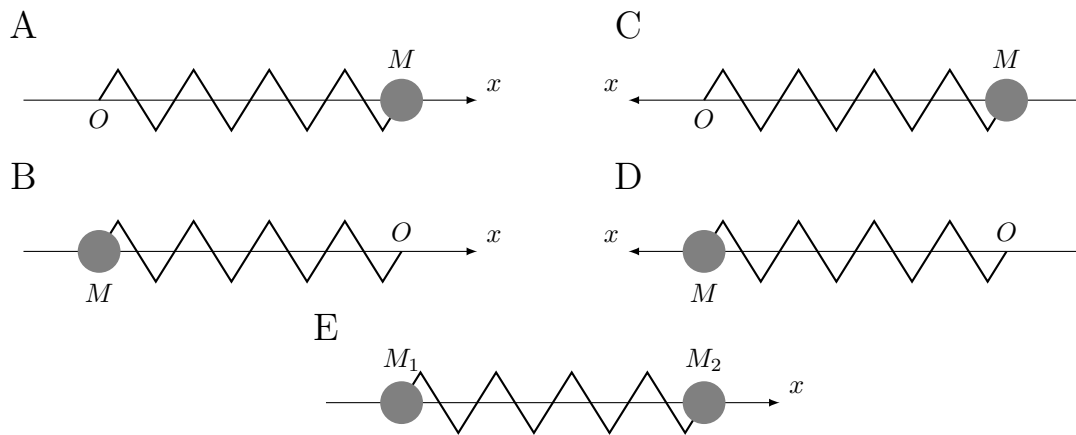


FIGURE 1.1 –  $O$  est l'origine de l'axe et, pour les cas A, B, C et D, c'est aussi une des extrémités du ressort. Le ressort est de raideur  $k$  et de longueur à vide  $l_0$ . La coordonnée de position du point  $M$  est notée  $x$ ; les coordonnées des points  $M_1$  et  $M_2$  sont notées respectivement  $x_1$  et  $x_2$ . Le ressort est supposé linéaire.

Pour les cas A, B, C et D, déterminer en fonction de  $k$ ,  $x$ ,  $l_0$  et  $\vec{u}_x$  l'expression de la force de rappel élastique qui s'exerce sur le point  $M$ .

Pour le cas E, déterminer en fonction de  $k$ ,  $x_1$ ,  $x_2$ ,  $l_0$  et  $\vec{u}_x$  les expressions des forces de rappel élastique qui s'exercent respectivement sur  $M_1$  et  $M_2$ .

## II - Équations différentielles

- Parmi les équations suivantes, quelles sont celles qui sont des équations différentielles d'un oscillateur harmonique en position à une dimension le long de l'axe des  $y$ ? Dans tous les cas, on a  $k$ ,  $m$ ,  $l_0$ ,  $g$  réels positifs.

- $\forall t, m\ddot{y} = k(y(t) - l_0)$
- $\forall t, m\ddot{y} = k(y(t) + l_0)$
- $\forall t, m\ddot{y} = -k(y(t) - l_0)$
- $\forall t, \ddot{y} + \frac{k}{m}y(t) = -\frac{k}{m}l_0$
- $\forall t, \ddot{y} - \frac{k}{m}(y(t) - l_0) = g$
- $\forall t, \ddot{y} + \frac{k}{m}(y(t) - l_0) = -g$

- Pour chaque équation d'un oscillateur harmonique, déterminer l'expression de  $\omega_0$  et  $y_{eq}$ .

## III - Extrapolation de solution

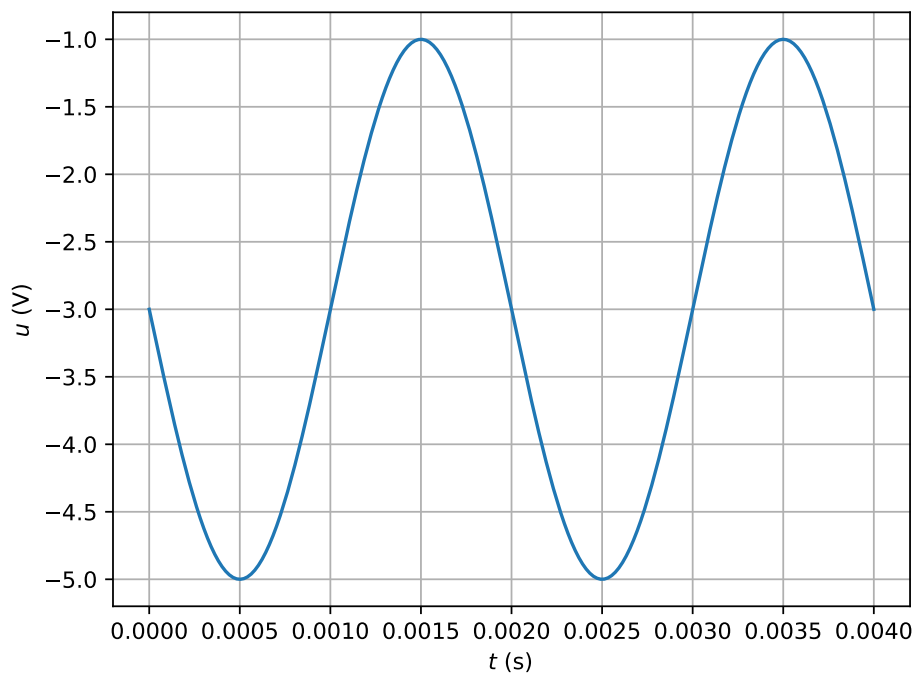
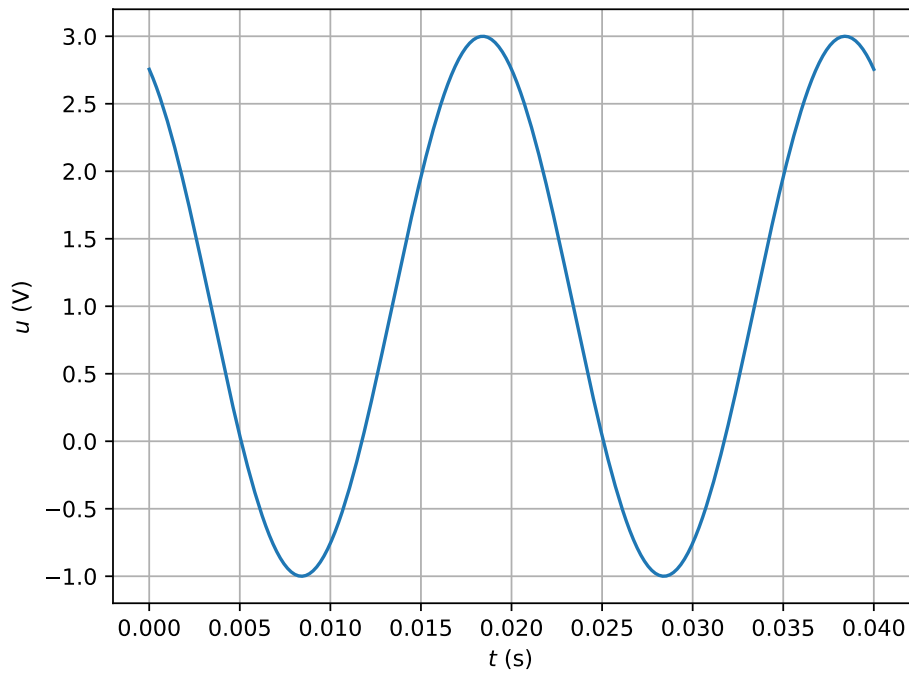
On considère un dispositif constitué d'un ressort de raideur  $k$  et de longueur à vide  $l_0$  à une extrémité duquel est fixée une masse ponctuelle  $m$ , libre de se déplacer sans frottement le long d'une droite inclinée d'un angle  $\alpha$  par rapport à l'horizontale, fixe dans le référentiel du laboratoire ( $R$ ). L'autre extrémité du ressort est fixée en  $O$  point le plus haut du dispositif et fixe dans le référentiel.

Sans développer aucun calcul, mais en exploitant les résultats connus pour le dispositif masse+ressort horizontal et vertical, proposer une relation permettant de déterminer la longueur à l'équilibre du ressort en fonction de la raideur et de la longueur à vide du ressort, de l'angle d'inclinaison, de la masse et de la pesanteur. Comparer la pulsation propre du système à celui du ressort vertical ou horizontal.

## IV - Lectures de courbes

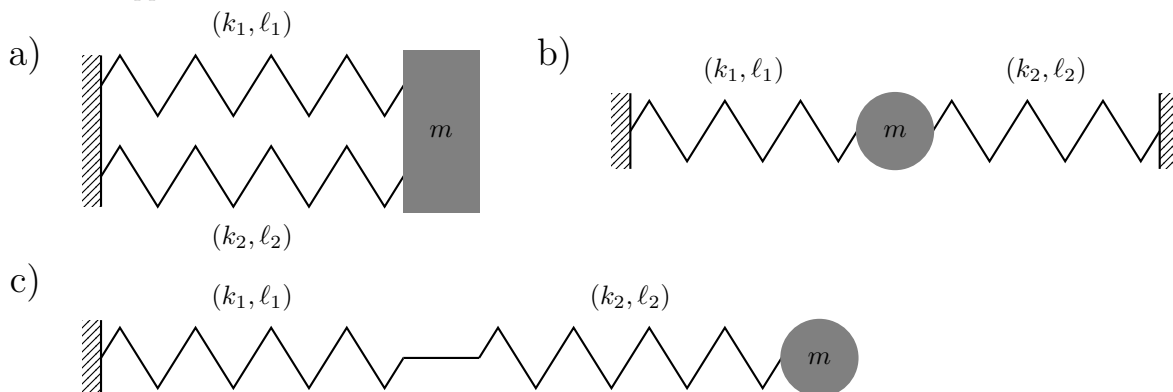
On a simulé l'évolution temporelle de la grandeur oscillante d'un oscillateur harmonique. Déterminer sur chacune des courbes de la page suivante, en expliquant littéralement le raisonnement utilisé :

- la fréquence propre ;
- la pulsation propre ;
- la phase à l'origine.



## V - Association de ressorts

Pour chacune des configurations ci-dessous, déterminer l'équation différentielle régissant le mouvement de la masse  $m$  ainsi que la période des oscillations. Les seules forces s'exerçant sur le point matériel  $(M, m)$  sont les forces de rappel des ressorts.



## VI - Résolution de problème

On dispose de la photographie (de mauvaise qualité) suivante :



Photographie prise alors que l'objet fixé au ressort est à l'équilibre.

L'objet attaché à l'extrémité basse du ressort est en acier et la longueur à vide du ressort vaut environ 8,5 cm.

Un élève raconte l'expérience suivante :

« Après avoir fixé l'objet à l'extrémité du ressort, je l'ai lancé vers le bas depuis sa position d'équilibre avec une vitesse que j'ai pu mesurer à environ  $4 \cdot 10^1 \text{ cm s}^{-1}$ . J'ai observé des oscillations de 3 cm d'amplitude mais je ne me rappelle plus si leur période valait 0,44 s ou bien  $4,4 \text{ s}^1$  ».

Déterminer une estimation de la raideur du ressort.

1. D'où l'intérêt de bien remplir son cahier de laboratoire.