

第8章 图

教材中练习题及参考答案

1. 图 G 是一个非连通图，共有28条边，则该图至少有多少个顶点？

答：由于 G 是一个非连通图，在边数固定时，顶点数最少的情况是该图由两个连通分量构成，且其中之一只含一个顶点（没有边），另一个为完全无向图。设该完全无向图的顶点数为 n ，其边数为 $n(n-1)/2$ ，即 $n(n-1)/2=28$ ，得 $n=8$ 。所以，这样的非连通图至少有 $1+8=9$ 个顶点。

2. 有一个如图 8.2 (a) 所示的有向图，给出其所有的强连通分量。

答：图中顶点0、1、2构成一个环，这个环一定是某个强连通分量的一部分。再考察顶点3、4，它们到这个环中的顶点都有双向路径，所以将顶点3、4加入。考察顶点5、6，它们各自构成一个强连通分量。该有向图的强连通分量有3个，如图8.2 (b) 所示。

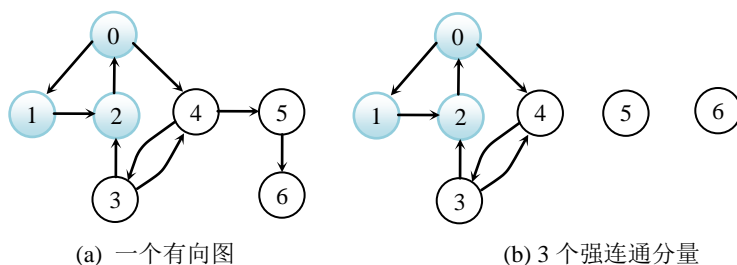


图 8.2 一个有向图及其强连通分量

3. 对于稠密图和稀疏图，采用邻接矩阵和邻接表哪个更好些？

答：邻接矩阵适合于稠密图，因为邻接矩阵占用的存储空间与边数无关。邻接表适合于稀疏图，因为邻接表占用的存储空间与边数有关。

4. 对 n 个顶点的无向图和有向图（均为不带权图），采用邻接矩阵和邻接表表示时，如何求解以下问题：

- (1) 图中有多少条边？
- (2) 任意两个顶点 i 和 j 是否有边相连？
- (3) 任意一个顶点的度是多少？

答：(1) 对于邻接矩阵表示的无向图，图的边数等于邻接矩阵数组中为1的元素个数除以2；对于邻接表表示的无向图，图中的边数等于边结点的个数除以2。

对于邻接矩阵表示的有向图，图中的边数等于邻接矩阵数组中为1的元素个数；对于邻

接表表示的有向图，图中的边数等于边结点的个数。

(2) 对于邻接矩阵 g 表示的无向图，邻接矩阵数组元素 $g.edges[i][j]$ 为1表示它们有边相连，否则为无边相连。对于邻接矩阵 g 表示的有向图，邻接矩阵数组元素 $g.edges[i][j]$ 为1表示从顶点 i 到顶点 j 有边， $g.edges[j][i]$ 为1表示从顶点 j 到顶点 i 有边。

对于邻接表 G 表示的无向图，若从头结点 $G \rightarrow adjlist[i]$ 的单链表中找到编号为 j 的边表结点，表示它们有边相连；否则为无边相连。对于邻接表 G 表示的有向图，若从头结点 $G \rightarrow adjlist[i]$ 的单链表中找到编号为 j 的边表结点，表示从顶点 i 到顶点 j 有边。若从头结点 $G \rightarrow adjlist[j]$ 的单链表中找到编号为 i 的边表结点，表示从顶点 j 到顶点 i 有边。

(3) 对于邻接矩阵表示的无向图，顶点 i 的度等于第 i 行中元素为1的个数；对于邻接矩阵表示的有向图，顶点 i 的出度等于第 i 行中元素为1的个数，入度等于第 i 列中元素为1的个数，顶点 i 度等于它们之和。

对于邻接表 G 表示的无向图，顶点 i 的度等于 $G \rightarrow adjlist[i]$ 为头结点的单链表中边表结点个数。

对于邻接表 G 表示的有向图，顶点 i 的出度等于 $G \rightarrow adjlist[i]$ 为头结点的单链表中边表结点的个数；入度需要遍历所有的边结点，若 $G \rightarrow adjlist[j]$ 为头结点的单链表中存在编号为 i 的边结点，则顶点 i 的入度增1，顶点 i 的度等于入度和出度之和。

5. 对于如图 8.3 所示的一个无向图 G ，给出以顶点 0 作为初始点的所有的深度优先遍历序列和广度优先遍历序列。

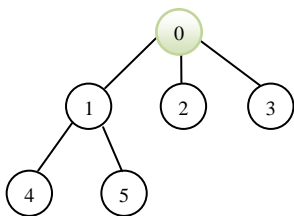


图 8.3 一个无向图 G

答：无向图 G 的所有的深度优先遍历序列如下：

```

0 1 4 5 2 3
0 1 5 4 2 3
0 1 4 5 3 2
0 1 5 4 3 2
0 2 1 4 5 3
0 2 1 5 4 3
0 2 3 1 4 5
0 2 3 1 5 4
0 3 1 4 5 2
0 3 1 5 4 2
0 3 2 1 4 5
0 3 2 1 5 4

```

无向图 G 所有的广度优先遍历序列如下：

```

0 1 2 3 4 5

```

0 1 2 3 5 4
 0 1 3 2 4 5
 0 1 3 2 5 4
 0 2 1 3 4 5
 0 2 1 3 5 4
 0 2 3 1 4 5
 0 2 3 1 5 4
 0 3 1 2 4 5
 0 3 1 2 5 4
 0 3 2 1 4 5
 0 3 2 1 5 4

6. 对于如图 8.4 所示的带权无向图, 给出利用 Prim 算法(从顶点 0 开始构造)和 Kruskal 算法构造出的最小生成树的结果, 要求结果按构造边的顺序列出。

答: 利用普里姆算法从顶点 0 出发构造的最小生成树为: $\{(0, 1), (0, 3), (1, 2), (2, 5), (5, 4)\}$ 。利用克鲁斯卡尔算法构造出的最小生成树为: $\{(0, 1), (0, 3), (1, 2), (5, 4), (2, 5)\}$ 。

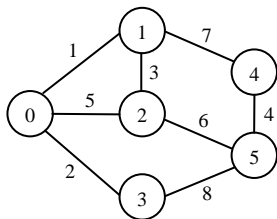


图 8.4 一个带权无向图

7. 对于一个顶点个数大于 4 的带权无向图, 回答以下问题:

(1) 该图的最小生成树一定是唯一的吗? 如何所有边的权都不相同, 那么其最小生成树一定是唯一的吗?

(2) 如果该图的最小生成树不是唯一的, 那么调用 Prim 算法和 Kruskal 算法构造出的最小生成树一定相同吗?

(3) 如果图中有且仅有两条权最小的边, 它们一定出现在该图的所有最小生成树中吗? 简要说明回答的理由。

(4) 如果图中有且仅有 3 条权最小的边, 它们一定出现在该图的所有最小生成树中吗? 简要说明回答的理由。

答: (1) 该图的最小生成树不一定是唯一的。如何所有边的权都不相同, 那么其最小生成树一定是唯一的。

(2) 若该图的最小生成树不是唯一的, 那么调用 Prim 算法和 Kruskal 算法构造出的最小生成树不一定相同。

(3) 如果图中有且仅有两条权最小的边, 它们一定会出现在该图的所有最小生成树中。因为在采用 Kruskal 算法构造最小生成树时, 首先选择这两条权最小的边加入, 不会出现回路(严格的证明可以采用反证法)。

(4) 如果图中有且仅有 3 条权最小的边, 它们不一定出现在该图的所有最小生成树

中。因为在采用Kruskal算法构造最小生成树时，选择这3条权最小的边加入时，有可能出现回路。例如，如图8.5所示的带权无向图，有3条边的权均为1，它们一定不会同时都出现在其任何最小生成树中。

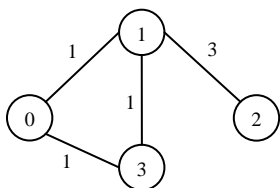


图 8.5 一个带权无向图

8. 对于如图8.6所示的带权有向图，采用Dijkstra算法求出从顶点0到其他各顶点的最短路径及其长度，要求给出求解过程。

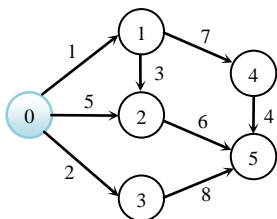


图 8.6 一个带权有向图 G

答：采用 Dijkstra 算法求从顶点 0 到其他各顶点的最短路径及其长度的过程如下：

(1) $S=\{0\}$, $dist[0..5]=\{0, \underline{1}, \underline{5}, \underline{2}, \infty, \infty\}$, $path[0..5]=\{0, 0, 0, 0, -1, -1\}$ 。选取最短路径长度的顶点1。

(2) $S=\{0, 1\}$, 调整顶点1到顶点2、4的最短路径长度, $dist[0..5]=\{0, 1, \underline{4}, \underline{2}, \underline{8}, \infty\}$, $path[0..5]=\{0, 0, 1, 0, 1, -1\}$ 。选取最短路径长度的顶点3。

(3) $S=\{0, 1, 3\}$, 调整顶点3到顶点5的最短路径长度, $dist[0..5]=\{0, 1, \underline{4}, \underline{2}, \underline{8}, \underline{10}\}$, $path[0..5]=\{0, 0, 1, 0, 1, 3\}$ 。选取最短路径长度的顶点2。

(4) $S=\{0, 1, 3, 2\}$, 调整顶点2到顶点5的最短路径长度, $dist[0..5]=\{0, 1, 4, 2, \underline{8}, \underline{10}\}$, $path[0..5]=\{0, 0, 1, 0, 1, 3\}$ 。选取最短路径长度的顶点4。

(5) $S=\{0, 1, 3, 2, 4\}$, 调整顶点4到顶点5的最短路径长度, $dist[0..5]=\{0, 1, 4, 2, 8, \underline{10}\}$, $path[0..5]=\{0, 0, 1, 0, 1, 3\}$ 。选取最短路径长度的顶点5。

(6) $S=\{0, 1, 3, 2, 4, 5\}$, 顶点5没有出边, $dist[0..5]=\{0, 1, 4, 2, 8, 10\}$, $path[0..5]=\{0, 0, 1, 0, 1, 3\}$ 。

最终结果如下：

从 0 到 1 的最短路径长度为:1, 路径为:0, 1

从 0 到 2 的最短路径长度为:4, 路径为:0, 1, 2

从 0 到 3 的最短路径长度为:2, 路径为:0, 3

从 0 到 4 的最短路径长度为:8, 路径为:0, 1, 4

从 0 到 5 的最短路径长度为:10, 路径为:0, 3, 5

9. 对于一个带权连通图,可以采用 Prim 算法构造出从某个顶点 v 出发的最小生成树,问该最小生成树是否一定包含从顶点 v 到其他所有顶点的最短路径。如果回答是,请予以证明;如果回答不是,请给出反例。

答:不一定。例如,对于如图8.7(a)所示带权连通图,从顶点0出发的最小生成树如图8.7(b)所示,而从顶点0到顶点2的最短路径为 $0 \rightarrow 2$,而不是最小生成树中的 $0 \rightarrow 1 \rightarrow 2$ 。

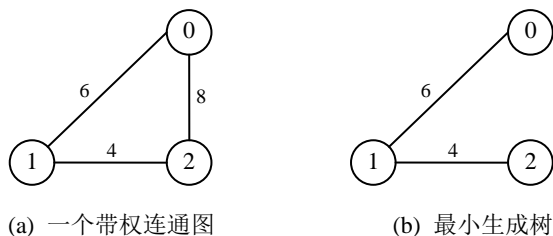


图 8.7 一个带权连通图将其最小生成树

10. 若只求带权有向图 G 中从顶点 i 到顶点 j 的最短路径,如何修改Dijkstra算法来实现这一功能?

答:修改Dijkstra算法为:从顶点 i 开始(以顶点 i 为源点),按Dijkstra算法思路不断地扩展顶点集 S ,当扩展到顶点 j 时,算法结束,通过path回推出从顶点 i 到顶点 j 的最短路径。

11. Dijkstra 算法用于求单源最短路径,为了求一个图中所有顶点之间的最短路径,可以以每个顶点作为源点调用 Dijkstra 算法, Floyd 算法和这种算法相比,有什么优势?

答:对于有 n 个顶点的图,求所有顶点之间的最短路径,若调用Dijkstra算法 n 次,其时间复杂度为 $O(n^3)$ 。Floyd算法的时间复杂度也是 $O(n^3)$ 。但Floyd算法更快,这是因为前者每次调用Dijkstra算法时都是独立执行的,路径比较中得到的信息没有共享,而Floyd算法中每考虑一个顶点时所得到的路径比较信息保存在 A 数组中,会用于下次路径比较,从而提高整体查找最短路径的效率。

12. 回答以下有关拓扑排序的问题:

(1) 给出如图8.8所示有向图的所有不同的拓扑序列。

(2) 什么样的有向图的拓扑序列是唯一的?

(3) 现要对一个有向图的所有顶点重新编号,使所有表示边的非0元素集中到邻接矩阵数组的上三角部分。根据什么顺序对顶点进行编号可以实现这个功能?

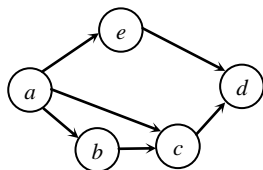


图 8.8 一个有向图

答: (1) 该有向图的所有不同的拓扑序列有: $aebcd$ 、 $abced$ 、 $abecd$ 。

(2) 这样的有向图的拓扑序列是唯一的: 图中只有一个入度为0的顶点, 在拓扑排序中每次输出一个顶点后都只有一个入度为0的顶点。

(3) 首先该对有向图进行拓扑排序, 把所有顶点排在一个拓扑序列中。然后按该序列对所有顶点重新编号, 使得每条有向边的起点编号小于终点编号, 就可以把所有边集中到邻接矩阵数组的上三角部分。

13. 已知有 6 个顶点 (顶点编号为 0~5) 的带权有向图 G , 其邻接矩阵数组 A 为上三角矩阵, 按行为主序 (行优先) 保存在如下的一维数组中:

4	6	∞	∞	∞	5	∞	∞	∞	4	3	∞	∞	3	3
---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---

要求:

- (1) 写出图 G 的邻接矩阵数组 A 。
- (2) 画出带权有向图 G 。
- (3) 求图 G 的关键路径, 并计算该关键路径的长度。

答: (1) 图 G 的邻接矩阵数组 A 如图 8.9 所示。

(2) 有向带权图 G 如图 8.10 所示。

(3) 图 8.11 中粗线所标识的 4 个活动组成图 G 的关键路径。

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 4 & 6 & \infty & \infty & \infty \\ \infty & 0 & 5 & \infty & \infty & \infty \\ \infty & \infty & 0 & 4 & 3 & \infty \\ \infty & \infty & \infty & 0 & \infty & 3 \\ \infty & \infty & \infty & \infty & 0 & 3 \\ \infty & \infty & \infty & \infty & \infty & 0 \end{bmatrix}$$

图 8.9 邻接矩阵 A

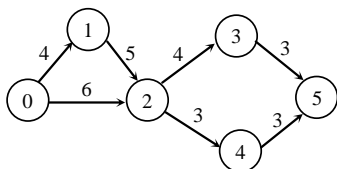


图 8.10 图 G

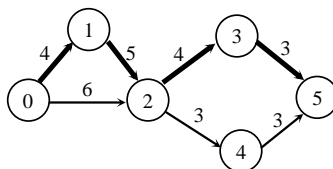


图 8.11 图 G 中的关键路径

14. 假设不带权有向图采用邻接矩阵 g 存储, 设计实现以下功能的算法:

- (1) 求出图中每个顶点的入度。
- (2) 求出图中每个顶点的出度。
- (3) 求出图中出度为 0 的顶点数。

解: 利用邻接矩阵的特点和相关概念得到如下算法:

```
void InDsl(MatGraph g)           //求出图 G 中每个顶点的入度
{
    int i, j, n;
    printf("各项点入度:\n");
    for (j=0; j<g.n; j++)
    {
        n=0;
        for (i=0; i<g.n; i++)
            if (g.edges[i][j]!=0)
```

```

        n++;           //n 累计入度数
    printf("    顶点%d:%d\n", j, n);
}
}

void OutDs1(MatGraph g)           //求出图 G 中每个顶点的出度
{
    int i, j, n;
    printf("各顶点出度:\n");
    for (i=0; i<g.n; i++)
    {
        n=0;
        for (j=0; j<g.n; j++)
            if (g.edges[i][j]!=0)
                n++;           //n 累计出度数
        printf("    顶点%d:%d\n", i, n);
    }
}

void ZeroOutDs1(MatGraph g)       //求出图 G 中出度为 0 的顶点个数
{
    int i, j, n;
    printf("出度为 0 的顶点:");
    for (i=0; i<g.n; i++)
    {
        n=0;
        for (j=0; j<g.n; j++)
            if (g.edges[i][j]!=0) //存在一条出边
                n++;
        if (n==0)
            printf("%2d\n", i);
    }
    printf("\n");
}
}

```

15. 假设不带权有向图采用邻接表 G 存储, 设计实现以下功能的算法:

- (1) 求出图中每个顶点的入度。
- (2) 求出图中每个顶点的出度。
- (3) 求出图中出度为 0 的顶点数。

解: 利用邻接表的特点和相关概念得到如下算法:

```

void InDs2(AdjGraph *G)           //求出图 G 中每个顶点的入度
{
    ArcNode *p;
    int A[MAXV], i;                //A 存放各顶点的入度
    for (i=0; i<G->n; i++)         //A 中元素置初值 0
        A[i]=0;
    for (i=0; i<G->n; i++)         //扫描所有头结点
    {
        p=G->adjlist[i].firstarc;
        while (p!=NULL)           //扫描边结点
        {
            A[p->adjvex]++;        //表示 i 到 p->adjvex 顶点有一条边
            p=p->nextarc;
        }
    }
    printf("各顶点入度:\n");       //输出各顶点的入度
    for (i=0; i<G->n; i++)
        printf("    顶点%d:%d\n", i, A[i]);
}

```

```

}
void OutDs2(AdjGraph *G)           //求出图 G 中每个顶点的出度
{
    int i, n;
    ArcNode *p;
    printf("各顶点出度:\n");
    for (i=0; i<G->n; i++)          //扫描所有头结点
    {
        n=0;
        p=G->adjlist[i].firstarc;
        while (p!=NULL)             //扫描边结点
        {
            n++;                     //累计出边的数
            p=p->nextarc;
        }
        printf("  顶点%d:%d\n", i, n);
    }
}

void ZeroOutDs2(AdjGraph *G)       //求出图 G 中出度为 0 的顶点数
{
    int i, n;
    ArcNode *p;
    printf("出度为 0 的顶点:");
    for (i=0; i<G->n; i++)          //扫描所有头结点
    {
        p=G->adjlist[i].firstarc;
        n=0;
        while (p!=NULL)             //扫描边结点
        {
            n++;                     //累计出边的数
            p=p->nextarc;
        }
        if (n==0)                   //输出出边数为 0 的顶点编号
            printf("%2d", i);
    }
    printf("\n");
}

```

16. 假设一个连通图采用邻接表作为存储结构，试设计一个算法，判断其中是否存在经过顶点 v 的回路。

解：从顶点 v 出发进行深度优先遍历，用 d 记录走过的路径长度，对每个访问的顶点设置标记为 1。若当前访问顶点 u ，表示 $v \Rightarrow u$ 存在一条路径，如果顶点 u 的邻接点 w 等于 v 并且 $d > 1$ ，表示顶点 u 到 v 有一条边，即构成经过顶点 v 的回路，如图 8.12 所示。Cycle 算法中 *has* 是布尔值，初始调用时置为 *false*，执行后若为 *true* 表示存在经过顶点 v 的回路，否则表示没有相应的回路。

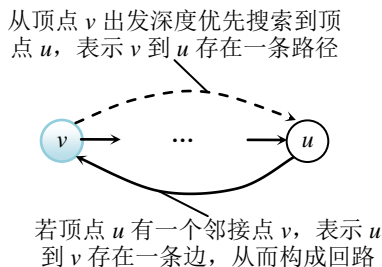


图 8.12 图中存在回路的示意图

对应的算法如下:

```
int visited[MAXV];           //全局变量数组
void Cycle(AdjGraph *G, int u, int v, int d, bool &has)
{   //调用时 has 置初值 false, d 为-1
    ArcNode *p;   int w;
    visited[u]=1; d++;           //置已访问标记
    p=G->adjlist[u].firstarc;    //p 指向顶点 u 的第一个邻接点
    while (p!=NULL)
    {   w=p->adjvex;
        if (visited[w]==0)       //若顶点 w 未访问, 递归访问它
            Cycle(G, w, v, d, has); //从顶点 w 出发搜索
        else if (w==v && d>1)    //u 到 v 存在一条边且回路长度大于 1
        {   has=true;
            return;
        }
        p=p->nextarc;           //找下一个邻接点
    }
}

bool hasCycle(AdjGraph *G, int v) //判断连通图 G 中是否有经过顶点 v 的回路
{   bool has=false;
    Cycle(G, v, v, -1, has);      //从顶点 v 出发搜索
    return has;
}
```

17. 假设图 G 采用邻接表存储, 试设计一个算法, 判断无向图 G 是否是一棵树。若是树, 返回真; 否则返回假。

解: 一个无向图 G 是一棵树的条件是: G 必须是无回路的连通图或者是有 $n-1$ 条边的连通图。这里采用后者作为判断条件, 通过深度优先遍历图 G , 并求出遍历过的顶点数 vn 和边数 en , 若 $vn==G->n$ 成立 (表示为连通图) 且 $en==2(G->n-1)$ (遍历边数为 $2(G->n-1)$) 成立, 则 G 为一棵树。对应的算法如下:

```
void DFS2(AdjGraph *G, int v, int &vn, int &en)
{   //深度优先遍历图 G, 并求出遍历过的顶点数 vn 和边数 en
    ArcNode *p;
    visited[v]=1; vn++;           //遍历过的顶点数增 1
    p=G->adjlist[v].firstarc;
    while (p!=NULL)
    {   en++;                     //遍历过的边数增 1
        if (visited[p->adjvex]==0)
            DFS2(G, p->adjvex, vn, en);
        p=p->nextarc;
    }
}

int IsTree(AdjGraph *G)          //判断无向图 G 是否是一棵树
{   int vn=0, en=0, i;
    for (i=0; i<G->n; i++)
        visited[i]=0;
    DFS2(G, 1, vn, en);
}
```

```

if (vn==G->n && en==2*(G->n-1))
    return 1;           //遍历顶点为 G->n 个, 遍历边数为 2(G->n-1), 则为树
else
    return 0;
}

```

18. 设有 5 地 (0~4) 之间架设有 6 座桥 (A~F), 如图 8.13 所示, 设计一个算法, 从某一地出发, 经过每座桥恰巧一次, 最后仍回到原地。

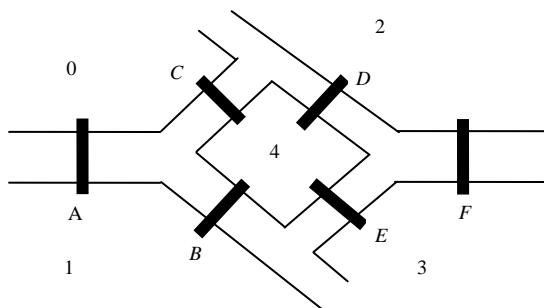


图 8.13 实地图

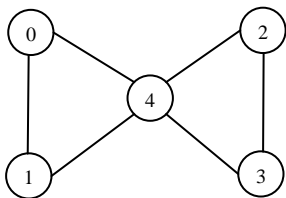


图 8.14 一个无向图 G

解: 该实地图对应的一个无向图 G 如图 8.14 所示, 本题变为从指定点 k 出发找经过所有 6 条边回到 k 顶点的路径, 由于所有顶点的度均为偶数, 可以找到这样的路径。对应的算法如下:

```

int vedge[MAXV][MAXV];           //边访问数组, vedge[i][j]表示(i, j)边是否访问过
void Traversal(AdjGraph *G, int u, int v, int k, int path[], int d)
//d 是到当前为止已走过的路径长度, 调用时初值为-1
{
    int w, i;
    ArcNode *p;
    d++; path[d]=v;                // (u, v) 加入到 path 中
    vedge[u][v]=vedge[v][u]=1;    // (u, v) 边已访问
    p=G->adjlist[v].firstarc;      // p 指向顶点 v 的第一条边
    while (p!=NULL)
    {
        w=p->adjvex;              // (v, w) 有一条边
        if (w==k && d==G->e-1)    // 找到一个回路, 输出之
        {
            printf(" %d->", k);
            for (i=0; i<=d; i++)
                printf("%d->", path[i]);
            printf("%d\n", w);
        }
        if (vedge[v][w]==0)        // (v, w) 未访问过, 则递归访问之

```

```

        Traversal(G, v, w, k, path, d);
        p=p->nextarc;          //找 v 的下一条边
    }
    vedge[u][v]=vedge[v][u]=0;    //恢复环境: 使该边点可重新使用
}
void FindCPath(AdjGraph *G, int k)    //输出经过顶点 k 和所有边的全部回路
{
    int path[MAXV];
    int i, j, v;
    ArcNode *p;
    for (i=0; i<G->n; i++)          //vedge 数组置初值
        for (j=0; j<G->n; j++)
            if (i==j) vedge[i][j]=1;
            else vedge[i][j]=0;
    printf("经过顶点%d 的走过所有边的回路:\n", k);
    p=G->adjlist[k].firstarc;
    while (p!=NULL)
    {
        v=p->adjvex;
        Traversal(G, k, v, k, path, -1);
        p=p->nextarc;
    }
}

```

设计如下主函数:

```

int main()
{
    int v=4;
    AdjGraph *G;
    int n=5, e=6;
    int A[MAXV][MAXV]={ {0, 1, 0, 0, 1}, {1, 0, 0, 0, 1},
                        {0, 0, 0, 1, 1}, {0, 0, 1, 0, 1}, {1, 1, 1, 1, 0} };
    CreateAdj(G, A, n, e);
    printf("图 G 的邻接表:\n"); DispAdj(G); //输出邻接表
    FindCPath(G, v);
    printf("\n");
    DestroyAdj(G);
    return 1;
}

```

程序执行结果如下:

图 G 的邻接表:

```

0:  1[1]→  4[1]→∧
1:  0[1]→  4[1]→∧
2:  3[1]→  4[1]→∧
3:  2[1]→  4[1]→∧
4:  0[1]→  1[1]→  2[1]→  3[1]→∧

```

经过顶点 4 的走过所有边的回路:

```

4→0→1→4→2→3→4
4→0→1→4→3→2→4
4→1→0→4→2→3→4
4→1→0→4→3→2→4
4→2→3→4→0→1→4

```

4→2→3→4→1→0→4
 4→3→2→4→0→1→4
 4→3→2→4→1→0→4

19. 设不带权无向图 G 采用邻接表表示, 设计一个算法求源点 i 到其余各顶点的最短路径。

解:利用广度优先遍历的思想, 求 i 和 j 两顶点间的最短路径转化为求从 i 到 j 的层数, 为此设计一个 $level[]$ 数组记录每个顶点的层次。对应的算法如下:

```
void ShortPath(AdjGraph *G, int i)
{
    int qu[MAXV], level[MAXV];
    int front=0, rear=0, k, lev;           //lev 保存从 i 到访问顶点的层数
    ArcNode *p;
    visited[i]=1;
    rear++; qu[rear]=i; level[rear]=0;     //顶点 i 已访问, 将其进队
    while (front!=rear)                   //队非空则执行
    {
        front=(front+1)% MAXV;
        k=qu[front];                     //出队
        lev=level[front];
        if (k!=i)
            printf("  顶点%d 到顶点%d 的最短距离是:%d\n", i, k, lev);
        p=G->adjlist[k].firstarc;        //取 k 的边表头指针
        while (p!=NULL)                  //依次搜索邻接点
        {
            if (visited[p->adjvex]==0)    //若未访问过
            {
                visited[p->adjvex]=1;
                rear=(rear+1)% MAXV;
                qu[rear]=p->adjvex;       //访问过的邻接点进队
                level[rear]=lev+1;
            }
            p=p->nextarc;                 //找顶点 i 的下一邻接点
        }
    }
}
```

设计如下主函数:

```
int main()
{
    AdjGraph *G;
    int n=5, e=8;
    int A[MAXV][MAXV]={ {0, 1, 0, 1, 1}, {1, 0, 1, 1, 0},
        {0, 1, 0, 1, 1}, {1, 1, 1, 0, 1}, {1, 0, 1, 1, 0} };
    CreateAdj(G, A, n, e);               //创建《教程》图 8.1(a)的邻接表
    printf("图 G 的邻接表:\n"); DispAdj(G); //输出邻接表
    for (int i=0; i<n; i++)
        visited[i]=0;
    printf("顶点 1 到其他各顶点的最短距离如下:\n");
    ShortPath(G, 1);
    return 1;
}
```

程序的执行结果如下:

图 G 的邻接表:

```
0:  1[1]→ 3[1]→ 4[1]→∧
1:  0[1]→ 2[1]→ 3[1]→∧
2:  1[1]→ 3[1]→ 4[1]→∧
3:  0[1]→ 1[1]→ 2[1]→ 4[1]→∧
4:  0[1]→ 2[1]→ 3[1]→∧
```

顶点 1 到其他各顶点的最短距离如下:

顶点 1 到顶点 0 的最短距离是:1

顶点 1 到顶点 2 的最短距离是:1

顶点 1 到顶点 3 的最短距离是:1

顶点 1 到顶点 4 的最短距离是:2

20. 对于一个带权有向图, 设计一个算法输出从顶点 i 到顶点 j 的所有路径及其路径长度。调用该算法求出《教程》图 8.35 中顶点 0 到顶点 3 的所有路径及其长度。

解: 采用回溯的深度优先遍历方法。增加一个形参 *length* 表示路径长度, 其初始值为 0。当从顶点 u 出发, 设置 $visited[u]=1$, 当找到一个没有访问过的邻接点 w , 就从 w 出发递归查找, 其路径长度 *length* 增加 $\langle u, w \rangle$ 边的权值。当找到终点 v , 就输出一条路径。通过设置 $visited[u]=0$ 回溯查找所有的路径。对应的算法如下:

```
int visited[MAXV];
void findpath(AdjGraph *G, int u, int v, int path[], int d, int length)
{    //d 表示 path 中顶点个数, 初始为 0; length 表示路径长度, 初始为 0
    int w, i;
    ArcNode *p;
    path[d]=u; d++;                //顶点 u 加入到路径中, d 增 1
    visited[u]=1;                  //置已访问标记
    if (u==v && d>0)               //找到一条路径则输出
    {    printf("  路径长度:%d, 路径:", length);
        for (i=0; i<d; i++)
            printf("%2d", path[i]);
        printf("\n");
    }
    p=G->adjlist[u].firstarc;      //p 指向顶点 u 的第一个邻接点
    while (p!=NULL)
    {    w=p->adjvex;               //w 为顶点 u 的邻接点
        if (visited[w]==0)         //若 w 顶点未访问, 递归访问它
            findpath(G, w, v, path, d, p->weight+length);
        p=p->nextarc;             //p 指向顶点 u 的下一个邻接点
    }
    visited[u]=0;                  //恢复环境, 使该顶点可重新使用
}
```

设计如下主函数求《教程》图 8.35 中顶点 0 到顶点 3 的所有路径及其长度:

```
int main()
{    AdjGraph *G;
    int A[MAXV][MAXV]={
        {0, 4, 6, 6, INF, INF, INF}, {INF, 0, 1, INF, 7, INF, INF},
        {INF, INF, 0, INF, 6, 4, INF}, {INF, INF, 2, 0, INF, 5, INF},
        {INF, INF, INF, INF, 0, INF, 6}, {INF, INF, INF, INF, 1, 0, 8},
        {INF, INF, INF, INF, INF, INF, 0}};
```

```
int n=7, e=12;
CreateAdj(G, A, n, e);           //创建《教程》中图 8.35 的邻接表
printf("图 G 的邻接表:\n");
DispAdj(G);                     //输出邻接表
int u=0, v=5;
int path[MAXV];
printf("从%d->%d 的所有路径:\n", u, v);
findpath(G, u, v, path, 0, 0);
DestroyAdj(G);
return 1;
}
```

上述程序执行结果如下:

图 G 的邻接表:

```
0: 1[4] → 2[6] → 3[6] → ^
1: 2[1] → 4[7] → ^
2: 4[6] → 5[4] → ^
3: 2[2] → 5[5] → ^
4: 6[6] → ^
5: 4[1] → 6[8] → ^
6: ^
```

从 0→5 的所有路径:

```
路径长度:9, 路径: 0 1 2 5
路径长度:10, 路径:0 2 5
路径长度:12, 路径:0 3 2 5
路径长度:11, 路径:0 3 5
```