

# Jízdní řády hromadné dopravy

Lukáš Riedel, 2019

Matematicko-fyzikální fakulta, Univerzita Karlova

#### Úvod

Systém aplikací zahrnuje serverovou, počítačovou a mobilní aplikaci.

Klientské aplikace poskytují uživateli možnost vyhledávat spojení v jízdních řádech, odjezdy ze stanice a informace o lince. Dále je možné zobrazit si mapu dopravní sítě, informace o výlukách či mimořádnosti v dopravě. Nalezené výsledky je možné si uložit mezi oblíbené položky.

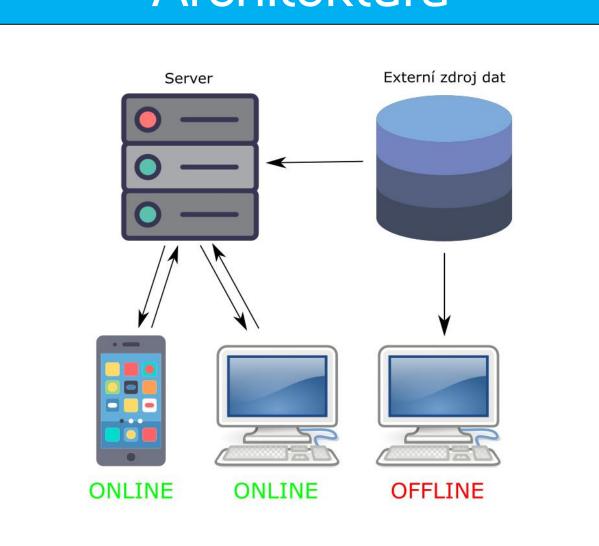
Serverová aplikace obstarává samotné vyhledávání, řešení využívá inovativní RAPTOR algoritmus, který pracuje v lineární časové složitosti.

Počítačová aplikace podporuje možnost offline módu. Aplikace běžící v tomto módu ke své činnosti nepotřebuje server.

Existující řešení se omezují na jednu konkrétní oblast, což může uživatele limitovat.

Prezentovaný systém je plně **přizpůsobitelný**. Dokáže zpracovat libovolná data v GTFS formátu, popřípadě spojit více datových sad a vytvořit tak vyhledávač pro libovolně velkou oblast, potažmo i celý svět.

#### Architektura



#### Ostatní

- Aplikace běží nad platformou .NET.
- Jádro je psáno v nativním kódu za využití C++/CLI.
- Klientské aplikace jsou lokalizované, lokalizační soubory se dodávají zvnějšku.
- Mobilní aplikace je psána multiplatformně.
- Způsob **zobrazování výsledků** lze modifikovat pomocí externích XSLT, CSS a JavaScript skriptů.

## Zpracování dat

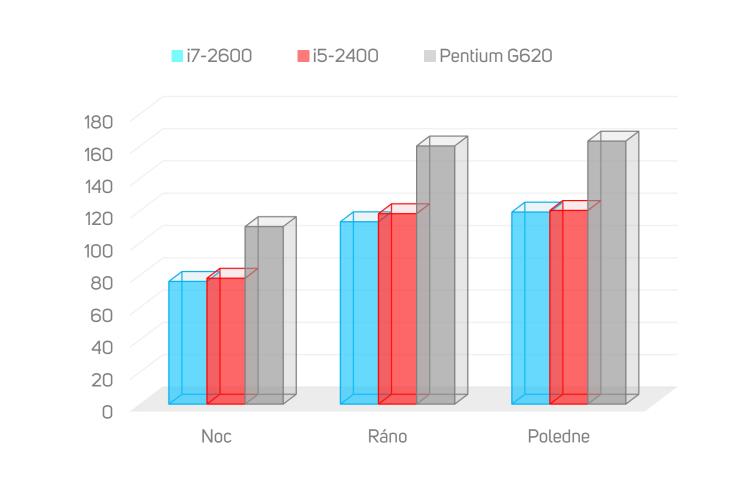
- Zpracování dat spočívá ve stažení dat z externího zdroje a vytvoření dat ve formátech TFD a TFB.
- Na serveru jsou implementovány automatické aktualizace, aby bylo možné provozovat server 24/7.
- Klientská data jsou nutná pro základní funkcionalitu.
- Modul pro zpracování dat lze snadno rozšířit o parsování jiného formátu.

#### Oblíbené položky

- Přidání oblíbené položky je ekvivalentní hledání dané položky dle maximálního času příjezdu.
- Po přijetí odpovědi ze serveru se položka serializuje do XML formátu a **uloží se** na disk.
- Vyhledávání oblíbené položky se uskutečňuje offline nad daným XML souborem, odpověď na uživatelův požadavek se nalezne pomocí dotazovacího jazyku.

## Výsledky

Implementovaný algoritmus nalezne spojení v rozmezí 10-100 ms, v závislosti na denní době a parametrech nalezeného spojení. Dijkstrův algoritmus může být až několikanásobně pomalejší.



Graf udává čas (v milisekundách) potřebný k nalezení spojení mezi stanicemi Horčičkova a Letiště v závislosti na denní době a výkonu procesoru.

## Algoritmus na vyhledávání spojení

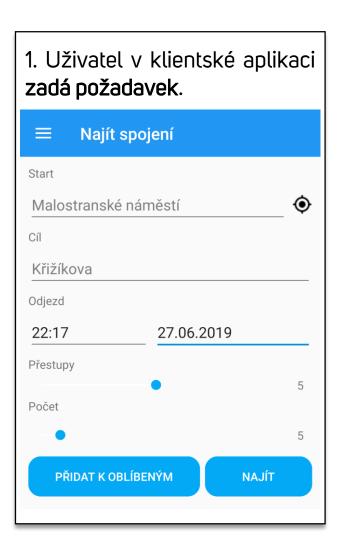
```
Algoritmus 1 RAPTOR
     Vstup: výchozí a cílová zastávka s_s, s_t \in \mathcal{S}, čas odjezdu \tau \in \Pi a maximální
počet přestupů n \in \mathbb{N}_0
     Výstup: nejlepší možný příjezdový čas do s_t uložený v \tau^*(s_t), zrekonstruo-
vané spojení z s_s do s_t
 1: for all i do
                                                                                                                       for all (r,s) \in Q do
                                                                                                                                                                                             ▷ Druhá fáze kola.
        \tau_i(\underline{\hspace{0.1cm}}) \leftarrow \infty
                                                                                                                           (t,r) \leftarrow \bot
                                                                                                                                                                                        ▶ Aktuální jízda linky.
                                                                                                              16:
 3: \tau^*() \leftarrow \infty
                                                                                                                           for all zastávka s_i \in s, \ldots, s_{|r|} (části) trasy linky r do
                                                                                                              17:
 4: \tau_0(s_s) \leftarrow \tau
                                                                                                                                if (t,r) \neq \bot \land \tau_{arr}(t,s_i) < \min\{\tau^*(s_i),\tau^*(s_t)\} then
                                                                                                                                    \tau_k(s_i) \leftarrow \tau_{arr}(t,s_i)
                                                                                                              19:
 5: Označ s_s
  6: for k \leftarrow 1, ..., n + 1 do

⊳ Jedna iterace cyklu je jedno kolo.

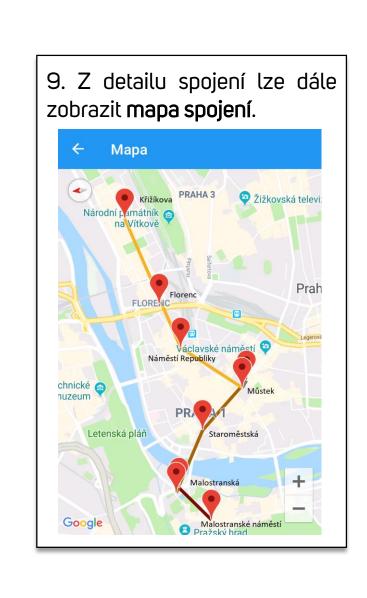
                                                                                                                                    \tau^*(s_i) \leftarrow \tau_{arr}(t,s_i)
                                                                                                                                    Označ s_i
         Q = \emptyset
                                                                                                              21:
         for all označená zastávka s do
                                                                                ▷ První fáze kola.
                                                                                                                                if (t,r) = \bot \lor \tau_{k-1}(s_i) \le \tau_{dep}(t,s_i) then
             for all linka r obsahující zastávku s do
                                                                                                                                    (t,r) \leftarrow et(r,s_i,\tau_{k-1}(s_i))
                  if (r,s') \in Q pro nějakou zastávku s' then
                                                                                                                       for all označená zastávka s do
                                                                                                                                                                                               ▷ Třetí fáze kola.
                      Nahraď (r,s') dvojicí (r,s) v Q, pokud s předchází s' v lince r
11:
                                                                                                                            for all definovaný přestup \mathcal{F}(s,s') do
12:
                  else
                                                                                                                                \tau_k(s') \leftarrow \min\{\tau_k(s'), \tau_k(s) + \mathcal{F}(s,s')\}
                       Přidej (r,s) do Q
13:
                                                                                                                                Označ s'
                                                                                                              27:
             Odznač s
14:
                                                                                                                       if žádná zastávka není označená then return
```

## Zpracování požadavku na vyhledání spojení



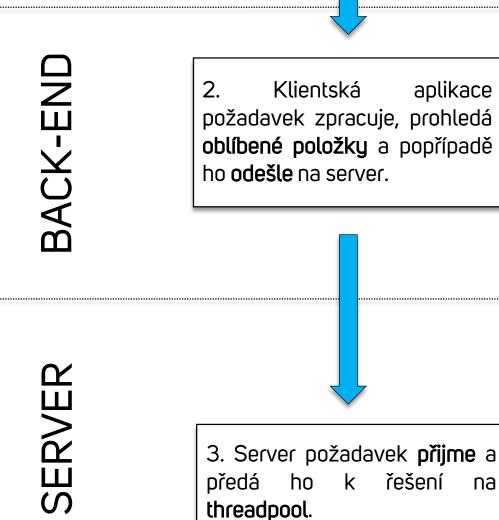


aplikace

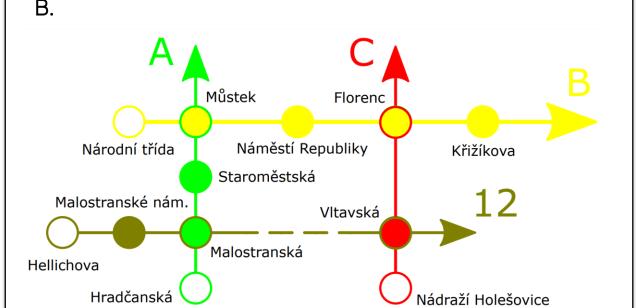




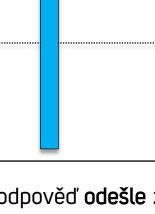




4. Algoritmus na vyhledávání spojení pracuje v kolech. V prvním kole se zpracuje trasa linky 12. Ve druhém kole se zpracuje trasa linek A a C. Ve třetí kole se zpracuje trasa linky



6. Klientská aplikace odpověď přijme. Pokud se jednalo o aktualizaci oblíbené položky, pak ji **uloží** na disk.



5. Server odpověď odešle zpět klientovi v rámci téhož spojení.