## 考研量子力学速查手册

## QUICK REF FOR QUANTUM MECHANICS

## Mingyu Zhu

2024年11月26日

# 目录7

1	一维问题	3		
	1.1 无限深方势阱	3		
	1.2 谐振子: 坐标表象	3		
	1.3 谐振子: Fock 表象	4		
2	算符对易关系	5		
	2.1 基本思路	5		
	2.2 坐标、动量与角动量的对易子	6		
	2.3 "幂次"公式	6		
3	时间演化			
4	全同粒子			
5	中心力场中的氢原子			
6	Landau 能级			

目录 2

7	自旋-1/2 体系			
	7.1	Pauli 表象	12	
	7.2	双自旋-1/2 粒子	12	
8	角动量			
	8.1	升降算符	14	
	8.2	角动量的耦合	14	
9	定态	<b>治</b>	16	



1 一维问题 3

## 1 一维问题

#### 1.1 无限深方势阱

我们设无限深方势阱位于 0 < x < a,势阱中 V = 0,由驻波条件给出势阱中的波函数

$$\psi_n(x) = \sqrt{\frac{2}{a}} \sin k_n x, \quad k_n = \frac{n\pi}{a}, \tag{1.1}$$

对应的能量为

$$E_n = \frac{\hbar^2 k_n^2}{2m} = \frac{\hbar^2 \pi^2 n^2}{2ma^2}.$$
 (1.2)

注意:记忆能级不靠背诵,利用  $p=\hbar k$  及  $E=p^2/2m$  即可定出能级.

在求解如  $x, p, x^2, p^2, H$  等物理量的平均值时,注意:

- 不少情况下, 利用波函数的对称性及不同能级波函数的正交性可简化问题.
- 对于不变的势阱,p,H 是守恒量,因此其平均值不随时间变化.
- 熟记二倍角公式:

$$\sin 2\alpha = 2\sin \alpha \cos \alpha,$$

$$\cos 2\alpha = \cos^2 \alpha - \sin^2 \alpha = 2\cos^2 \alpha - 1 = 1 - 2\sin^2 \alpha.$$
(1.3)

• 熟记积化和差公式:

$$2\cos\alpha\cos\beta = \cos(\alpha - \beta) + \cos(\alpha + \beta),$$
  

$$2\sin\alpha\sin\beta = \cos(\alpha - \beta) - \cos(\alpha + \beta),$$
  

$$2\sin\alpha\cos\beta = \sin(\alpha + \beta) + \sin(\alpha - \beta).$$
(1.4)

#### 1.2 谐振子: 坐标表象

一维谐振子势为

$$V(x) = \frac{1}{2}m\omega^2 x^2. \tag{1.5}$$

置.

$$\alpha = \sqrt{\frac{m\omega}{\hbar}},\tag{1.6}$$

1 一维问题 4

解得谐振子的波函数为

$$\psi(x) = \sqrt{\frac{\alpha}{\sqrt{\pi}2^n n!}} H_n(\alpha x) e^{-\alpha^2 x^2/2},\tag{1.7}$$

其中 $H_n$ 为n阶 Hermite 函数.

能级为

$$E_n = (n + \frac{1}{2})\hbar\omega. \tag{1.8}$$

#### 谐振子: Fock 表象 1.3

引入无量纲算符

$$Q := \sqrt{\frac{m\omega}{\hbar}}x, \quad P := \sqrt{\frac{1}{m\hbar\omega}}p, \tag{1.9}$$

其对易子 [Q,P]=i,进一步定义算符

$$a := \frac{1}{\sqrt{2}}(Q + iP), \quad a^{\dagger} := \frac{1}{\sqrt{2}}(Q - iP),$$
 (1.10)

其对易子  $[a,a^{\dagger}]=1$ ,可得

$$H = (a^{\dagger}a + \frac{1}{2})\hbar\omega. \tag{1.11}$$

$$a^{\dagger}a \mid n \rangle = n \mid n \rangle \tag{1.12}$$

由

$$a^{\dagger}a\left|n\right\rangle = n\left|n\right\rangle \tag{1.12}$$

可见 a†a 为谐振子的能级算符.

a 和  $a^{\dagger}$  分别对应谐振子的**降算符**与**升算符**. 由对易子  $[a,a^{\dagger}]=1$  及 Hamiltonian H 的表达式可知:

$$Ha|n\rangle = (E_n - \hbar\omega)a|n\rangle, \quad Ha^{\dagger}|n\rangle = (E_n + \hbar\omega)a^{\dagger}|n\rangle,$$
 (1.13)

a 并非保留内积的幺正算符. 通过归一条件  $\langle n|n\rangle = \langle n-1|n-1\rangle = 1$  可得

$$a|n\rangle = \sqrt{n}|n-1\rangle. \tag{1.14}$$

同理有

$$a^{\dagger} |n\rangle = \sqrt{n+1} |n+1\rangle. \tag{1.15}$$

2 算符对易关系 5

## 2 算符对易关系

#### 2.1 基本思路

#### 基本对易关系

$$[x, p] = i\hbar. \tag{2.1}$$

#### 常用规则

- 交换取负: [A,B] = -[B,A];
- "加法分配律":  $[\alpha A + \beta B, C] = [\alpha A, C] + [\beta B, C]$ ;
- "乘法分配律" (前推前,后推后):

$$[A, BC] = [A, B]C + B[A, C]. \tag{2.2}$$

## 含矢量对易子的处理方法

- 若对易子本身为矢量,可以考虑将其分解为各个方向的分量. 例如:要证  $\mathbf{L} \times \mathbf{p} + \mathbf{p} \times \mathbf{L} = 2\mathrm{i}\hbar\mathbf{p}$ ,分别证明其三个分量成立即可,以 x 方向为例:  $(\mathbf{L} \times \mathbf{p} + \mathbf{p} \times \mathbf{L})_x = [p_y, L_z] + [L_y, p_z] = 2\mathrm{i}\hbar p_x$ .
- 对易子中含  $\mathbf{r}^2$ ,  $\mathbf{p}^2$ ,  $\mathbf{L}^2$  的,考虑拆为分量形式. 例如:  $\mathbf{r}^2 = x^2 + y^2 + z^2$ .
- 对易子中矢量的内积与外积同样满足"乘法分配律":

$$[A, \mathbf{B} \cdot \mathbf{C}] = [A, \mathbf{B}] \cdot \mathbf{C} + \mathbf{B} \cdot [A, \mathbf{C}],$$

$$[A, \mathbf{B} \times \mathbf{C}] = [A, \mathbf{B}] \times \mathbf{C} + \mathbf{B} \times [A, \mathbf{C}].$$
(2.3)

• 外积的定义:

$$\mathbf{A} \times \mathbf{B} = \begin{vmatrix} \hat{\mathbf{x}} & \hat{\mathbf{y}} & \hat{\mathbf{z}} \\ A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \end{vmatrix}$$
 (2.4)

算符对易关系 6

#### 坐标、动量与角动量的对易子

牢记以下对易关系:

$$[r_{i}, p_{j}] = i\hbar \delta_{ij},$$

$$[L_{i}, r_{j}] = i\hbar \epsilon_{ijk} r_{k},$$

$$[L_{i}, p_{j}] = i\hbar \epsilon_{ijk} p_{k},$$

$$[L_{i}, L_{j}] = i\hbar \epsilon_{ijk} L_{k},$$

$$(2.5)$$

这里  $\epsilon_{ijk}$  是 Levi-Civita 符号,仅在  $i \neq j \neq k$  时不为零,在 ijk 为偶排列时为 1,奇排 列时为-1.

角动量的分量式有时能派用场:

$$L = \mathbf{r} \times \mathbf{p} = \begin{vmatrix} \hat{\mathbf{x}} & \hat{\mathbf{y}} & \hat{\mathbf{z}} \\ x & y & z \\ p_x & p_y & p_z \end{vmatrix} = \underbrace{(yp_z - zp_y)\hat{\mathbf{x}} + (zp_x - xp_z)\hat{\mathbf{y}} + (xp_y - yp_x)\hat{\mathbf{z}}}_{L_x} \hat{\mathbf{z}}. \tag{2.6}$$
3 "春次"公式

#### 2.3

我们设 [A,B] = C, 且 C 与 A 与 B 均对易. 容易证明 "幂次" 公式

$$[A, B^{n}] = [A, B \cdot B^{n-1}]$$

$$= B[A, B^{n-1}] + \underbrace{[A, B]}_{C} B^{n-1}$$

$$= B^{2}[A, B^{n-2}] + 2CB^{n-1}$$

$$= \cdots$$

$$= nCB^{n-1}.$$
(2.7)

这一公式可以进一步推广至 [A, f(B)] 的情形. 我们假定 f(B) 是解析函数,于是

$$[A, f(B)] = \left[A, \sum_{n} \frac{f_{n}}{n!} B^{n}\right]$$

$$= \sum_{n} \frac{f_{n}}{n!} [A, B^{n}]$$

$$= C \sum_{n} \frac{f_{n}}{(n-1)!} B^{n-1}$$

$$= C \frac{\partial f(B)}{\partial B}.$$
(2.8)

2 算符对易关系 7

对于A,B是坐标与动量(的函数)这一特殊情形,有

$$[\mathbf{r}, f(\mathbf{r}, \mathbf{p})] = i\hbar \nabla_{\mathbf{p}} f(\mathbf{r}, \mathbf{p}),$$

$$[\mathbf{p}, f(\mathbf{r}, \mathbf{p})] = -i\hbar \nabla_{\mathbf{r}} f(\mathbf{r}, \mathbf{p}).$$
(2.9)

取一例:

$$[\mathbf{p}, \frac{1}{r}] = [p_x \hat{\mathbf{x}} + p_y \hat{\mathbf{y}} + p_z \hat{\mathbf{z}}, \frac{1}{r}] = -i\hbar \nabla \frac{1}{r} = i\hbar \frac{\hat{\mathbf{r}}}{r^2}.$$
 (2.10)

这里的 $\nabla_{r}$ , $\nabla_{p}$  应当理解为<u>"对算符求导数"</u>. 虽然看起来与r,p 算符在彼此的表象中的形式

$$\mathbf{r}^{(p)} \equiv \mathrm{i}\hbar\nabla_{p}, \quad \mathbf{p}^{(r)} \equiv -\mathrm{i}\hbar\nabla_{r}$$
 (2.11)

完全一样, 但本质完全不同!



3 时间演化

## 3 时间演化

Heisenberg 方程

$$\frac{\mathrm{d}\langle A\rangle}{\mathrm{d}t} = \frac{1}{i\hbar}\langle [A,H]\rangle + \langle \dot{A}\rangle. \tag{3.1}$$

利用 Heisenberg 方程可导出以下推论:

Ehrenfest 定理: 对于

$$H = \frac{\mathbf{p}^2}{2m} + V(\mathbf{r}),\tag{3.2}$$

有

$$\frac{\mathrm{d}\langle \boldsymbol{r}\rangle}{\mathrm{d}t} = \langle \boldsymbol{p}\rangle/m,\tag{3.3}$$

$$\frac{\mathrm{d}\langle \boldsymbol{p}\rangle}{\mathrm{d}t} = -\langle \nabla V(\boldsymbol{r})\rangle. \tag{3.4}$$

这与经典力学的 Newton 方程是相对应的.

**Feynman-Hellmann 定理**: 设体系的 Hamiltonian $H(\lambda)$  由参数  $\lambda$  控制,而  $E_n(\lambda)$  为其能级,有

$$\frac{\partial E_n}{\partial \lambda} = \left\langle \frac{\partial H}{\partial \lambda} \right\rangle_n. \tag{3.5}$$

 $\underline{\text{Virial 定理}}$ :考察  $r \cdot p$  的期望值随时间的变化,由于定态的力学量平均值不随时间变化,因此其必为零,可得

$$2\langle T\rangle = \langle \mathbf{r} \cdot \nabla V(\mathbf{r})\rangle. \tag{3.6}$$

4 全同粒子 9

## 4 全同粒子

Boson 玻色子: s 为整数,波函数满足交换对称性.

**Fermion 费米子**: s 为半奇数,波函数满足交换反对称性,因而有 Pauli 不相容原理.

一个常见的问题是计算 Bose, Fermi 与经典体系粒子的组合数: n 个全同粒子处于 m 个可能的单粒子态, 对于 Bose 子, Fermi 子与经典粒子, 可能有几种组合方式?

对于经典粒子, 粒子是完全可分辨的, 因此粒子间互不相关, 可能的组合数有

$$N_{\text{classical}} = m^n. (4.1)$$

对于 Fermi 子, 粒子不可分辨,可以用隔板法求取可能的组合数:设置 m-1 个隔板,与 n 个粒子混合排列,这样 n 个粒子就被隔板分至 m 个态上,有 (n+m-1)! 种方式.隔板与粒子分别不可分辨,因此除以各自排列数 (m-1)!与 n!

$$N_{\text{Fermi}} = \frac{(n+m-1)!}{(m-1)!n!}.$$
(4.2)

对于 Bose 子,粒子不可分辨,且是互斥的,于是从 m(m > n) 个态中选取 n 个分别放入一个粒子即可,可能的组合数:

$$N_{\text{Bose}} = P_m^n = \frac{m!}{n!(m-n)!}.$$
 (4.3)

## 5 中心力场中的氢原子

中心力场中的氢原子,选取质心坐标和自然单位制,波函数为

$$\psi_{nlm}(\mathbf{r}) = Y_{lm}(\theta, \phi) R_{nl}(\mathbf{r}), \tag{5.1}$$

- 角动量平方的期望值  $\langle L^2 \rangle = l(l+1)\hbar^2$ ;
- 角动量 z 分量的期望值  $\langle L_z \rangle = m\hbar$ .

计算 $r^n$  物理量的期望值时,可以采用如下的策略:

$$\langle r^{n} \rangle = \frac{\int 4\pi r^{2} \mathrm{d}r \mathrm{d}\Omega \, Y_{lm}^{*}(\theta, \phi) r^{n} Y_{lm}(\theta, \phi) R_{nl}(r)^{2}}{\int 4\pi r^{2} \mathrm{d}r \mathrm{d}\Omega \, Y_{lm}^{*}(\theta, \phi) Y_{lm}(\theta, \phi) R_{nl}(r)^{2}}$$

$$= \frac{\int \mathrm{d}r \, r^{n+2} R_{nl}(r)^{2}}{\int \mathrm{d}r \, r^{2} R_{nl}(r)^{2}},$$
(5.2)

其中  $R_{nl}(r)$  是多项式 P(r) 与  $e^{-r/na_0}$  的乘积,因此问题最后可以归结为求解一个重要积分:

$$\int_0^\infty dt \ t^N e^{-t} = \Gamma(N+1) = N!, \tag{5.3}$$

读者应牢记.

LANDAU 能级 11

### Landau 能级

粒子在电磁场中的 Hamiltonian:

$$H = \frac{1}{2m} \left( \boldsymbol{p} - \frac{q}{c} \boldsymbol{A} \right)^2 + q \phi, \tag{6.1}$$

其中p是正则动量,A是磁场矢势, $\phi$ 是电势。按电动力学,电场与磁场用势能表示 为:

$$\boldsymbol{E} = -\frac{1}{c}\partial_t \boldsymbol{A} - \nabla \phi, \quad \boldsymbol{B} = \nabla \times \boldsymbol{A}. \tag{6.2}$$

考虑处于沿z轴的静磁场中的粒子,选取 Landau 规范

$$A_x = -By, \quad A_y = A_z = 0,$$
 (6.3)

可得 Hamiltonian:

$$H = \frac{1}{2m} \left[ (p_x - qBy/c)^2 + p_y^2 + p_z^2 \right]. \tag{6.4}$$

鉴于  $[p_x, H] = [p_z, H] = 0$ ,  $p_x, p_z 与 H$  有共同本征态, 取为

$$\psi(x, y, z) = e^{ip_x x/\hbar} e^{ip_z z/\hbar} \phi_{p_x, p_z}(y),$$
 (6.5)

有

$$\psi(x, y, z) = e^{ip_x x/\hbar} e^{ip_z z/\hbar} \phi_{p_x, p_z}(y), \tag{6.5}$$

$$H\phi(y) = \frac{1}{2m} \left[ (p_x - qB\hat{y}/c)^2 + \hat{p}_y^2 + p_z^2 \right] \phi(y), \tag{6.6}$$

注意这里对算符 $y, p_y$ 作了帽子记号,以区别于 $p_x, p_z$ (其作为 $\phi(y)$ 的参数出现,是定 值). 置

$$y_0 = \frac{p_x c}{qB}, \quad \omega = \frac{qB}{mc},\tag{6.7}$$

于是 Hamiltonian 成为

$$\frac{1}{2}m\omega^2(y-y_0)^2 + \frac{1}{2m}p_y^2 + \frac{1}{2m}p_z^2.$$
 (6.8)

可见除去z方向动能,这是一个原点位于 $y = y_0$ 的一维谐振子,能级表达式为

$$E_n = \hbar\omega \left( n + \frac{1}{2} \right). \tag{6.9}$$

7 自旋-1/2体系 12

## 7 自旋-1/2 体系

#### 7.1 Pauli 表象

对于自旋-1/2 体系,Pauli 表象选取  $s_z=\pm\frac{1}{2}\hbar$  (即  $|\uparrow\rangle$ ,  $|\downarrow\rangle$ ) 的本征态作为描述系统状态的基矢.

定义满足

$$\mathbf{s} = \frac{\hbar}{2}\boldsymbol{\sigma} \tag{7.1}$$

的单位化 Pauli 自旋算符  $\sigma$ , 其各分量表为

$$\sigma_z = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad \sigma_x = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_y = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}.$$
(7.2)

其满足

$$\sigma_i^2 = 1, \quad \sigma_i \sigma_j = i \epsilon_{ijk} \sigma_k \quad (i \neq j)$$
 (7.3)

在计算单自旋-1/2粒子量子态的含时演化时,一般情形需直接求解二分量 Schrödinger 方程:

$$i\hbar \begin{pmatrix} \dot{\psi}_{+} \\ \dot{\psi}_{-} \end{pmatrix} = H \begin{pmatrix} \psi_{+} \\ \psi_{-} \end{pmatrix}. \tag{7.4}$$

但若 Hamiltonian 能表为  $\sigma$  的分量的线性组合(例如: $H=E_0\sigma_i$ ),可利用结论

$$e^{i\alpha \cdot \sigma} = \cos(\alpha) + i\sin(\alpha)(\hat{\alpha} \cdot \sigma),$$
 (7.5)

而无需变换至  $\sigma_i$  表象. 该结论可利用  $\mathrm{e}^{\mathrm{i}\alpha\cdot\sigma}$  的 Taylor 展开式证明,类似的证明亦是考点之一.

### 7.2 双自旋-1/2 粒子

描述双自旋-1/2 粒子的量子态,有两种表象:

- **非耦合表象**: 选取 *s*<sub>1z</sub>, *s*<sub>2z</sub> 为好量子数;
- **耦合表象**: 设  $S = S_1 + S_2$  为合角动量,选取  $S^2, S_z$  为好量子数.

7 自旋-1/2体系 13

非耦合表象选取的基底为

$$|\sigma_{1z}\sigma_{2z}\rangle = |\uparrow\uparrow\rangle, |\uparrow\downarrow\rangle, |\downarrow\uparrow\rangle, |\downarrow\downarrow\rangle.$$
 (7.6)

直积态的矩阵表示可用 Kroncker 积计算,注意 Kronecker 积的运算规则:

$$A \otimes B = \begin{pmatrix} A_{11}B & A_{12}B & \cdots \\ A_{21}B & A_{22}B & \cdots \\ \vdots & \vdots & \ddots \end{pmatrix}$$

$$(7.7)$$

耦合表象选取的基底为

$$|\sigma\sigma_z\rangle = \underbrace{|11\rangle, |10\rangle, |1-1\rangle}_{\text{triplet}}, \underbrace{|00\rangle}_{\text{singlet}}.$$
 (7.8)

由于

$$S^2 = \frac{\hbar^2}{2}(3 + \sigma_1 \cdot \sigma_2),\tag{7.9}$$

可在非耦合表象下求取  $\sigma_1 \cdot \sigma_2$  的本征值为 1,1,-3,1,分别对应

$$|11\rangle = |\uparrow\uparrow\rangle, \quad |10\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|\uparrow\downarrow\rangle + |\downarrow\uparrow\rangle), \quad |1-1\rangle = |\downarrow\downarrow\rangle, \quad |00\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|\uparrow\downarrow\rangle - |\downarrow\uparrow\rangle). \quad (7.10)$$

对于两个全同 Bose 和 Fermi 子,由于对称性限制,无法取以上所有的态!全同 Bose 子仅能取三重态  $|11\rangle$ , $|10\rangle$ , $|1-1\rangle$ ,而全同 Fermi 子只能取单重态  $|00\rangle$ .

如果一个双粒子体系组成的量子态能表为单粒子态的直积,则称为可分离态,否则,称为纠缠态. Bell 基是一组完备的双粒子自旋-1/2 系统的基底,是四个最大纠缠态:

$$|\psi^{\pm}\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|\uparrow\downarrow\rangle \pm |\downarrow\uparrow\rangle), \quad |\phi^{\pm}\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|\uparrow\uparrow\rangle \pm |\downarrow\downarrow\rangle).$$
 (7.11)

## 8 角动量

#### 8.1 升降算符

升降算符定义为

$$L_{\pm} = L_{\chi} \pm iL_{\gamma},\tag{8.1}$$

从角动量算符对易关系可得升降算符满足的关系:

$$L_{\pm}L_{\mp} = L^{2} - L_{z}^{2} \pm \hbar L_{z},$$

$$L_{x}^{2} + L_{y}^{2} = L^{2} - L_{z}^{2} = \frac{1}{2} \left( L_{\pm}L_{\mp} + L_{\mp}L_{\pm} \right),$$

$$[L_{z}, L_{\pm}] = \pm \hbar L_{\pm},$$

$$[L^{2}, L_{\pm}] = [L^{2}, L_{z}] = 0.$$
(8.2)

升降算符对角动量态的作用效果:

$$L_{+} |lm\rangle = \sqrt{l(l+1) - m(m+1)} |l, m+1\rangle,$$

$$L_{-} |lm\rangle = \sqrt{l(l+1) - m(m-1)} |l, m-1\rangle,$$
(8.3)

这里矩阵元的正负号可利用  $L_+|ll\rangle = 0$  与  $L_-|l-l\rangle = 0$  助记.

有时需要求解  $L_x$ ,  $L_y$  的矩阵元,可利用

$$L_x = \frac{1}{2}(L_+ + L_-), \quad L_y = \frac{1}{2i}(L_+ - L_-).$$
 (8.4)

#### 8.2 角动量的耦合

角动量的<u>非耦合表象</u>: 选取  $L_1^2, L_2^2, L_{1z}, L_{2z}$  力学量,以对应的  $l_1, l_2, m_1, m_2$  作为好量子数.  $m_1, m_2$  的取值范围:

$$-l_1 \le m_1 \le l_1, \quad -l_2 \le m_2 \le l_2.$$
 (8.5)

**耦合表象**: 选取  $L_1^2, L_2^2, L^2 = (L_1 + L_2)^2, L_z = L_{1z} + L_{2z}$  力学量,以对应的  $l_1, l_2, l, m$  作为好量子数. l, m 的取值范围:

$$|l_1 - l_2| \le l \le l_1 + l_2, \quad -l \le m \le l.$$
 (8.6)

8 角动量 15

两个表象之间的变换矩阵元:

$$\langle l_1 m_1 l_2 m_2 | l_1 l_2 lm \rangle = C_{l_1 m_1 l_2 m_2}^{lm}, \tag{8.7}$$

称为 Clebsch-Gordan (CG) 系数.



9 定态微扰 16

### 9 定态微扰

我们设体系的 Hamiltonian 为  $H = H_0 + H'$ ,未扰 Hamiltonian  $H_0$  的第 m 个本征态表为  $\left|\psi_m^{(0)}\right\rangle$ ,对应能级  $E_m^{(0)}$ .  $\left|\psi_m\right\rangle$  能量与本征态的 i 阶微扰修正用  $E_m^{(i)}$  和

$$\left|\psi_{m}^{(i)}\right\rangle = \sum_{n} c_{mn}^{(i)} \left|\psi_{n}^{(0)}\right\rangle \tag{9.1}$$

表示. 这样,修正后能量与本征态表为

$$E_m = E_m^{(0)} + E_m^{(1)} + \cdots, \quad |\psi_m\rangle = |\psi_m^{(0)}\rangle + |\psi_m^{(1)}\rangle + \cdots.$$
 (9.2)

• 一阶定态微扰的能量修正值

$$E_m^{(1)} = \left\langle \psi_m^{(0)} \middle| H' \middle| \psi_m^{(0)} \right\rangle = H'_{mm}. \tag{9.3}$$

• 一阶定态微扰的本征态修正

$$\left|\psi_{m}^{(1)}\right\rangle = \sum_{n} c_{mn}^{(1)} \left|\psi_{m}^{(0)}\right\rangle,$$
 (9.4)

$$c_{mn}^{(1)} = \begin{cases} \frac{H'_{nm}}{E_m^{(0)} - E_n^{(0)}} & \text{for } m \neq n, \\ 0 & \text{for } m = n. \end{cases}$$

$$(9.5)$$

• 二阶定态微扰的能量修正值

$$E_m^{(2)} = \sum_{n \neq m} \frac{|H'_{mn}|^2}{E_m^{(0)} - E_n^{(0)}}.$$
(9.6)

对于未扰 Hamiltonian 存在简并能量本征态的情况下,不能直接应用以上公式,需要先行选择一组特殊的未扰基矢  $|\psi_m^{(0)}\rangle$ . 设原先的一组未扰简并能量本征态为  $|\phi_i\rangle$   $(i=1,\cdots,N)$ ,求出关于本征值  $E^{(1)}$  的久期(secular)方程

$$\det (H' - E^{(1)}\mathbf{I}) = \det \begin{pmatrix} H'_{11} - E^{(1)} & H'_{12} & \cdots & H'_{1N} \\ H'_{21} & H'_{22} - E^{(1)} & \cdots & H'_{2N} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \end{pmatrix} = 0$$
 (9.7)

对应的解 $E_m^{(1)}$ ,并求解出对应于这些本征值的本征矢 $\psi_m^{(0)}$ ,即可作为未扰基矢,对应的一阶能量修正已由 $E_m^{(1)}$ 给出.