



纳菌特科技

探头温度传感器（B） V1.0 产品手册



公司	杭州纳菌特科技有限公司
产品名称	探头温度传感器（B） V1.0
产品编码	N-M-0114
适用硬件	积木式教育机器人（M4E）、Micro: bit 开源套件
手册版本	1.0
发布日期	2020 年 5 月
企业网站	www.RobotEdu.com

1. 简介

探头温度传感器是一种热敏电阻、探头，利用 NTC 热敏电阻在一定的测量功率下，电阻值随着温度上升而迅速下降。利用这一特性，可将 NTC 热敏电阻通过测量其电阻值来确定相应的温度，从而达到检测和控制温度的目的，常用于鱼缸、水族箱、环境监测、过程温度控制等。

特性 1：防水型、防腐型(强酸强碱除外)，探头与线路控制部分分离；

特性 2：灵敏度高，反应快，稳定性好；

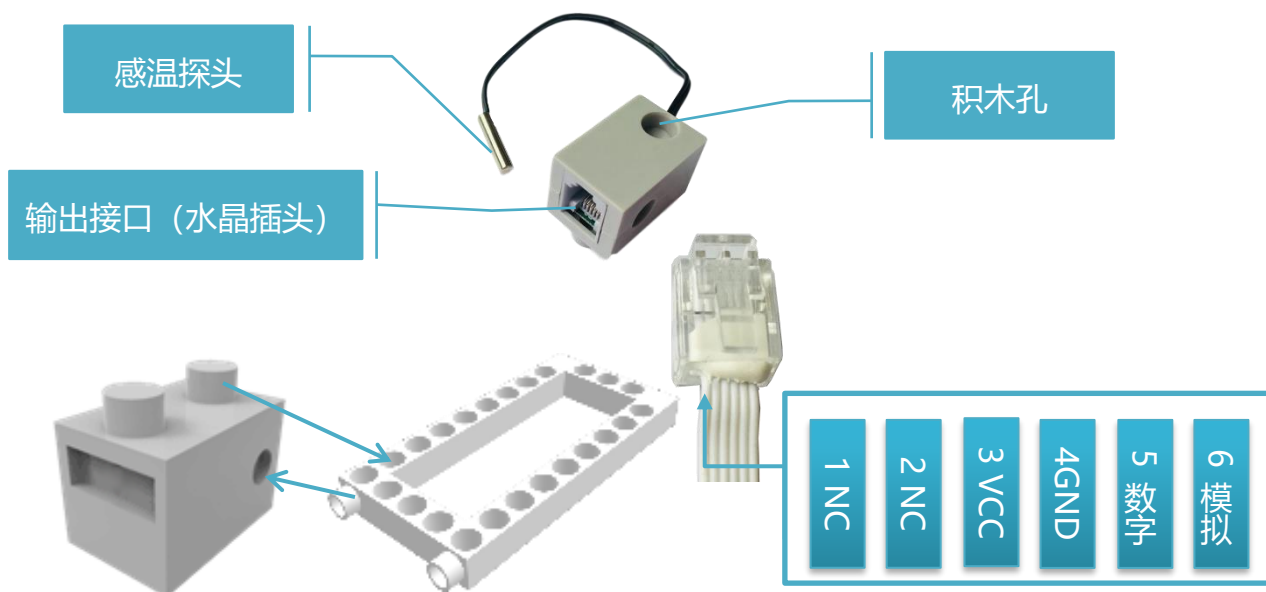
特性 3：接口采用水晶接头，方便接插；

2. 参数说明

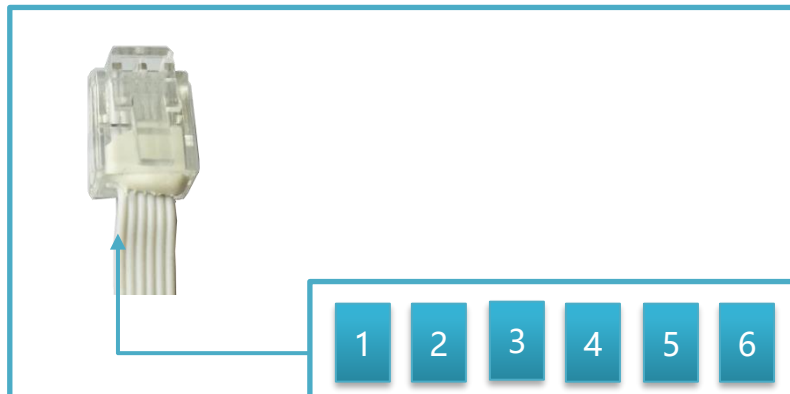
纳茵特机器人、开源硬件配件-探头温度传感器 (B) V1.0-技术指标

	产品编码：N-M-0114	检测范围：-50~100℃
	电压：5V	检测精度：±1%
	电阻类型：NTC 热敏电阻	长度(约)：30cm
	探头尺寸(约)：20x4mm	
	用途：检测水温	
	配件：6 芯双头水晶头连接线（另配）	

3. 布局 and 连接



- 输出接口：
输出模拟信号，当温度升高时，数值变小，反之，数值变大；
- 积木插孔：
可连接纳茵特积木构件。
- 水晶头： 6 芯标准水晶座接头，线序默认如下：



4. 使用

将传感器的检测头至于要检测地方，将水晶线插头插在 micro:bit 扩展板的 P0、P1、P2 任意一个接口上。

5. 使用例程

① 以 Python 代码为例

连接到 micro: bit 扩展板的端口 0（即 micro: bit 主板的 P0 口）。

读值函数：pin0.read_analog();

以下代码为：分别在串口和 micro:bit 主板上显示 0 号端口的返回值。

```
from microbit import *
while True:
    val = pin0.read_analog () #获取 0 号端口返回值
    print(val)                #串口显示读取的返回值
    display.show(val)         #micro:bit 显示读取的返回值
    sleep(50)                 #延时 50 毫秒
```

② 以纳茵特积木式编程软件编写 C 代码为例

连接到纳茵特机器人 M4E 主机的端口 1（通口 1）。

读值函数：int analog (u8 port);



以下代码为：在 M4E 主控上显示 1 号端口的返回值。

```
#include "main.h"
int main()
{
    RobotInit();//初始化
    while(1)
    {
        printf("TEST: %d\n", analog (1)); //在 M4E 主机屏幕显示返回值
    }
}
```

纳茵特积木式编程软件下载地址(取件码: uhyw):

<https://pan.baidu.com/share/init?surl=FKx-ft9k3qEkXTcFfL9lsA>



附录 A: 产品手册版本历史版

本 1.0 (2020 年 8 月 5 日)

本产品手册第一版。

客户支持

纳茵特产品的用户可以通过以下渠道获得帮助：

- 电话技术支持 (0571-88837306-206)
- 公司网站 (www.RobotEdu.com)
- 服务邮箱 (server@RobotEdu.com)

