

# LED 彩灯/灯带模块 V1.0 产品手册



公司	杭州纳茵特科技有限公司
产品名称	LED 彩灯/灯带 V1.0
产品编码	N-M-1703
手册版本	1.0
适用硬件	积木式教育机器人 (M4E)、Micro: bit 开源套件
发布日期	2020年5月
企业网站	www.RobotEdu.com



#### 1. 简介

纳茵特 LED 彩灯/灯带采用 WS2812B 集成灯珠,它是一个集控制电路与发光电路于一体的智能外控 LED 光源。其外型与一个 5050LED 灯珠相同,每个元件即为一个像素点。像素点内部包含了智能数字接口数据锁存信号整形放大驱动电路,还包含有高精度的内部振荡器和 12V 高压可编程定电流控制部分,有效保证了像素点光的颜色高度一致。

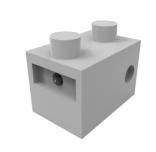
纳茵特 LED 彩灯,是用来提示或显示工作、运行状态的灯,采用主控器的模拟输出功能,可以控制 LED 显示不同的颜色。

特性 1: 外壳采用积木构建,与纳茵特积木机器人积木可结合;

特性 2: 信号采用双头 6 芯水晶头, 与传感器通用;

#### 2. 参数说明

纳茵特机器人、开源硬件配件- LED 彩灯/灯带 (B) V1.0-技术指标

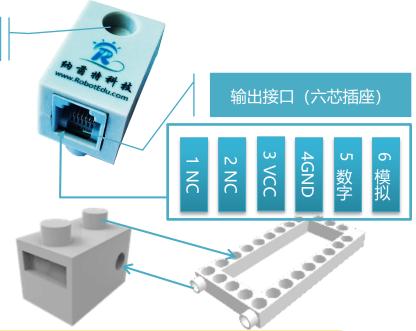


外观尺寸: 30×20×25mm 用途: 发出不同颜色的灯光

配件: 6 芯双头水晶头连接线 (另配)

# 3. 布局和连接

Φ8 积木插孔









- 积木插孔:可连接纳茵特积木构件;
- 水晶头: 6 芯标准水晶座接头,线序默认如下:



## 4. 使用

将 LED 彩灯/灯带水晶线插头插在 micro:bit 扩展板的 P0、P1、P2 任意一个接口上。

### 5. 使用例程

# ① 以 Python 代码为例

连接到 micro: bit 扩展板的端口 1 (即 micro: bit 主板的 P1 口)。 以下函数可控制单个 LED 彩灯,可以控制 LED 彩灯带,具体以灯珠数量为准,修改灯珠数量及控制数组 np[0]、np[1].....即可。

以下代码为:控制 LED 模块闪烁不同颜色(间隔时间 0.5s)。

from microbit import	*
import neopixel	#引用多色可编码 LED 模块
#创建一个使用引脚	pin1 控制的 neopixel 对象,LED 彩灯灯珠数为 2 个
np = neopixel.NeoPix	el(pin1,2) #引脚为 P1,默认灯珠数量为 2;
while True:	
np[0]=(255,255,0)	#设置 0 号灯珠亮
np[1]=(255,255,0)	#设置1号灯珠亮
np.show()	#显示 neopixel 条
sleep(500)	
np[0]=(0,255,0)	#设置 0 号灯珠亮
np[1]=(0,255,0)	#设置 1 号灯珠亮
np.show()	#显示 neopixel 条
sleep(500)	
np[0]=(0,0,255)	#设置 0 号灯珠亮
np[1]=(0,0,255)	#设置 1 号灯珠亮
np.show()	#显示 neopixel 条
sleep(500)	







附录 A: 产品手册版本历史版本 1.0 (2019年8月1日)

本产品手册第一版。

# 客户支持

#### 纳英特产品的用户可以通过以下渠道获得帮助:

- 电话技术支持 (0571-88837306-206)
- 公司网站 (<u>www.RobotEdu.com</u>)
- 机器人知识库 (www.RobotEdu.com/ASK)
- 服务邮箱 (<u>server@RobotEdu.com</u>)



