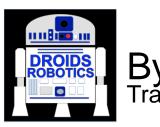


## Como usar Lições EV3



By: Droids Robotics Traduzido por Gametech Canaã

## EXISTE UMA ORDEM PARA AS LIÇÕES?

- 1. <u>Lições iniciantes</u>: Essas aulas vão ensinar você a mover e girar o robô, utilizar os sensores e loops e switches
- **2.** <u>Lições intermediárias</u>: Essas lições introduzem técnicas mais avançadas de programação tal como, My Blocks, variáveis, vigas paralelas, calibragem e blocos matemáticos/lógicos.
- 3. <u>Lições avançadas</u>: Essas lições assumem que você está confortável usando todos os blocos no ambiente EV3. As lições avançadas ensinam você os mais sofisticados programas tal como sistema de menus, seguidores de linha proporcional, alinhamento de linha, e técnicas de detecção de obstáculo.
- 4. Lições Iniciantes são designadas para serem feitas em ordem. Lições Intermediárias e Avançadas podem ser feitas fora de ordem. Lições normalmente mencionam pré-requisitos específicos quando necessários.

## ESTRUTURA DE LIÇÃO INDIVIDUAL

- 1. Cada lição começa com uma lista de objetivos e termina com um desafio.
- 2. Um guia de discussão está incluído depois do desafio que ajudará a compreender os objetivos principais.
- 3. Muitas lições tem companhia de exercícios (Worksheets) para estudantes. Mais serão adicionadas ao longo do tempo.

## TÓPICOS DISPONÍVEIS (A PARTIR DE 01 DE MARÇO DE 2015)

Iniciante (na ordem recomendada)	Irtermediário	Avançado
<ul> <li>Introdução ao Brick/Software</li> <li>Movendo em linha reta</li> <li>Virada</li> <li>Vizualização de textos e gráficos</li> <li>Sensor de toque</li> <li>Sensor de cor</li> <li>Loops</li> <li>Switches</li> <li>Sensor ultrasônico</li> <li>Seguidor de linha básico</li> <li>Sequenciador básico</li> <li>Desafio final</li> </ul>	<ul> <li>My Blocks com entradas e saídas</li> <li>Movendo com My Blocks</li> <li>Virando com My Blocks</li> <li>Seguidor de linha de cor com My Blocks</li> <li>Depuração</li> <li>Mover blocos</li> <li>Segurança</li> <li>Sistema de menu intermediário</li> <li>Sensor de calibragem de cor</li> <li>Vigas paralelas</li> </ul>	<ul> <li>Vigas paralelas sincronizadas</li> <li>Controle proporcional</li> <li>Seguidor de linha proporcional</li> <li>Giroscópio</li> <li>Voltas do giroscópio</li> <li>Enquadramento das linhas</li> <li>Enquadramento alternativo</li> <li>Detector de obstáculo</li> <li>Sistema de menu</li> <li>Sensores de luz NXT no EV3</li> </ul>