### שיעור בתכנות למתחילים

# איסוף והעברה של אובייקט





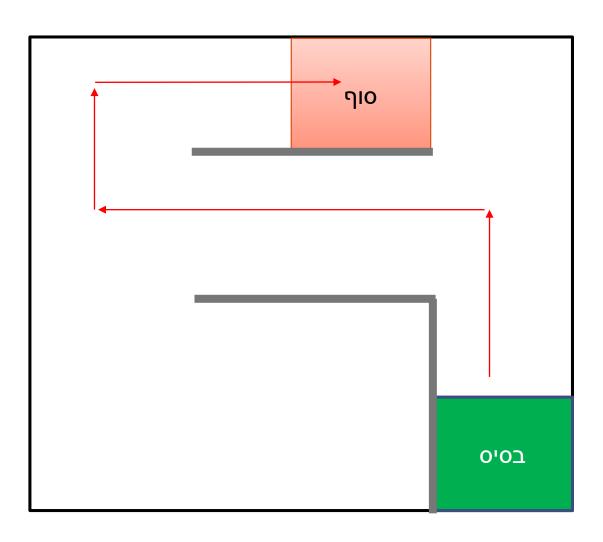
#### הוראות למורה



- אתה יכול לארגן איזה אתגר שאתה רוצה ע"י שימוש באיזולירבנד צבעוני על לוח לבן ( קיים בחנויות לבית) אתה יכול גם להשתמש בפוסטרים לבנים גדולים על רצפה קשיחה
- הערה: צבעי האיזולירבנד לא תואמים את הצבעים של לגו, אז לחיישנים שלך אולי תהיה בעיה בקריאתם

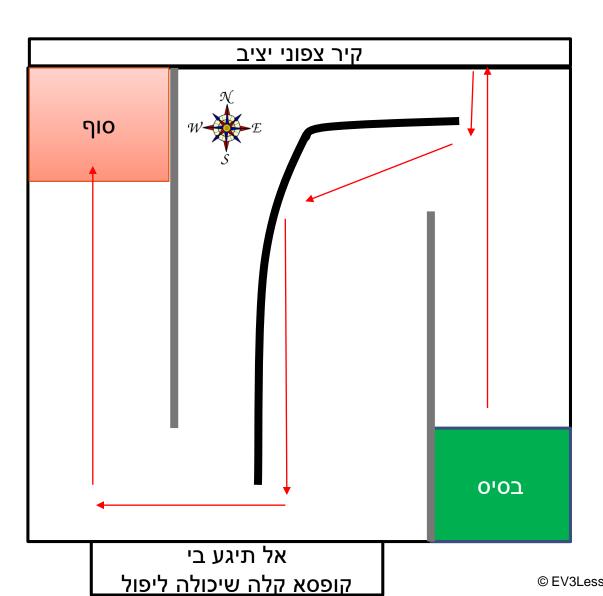
- בשקופיות הבאות ישנם כמה אתגרים שמסכמים את השיעורים למתחילים
- FLL אתה יכול גם להשתמש בשטיחי ישנים , חפש ב EBAY או אצל קבוצות אחרות

#### מבוך 1: נסיעה ישר וסיבוב



- צא מהבסיס .1
- פנה שמאלה. במעבר
- 3. פנה ימינה ,סע טיפה , פנה ימינה וסע לכיוון הסוף

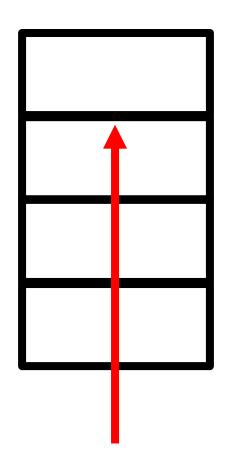
#### מבון 2: שימוש בחיישנים



- צא מהבסים .1
- 2. סע לכיוון הקיר הצפוני וגע בו
  - סע אחורה, תסתובב .3 ונווט דרך המעבר
- לך לקיר ה"אל תיגע בי", ואל תיגע בו
  - 5. הסתובב וסע לקיר המערבי
- 6. הסתובב וסע לכיוון הסוף

השתמש ב3–2 חיישנים!

## עצור על הקו



- תכנת את הרובוט לנסוע קדימה ואז לעצור בדיוק בקו השלישי.
  - אתה חייב להשתמש בלולאה וחיישן
  - ?באיזה חיישן תשתמש

#### קרדיטים

## מדריך זה נכתב על ידי סאנג'אי סשן וארווין סשן מקבוצת **Droids Robotics** ותורגם על ידי קבוצה מבית ספר רבין שוהם

This work is licensed under a <u>Creative Commons Attribution-NonCommercial-ShareAlike 4.0 International License</u>.