

Curvatura normal

k

n

(
p
,
v
)
=
⟨
−
d

N

p

(
v
)
,
v
⟩
=

k

1

cos

2

(
θ
)
+

k

2

sin

2

(
θ
)

Fórmulas de Weingarten

e
=
⟨
−
d

N

p

(

X

u

)
,

X

u

⟩
=
−
⟨

N

u

,

X

u

⟩
=
⟨

N

,

X

u
u

⟩

f
=
⟨
−
d

N

p

(

X

u

)
,

X

v

⟩
=
−
⟨

N

u

,

X

v

⟩
=
⟨

N

,

X

u
v

⟩

g
=
⟨
−
d

N

p

(

X

v

)
,

X

v

⟩
=
−
⟨

N

v

,

X

v

⟩
=
⟨

N

,

X

v
v

⟩

Si

v
=
a

X

u

+
b

X

v

,

I

I

p

(
v
)
=

a

2

e
+
2
a
b
f
+

b

2

g

Operador de forma

A

p

(

X

u

)
=

e
G
−
f
F

E
G
−

F

2

X

u

+

f
E
−
e
F

E
G
−

F

2

X

v

A

p

(

X

v

)
=

f
G
−
F
g

E
G
−

F

2

X

u

+

g
E
−
f
F

E
G
−

F

2

X

v

Curvaturas

K
=

e
g
−

f

2

E
G
−

F

2

,

H
=

e
G
+
g
E
−
2
f
F

2
(
E
G
−

F

2

)

si es de revolución y g es de norma 1

K
=

−

f
′′

f

,

H
=

1
2

−

g
′

+
f
(
g
′

f
′′

−

g
′′

f
′

)

f

si son doblemente ortogonales

k

1

=

e
E

,

k

2

=

g
G

p
(
x
)
=

x

2

−
2
x
H
+
K
=
(
x
−

k

1

)
(
x
−

k

2

)

Línea de curvatura

Si

α
(
t
)
=
X
(
u
(
t
)
,
v
(
t
)
)
,

|

v
′

2

E

−

u
′

v
′

F

u
′

2

G

f

g

|

=
0

Curvatura y torsión (si α es p.p.a.)

k

α

=

k

n

+

k

g

,

τ

α

=

k

n
′

k

g

−

k

n

k

g
′

k

n

+

k

g

+
τ

g

Triedro de Frenet

t
¯

′

(
s
)
=
k
(
s
)

n
¯

(
s
)

b
¯

′

(
s
)
=
τ
(
s
)

n
¯

(
s
)

n
¯

′

(
s
)
=
−
k
(
s
)

t
¯

(
s
)
−
τ
(
s
)

b
¯

(
s
)

Triedro de Darboux

t
¯

′

(
s
)
=

k

g

(
s
)

J

t
¯

(
s
)
+

k

n

(
s
)

N
¯

(
s
)

(
J

t
¯
)
′

(
s
)
=
−

k

g

(
s
)

t
¯

(
s
)
+
τ

g

(
s
)

N
¯

(
s
)

N
¯

′

(
s
)
=
−

k

n

(
s
)

t
¯

(
s
)
−
τ

g

(
s
)

J

t
¯

(
s
)

τ

g

(
s
)
=
⟨

A

α

(
s
)

t
¯

(
s
)
,

J

t
¯

(
s
)

⟩

Símbolos de Christoffel

Γ

1
1

1
E

+

Γ

2
1
1

F
=

E

u

,

Γ

1
1
1

F
+

Γ

2
1
1

G
=

F

u

−

1
2

E

v

Γ

1
1
2

E
+

Γ

2
1
2

F
=

1
2

E

v

,

Γ

1
1
2

F
+

Γ

2
1
2

G
=

1
2

G

u

Γ

1
2
2

E
+

Γ

2
2
2

F
=

F

v

−

1
2

G

u

,

Γ

1
2
2

F
+

Γ

2
2
2

G
=

G

v

(

Γ

1
1
1

Γ

1
2
1

Γ

1
2
2

)

=

1

E
G
−

F

2

(

G

−
F

−
F

E

)

(

E

u

E

v

F

v

−
G

u

−
E

v

G

u

G

v

)

Si es superficie de revolución

Γ

1
1
1

=
0

Γ

2
1
1

=
−

f

f
′

(
f
′

)

2

+
(
g
′

)

2

Γ

1
1
2

=

f

f
′

f
2

,

Γ

2
1
2

=
0

Γ

1
2
2

=
0

Γ

2
2
2

=

f
′

f
′′

+
g
′

g
′′

(
f
′

)

2

+
(
g
′

)

2

Si F = 0

K
=
−

1

2
√
E
G

[

(

E

v

√
E
G

)

v

+

(

G

u

√
E
G

)

u

]

Ecuación de Gauss

Γ

1
1
1

Γ

2
1
2

+
(
Γ

2
1
1

)

v

+
Γ

2
1
1

Γ

2
2
2

−

Γ

1
2
1

Γ

2
1
1

−
(
Γ

2
1
2

)

u

−

Γ

2
1
2

Γ

2
1
2

=
E
K

Ecs. de Mainardi-Codazzi

e

v

−

f

u

=
e

Γ

1
2
1

+
f
(
Γ

2
1
2

−

Γ

1
1
1

)
−
g

Γ

2
1
1

f

v

−

g

u

=
e

Γ

1
2
2

+
f
(
Γ

2
2
2

−

Γ

1
1
2

)
−
g

Γ

1
2
2

Si es doblemente ortogonal

Γ

1
1
1

=

1
2

E

u

E

,

Γ

2
1
1

=
−

1
2

E

v

G

,

Γ

1
1
2

=

1
2

E

v

E

,

Γ

2
1
2

=

1
2

G

u

G

,

Γ

1
2
2

=
−

1
2

G

u

E

,

Γ

2
2
2

=

1
2

G

v

E

.

e

v

=

E

v

2

(

e
E

+

g
G

)

,

g

u

=

G

u

2

(

e
E

+

g
G

)

.

Campos paralelos

Si

V
(
t
)
=
a
(
t
)

X

u

+
b
(
t
)

X

v

,

 con V paralelo:

a
′

+
a

u
′

Γ

1
1
1

+
(
a

v
′

+
b

u
′

)

Γ

1
1
2

+
b

v
′

Γ

1
1
2

=
0

b
′

+
a

u
′

Γ

2
1
1

+
(
a

v
′

+
b

u
′

)

Γ

2
1
2

+
b

v
′

Γ

2
2
2

=
0

Geodésicas

Si

γ
(
t
)
=
X
(
u
(
t
)
,
v
(
t
)
)
:

u
′′

+
(

u
′

)

2

Γ

1
1
1

+
2

u
′

v
′

Γ

1
1
2

+
(

v
′

)

2

Γ

1
2
2

=
0

v
′′

+
(

u
′

)

2

Γ

2
1
1

+
2

u
′

v
′

Γ

2
1
2

+
(

v
′

)

2

Γ

2
2
2

=
0

Curvatura geodésica

k

g

α
′

(
t
)
=

⟨

α
′′

(
t
)
,

J

α
′

(
t
)

⟩

|

α
′

(
t
)

|

3

=

⟨

α
′′

(
t
)
,
N
(
t
)
×
α
′

(
t
)

⟩

|

α
′

(
t
)

|

3

Curvatura geodésica

k

g

α
′

(
t
)
=

⟨

α
′′

(
t
)
,

J

α
′

(
t
)

⟩

|

α
′

(
t
)

|

3

=

⟨

α
′′

(
t
)
,
N
(
t
)
×
α
′

(
t
)

⟩

|

α
′

(
t
)

|

3

Curvatura normal

k

n

(
v
,
p
)
=
I

I

p

(
h
,
k
)
=
(
h

k

)

(

k

1

0

0

k

2

)

(

h

k

)

Orientación y superficies

- Cambio de coordenadas**

(

X
¯

u

X
¯

v

)

=

(

∂

u

∂

X
¯

u

∂

u

∂

X
¯

v

)

(

X

u

X

v

)

- Grafos**

N
(
u
,
v
)
=

(
f

u

,
f

v

,
1
)

‖
(
f

u

,
f

v

,
1
)
‖

- Superficie de revolución**

N
(
p
)
=

∇
f
(
p
)

‖
∇
f
(
p
)
‖

- Operador de forma vía derivadas de la normal**

A

p

=
[
[
−

N

u

]

{

X

u

,

X

v

}

[
−

N

v

]

{

X

u

,

X

v

}

]

Derivada covariante

D
V

d
t

(
t
)
:=

V
′

(
t
)

⊥

=

V
′

(
t
)
−
<

V
′

(
t
)
,
N
(
t
)
>

N
(
t
)

.

Tipos de puntos

- Elíptico:

K
>
0

 (ej: esfera)
- Hiperbólico:

K
<
0

 (ej: silla de montar)
- Parabólico:

K
=
0
,
H
≠
0

 (ej: cilindro)
- Plano:

K
=
0
,
H
=
0

 (ej: plano)
- Umbílico:

k

1

=

k

2

 (todos los puntos en esfera)

Tipos de curvas sobre superficies

- Línea de curvatura:**

A

p

(
v
)
‖

v
- Curva asintótica:**

k

n

=
0
- Geodésica:**

D

d
t

T
=
0
- Paralela:** derivada covariante cero