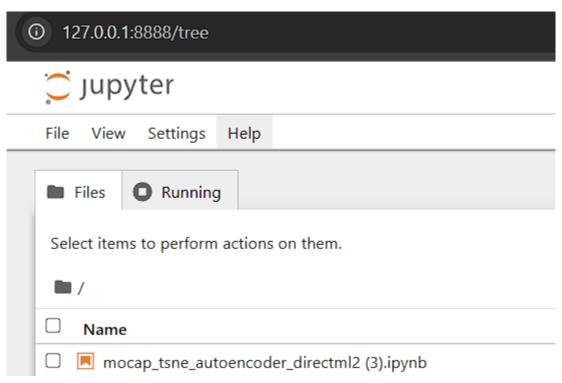
Лабораторна робота №3

'Запуск проєкту за допомогою Docker та аналіз його роботи'

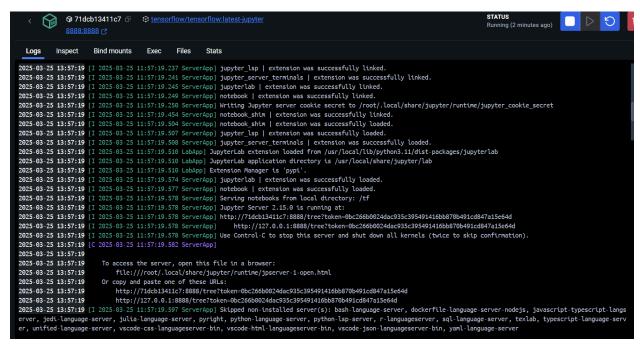
> Виконав студент групи ТК-41 Соловей Євгеній Романович

Кроки виконання задачі

Було встановлено Docker для виконання даної лабораторної роботи. Також потрібно встановити образ з Docker Hub за допомогою команди docker pull tensorflow:latest-jupyter. Тепер можемо запустити Docker image за допомогою команди docker run -it -p 8888:8888 -v <Path to our dir>:/tf tensorflow/tensorflow:latest-jupyter, після цього запуститься образ на порті 8888 та ми зможемо виконати наш код.



Puc. 1. Jupyter Notebook запущений на 8888 порту.



Puc. 2. Запущений Docker контейнер

Аналіз роботи коду

Цей код виконує такі основні завдання:

- 1. Імпортує необхідні бібліотеки: TensorFlow, scikit-learn, NumPy, Matplotlib та інші.
- 2. Завантажує та обробляє дані:
 - а. Завантажує shaped.pickle з використанням pickle.
 - b. Використовуємо TruncatedSVD для зменшення розмірності до 10 компонентів.
 - с. Кластеризує дані за допомогою MiniBatchKMeans.
- 3. Навчання класифікаторів:
 - a. Реалізує функції train_model і train_model2, які навчають та перевіряють точність класифікаторів.
 - b. Використовує train test split для поділу вибірки.
- 4. Автоенкодер на TensorFlow/Keras:
 - а. Визначає архітектуру автоенкодера (create dense ae).
 - b. Кодує дані у 2-вимірний простір.

- с. Використовує adam як оптимізатор та функцію втрат binary crossentropy.
- d. Використовує GPU для навчання(в моєму випадку використовується CPU).
- 5. Візуалізація результатів:
 - а. Використовує TruncatedSVD для зменшення розмірності перед кластеризацією.
 - b. Будує графіки розташування кластерів. Порівнює кодування вхідних даних у двовимірному просторі.

Після виконання команди autoencoder.summary() отримає інформацію про архітектуру моделі та можемо зробити висновок, що: Model: "autoencoder", вхідний шар з 10 нейронами, прихований шар з 2 нейронами та має 4442 параметри та вихідний шар, що має 4450 параметрів.

Model: "autoencoder"

Layer (type)	Output Shape	Param #
input_layer (InputLayer)	(None, 10)	0
encoder (Functional)	(None, 2)	4,442
decoder (Functional)	(None, 10)	4,450

Total params: 8,892 (34.73 KB)

Trainable params: 8,892 (34.73 KB)

Non-trainable params: 0 (0.00 B)

Рис. 3. Інформація отримана в результаті виконання команди autoencoder.summary()

Запускаємо навчання автоенкодера:

autoencoder.fit(train_x, train_x, epochs=500, batch_size=50,

```
shuffle=True,
validation_data=(valid_x, valid_x))
epochs - кількість епох
batch_size - розмір пакета, тобто скільки зразків обробляється за один раз shuffle - перемішування даних перед кожною епохою
validation_data - валідаційні дані
```

Цей код навчає автоенкодер на $\frac{\text{train}_x}{\text{traio}_x}$, щоб він міг відтворювати ці дані, а також контролює якість навчання на $\frac{\text{valid}_x}{\text{valid}_x}$.

Під час навчання в 500 епох можемо зробити висновок, що виконання першої ітерації займає більше часу чи наступні, а всі наступні ітерації займають в середньому 14-15 мілісекунд.

```
Epoch 1/500
5/5
                        - 2s 59ms/step - accuracy: 0.0294 - loss: 0.8282 - val_accuracy: 0.0400 - val_loss: 0.4411
Epoch 2/500
                        0s 18ms/step - accuracy: 0.2776 - loss: 0.5646 - val accuracy: 0.5333 - val loss: 0.2062
5/5
Epoch 3/500
                        0s 14ms/step - accuracy: 0.4799 - loss: 0.2530 - val_accuracy: 0.5333 - val_loss: -0.0211
5/5 -
Epoch 4/500
5/5 -
                         0s 15ms/step - accuracy: 0.4680 - loss: 0.0542 - val_accuracy: 0.5333 - val_loss: -0.2393
Epoch 5/500
                         0s 15ms/step - accuracy: 0.4727 - loss: -0.1888 - val_accuracy: 0.5333 - val_loss: -0.4502
5/5 -
Epoch 6/500
5/5
                        0s 15ms/step - accuracy: 0.4563 - loss: -0.3686 - val_accuracy: 0.5333 - val_loss: -0.6641
Epoch 7/500
                        - 0s 14ms/step - accuracy: 0.4444 - loss: -0.5130 - val accuracy: 0.5333 - val loss: -0.8814
5/5 -
```

Puc. 4. Imepaui