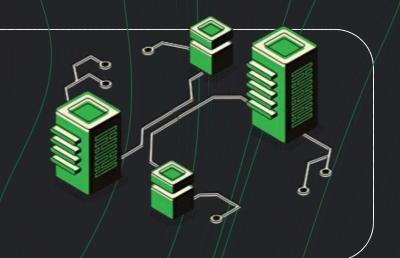


# Архитектуры нейронных сетей для детекции объектов



Шпилевский Яромир

Ведущий разработчик First Line Software

# **Agenda**

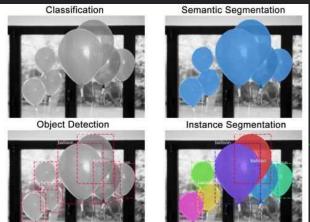
- Задачи компьютерного зрения.
- Взаимосвязь задач.
- Эволюция Mask R-CNN.
  - R-CNN
  - Fast R-CNN
  - Faster R-CNN
  - Mask R-CNN
- YOLO.

### Задачи компьютерного зрения

- Классификация определяется принадлежность всего изображения к некоторому классу.
  - «Это фотография с шариками» классификатор не знает ничего о границах объектов и о том, сколько объектов на изображении.
- Семантическая сегментация отделить пиксели объектов заданного класса от пикселей других объектов и пикселей фона.
- Детекция объектов определить рамки объектов.

• Сегментация экземпляра / объекта – внутри рамки отделить пиксели объекта от

пикселей фона.



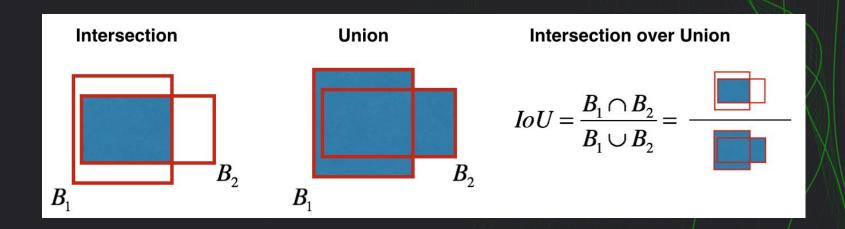
#### Взаимосвязь задач

- Часто одна задача является вспомогательным этапом для другой.
- Между задачами нет строгой иерархии сложности.
- Например, сегментацию изображения можно сделать, не зная принадлежности сегментов к классу.



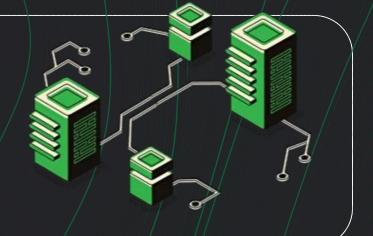


# Метрика качества Intersection over Union





# Эволюция Mask-RCNN



#### R-CNN. Общая идея

- Convolutional Neural Network (CNN) свёрточная нейронная сеть, выделяет признаки.
- Regional CNN (R-CNN).
  - Выделяем регионы изображения.
  - Вычисляем свёртки (признаки).
  - По признакам пытаемся классифицировать объект в регионе.
- Как подбирать регионы?
- Можно использовать разные подходы, авторы выбрали Selective Search. [1]
- AlexNet для вычисления свёрток (верхнеуровневых признаков).
  - Можно использовать другие известные архитектуры.
- N линейных SVM классификаторов для бинарной классификации.
- N количество классов, объекты которых должна уметь детектировать вся сеть.
- Каждый SVM классификатор отвечает за свой класс.
  - Это / не это.

#### R-CNN. Архитектура Head Backbone N linear SVMs AlexNet without dense TV? 192 Image Image 128 Woman? Selective Search 128 Max pooling Max 128 pooling pooling Изменение размера под входной размер сети

#### **R-CNN. Selective Search**

- Сгенерировать субсегментацию.
- Объединить сегменты на основе похожести.
- Вычислить границы.

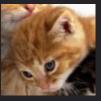


• Метрика похожести?

# R-CNN. Selective Search. Метрика

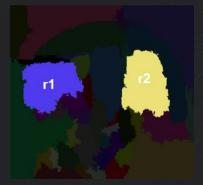
- Подробно описана в 🔟.
- На основе похожести по цвету, текстуре, размеру и совместимости форм.















#### R-CNN. Недостатки.

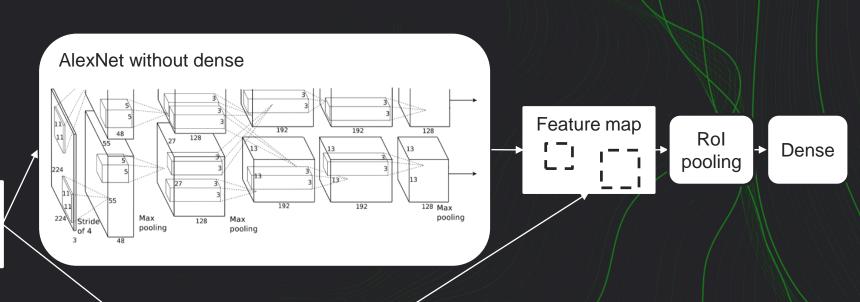
- Большая вычислительная сложность обучения.
  - Сеть должна независимо обучиться на каждый сегмент каждого изображения из обучающей выборки.
- Относительно большой объём хранения на диске.
  - N SVM классификаторов занимают довольно много места.
  - SVM применены как раз для уменьшения вычислительной сложности обучения, чтобы не обучать ещё и коэффициенты полносвязного слоя.

#### Fast R-CNN. Основная идея.

- Обучать CNN сразу на всём изображении.
- CNN вычисляет карту признаков.
- Selective search предлагает регионы Regions of Interest (Rol).
- Регионы применяются к карте признаков.
- Регионы разных размеров.
  - Фрагменты карты признаков тоже разных размеров.
  - Для приведения их к одинаковому размеру используется процедура Rol pooling 🔼

**Image** 

# Fast R-CNN. Архитектура

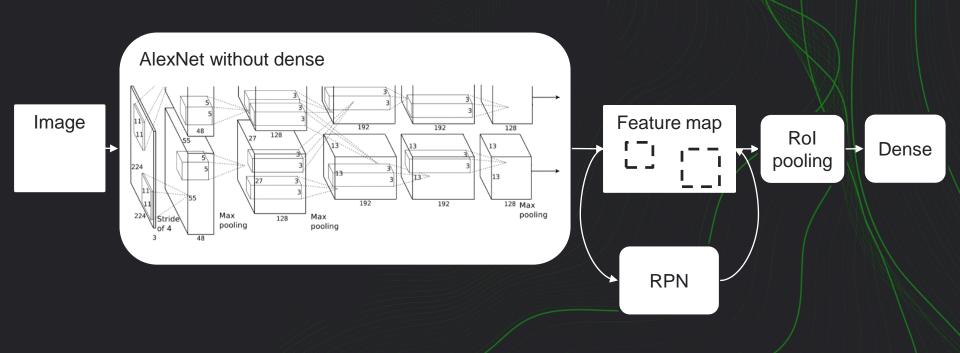


Selective Search

#### Faster R-CNN. Основная идея.

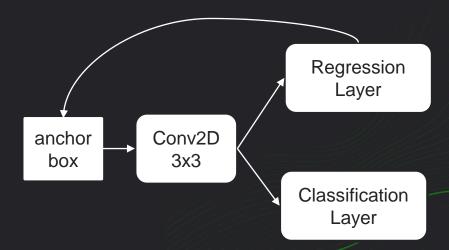
- «Узкое место» Fast R-CNN генерация регионов.
- Исследователи из Microsoft Research предложили решение.
- Аналогичное Fast R-CNN.
- Регионы вычислять так же по карте признаков.
- Как сделать?
  - Вспомогательная нейронная сеть Region Proposal Network (RPN).
- Selective Search работает с пикселями.
- Region Proposal Network с признаками.

# Faster R-CNN. Архитектура



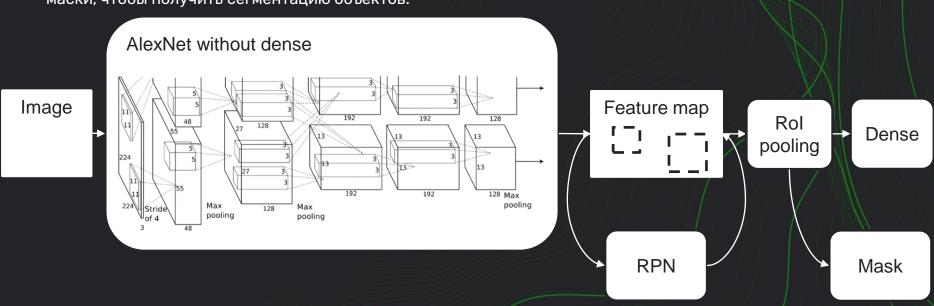
# Faster R-CNN. Region Proposal Network.

- k anchor boxes.
- CNN слой с окном 3х3.
- Регрессионный слой настраивает anchor boxes.
- Слой классификации определяет, есть ли в предложенном anchor boxes какой-нибудь объект или нет.

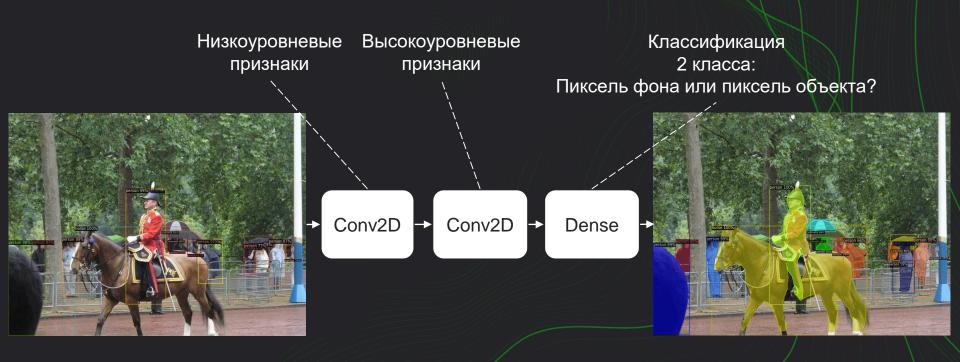


#### **Mask R-CNN**

 Осталось только добавить параллельно вспомогательную нейронную сеть для наложения маски, чтобы получить сегментацию объектов.



## Mask



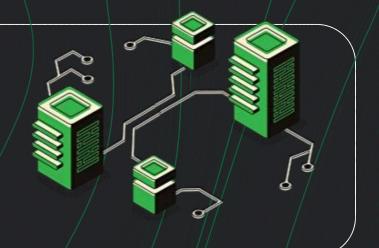
# Реализация. Detectron 2

• B Facebook's Al Research (FAIR) Detectron 2 одна из доступных моделей – Mask R-CNN. 🚺



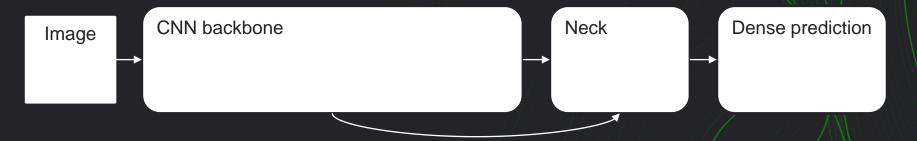


**YOLO** 

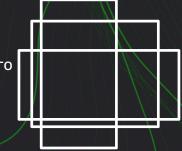


#### YOLO

- You Only Look Once
  - Анализирует всё изображение за один проход.

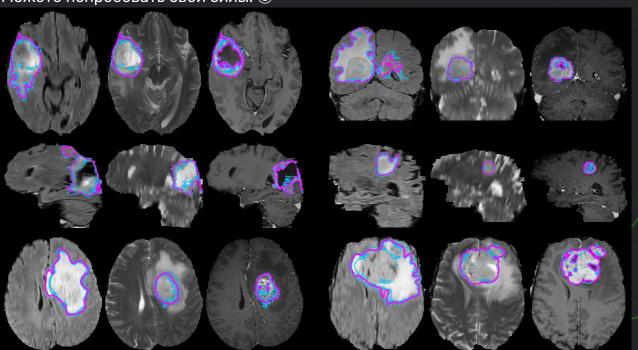


- CNN backbone для извлечения признаков, «хребет» сети.
- Neck («шея») для учёта выходов промежуточных слоёв.
- Dense prediction для корректировки предсказанных bounding boxes и отбора лучшего кандидата.
  - Кандидаты генерируются с помощью кластеризации по методу К-средних.
  - На основе метрики IoU.



# Пример использования. Детекция опухолей в мозге

- BraTS dataset. 4
- Пополняется каждый год.
- Можете попробовать свои силы. 🙂



## Пример использования. COVID-19

- Можно попробовать сегментировать пневмонию, вызванную вирусом SARS-CoV-2.
  - IEEE 8023 COVID chest X-ray dataset. [5]
- Или хотя бы классифицировать пневмонию, вызванную вирусом SARS-CoV-2, от других пневмоний.
  - COVID-19 X-ray image dataset. [6]

#### Ссылки

- Selective Search for Object Recognition (http://vision.stanford.edu/teaching/cs231b\_spring1415/slides/ssearch\_schuyler.pdf)
- 2. Region of Interest Pooling (https://deepsense.ai/region-of-interest-pooling-explained/)
- 3. Facebook's AI Research (FAIR) Detectron 2 (https://github.com/facebookresearch/detectron2)
- 4. Brain Tumor Segmentation (https://paperswithcode.com/task/brain-tumor-segmentation)
- 5. IEEE 8023 COVID chest X-ray dataset (https://github.com/ieee8023/covid-chestxray-dataset)
- 6. COVID-19 X-ray image dataset (https://www.kaggle.com/c/stat946winter2021/overview)

#### Резюме

- Рассмотрены различные задачи компьютерного зрения и их взаимосвязь.
- Рассмотрена эволюция Mask R-CNN.
  - R-CNN
  - Fast R-CNN
  - Faster R-CNN
  - Mask R-CNN

# Вопросы для самоконтроля

- Какие задачи компьютерного зрения вы можете назвать?
- Как они взаимосвязаны?
- Какие архитектуры нейронных сетей вы можете назвать?
- В чём особенность каждой?

# Спаси6о!



