Task 1:

```
import pandas as pd
from sklearn.preprocessing import LabelEncoder

df = pd.read_csv('/mnt/data/sneakers_streetwear_sales_data.csv')

df.columns = df.columns.str.strip()
df['Payment Mode'] = df['Payment Mode'].str.strip()

df['Date'] = pd.to_datetime(df['Date'])

df = df.drop_duplicates()

label_cols = ['Product ID', 'Category', 'Gender', 'Brand', 'Payment Mode', 'Customer ID']
le = LabelEncoder()
for col in label_cols:
    df[col] = le.fit_transform(df[col])

print(df.head())
```

Data set link:

https://www.kaggle.com/datasets/atharvasoundankar/sneakers-and-streetwear-sales-2022

Task 2:

بله

چرا؟

در یادگیری نظارتشده، مدل با استفاده از داده هایی آموزش می بیند که هم ورودی (ویژگی ها) و هم خروجی (برچسب یا پاسخ صحیح) مشخص هستند. در درخت تصمیم هم دقیقاً همین اتفاق می افتد؛ مدل یاد می گیرد که بر اساس ویژگی های ورودی، خروجی (کلاس یا مقدار عددی) را پیش بینی کند

مثالها:

خروجی در این حالت میتواند یک مقدار گسسته باشد (مثل بله/خیر) یا یک مقدار پیوسته . (درخت رگرسیون)

در چارچوب یادگیری نظارتشده به کار پس درخت تصمیم برای طبقهبندی برای طبقهبندی و رگرسیون میرود

Task 3:

و همچنین نقش (Underfitting) و کمبرازش (Overfitting) خیلی خوب. بررسی مفاهیم بیشبرازش پیارامتر های درخت تصمیم در ایجاد این وضعیتها را بهصورت نسبتاً پیشرفته انجام میدهم، بدون معرفی منابع. در ادامه توضیح خواهم داد که «یادگیری نویز» در دادهها چه معنایی دارد و چگونه تنظیم نادرست پارامتر های درخت تصمیم میتواند منجر به بیشبرازش یا کمبرازش شود . بهزودی نتیجه تحقیق را برایت میفرستم

مفاهیم بیش برازش و کمبرازش در الگوریتم درخت تصمیم

حالتی است که مدل یادگیری ماشین (مثلاً درخت تصمیم) آنقدر روی :(Overfitting) بیشبرازش داده های آموزشی پیچیده و دقیق میشود که نه تنها الگوهای اصلی و منطقی مسئله را یاد میگیرد، بلکه میکند. در این حالت خطای مدل (memorize) جزئیات تصادفی و «نویز» موجود در داده را نیز حفظ روی داده های آموزشی بسیار پایین است، اما روی داده های جدید (دیده نشده) به خاطر یادگیری نویز دچار خطای زیادی میشود. به عبارت دیگر، مدل به جای یادگیری الگوی تعمیم پذیر، «نویز داده ها را یاد گرفته» و این امر باعث افت شدید عملکرد مدل در پیش بینی داده جدید میشود

وقتی مدل خیلی ساده باشد و نتواند ساختار و الگوهای واقعی داده را :(Underfitting) کمپرازش بهدرستی نمایش دهد، کمبرازش رخ میدهد. در این حالت هم خطای آموزش و هم خطای آزمون بالا است زیرا مدل از پیچیدگی کافی برای توضیح دادهها برخوردار نیست. به عبارت دیگر، مدل نتوانسته . اطلاعات کافی از دادهها استخراج کند و زیر توان واقعی مسئله عمل میکند

وقتی میگوییم «مدل نویز را یاد گرفته»، منظور این است که مدل بهجای :یادگیری نویز توسط مدل تمرکز بر سیگنالهای اصلی و رابطههای واقعی در داده، جزئیات اتفاقی و نوسانات تصادفی (نویز) را

به عنوان الگو در نظر گرفته است. چنین مدلی عملکرد بسیار خوبی روی داده آموزش دارد (زیرا نویز همان داده را میداند)، اما روی نمونههای جدید و تمیز ضعیف میشود. به عبارت دیگر، یادگیری نویز علامت مشخصهای از بیش برازش است؛ مدلی که نویز را یاد میگیرد بهطور ضمنی به دادههای . آموزشی «جسبیده» و قابلیت تعمیم به دادههای جدید را از دست میدهد

پارامترهای مهم در الگوریتم درخت تصمیم

تنظیم صحیح پارامترهای کنترل پیچیدگی درخت اهمیت زیادی در کنترل بیشبرازش و کمبرازش دارد. در ادامه پارامترهای کلیدی درخت تصمیم را بررسی میکنیم و توضیح میدهیم که مقدار خیلی زیاد یا خیلی کم هر کدام چه پیامدی دارد:

(max_depth) حداكثر عمق درخت

- در این حالت درخت اجازه دارد تا به شدت رشد کند :اگر بسیار زیاد باشد (درخت خیلی عمیق) و شاخه های متعددی ایجاد کند. در نتیجه مدل می تواند هر نمونه آموزشی را تقریباً به طور دقیق طبقه بندی کند و حتی نویز موجود در داده را نیز «یاد بگیرد». این منجر به خطای بسیار پایین روی داده آموزش ولی واریانس (تغییرات) بسیار بالا و خطای بالا روی داده های جدید می شود؛ همان نشانه کلاسیک بیش برازش است همان نشانه کلاسیک بیش برازش است
- در این حالت درخت زود متوقف می شود و گره های :اگر بسیار کم باشد (درخت خیلی کم عمق) و زیادی تشکیل نمی شود. در نتیجه مدل پیچیدگی لازم برای تفکیک درست داده ها را ندارد و بسیاری از تمایزهای مهم را از دست می دهد. خروجی مدل بسیار ساده خواهد بود و نه تنها روی داده های جدید، بلکه حتی روی داده آموزش نیز خطای قابل توجهی دارد. این همان کمپرازش است که نشان دهنده انحراف (بایاس) زیاد مدل می باشد

(min_samples_split) حداقل تعداد نمونه برای شکاف دادن گره

- تقریباً هر گرهای که تعداد نمونه کمی داشته باشد :اگر مقدار خیلی کم باشد (مثلاً ۲ یا ۳ نمونه) . هم تقسیم می شود. در نتیجه درخت می تواند شاخه های کوچک و بسیار تخصصی بسازد و نویز جزئی در داده را به شاخه های جداگانه تقسیم کند. در این شرایط درخت پیچیدگی بالا پیدا می کند . و مستعد بیش برازش می شود، زیرا تقسیمات بسیار زیاد باعث یادگیری جزئیات اضافی می شود
- به گرهها اجازه تقسیم نمیدهد مگر اینکه تعداد زیادی نمونه وجود :اگر مقدار خیلی زیاد باشد داشته باشد. این محدودیت باعث می شود تعداد کل تقسیمها و گرهها کم شود و درخت خیلی زود به صورت برگ ختم شود. مدل در نتیجه تنوع کمتری دارد و به الگوهای اصلی داده نمی رسد. این حالت مدل را ساده می کند و می تواند منجر به کمپرازش شود، زیرا مدل توانایی جدا کردن . ساختارهای پیچیده در داده را از دست می دهد و تحت برازش رخ می دهد

(min samples leaf) حداقل تعداد نمونه برای برگ نهایی

- درخت میتواند برگهایی بسازد که تنها یک یا چند :اگر مقدار خیلی کم باشد (مثلاً ۱ نمونه) . نمونه دارند. این برگها بسیار تخصصی هستند و ممکن است فقط نویز یا یک نقطه داده خاص را نمایش دهند. چنین برگی به ندرت در داده جدید تکرار میشود و مدل عملاً نویز را یاد میگیرد. در نتیجه بیشبرازش رخ میدهد (مدل به جای تعمیم، تک نمونهها را حفظ میکند)
- هر برگ باید حاوی تعداد زیادی نمونه باشد، بنابر این تقسیمهای :اگر مقدار خیلی زیاد باشد در خت بسیار محدود می شود. این یعنی در خت عمق و تعداد برگهای کمتری خواهد داشت و مدل به قدری ساده می شود که نتواند حتی الگوهای کلان را به در ستی نشان دهد. این موضوع باعث کم برازش می شود؛ مدل به طور قابل توجهی ساده شده و تغییرات اصلی در داده را به طور کامل نمی آموزد

max_nodes) بیشینه تعداد برگها یا گرهها

- درخت می تواند هر تعداد برگ یا گره لازم ایجاد :اگر مقدار خیلی زیاد باشد یا نامحدود باشد و کند تا داده های آموزشی را به طور کامل طبقه بندی کند. این حالت مشابه حداکثر عمق زیاد است و منجر به مدل بسیار پیچیده ای می شود که می تواند تمام نویز ها را نیز یاد بگیرد. نتیجه کاهش خطای آموزش و افزایش بیش برازش است .
- تعداد شاخه ها و برگ های درخت محدود می شود و درخت خیلی ساده :اگر مقدار خیلی کم باشد . باقی می ماند. مدل مجموعه داده را به بخش های کمی تقسیم می کند و بسیاری از جزئیات را کنار می گذارد. این حالت خروجی ساده ای ایجاد می کند که نمی تواند تفاوت های مهم در داده را . تشخیص دهد و بنابر این کمبرازش رخ می دهد

معیار تقسیم (مثلاً آنتروپی یا شاخص جینی)

معیار تقسیم تعیین میکند که کیفیت هر تقسیم چقدر است (یعنی چقدر گره بعد از تقسیم «خالص» یا یکنواخت است). خود انتخاب معیار (آنتروپی یا شاخص جینی) به تنهایی نقش مستقیمی در پیچیدگی درخت (و در نتیجه بیشبرازش یا کمبرازش) ندارد، زیرا هر دو معیار مکانیزمهایی مشابه برای انتخاب ویژگیهای تقسیم دارند و در عمل درختهای حاصل از آنها بسیار به هم نزدیک است. با این حال نکاتی :قابل توجه است

- معیار هایی مانند آنتروپی و شاخص جینی درخت را کمی متفاوت هدایت میکنند، اما فرق عمده ای در میزان بیش برازش ایجاد نمیکنند. معمولاً گفته می شود درختی که با معیار آنتروپی ساخته می شود ممکن است به طور جزئی عمیق تر شود، اما این تفاوت در مقابل تأثیر سایر پادنه می شود ممکن است به طور جزئی عمیق تر شود، اما این تفاوت در مقابل تأثیر سایر بادنه می ساخته می پیچیدگی چشمگیر نیست
- اگر از معیارهای ساده تر و کمتر حساس (مانند «خطای طبقه بندی») استفاده کنیم، مدل تمایل دارد تقسیمهای کمتری انجام دهد و در نتیجه درخت ساده تری بسازد؛ این می تواند به کاهش

- ریسک بیش برازش کمک کند ولی احتمال کمبرازش را بیشتر کند، زیرا جزئیات کمتری جذب میشود
- وجود دارد. اگر این آستانه در برخی پیادهسازی ها پار امتر هایی مانند آستانه حداقل کاهش معیار **بسیار پایین** باشد، مدل حتی برای بهبودهای بسیار کوچک هم تقسیم میکند و درخت بسیار پیچیده میشود (بیش برازش). اگر این آستانه بسیار بالا باشد، فقط تقسیم های با بهبود چشمگیر . انجام میشود که منجر به درخت بسیار ساده (کمبرازش) میشود

به طور خلاصه، معیار تقسیم نحوه سنجش و انتخاب تقسیمها را تعیین میکند و خود به خود عمق یا وسعت درخت را کنترل نمیکند. عواملی مانند حساسیت معیار و آستانههای مرتبط میتوانند اثرات جزئی بر میزان پیچیدگی داشته باشند، ولی کنترل اصلی بر پیچیدگی درخت از طریق پارامتر هایی مانند عمق درخت، حداقل نمونهها و تعداد برگها انجام میشود

Task 4:

```
▲ Building tree at depth 0, 15 samples
✓ Best split: Own house == False, Gain: 0.4200

Splitting on Own house == False: 9 left, 6 right

♠ Building tree at depth 1, 9 samples
🔽 Best split: Has job == False, Gain: 0.9183
🔀 Splitting on Has job == False: 6 left, 3 right
▲ Building tree at depth 2, 6 samples
Leaf node created with value: 0
▲ Building tree at depth 2, 3 samples
Leaf node created with value: 1
Building tree at depth 1, 6 samples
Leaf node created with value: 1
Own house == False?
 Has job == False?
   Leaf: 0
   Leaf: 1
 Leaf: 1
```

Task 5:

برای بهدست آوردن «درخت تصمیم بهینه»—یعنی درختی که بیشینه کاهش خطا (یا بیشینه خلوص) را با کمترین پیچیدگی فراهم میکند—روشهای کلی زیر وجود دارد

(Exhaustive Search) جست وجوى كامل .١

چگونه؟ .

تمامی ساختار های ممکن درخت را (با تعداد گره یا عمق معین) تولید و ارزیابی میکنیم. هر تقسیم ممکن برای هر گره را امتحان میکنیم تا بهترین ترکیب را بیابیم

مزايا .

حتماً بهترین درخت را پیدا میکند (برای فضای جست وجوی محدود) و

معایب .

به سرعت برای دادههای واقعی :(Combinatorial Explosion) نمایه رشد ترکیبی در خیر قابل عمل می شود؛ تعداد درختهای ممکن با افزایش تعداد ویژگی یا عمق، از کنترل خیر قابل عمل می شود .

(Dynamic Programming) برنامهریزی پویا برای درختهای کوچک ۲.

ایدهی اصلی .

زیر مسئله ها را «برش» می دهیم: بهترین زیر -درخت ممکن برای هر زیر مجموعه از نمونه ها را میسازیم محاسبه و ذخیره می کنیم، سپس با ترکیب این زیر -درخت ها، درخت کامل را می سازیم

نمونه اجرا

میتوانند برای تعداد ویژگی کم تا متوسط، DL8.5 و DL8 الگوریتمهای درختهای بهینه بسازند

محدودیت .

. حافظه و زمان برای نگهداری جدول زیرمسئله ها زیاد می شود

(Branch & Bound) شاخه و قيد .٣

چگونه کار میکند؟

- فضای جست و جو (تمام درختهای ممکن) را به صورت درخت جست و جوی مجزا در . نظر میگیریم
- بر مبنای معیار خطا+جریمه پیچیدگی، (lower bound) «با یک «تابع کران پایین 。 میکنیم (prune) شاخه هایی را که قطعاً بهتر از بهترین را محل فعلی نیستند، قطع

مزايا .

میتواند فضای جست وجو را در عمل بشکند و سریعتر پیش برود ٥

معایب .

. هنوز برای مسائل خیلی بزرگ دشوار است؛ کارایی وابسته به کیفیت کرانها است

(Mixed-Integer Programming) بهینهسازی عدد صحیح ترکیبی ۴.

ایده .

- o اتبدیل میکنیم MIP ساخت درخت را به یک مدل
 - متغیر باینری برای وجود یا عدم وجود هر تقسیم .
 - متغیر عددی برای مقدار آستانه در تقسیمهای پیوسته
 - تابع هدف ترکیبی از خطای پیشبینی و پیچیدگی (تعداد گرهها)
- . درخت بهینه را پیدا میکنیم (CPLEX) یا Gurobi مثلاً) MIP با حلکنندههای

مزايا .

مىتوان قيود دلخواه (حداكثر گره، عمق، ...) را دقيق اعمال كرد ٥

معایب .

بزرگ شدن مدل با تعداد زیاد متغیرها؛ برای دیتاستهای بزرگ نیاز به سادهسازی یا درد درد وشهای هیبریدی دارد

۵. هرس هزینه پیچیدگی (Cost-Complexity Pruning)

چالش .

معمولا اول درخت حریصانه را میسازیم که (CART مثل) در روشهای حریصانه در معمولا اول درخت حریصانه را میسازیم که است بیشبر از ش باشد

راهحل •

- یک درخت بزرگ بساز (حداکثر عمق یا تعداد گره زیاد) 1.
- با تابع هدف 2.

 $R\alpha(T)=Error(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)=\text{Error}(T)+\alpha\times|T|R_\alpha(T)=\text{Error}(T)=$

يلكانى .

.، پیچیدگی مجاز کمتر میشود و درخت سادهتر میگرددα\alpha افزایش و

α\alpha انتخاب

را پیدا میکنند تا دقیقاً α\alpha بهترین (Cross-Validation) با اعتبار سنجی متقاطع ο نقطه تعادل بایاس و اریانس حاصل شو د

(Heuristic & Approximate) روشهای هیبریدی و تقریب.۶

• (Local Search) جست وجوى محلى

با اعمال عملگر های تغییر ساختار (مثلاً حذف/افزودن گره، تغییر ویژگی یا آستانه تقسیم) همسایگی ایجاد و در فضای همسایگی جستوجو میکنند

:الگوريتمهاي ژنتيک

و جهش (crossover) هر «درخت» را کروموزوم فرض کرده، با عملگرهای ترکیب ... جمعیت بهینه تولید میکنند (mutation)

انتخاب و ترکیب با روشهای حریصانه

ابتدا چند درخت با تنظیمات مختلف پارامترها بساز، سپس بهترینهایشان را با روشهای درخت با تنظیمات مختلف پارامترها بساز، سپس B&B بهینهسازی ساده (مثلاً

نكتههاى عملي

- 1. فیق :مقیاس مسئله (Exhaustive 'DP 'MIP 'B&B) $-1 \cdot \ge 1$ و مقادیر نمونه $1 \cdot \ge 1$
- 2. با CART با Cost-اولویت دارد، اغلب از (Generalization) اگر تعمیمپذیری : شرایط کاربرد . Complexity Pruning . و اعتبارسنجی متقاطع استفاده میکنند
- دارند CART + Pruning) ، godsit برای cART + Pruning) ، godsit برای بهینه (برای جست وجوی بهینه) وجود دارند tree

خلاصه

برای درخت «واقعاً بهینه» یا «خاموشکننده بیشبرازش»، باید از روشهای فراتر از تقسیم حریصانه :استفاده کر د

- برای حل دقیق B&B جستوجوی کامل یا .1
- 2. مدلسازی MIP
- a \alpha هرس هزينه پيچيدگي و تنظيم . 3
- روشهای تقریبی/هیسترزیس برای مسائل بزرگ .4

با این تکنیکها میتوان ضمن کنترل پیچیدگی درخت، بهترین تعادل بایاس و واریانس را یافت و در نتیجه درخت تصمیم بهینه ساخت نتیجه درخت تصمیم بهینه ساخت