

Chapitre 39

Déterminants.

Sommaire.

1

La théorie dans un \mathbb{K} -ev de dimension $n \in \mathbb{N}^*$.

1

1.1

Formes n -linéaires alternées.

1

1.2

Déterminant d’une famille de vecteurs dans une base.

2

1.3

Déterminant d’un endomorphisme en dimension finie.

3

1.4

Déterminant d’une matrice carrée.

4

2

La pratique.

6

2.1

Échelonner.

6

2.2

Développer selon une colonne ou une ligne.

7

2.3

Complément théorique : la comatrice.

7

Les propositions marquées de ★ sont au programme de colles.

1 La théorie dans un \mathbb{K} -ev de dimension $n \in \mathbb{N}^*$.

1.1 Formes n -linéaires alternées.

Définition 1

Une forme n -linéaire sur E est une fonction $f : E^n \rightarrow \mathbb{K}$ telle que

$$\forall j \in \llbracket 1, n \rrbracket, \forall (a_1, \dots, a_{j-1}, a_{j+1}, \dots, a_n) \in E^{n-1}, x \mapsto f(a_1, \dots, a_{j-1}, x, a_{j+1}, \dots, a_n) \text{ est linéaire.}$$

Proposition 2

Soit $f : E^n \rightarrow \mathbb{K}$ n -linéaire.

1.

$\forall (x_1, \dots, x_n) \in E^n, \forall \lambda \in \mathbb{K}, f(\lambda x_1, \dots, \lambda x_n) = \lambda^n f(x_1, \dots, x_n).$
2.

Soit $(x_1, \dots, x_n) \in E^n$ tel que l’un des x_i est nul, alors $f(x_1, \dots, x_n) = 0$.

Preuve :

1.

λ est factorisé n fois par n -linéarité.
2.

$f(x_1, \dots, 0_E, \dots, x_n) = f(x_1, \dots, 0_{\mathbb{K}} \cdot 0_E, \dots, x_n) = 0_{\mathbb{K}} f(x_1, \dots, x_n) = 0$.

Définition 3

Soit $f : E^n \rightarrow \mathbb{K}$ n -linéaire. On dit que f est alternée si elle s’annule sur tous les n -uplets contenant deux vecteurs égaux.

Proposition 4

Soit $f : E^n \rightarrow \mathbb{K}$ une forme n -linéaire alternée ($n \geq 2$) et $(x_1, \dots, x_n) \in E^n$.

1.

On ne change pas la valeur prise par f sur (x_1, \dots, x_n) en ajoutant à l’un des vecteurs une combinaison linéaire des autres.
2.

Si (x_1, \dots, x_n) est liée, alors $f(x_1, \dots, x_n) = 0$.
3.

Effet d’une transposition. Soit $\{i, j\}$ avec $i < j$. On a :

$$f(\dots, x_{i-1}, \boxed{x_j}, x_{i+1}, \dots, x_{j-1}, \boxed{x_i}, x_{j+1}, \dots) = -f(\dots, x_{i-1}, \boxed{x_i}, x_{i+1}, \dots, x_{j-1}, \boxed{x_j}, x_{j+1}, \dots)$$

L’échange de x_i et x_j provoque un changement de signe.

4.

Effet d’une permutation. Pour tout $\sigma \in S_n$,

$$f(x_{\sigma(1)}, \dots, x_{\sigma(n)}) = \varepsilon(\sigma) f(x_1, \dots, x_n)$$

Où $\varepsilon : S_n \rightarrow \{-1, 1\}$ la signature de σ l’unique morphisme non trivial de (S_n, \circ) dans $(\{-1, 1\}, \times)$

Preuve :

1.

Soit $j \in \llbracket 1, n \rrbracket, (\lambda_i)_{i \neq j} \in \mathbb{K}^{n-1}$.

On a $f(x_1, \dots, x_j + \sum_{i \neq j} \lambda_i x_i, \dots, x_n) = f(x_1, \dots, x_n) + \underbrace{\sum_{i \neq j} \lambda_i f(x_1, \dots, \overbrace{x_i}^j, \dots, x_n)}_{=0 \text{ car alternée et deux fois } x_i}$

2.

Supposons (x_1, \dots, x_n) liée, alors $\exists j \in \llbracket 1, n \rrbracket, \exists (\lambda_i)_{i \neq j} \mid x_j = \sum_{i \neq j} \lambda_i x_i$.

Alors $f(x_1, \dots, x_j, \dots, x_n) \stackrel{(1)}{=} f(x_1, \dots, x_j - \sum_{i \neq j} \lambda_i x_i, \dots, x_n) = f(x_1, \dots, 0_E, \dots, x_n) = 0_{\mathbb{K}}$.

3. On a ;

$$\begin{aligned} f(..., x_j, ..., x_i, ...) &= f(..., x_j + x_i, ..., x_i, ...) = f(..., \boxed{x_j + x_i}, ..., x_i - \boxed{x_j + x_i}, ...) \\ &= f(..., x_j + x_i, ..., -x_j, ...) = (-1)f(..., x_j + x_i, ..., x_j, ...) \\ &= (-1)f(..., x_i, ..., x_j, ...) \end{aligned}$$

4. $\exists p \in \mathbb{N}^*, \exists \tau_1, \dots, \tau_p$ transpositions | $\sigma = \tau_1 \circ \dots \circ \tau_p$. Alors :

$$\begin{aligned} f(x_{\sigma(1)}, \dots, x_{\sigma(n)}) &= f(x_{\tau_1 \circ \dots \circ \tau_p(1)}, \dots, x_{\tau_1 \circ \dots \circ \tau_p(n)}) \\ &= (-1)f(x_{\tau_2 \dots \tau_p(1)}, \dots, x_{\tau_2 \dots \tau_p(n)}) \quad \text{et } (-1) = \varepsilon(\tau_1) \\ &= \varepsilon(\tau_1) \dots \varepsilon(\tau_p) f(x_1, \dots, x_n) \\ &= \varepsilon(\sigma) f(x_1, \dots, x_n) \end{aligned}$$

1.2 Déterminant d'une famille de vecteurs dans une base.

Théorème 5

L'ensemble des formes n -linéaires alternées sur E est une droite vectorielle.

Si $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ est une base de E , alors il existe une unique forme n -linéaire alternée qui prend la valeur 1 sur \mathcal{B} . On l'appelle **déterminant dans la base \mathcal{B}** et on note $\det_{\mathcal{B}}$. On a :

$$\forall (x_1, \dots, x_n) \in E^n \quad \det_{\mathcal{B}}(x_1, \dots, x_n) = \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n e_{\sigma(j)}^*(x_j).$$

Preuve :

Analyse. Soit $f : E^n \rightarrow \mathbb{K}$ une forme n -linéaire alternée. Soit $(x_1, \dots, x_n) \in E^n$. Alors

$$\begin{aligned} f(x_1, \dots, x_n) &= f\left(\sum_{i_1=1}^n e_{i_1}^*(x_1)e_{i_1}, \dots, \sum_{i_n=1}^n e_{i_n}^*(x_n)e_{i_n}\right) \\ &= \sum_{i_1=1}^n \dots \sum_{i_n=1}^n \prod_{j=1}^n e_{i_j}^*(x_j) f(e_{i_1}, \dots, e_{i_n}) \\ &= \sum_{(i_1, \dots, i_n) \in \mathcal{A}_n(\llbracket 1, n \rrbracket)} \left(\prod_{j=1}^n e_{i_j}^*(x_j) \right) f(e_{i_1}, \dots, e_{i_n}) \end{aligned}$$

Où $(i_1, \dots, i_n) \in \llbracket 1 \mapsto (\sigma_i(k) \mapsto i_k) \text{ bijection de } \mathcal{A}_n(\llbracket 1, n \rrbracket) \rightarrow S_n$.

$$\begin{aligned} f(x_1, \dots, x_n) &= \sum_{\sigma \in S_n} \prod_{j=1}^n e_{\sigma(j)}^*(x_j) f(e_{\sigma(1)}, \dots, e_{\sigma(n)}) \\ &= f(e_1, \dots, e_n) \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n e_{\sigma(j)}^*(x_j) \end{aligned}$$

Supposons que $f(e_1, \dots, e_n) = 1$, il reste un unique candidat.

Synthèse. Posons $\det_{\mathcal{B}} : (x_1, \dots, x_n) \mapsto \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n e_{\sigma(j)}^*(x_j)$. Vérifions qu'elle convient.

• Soit $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$ et $(x_1, \dots, x_{k-1}, x_{k+1}, x_n) \in E^{n-1}$ et $x \in E$.

Alors $\det_{\mathcal{B}}(x_1, \dots, x_n) = \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \left(\prod_{j \neq k} e_{\sigma(j)}^*(x_j) \right) e_{\sigma(k)}^*(x)$ linéaire car combinaison linéaire de linéaires.

• Soit $1 \leq k < l \leq n$, et $(x_1, \dots, x_n) \mid x_k = x_l$.

Alors $\det_{\mathcal{B}}(x_1, \dots, x_n) = \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n e_{\sigma(j)}^*(x_j)$. Posons $\tau = (k \ l)$ qui échange k et l .

Alors $\det_{\mathcal{B}}(x_1, \dots, x_n) = \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n e_{\sigma(\tau(j))}^*(x_j) = \sum_{\varphi \in S_n} \varepsilon(\varphi\tau) \prod_{j=1}^n e_{\varphi(j)}^*(x_j)$ où $\varphi = \sigma\tau$.

Donc $\det_{\mathcal{B}}(x_1, \dots, x_n) = - \sum_{\varphi \in S_n} \varepsilon(\varphi) \prod_{j=1}^n e_{\varphi(j)}^*(x_j) = - \det_{\mathcal{B}}(x_1, \dots, x_n)$.

Donc $\det_{\mathcal{B}}(x_1, \dots, x_n) = 0$.

• $\det_{\mathcal{B}}(\mathcal{B}) = \det_{\mathcal{B}}(e_1, \dots, e_n) = \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n e_{\sigma(j)}^*(e_j) = \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n \delta_{j, \sigma(j)} = \varepsilon(\text{id}) = 1$.

Corrolaire 6

Si f est une forme n -linéaire alternée et si \mathcal{B} est une base de E , alors $\exists \lambda \in \mathbb{K} \mid f = \lambda \det_{\mathcal{B}}$

Définition 7

Soit $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ base de E et $(x_1, \dots, x_n) \in E^n$.

Le nombre $\det_{\mathcal{B}}(x_1, \dots, x_n)$ est appelé **déterminant dans la base \mathcal{B}** de (x_1, \dots, x_n) .

Théorème 8: Caractérisation des bases.

Soit $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base de E et $(x_1, \dots, x_n) \in E^n$.

$$(x_1, \dots, x_n) \text{ est base de } E \iff \det_{\mathcal{B}}(x_1, \dots, x_n) \neq 0$$

Preuve :

\Leftarrow Supposons que le déterminant est différent de 0, alors (x_1, \dots, x_n) libre, c'est une base car $\dim E = n$.

\Rightarrow Supposons que $\mathcal{B}' = (x_1, \dots, x_n)$ est base de E . Alors $\det_{\mathcal{B}'}$ existe, c'est une forme n -linéaire alternée.

Par théorème, $\exists \lambda \in \mathbb{K} \mid \det_{\mathcal{B}'} = \lambda \det_{\mathcal{B}}$. Alors $\det_{\mathcal{B}'}(\mathcal{B}') = \lambda \det_{\mathcal{B}}(\mathcal{B}') = 1$ donc $\det_{\mathcal{B}}(\mathcal{B}') \neq 0$.

Exemple 9: Interprétation géométrique.

- Si $E = \mathbb{R}^2$ et \mathcal{B} est la base canonique de \mathbb{R}^2 , pour (\vec{u}_1, \vec{u}_2) un couple de vecteurs, le nombre $\det_{\mathcal{B}}(\vec{u}_1, \vec{u}_2)$ peut être vu comme l'aire orientée du parallélogramme engendré par (\vec{u}_1, \vec{u}_2) .
- Si $E = \mathbb{R}^3$ et \mathcal{B} est la base canonique de \mathbb{R}^3 , pour $(\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3)$ un triplet de vecteurs, le nombre $\det_{\mathcal{B}}(\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3)$ peut être vu comme le volume orienté du parallélépipède engendré par $(\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3)$.

1.3 Déterminant d'un endomorphisme en dimension finie.

Lemme 10

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$.

Le nombre $\det_{\mathcal{B}}(u(e_1), \dots, u(e_n))$ ne dépend pas de la base $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ considérée.

Preuve :

Soit $f \in \Lambda_n(E)$ une forme n -linéaire alternée.

Déformons la à l'aide de $u \in \mathcal{L}(E)$: $(x_1, \dots, x_n) \mapsto f(u(x_1), \dots, u(x_n))$ est n -linéaire alternée.

Notons-la $\varphi_u(f) \in \Lambda_n(E)$. On pose $\varphi_u : f \mapsto \varphi_u(f)$ de $\Lambda_n(E) \rightarrow \Lambda_n(E)$ linéaire, c'est une homothétie.

Alors $\exists \lambda_u \in \mathbb{K} \mid \varphi_u = \lambda_u \text{id}_{\Lambda_n(E)}$.

On a prouvé que $\exists \lambda_u \in \mathbb{K} \quad \forall f \in \Lambda_n(E) \quad \forall (x_1, \dots, x_n) \in E \quad f(u(x_1), \dots, u(x_n)) = \lambda_u f(x_1, \dots, x_n)$.

En particulier, $\det_{\mathcal{B}}(u(x_1), \dots, u(x_n)) = \lambda_u \det_{\mathcal{B}}(x_1, \dots, x_n)$ est vrai pour tous x_i .

En particulier, $\det_{\mathcal{B}}(u(\mathcal{B})) = \lambda_u \det_{\mathcal{B}}(\mathcal{B}) = \lambda_u$, ne dépend pas de \mathcal{B} .

Définition 11

Soi $u \in \mathcal{L}(E)$. On appelle **déterminant** de u et on note $\det(u)$ le nombre

$$\det(u) = \det_{\mathcal{B}}(\mathcal{B}),$$

où $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base quelconque de E .

Proposition 12

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$, \mathcal{B} une base de E et $(x_1, \dots, x_n) \in E^n$. On a

$$\det_{\mathcal{B}}(u(x_1), \dots, u(x_n)) = \det(u) \times \det_{\mathcal{B}}(x_1, \dots, x_n)$$

Preuve :

L'application $(x_1, \dots, x_n) \mapsto \det_{\mathcal{B}}(u(x_1), \dots, u(x_n))$ est n -linéaire alternée : elle est dans $\text{Vect}(\det_{\mathcal{B}})$.

Il existe donc $\lambda \in \mathbb{K} \mid \forall (x_1, \dots, x_n) \in E^n, \det_{\mathcal{B}}(u(x_1), \dots, u(x_n)) = \lambda \det_{\mathcal{B}}(x_1, \dots, x_n)$.

En particulier, $\det_{\mathcal{B}}(u(\mathcal{B})) = \lambda \det_{\mathcal{B}}(\mathcal{B})$ donc $\det(u) = \lambda$.

On a bien $\det_{\mathcal{B}}(u(x_1), \dots, u(x_n)) = \det(u) \det_{\mathcal{B}}(x_1, \dots, x_n)$.

Proposition 13

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie.

1. $\det(\text{id}_E) = 1$.
2. $\forall u \in \mathcal{L}(E), \forall \lambda \in \mathbb{K}, \det(\lambda u) = \lambda^n \det(u)$
3. $\forall (u, v) \in \mathcal{L}(E)^2, \det(u \circ v) = \det(u) \det(v)$
4. Pour tout $u \in \mathcal{L}(E)$, u est un automorphisme de E si et seulement si $\det(u) \neq 0$. Alors:

$$\det(u^{-1}) = \det(u)^{-1}$$

Remarque: Rien à dire sur $\det(u + v)$.

Preuve :

Soit $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base de E .

1. $\det(\text{id}_E) = \det_{\mathcal{B}}(\text{id}(e_1), \dots, \text{id}(e_n)) = \det_{\mathcal{B}}(\mathcal{B}) = 1$.

2. Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et $\lambda \in \mathbb{K}$, alors $\det(\lambda u) = \det_{\mathcal{B}}(\lambda u(e_1), \dots, \lambda u(e_n)) = \lambda^n \det_{\mathcal{B}}(u(e_1), \dots, u(e_n)) = \lambda^n \det(u)$.

3. Soient $u, v \in \mathcal{L}(E)$.

Alors: $\det(u \circ v) = \det_{\mathcal{B}}(u(v(e_1)), \dots, u(v(e_n))) = \det(u) \det_{\mathcal{B}}(v(e_1), \dots, v(e_n)) = \det(u) \det(v) \det_{\mathcal{B}}(\mathcal{B})^{\rightarrow 1}$

4. Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. u est bijectif ssi l'image de \mathcal{B} par u est une base ssi son déterminant dans \mathcal{B} est non nul (8).

Alors pour un automorphisme u , on a $u \circ u^{-1} = \text{id}_E$ et $\det(u \circ u^{-1}) = \det(\text{id}_E) = 1$ donc $\det(u^{-1}) = \det(u)^{-1}$.

Corrolaire 14

Si E est de dimension finie, \det induit un morphisme de groupes entre $GL(E)$ et \mathbb{K}^* .

Exemple 15: Déterminant d’une symétrie vectorielle.

Que dire de $\det(s)$ si s est une symétrie vectorielle de E ?

Solution :

Soit $s \in \mathcal{L}(E)$ une symétrie vectorielle.

Alors $s^2 = \text{id}_E$ donc $\det(s^2) = \det(\text{id}_E) = 1$.

Alors $\det(s)^2 = 1$ donc $\det(s) = \pm 1$.

On sait que $E = \text{Ker}(s - \text{id}_E) \oplus \text{Ker}(s + \text{id}_E)$.

Prenons une base adaptée à ces deux supplémentaires.

Notons $p = \dim \text{Ker}(s - \text{id}_E)$ et prenons (e_1, \dots, e_p) une de ses bases, et (e_{p+1}, \dots, e_n) base de $\text{Ker}(s + \text{id}_E)$.

Notons $B = (e_1, \dots, e_p, \dots, e_n)$. Alors :

$$\begin{aligned} \det(s) &= \det_{\mathcal{B}}(s(e_1), \dots, s(e_p), \dots, s(e_n)) = \det_{\mathcal{B}}(e_1, \dots, e_p, -e_{p+1}, \dots, -e_n) \\ &= (-1)^{n-p} \det_{\mathcal{B}}(\mathcal{B}) = (-1)^{n-p}. \end{aligned}$$

1.4 Déterminant d’une matrice carrée.

Définition 16

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$, on appelle **déterminant** de A , et on note $\det(A)$ le nombre

$$\det(A) = \det_{\mathcal{B}_c}(C_1, \dots, C_n).$$

où \mathcal{B}_c est la base canonique de $M_{n,1}(\mathbb{K})$ et C_1, \dots, C_n les colonnes de A .

Autrement dit, $\det(A)$ est le déterminant de l’endomorphisme canoniquement associé à A .

Notation

Si $A = (a_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n}$, le déterminant de A est aussi noté

$$\begin{vmatrix} a_{1,1} & \dots & a_{1,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n,1} & \dots & a_{n,n} \end{vmatrix}$$

Théorème 17

1. $\det(I_n) = 1$.
2. $\forall A \in M_n(\mathbb{K}), \forall \lambda \in \mathbb{K}, \det(\lambda A) = \lambda^n \det(A)$.
3. $\forall (A, B) \in M_n(\mathbb{K})^2, \det(AB) = \det(A) \det(B)$.
4. Pour tout $A \in M_n(\mathbb{K})$, A est inversible ssi $\det(A) \neq 0$, alors:

$$\det(A^{-1}) = (\det(A))^{-1}.$$

Preuve :

C’est juste le théorème 13 appliqué aux endomorphismes canoniquement associés.

Corrolaire 18

L’application \det induit un morphisme de groupes entre $GL_n(\mathbb{K})$ et \mathbb{K}^* .

Proposition 19

Soit $A = (a_{i,j})$ une matrice carrée d’ordre $n \geq 1$.

$$\det(A) = \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) a_{\sigma(1),1} \dots a_{\sigma(n),n}.$$

Remarque: On appliquera très peu cette formule.

Preuve :

Notons (E_1, \dots, E_n) la base canonique de $M_{n,1}(\mathbb{K})$ et (C_1, \dots, C_n) les colonnes de A .

$$\det(A) = \det_{\mathcal{B}_c}(C_1, \dots, C_n) = \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n E_{\sigma(j)}^*(C_j) = \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n a_{\sigma(j),j}.$$

Application 1

Soit $A = (a_{i,j}) \in M_n(\mathbb{Z})$.
La formule précédente nous donne que $\det(A)$ est une somme de produits d'entiers:

$$A \in M_n(\mathbb{Z}) \implies \det(A) \in \mathbb{Z}.$$

Exemple 20: Cohérence avec la définition en taille 2.

Retrouver à l'aide de la formule précédente l'expression connue pour le déterminant d'une matrice de taille 2:

$$\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad - bc.$$

Solution :

On a $S_2 = \{\text{id}, \tau\}$ où $\tau = (1\ 2)$. Alors:

$$\begin{aligned} \det(A) &= \varepsilon(\text{id})a_{\text{id}(1),1}a_{\text{id}(2),2} + \varepsilon(\tau)a_{\tau(1),1}a_{\tau(2),2} \\ &= a_{1,1}a_{2,2} - a_{2,1}a_{1,2} = ad - cb. \end{aligned}$$

Exemple 21

Soient $(X_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n}$ une famille de variables aléatoires indépendantes sur un espace probabilisé fini (Ω, P) .
On note $M = (X_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n}$ une matrice aléatoire. Démontrer que

$$E[\det((X_{i,j}))_{1 \leq i,j \leq n}] = \det[(E(X_{i,j}))_{1 \leq i,j \leq n}]$$

Solution :

On a:

$$\begin{aligned} E[\det((X_{i,j}))] &= E\left[\sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n X_{\sigma(j),j}\right] \\ &= \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) E\left[\prod_{j=1}^n X_{\sigma(j),j}\right] \quad \text{linéarité.} \\ &= \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n E[X_{\sigma(j),j}] \quad \text{indépendance.} \\ &= \det(E(X_{i,j}))_{1 \leq i,j \leq n}. \end{aligned}$$

Théorème 22

$$\forall A \in M_n(\mathbb{K}), \quad \det(A^\top) = \det(A).$$

Preuve :

Soit $A = (a_{i,j}) \in M_n(\mathbb{K})$. Alors:

$$\begin{aligned} \det(A^\top) &= \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n [A^\top]_{\sigma(j),j} \\ &= \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n [A]_{j,\sigma(j)} \\ &= \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{k=1}^n a_{\sigma^{-1}(k),k} \quad (k := \sigma(j)) \\ &= \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma^{-1}) \prod_{k=1}^n a_{\sigma^{-1}(k),k} \quad (\varepsilon(\sigma^{-1}) = \varepsilon(\sigma)) \\ &= \sum_{\varphi \in S_n} \varepsilon(\varphi) \prod_{k=1}^n a_{\varphi(k),k} \quad (\varphi := \sigma^{-1}) \\ &= \det(A). \end{aligned}$$

Corrolaire 23

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ de lignes L_1, \dots, L_n .

$$\det(A) = \det_{\mathcal{B}_c}(L_1, \dots, L_n)$$

où \mathcal{B}_c est la base canonique de $M_{1,n}(\mathbb{K})$.

Proposition 24

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et $\mathcal{B} = (x_1, \dots, x_n)$ une base de E . On a

$$\det(\text{Mat}_{\mathcal{B}}(u)) = \det(u)$$

Preuve :

Notons $(a_{i,j})$ les coefficients de $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(u)$.

$$\det(\text{Mat}_{\mathcal{B}}(u)) = \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n a_{\sigma(j),j} = \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n x_{\sigma(j)}^*(u(x_j)) = \det_{\mathcal{B}}(u) = \det(u).$$

Corrolaire 25

Deux matrices semblables ont même déterminant.

Preuve :

Soient $A, B \in M_n(\mathbb{K})$ semblables : $\exists P \in GL_n(\mathbb{K}) \ B = P^{-1}AP$.

$$\det(B) = \det(P^{-1}AP) = \det(P^{-1}) \det(A) \det(P) = \det(P)^{-1} \det(P) \det(A) = \det(A).$$

Preuve :

Notons $f \in \mathcal{L}(\mathbb{K}^n)$ canoniquement associé à A : $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(f) = A$ avec \mathcal{B} base canonique de \mathbb{K}^n .

Notons \mathcal{C} la base des colonnes de P . D'après le changement de base, $B = \text{Mat}_{\mathcal{C}}(f)$.

Donc d'après la proposition précédente:

$$\det(A) = \det(f) = \det(B).$$

2 La pratique.

2.1 Échelonner.

Proposition 26: Effet des opérations de pivot sur les colonnes.

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. On note $(C_j, \ j \in \llbracket 1, n \rrbracket)$ ses colonnes. Soit \mathcal{O} une opération élémentaire sur les colonnes, transformant A en B :

$$A \underset{\mathcal{O}}{\sim} B.$$

1. Si \mathcal{O} est du type $C_i \leftrightarrow C_j$, alors $\det(B) = -\det(A)$,
2. Si \mathcal{O} est du type $C_i \leftarrow \lambda C_i$, alors $\det(B) = \lambda \det(A)$,
3. Si \mathcal{O} est du type $C_i \leftarrow C_i + \lambda C_j$, alors $\det(B) = \det(A)$.

Le déterminant étant invariant par transposition, tout reste vrai pour des opérations élémentaires sur les lignes.

Preuve :

Notons \mathcal{B}_c la base canonique de \mathbb{K}^n .

On sait que $\det(A) = \det_{\mathcal{B}_c}(C_1, \dots, C_n)$ qui est n -linéaire alternée.

Proposition 27

Le déterminant d'une matrice triangulaire est le produit de ses coefficients diagonaux.

Par exemple, pour une matrice triangulaire supérieure,

$$\begin{vmatrix} a_1 & a_{1,2} & \dots & a_{1,n} \\ 0 & a_2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & * \\ 0 & \dots & 0 & a_n \end{vmatrix} = \prod_{j=1}^n a_j$$

Preuve :

Soit A une matrice triangulaire.

$$\det(A) = \sum_{\sigma \in S_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n a_{\sigma(j),j}$$

Le produit vaut 0 sauf si $\sigma = \text{id}$, il ne reste que $\prod_{j=1}^n a_{j,j}$.

Preuve :

- Si l'un des coefficients diagonaux est nul, A n'est pas inversible donc le déterminant vaut 0. Cohérent.
- Sinon, $\forall j \in \llbracket 1, n \rrbracket \ a_j \neq 0$. Alors :

$$\begin{vmatrix} a_1 & a_{1,2} & \dots & a_{1,n} \\ 0 & a_2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & * \\ 0 & \dots & 0 & a_n \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & a_2 & a_{2,3} \dots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & * \\ 0 & \dots & 0 & a_n \end{vmatrix}$$

L'opération est $C_2 \leftarrow C_2 - \frac{a_{1,2}}{a_1} C_1, \dots, C_n \leftarrow C_n - \frac{a_{1,n}}{a_1} C_1$.

En itérant, on se ramène à une matrice diagonale de colonnes (C'_1, \dots, C'_n) .

Par linéarité, son déterminant est $a_1 \dots a_n \cdot \det(I_n) = \prod_{j=1}^n a_j$.

Par transitivité, c'est aussi le déterminant de A .

Exemple 28

Calculer $\begin{vmatrix} 5 & 6 & -2 \\ 10 & 6 & -4 \\ 15 & 6 & -2 \end{vmatrix}$ et $\begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{vmatrix}$.

Solution :

On a:

$$\begin{vmatrix} 5 & 6 & -2 \\ 10 & 6 & -4 \\ 15 & 6 & -2 \end{vmatrix} = 5 \cdot 6 \cdot (-2) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 2 \\ 3 & 1 & 1 \end{vmatrix} = -60 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & -2 & -2 \end{vmatrix} = -60 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{vmatrix} = -120.$$

L'autre est non-inversible donc de déterminant 0 car de rang $2 < 3$.

Exemple 29

Soit $a \in \mathbb{C}$. Calculer le déterminant de taille n ci-dessous.

$$\begin{vmatrix} a & 1 & & (1) \\ 1 & \ddots & \ddots & \\ & \ddots & \ddots & 1 \\ (1) & & 1 & a \end{vmatrix}$$

Indication: la somme des éléments de chaque colonne (ou ligne) est toujours la même.

Solution :

- 2.2 Développer selon une colonne ou une ligne.
- 2.3 Complément théorique : la comatrice.