# DM18 - Mécanique

## Exercice 1 – Détermination expérimentale de la masse de la Terre

La mesure précise de la masse M d'un astre n'est pas simple : elle nécessite de connaitre précisément la valeur de la constante gravitationnelle G. Actuellement, cette dernière est « mal » connue : la valeur recommandée par le CODATA est  $G = (6.67430 \pm 0.00015) \times 10^{-11} \,\mathrm{m}^3 \cdot \mathrm{kg}^{-1} \cdot \mathrm{s}^{-2}$ , soit une incertitude relative de  $2.2 \times 10^{-5}$ . En revanche, la détermination du produit GM, ou paramètre gravitationnel standard, peut se faire précisément en exploitant la troisième loi de Kepler : celui de la Terre est connu avec une incertitude relative de seulement  $2 \times 10^{-9}$ .

On s'intéresse à quelques expériences permettant de remonter progressivement à une valeur expérimentale de la masse  $M_T$  de la Terre.

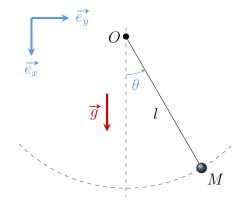
#### Pendule simple

On considère un pendule simple constitué d'un fil de longueur  $l=2,0\,\mathrm{m}$  et de masse négligeable. Il est fixé en O et on attache à son extrémité en M une sphère de masse volumique  $\rho=2000\,\mathrm{kg}\cdot\mathrm{m}^{-3}$  et de rayon  $r=1,0\,\mathrm{cm}$ .

Le système est soumis à une force de frottement fluide définie par la formule de Stokes :

$$\vec{f} = -6\pi \eta r \vec{v},$$

où  $\overrightarrow{v}$  est la vitesse de M et  $\eta=1.8\times 10^{-5}\,\mathrm{kg}\cdot\mathrm{m}^{-1}\cdot\mathrm{s}^{-1}$ , la viscosité de l'air ambiant.



- 1. Reproduire le schéma ci-dessus, puis représenter le vecteur  $\overrightarrow{e_z}$  de la base cartésienne, le vecteur vitesse  $\overrightarrow{v}$  (on suppose  $\dot{\theta} > 0$ ) et les forces qui agissent sur M.
- ${\bf 2}$ . Établir l'équation du mouvement de M en utilisant le théorème du moment cinétique.
- 3. Dans le cadre de l'approximation des petits angles, montrer que l'équation différentielle s'écrit sous sa forme canonique :

$$\frac{\mathrm{d}^2 \theta}{\mathrm{d}t^2} + \frac{\omega_0}{Q} \frac{\mathrm{d}\theta}{\mathrm{d}t} + \omega_0^2 \theta = 0,$$

où  $\omega_0$  est la pulsation propre que l'on exprimera en fonction de l et g et où  $Q = \frac{2\rho r^2}{9\eta} \sqrt{\frac{g}{l}}$ .

4. Calculer la valeur numérique du facteur de qualité Q, en prenant  $g\approx 10\,\mathrm{m\cdot s^{-2}}$ . Que peut-on en conclure?

Un expérimentateur souhaite déterminer la période des oscillations pour quelques valeurs de la longueur l du pendule. Il mesure à l'aide d'un chronomètre la durée  $\Delta t$  correspondant à dix périodes. Avec son protocole, il évalue l'imprécision sur la mesure de l à 5 mm et celle sur la mesure de  $\Delta t$  à 0,2 s. Le tableau ci-dessous indique les résultats de ses mesures.

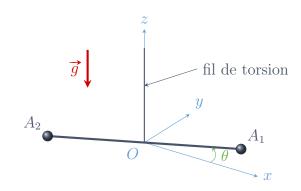


- 5. À partir de ces données et en s'appuyant sur une régression linéaire avec np.polyfit, déterminer une valeur de l'accélération de la pesanteur g accompagnée de son incertitude-type. On représentera qualitativement l'allure de la courbe ajustée.
- 6. Exprimer l'accélération de la pesanteur g en fonction de la constante gravitationnelle G, de la masse  $M_T$  de la terre et de son rayon  $R_T$ .

Dans la suite de l'exercice, on cherche à déterminer les valeurs expérimentales de G,  $R_T$  pour enfin obtenir celle de  $M_T$ .

#### Détermination de G avec l'expérience de Cavendish (1798)

On considère le pendule de torsion représenté ci-contre. Deux sphères assimilées à des points matériels de masse m sont fixées aux extrémités d'une tige  $A_1A_2$  de masse négligeable et de longueur 2d. La position de la tige est repéré par l'angle  $\theta$  qu'elle forme avec l'axe (Ox). Le système S, formé des deux sphères et de la tige, est suspendu au milieu O de la tige à un fil de torsion de raideur C > 0, qui exerce un couple de rappel  $\overrightarrow{\Gamma} = -C\theta \overrightarrow{e_z}$ .



On note  $J = 2md^2$  le moment d'inertie du système par rapport à l'axe (Oz). Initialement, on décale légèrement la tige de la position d'équilibre  $\theta = 0$ : le système se met à osciller dans le plan (Oxy) à la période  $T_c$ . On néglige les frottements dans l'étude théorique qui suit.

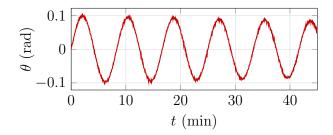
- 7. Établir l'équation différentielle vérifiée par l'angle  $\theta$ .
- 8. En déduire l'expression de la constante de raideur C du fil de torsion en fonction de m, d et  $T_c$ . Préciser la dimension et l'unité de C.

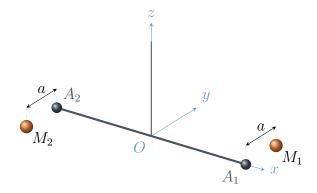
Un relevé expérimental de  $\theta(t)$  permet d'obtenir la courbe représentée ci-contre.

9. Déterminer la valeur de la période  $T_c$  en décrivant succinctement la méthode utilisée. On présentera le résultat de la mesure accompagné de son incertitude-type.

Le système est maintenant à l'équilibre. Aux points  $M_1$  et  $M_2$ , respectivement séparés d'une distance  $a \ll d$  de  $A_1$  et  $A_2$ , on place deux masses  $M \gg m$ .

Sous l'effet des interactions gravitationnelles entre les masses m et M, la tige tourne d'un angle  $\theta_0$  très faible mais mesurable. La rotation étant très faible, on considère que la distance a reste constante lors de l'opération.





- 10. Justifier que l'on peut négliger les interactions entre  $M_1$  et  $A_2$  d'une part, puis entre  $M_2$  et  $A_1$  d'autre part, par rapport aux autres interactions en jeu dans cette étude.
- 11. Rappeler la définition d'un couple et justifier que les interactions gravitationnelles qui s'exercent sur le système forment un couple dont on exprimera le moment  $\overrightarrow{\Gamma}_g$  en fonction de m, M, d, a et G.
- 12. En appliquant le théorème du moment cinétique à l'équilibre, exprimer la constante gravitationnelle G en fonction de C,  $\theta_0$ , a, d, m et M.
- 13. Montrer que la constante gravitationnelle s'exprime

$$G = \frac{4\pi^2 da^2}{MT_c^2} \theta_0.$$

python`

Calculer numériquement G et son incertitude, avec  $d=(100,0\pm0,5)\,\mathrm{cm},\ M=(30,00\pm0,01)\,\mathrm{kg},\ a=(10,0\pm0,2)\,\mathrm{cm}$  et  $\theta_0=(1,3\pm0,1)\times10^{-3}\,\mathrm{rad}$ . Cette valeur est-elle en accord avec la valeur actuellement recommandée?

14. Proposer une méthode optique permettant de mesurer un angle aussi petit que  $\theta_0$ . Faire un schéma.

### Détermination de $R_T$ avec l'ISS

On considère le cas d'un satellite de masse  $m_s$  en orbite circulaire de rayon R autour de la Terre. On considère que ce dernier n'est soumis qu'à l'interaction gravitationnelle avec la Terre.

- 15. Montrer que le mouvement est uniforme. En déduire l'expression de la norme v de la vitesse du satellite en fonction de G,  $M_T$  et R.
- 16. Retrouver alors la troisième loi de Kepler. On notera  $T_s$  la période de révolution du satellite autour de la Terre.

La station spatiale internationale suit une orbite quasi circulaire autour de la Terre à une altitude  $h=405\,\mathrm{km}$ . Sa période orbitale  $T_s$  est de 92 minutes et 40 secondes. On suppose que ces quantités sont connues avec une très grande précision.

- 17. Établir une relation entre g,  $R_T$ , h et  $T_s$  à l'aide de la question 6.
- 18. En remarquant que  $h \ll R_T$ , en déduire que

$$R_T \approx g \frac{T_s^2}{4\pi^2} - 3h.$$

Faire l'application numérique.

python`

Comparer le résultat précédent à la valeur obtenue en résolvant numériquement l'équation établie à la question 17, à l'aide de la fonction scipy.optimize.bisect (cf. TD M6 Ex. 9).

#### Conclusion

- 20. Exprimer finalement la masse  $M_T$  de la Terre en fonction des grandeurs dont les valeurs numériques ont été obtenues précédemment. Calculer l'incertitude-type associée. Quelle grandeur limite la précision de la valeur obtenue?
- 21. Exprimer, puis calculer la masse volumique moyenne  $\rho_T$  de la Terre. Commenter, en comparant la valeur obtenue à des valeurs pertinentes issues de vos connaissances ou d'Internet.