Budowa algorytmów - przegląd z nawrotami

Wstęp do Informatyki i Programowania

Maciek Gębala

19 grudnia 2024

Maciek Gehala

Budowa algorytmów - przegląd z nawrotami

Sformułowanie problemu

Mamy dany zbiór wartości D nazywany dziedziną.

Niech $\Omega=D^n$. Na zbiorze Ω określona jest funkcja $\mathcal{C}:\Omega \to \{\mathit{true}, \mathit{false}\}$ wyznaczająca zbiór rozwiązań dopuszczalnych $\mathcal{S}\subseteq \Omega$.

Warunek logiczny ${\cal C}$, wyznaczający zbiór rozwiązań dopuszczalnych, nazywać będziemy ograniczeniami.

Problem spełnienia ograniczeń

Interesuje nas znalezienie elementów zbioru S (wszystkich albo co najmniej jednego).

Maciek Gęba

Budowa algorytmów - przegląd z nawrotan

Przeszukiwanie z nawrotami

W przypadku dowolnej liczby zmiennych n i dziedziny k-elementowej $D=\{1,\dots,k\}$ potrzebna jest procedura dokonująca rekurencyjnie przeglądu z nawrotami.

```
1: procedure PEŁENPRZEGLĄD(n, i)
                                                                  \triangleright ustalenie wartości X_i, \dots, X_n
 2:
             \begin{aligned} & \text{if } i = n+1 \text{ then} \\ & \text{if } C(X_1, \dots, X_n) \text{ then} \\ & \text{drukuj rozwiązanie } X_1, \dots, X_n \end{aligned} 
 3:
 4:
 5:
                 end if
 6:
            else
 7:
                 for X_i \in \{1, \dots, k\} do

PEŁENPRZEGLĄD(n, i + 1)
 8:
 9:
                 end for
10:
           end if
11:
12: end procedure
13: PeŁENPRZEGLĄD(n,1)
                                                                            ⊳ początkowe wywołanie
```

Maciek Gebala

Budowa algorytmów - przeglad z nawrotami

Przeszukiwanie z nawrotami

Procedura PelenPrzegląd pracuje bardzo nieefektywnie, bo najpierw generuje cały układ wartości X_1,\ldots,X_n a dopiero na koniec sprawdza, czy spełnia on ograniczenia C (takie przeszukiwanie nazywa się generowaniem i testowaniem).

W takim przeszukiwaniu można zmienić sposób generowania np. na nierekurencyjny.

Notatki
Notatki
Notatki
Notatki
Notatki
Notatki

Ulepszenia

Niech warunek MożLIWE (X_1,\ldots,X_i) , dla $i\leqslant n$, jest spełniony, gdy istnieją takie wartości X_{i+1},\ldots,X_n , że zachodzi $C(X_1,\ldots,X_i,\ldots,X_n)$.

Warunek Możliwe można zinterpretować w ten sposób, że ocenia on węzeł drzewa poszukiwań i przewiduje, czy w poddrzewie zakorzenionym w ocenianym węźle znajduje się liść odpowiadający rozwiązaniu dopuszczalnemu (elementowi ze zbioru S).

Ponieważ najczęściej aby być pewnym odpowiedzi z warunku Możliwe musiałby on przejrzeć całe rozpatrywane poddrzewo, więc będziemy zakładać, że warunek Możliwe udziela bez pełnego przeglądu jedynie niepewnej odpowiedzi tj.

- jeśli warunek nie jest spełniony, to w analizowanym poddrzewie na pewno nie ma rozwiązania dopuszczalnego;
- jeśli warunek jest spełniony, to w analizowanym poddrzewie może jest rozwiązanie dopuszczalne.

aciek Gebala

ludowa algorytmów - przegląd z nawrotami

Ulepszenia

Poniższa procedura dokonuje częściowego przeglądu, co może w wielu sytuacjach bardzo przyspieszyć poszukiwania.

```
1: procedure CzęściowyPrzegląd(n, i)
2.
        if i = n + 1 then if C(X_1, \dots, X_n) then
3:
4:
                drukuj rozwiązanie X_1, \ldots, X_n
             end if
 5:
 6:
        else
            for X_i \in \{1, \dots, k\} do

if MożLiwE(X_1, \dots, X_i) then

CZEŚCIOWYPRZEGLĄD(n, i+1)
 7:
 8:
 9:
10:
                 end if
             end for
11:
        end if
12:
13: end procedure
14: CZĘŚCIOWYPRZEGLĄD(n,1)
                                                       ▷ początkowe wywołanie
```

Maciek Gębala

Budowa algorytmów - przegląd z nawrotan

Ulepszenia

Często łatwiej rozstrzygnąć warunek NIEMoŻLIWE (X_1,\ldots,X_i) , który zachodzi gdy nie można rozszerzyć wartości pierwszych i wartości do n wartości spełniających ograniczenia C. Wtedy w linii 8 użyjemy warunku \neg NIEMOŻLIWE.

Gdy warunek MożLIWE zawsze prowadzi do rozwiązania dopuszczalnego, lub warunek NIEMOŻLIWE zawsze uniemożliwia doprowadzenie do rozwiązania dopuszczalnego, to możemy zrezygnować ze sprawdzania warunku \emph{C} .

Maciek Gebala

Budowa algorytmów - przegląd z nawrotam

Przykład: Problem skoczka szachowego

Ścieżka

Na szachownicy $m \times n$ chcemy znaleźć taką sekwencję ruchów skoczka, aby odwiedził każde pole szachownicy dokładnie raz.

Cykl

Dodajemy warunek, że z ostatniego pola które odwiedził może przeskoczyć na pierwsze.

Notatki
Notatki
Notatki
Notatki
Notatki
Notatki
Notatki

Istnienie rozwiązania

Twierdzenie

Dla każdej planszy $m \times nm$, gdzie $\min(m,n) \geqslant 5$ istnieje ścieżka konika száchowego.

Twierdzenie Schwenk'a

Dla każdej planszy $m \times n$ (gdzie $m \leqslant n$) istnieje cykl konika szachowego chyba, że jeden z następujących warunków jest

- m i n są nieparzyste,
- ② m = 1, 2 lub 4, oraz n > 1,
- m = 3 i n = 4,6 lub 8.

Istnieje liniowy algorytm wyznaczania ścieżki lub cyklu skoczka, ale przedstawimy metodę częściowego przeglądu z nawrotami.

Maciek Gębala Budowa algorytmów - przegląd z nar

Implementacja ścieżki w Adzie

```
with Ada.Text_IO; use Ada.Text_IO; with Ada.Integer_Text_IO; use Ada.Integer_Text_IO;
         procedure Konik2 is
                  coedure Konik2 is
procedure Sciezka (n, m : Integer) is
plansza : array (1 .. m, 1 .. n) of Integer :=
        (others => (others => 0));
dx : array (1 .. 8) of Integer :=
        (1, 2, 2, 1, -1, -2, -2, -1);
dy : array (1 .. 8) of Integer :=
        (2, 1, -1, -2, -2, -1, 1, 2);
licznik : Integer := 0;
8
9
10
11
12
13
14
15
16
17
18
19
                            procedure Wypisz is
begin
  for i in 1 .. m loop
    for j in 1 .. n loop
        Put (plansza (i, j));
                                                end loop;
                                     New Line:
                              end Wypisz;
```

Maciek Gębala Budowa algorytmów - przegląd z n

Implementacja ścieżki w Adzie

```
procedure NastRuch (x, y, 1 : Integer) is
26
27
28
                         nx, ny : Integer;
                          gin
plansza (x, y) := 1;
if 1 = m * n then
    Wypisz;
    licznik := licznik + 1;
29
30
31
32
33
34
35
36
37
38
39
                              for i in 1 .. 8 loop
    nx := x + dx (i);
    ny := y + dy (i);
    if (1 <= nx and nx <= m and 1 <= ny and ny <= n)
        and then plansza (nx, ny) = 0</pre>
                                              NastRuch (nx, ny, l + 1);
40
41
42
                                       end if;
                     end loop;
end if;
plansza (x, y) := 0;
end NastRuch;
```

Implementacja ścieżki w Adzie

```
begin
for i in 1 .. m loop
for j in 1 .. n loop
NastRuch (i, j, 1);
end loop;
46
47
48
49
50
51
52
                   end loop;
Put (licznik);
New_Line;
53
54
55
             end Sciezka;
             Sciezka (5, 5);
        end Konik2;
```

Notatki
Notatki
Notatki
Notatki
Notatki
Notatki
Notatki

Implementacja cyklu w Adzie

Maciek Gehala

ludowa algorytmów - przegląd z nawrotami

Implementacja cyklu w Adzie

Maciek Gębal

Budowa algorytmów - przegląd z nawrotam

Implementacja cyklu w Adzie

Maciek Gebala

Budowa algorytmów - przegląd z nawrotam

Dla efektywnego rozwiązywania problemów sformułowanych w postaci problemu spełnienia ograniczeń opracowano specjalną metodologię programowania nazywaną *Constraint programming*.

Constraint programming opracowano początkowo dla języka programowania logicznego Prolog, który w naturalny sposób wykonuje algorytmy z nawrotami, ale dostępna jest ona także dla innych języków programowania jak np. C++.

Notatki
Notatki
Notatki
Notatki
Notatki
Notatki