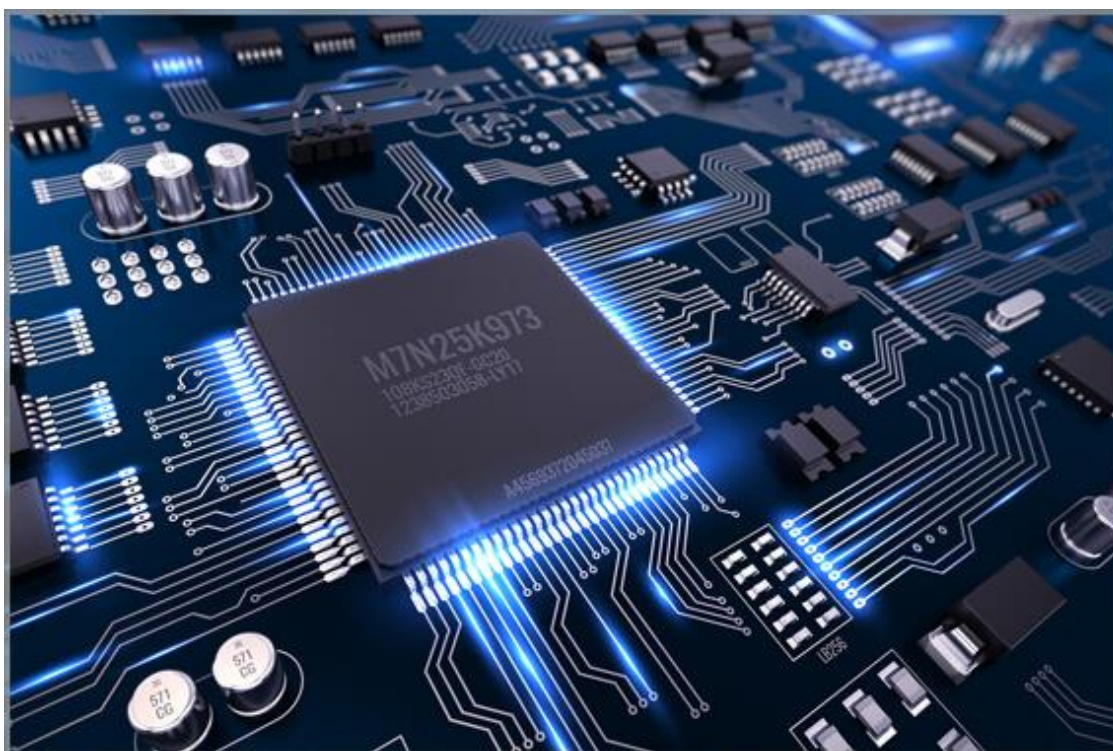




ΣΥΣΤΗΜΑΤΑ ΜΙΚΡΟΥΠΟΛΟΓΙΣΤΩΝ

4Η ΣΕΙΡΑ ΑΣΚΗΣΕΩΝ



MAY 22, 2021

ΘΟΔΩΡΗΣ ΑΡΑΠΗΣ – EL18028
ΚΡΙΣ ΚΟΥΤΣΗ – EL18905
ΑΡΙΑΔΝΗ ΚΑΖΔΑΓΛΗ – EL18838



ΣΥΣΤΗΜΑΤΑ ΜΙΚΡΟΥΠΟΛΟΓΙΣΤΩΝ

Άσκηση 1

```
.include "m16def.inc"
.DEF temp = r16
.DEF leds = r17

reset:
    ldi r24, low(RAMEND) ;αρχικοποίηση Stack Pointer
    out SPL, r24
    ldi r24, high(RAMEND)
    out SPH, r24

start:
    ldi leds, 0x01
    clr temp
    out DDRB, temp        ;θύρα B ως είσοδος
    ser temp
    out PORTB, temp       ;pull-up θύρας B
    out DDRA, temp        ;θύρα A ως έξοδος

left:
    out PORTA, leds        ;άναψε το LED
    in temp, PINB          ;έλεγξε αν πατήθηκε το PB0
    sbrc temp, 0           ;αν όχι τότε κάνε skip
    rcall wait             ;αν ναι τότε περίμενε
    lsl leds               ;μετακίνησε το LED μία θέση αριστερά
    sbrc leds, 7           ;αν έφτασε το LED στο MSB κάνε skip
    rjmp left

right:
    out PORTA, leds        ;άναψε το LED
    in temp, PINB          ;έλεγξε αν πατήθηκε το PB0
    sbrc temp, 0           ;αν όχι τότε κάνε skip
    rcall wait             ;αν ναι τότε περίμενε
    lsr leds               ;μετακίνησε το LED μία θέση δεξιά
    sbrc leds, 0           ;αν έφτασε το LED στο LSB κάνε skip και πήγαινε στο
left
    rjmp right
    rjmp left

wait:
    in temp, PINB          ;περίμενε μέχρι να γίνει το PB0 = 0
    andi temp, 1
    cpi temp, 0x01
    breq wait
    ret
```

Άσκηση 2

```
.include "m16def.inc"
.DEF temp = r16
.DEF A = r17
.DEF B = r18
.DEF C = r19
.DEF D = r20
.DEF F0= r21
.DEF F1= r22

reset:
    ldi r24,low(RAMEND) ;αρχικοποίηση Stack Pointer
    out SPL,r24
    ldi r24,high(RAMEND)
    out SPH,r24

start:
    clr temp
    out DDRA,temp      ;θύρα A ως είσοδος
    ser temp
    out PORTA,temp     ;pull-up θύρας A
    out DDRB,temp      ;θύρα B ως έξοδος

main:
    clr F0              ;clear F0
    in temp,PINA        ;ανάγνωση ακροδεκτών PORTA
    mov A,temp          ;το A στο LSB του καταχωρητή A
    lsr temp
    mov B,temp          ;το B στο LSB του καταχωρητή B
    lsr temp
    mov C,temp          ;το C στο LSB του καταχωρητή C
    lsr temp
    mov D,temp          ;το D στο LSB του καταχωρητή D
    mov temp,C          ;προσωρινή αποθήκευση του C
    mov F0,C
    com F0              ;συμπλήρωμα C
    and F0,B            ;LSB(F0) = BC'
    and F0,A            ;LSB(F0) = ABC'
    and C,D             ;LSB(C) = CD
    or F0,C             ;LSB(F0) = (ABC' + CD)
    com F0              ;LSB(F0) = (ABC' + CD)'

    or A,B              ;LSB(A) = A + B
    or temp,D           ;LSB(temp) = C + D
    and A,temp          ;LSB(A) = (A+B)·(C+D)
    lsl A               ;2o LSB(A) = (A+B)·(C+D)
    mov F1,A            ;2o LSB(F1) = (A+B)·(C+D)

    andi F0, 0x01       ;απομόνωση του LSB
    andi F1, 0x02       ;απομόνωση του 2ου LSB
    or F0,F1
    out PORTB,F0

    rjmp main
```

Άσκηση 3

```
#include <avr/io.h>

char x;

int main()
{
    DDRA=0xFF;           // Αρχικοποίηση PORTA ως output
    DDRC=0x00;           // Αρχικοποίηση PORTC ως input

    x = 1;                // Αρχικοποίηση μεταβλητής για αρχικά αναμμένο led

    while(1){
        if ((PINC & 0x01) == 0x01) { // έλεγχος για SW0
            if (x == 0x80)           // Έλεγχος υπερχείλισης
                x = 0x01;
            else
                x = x << 1;          // Ολίσθηση αριστερά
        }
        if ((PINC & 0x02) == 0x02) { // έλεγχος για SW1
            if (x == 0x01)           // Έλεγχος υπερχείλισης
                x = 0x80;
            else
                x = x >> 1;          // Ολίσθηση δεξιά
        }
        if ((PINC & 0x04) == 0x04) { // έλεγχος για SW2
            x = 0x80;
        }
        if ((PINC & 0x08) == 0x08) { // έλεγχος για SW3
            x = 0x01;
        }
        PORTA = x;
    }

    return 0;
}
```