

Συστήματα Παράλληλης Επεξεργασίας

Άσκηση 4

4.1 Διάδοση θερμότητας σε δύο διαστάσεις

Ομάδα	parlab04
Θεόδωρος Αράπης	el18028
Εμμανουήλ Βλάσσης	el18086
Παναγιώτης Παπαδέας	el18039

Ζητούμενα

Ως δεδομένα στην Άσκηση δόθηκαν οι σειριακές υλοποιήσεις των αλγορίθμων Jacobi, Gauss-Seidel-SOR και Red-Black-SOR. Ζητούνται:

1. Ο εντοπισμός του παραλληλισμού των αλγορίθμων και σχεδίαση της παράλληλης υλοποίησής τους σε αρχιτεκτονική κατανεμημένης μνήμης που υποστηρίζει ανταλλαγή μηνυμάτων.
2. Η παραλληλοποίησή τους με χρήση της βιβλιοθήκης MPI.
3. Μετρήσεις επίδοσης.
4. Σύγκριση αποτελεσμάτων και σχολιασμός.

Σχεδιασμός Παραλληλοποίησης

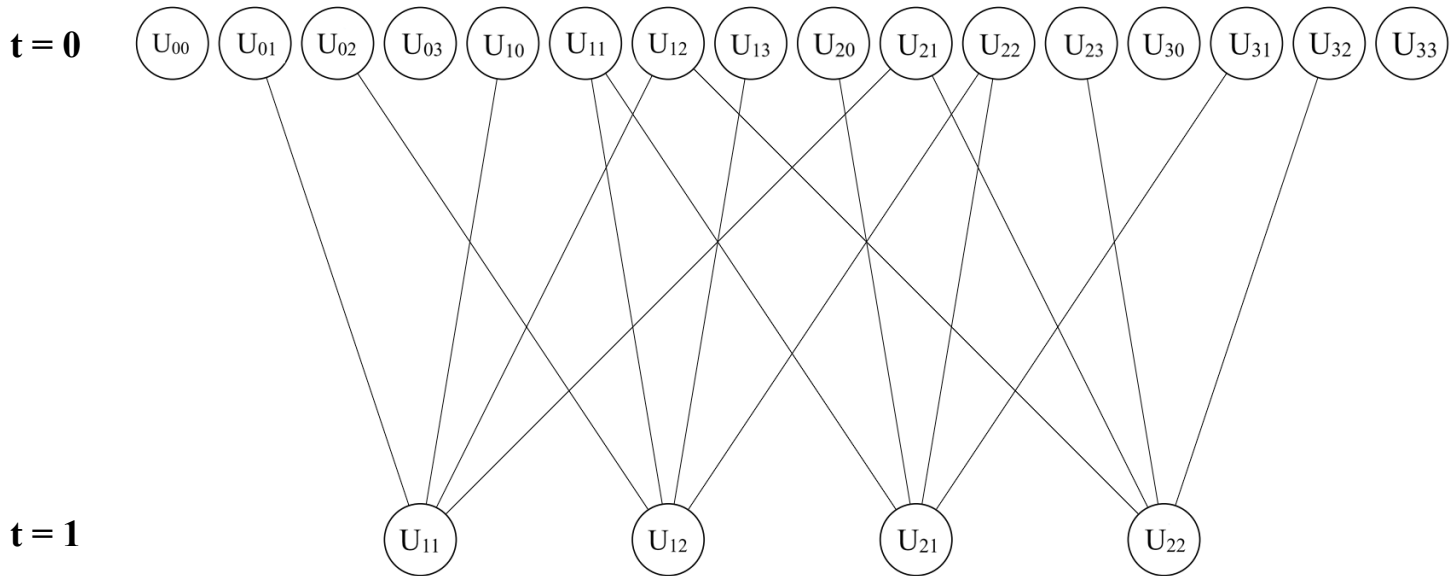
Πίνακας U

Ο πίνακας U έχει διαστάσεις $X \times Y$. Θεωρώντας για ευκολία σχεδίασης ότι $X = Y = 4$ έχουμε (το οποίο μπορεί να επεκταθεί έτσι ώστε U_{ij} = μπλοκ μεγέθους x, y):

U =	U_{00}	U_{01}	U_{02}	U_{03}
	U_{10}	U_{11}	U_{12}	U_{13}
	U_{20}	U_{21}	U_{22}	U_{23}
	U_{30}	U_{31}	U_{32}	U_{33}

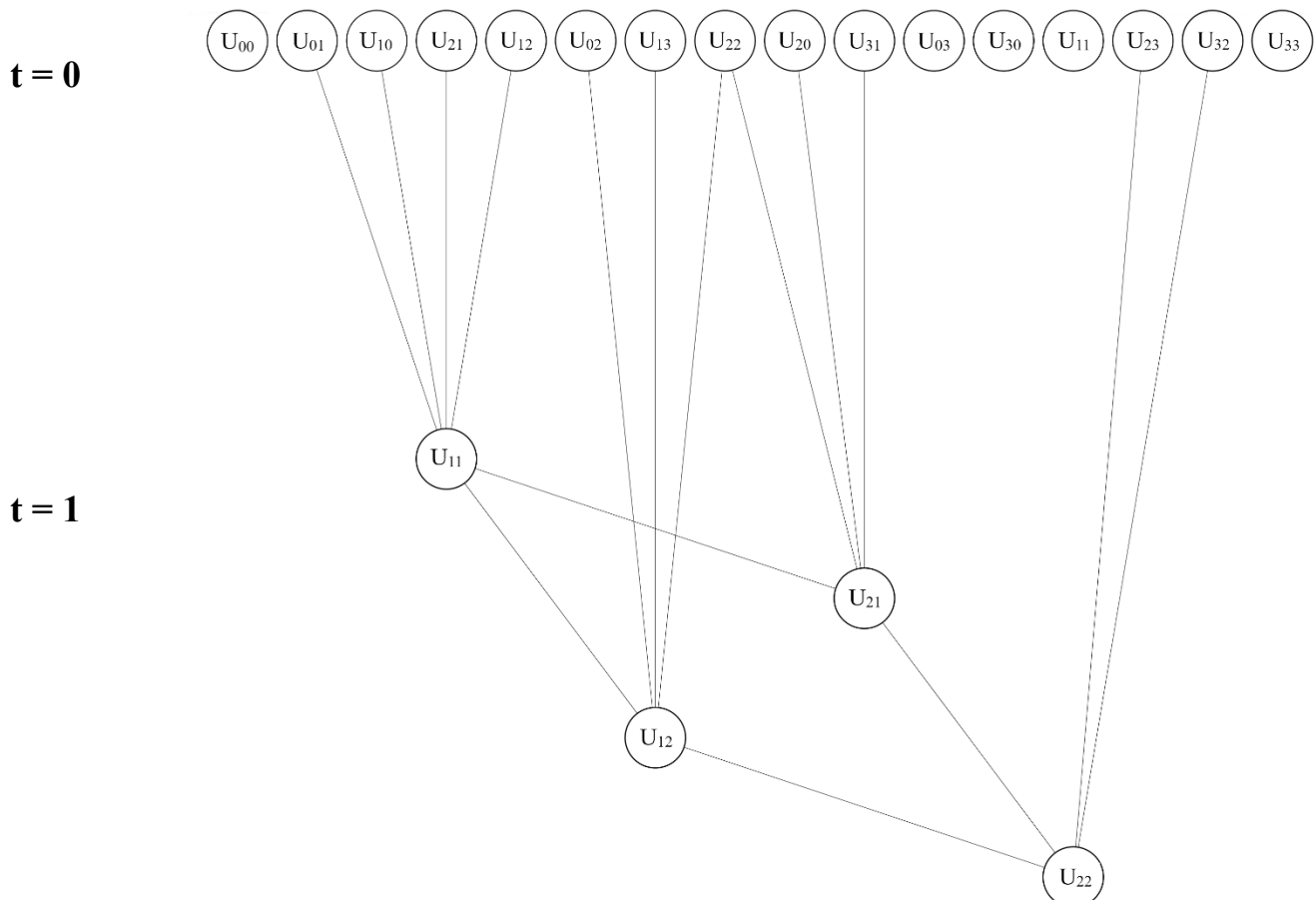
Μέθοδος Jacobi

Θα σχεδιάσουμε το task graph για τις δύο πρώτες χρονικές στιγμές. Χαρακτηρίζουμε ως task την θερμότητα σε κάθε θέση (ή μπλοκ θέσεων) για μία χρονική στιγμή:



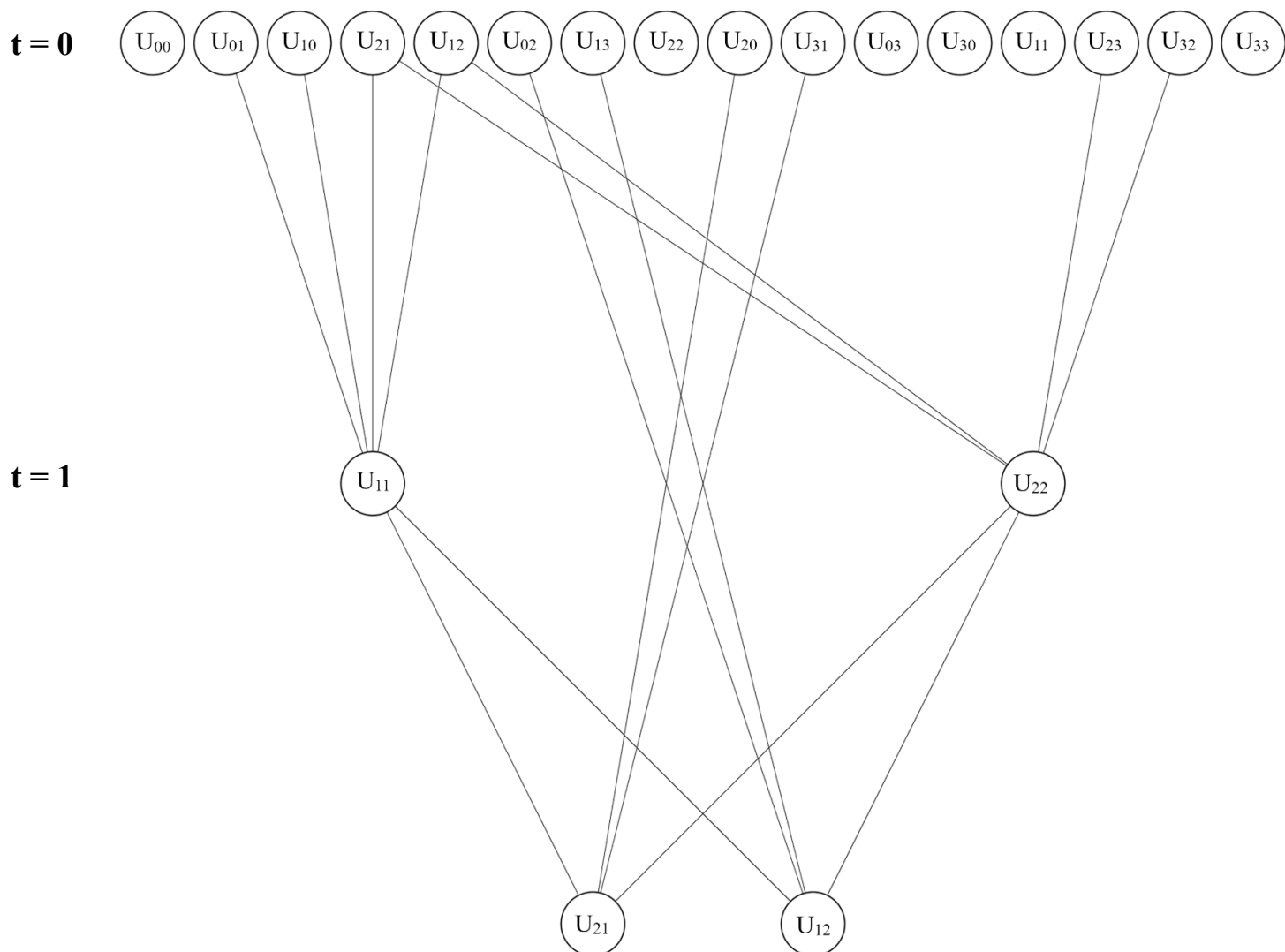
Μέθοδος Gauss-Seidel SOR

Όμοια και δω θα σχεδιάσουμε το task graph για τις δύο πρώτες χρονικές στιγμές. Θεωρούμε, όπως και πριν, ως task την θερμότητα σε κάθε θέση (ή μπλοκ θέσεων) για μία χρονική στιγμή:



Μέθοδος Red-Black SOR

Τέλος, το task graph για τις δύο πρώτες χρονικές στιγμές για την μέθοδο Red-Black SOR, θεωρώντας πάλι ως task την θερμότητα σε κάθε θέση (ή μπλοκ θέσεων) για μία χρονική στιγμή, είναι:



Ανάπτυξη παράλληλων προγραμμάτων

Πίνακας U

Και για τις 3 υλοποιήσεις, ο αρχικός πίνακας U χωρίζεται σε block, ένα για κάθε διεργασία. Σε κάθε επανάληψη, οι διεργασίες ανταλλάσσουν δεδομένα μεταξύ τους και ύστερα υπολογίζουν τις νέες τιμές. Όταν όλα τα block συγκλίνουν στις τελικές τιμές τους, τότε η μέθοδος συγκλίνει. Στο τέλος, οι τιμές των επιμέρους block συνενώνονται στον αρχικό πίνακα. Οι ακόλουθες διαδικασίες εφαρμόζονται και στις 3 υλοποιήσεις:

1. Δημιουργία 2D καρτεσιανού communicator.

```
43 //---Create 2D-cartesian communicator---//
44 //---Usage of the cartesian communicator is optional---//
45
46 MPI_Comm CART_COMM;           //CART_COMM: the new 2D-cartesian communicator
47 int periods[2]={0,0};         //periods={0,0}: the 2D-grid is non-periodic
48 int rank_grid[2];             //rank_grid: the position of each process on the new communicator
49
50 MPI_Cart_create(MPI_COMM_WORLD,2,grid,periods,0,&CART_COMM); //communicator creation
51 MPI_Cart_coords(CART_COMM,rank,2,rank_grid);                //rank mapping on the new communicator
```

2. Υπολογισμός διαστάσεων του επιμέρους πίνακα κάθε block (χρήση padding στον αρχικό πίνακα σε περίπτωση που ο διαμοιρασμός των block δεν χωράει ακριβώς).

```
54 //---Compute local 2D-subdomain dimensions---//
55 //---Test if the 2D-domain can be equally distributed to all processes---//
56 //---If not, pad 2D-domain---//
57
58 for (i=0;i<2;i++) {
59     if (global[i]%grid[i]==0) {
60         local[i]=global[i]/grid[i];
61         global_padded[i]=global[i];
62     }
63     else {
64         local[i]=(global[i]/grid[i])+1;
65         global_padded[i]=local[i]*grid[i];
66     }
67 }
```

3. Διαμοιρασμός του αρχικού global πίνακα U στον local πίνακα κάθε διεργασίας.

```
84 //----Distribute global 2D-domain from rank 0 to all processes----//
85
86 //---Appropriate datatypes are defined here---//
87 /*****The usage of datatypes is optional*****/
88
89 //---Datatype definition for the 2D-subdomain on the global matrix---//
90
91 MPI_Datatype global_block;
92 MPI_Type_vector(local[0],local[1],global_padded[1],MPI_DOUBLE,&dummy);
93 MPI_Type_create_resized(dummy,0,sizeof(double),&global_block);
94 MPI_Type_commit(&global_block);
95
96 //---Datatype definition for the 2D-subdomain on the local matrix---//
97
98 MPI_Datatype local_block;
99 MPI_Type_vector(local[0],local[1],local[1]+2,MPI_DOUBLE,&dummy);
100 MPI_Type_create_resized(dummy,0,sizeof(double),&local_block);
101 MPI_Type_commit(&local_block);
102
103 //---Rank 0 defines positions and counts of local blocks (2D-subdomains) on global matrix---//
104 int * scatteroffset, * scattercounts;
105 if (rank==0) {
106     U_start = &(U[0][0]);
107     scatteroffset=(int*)malloc(size*sizeof(int));
108     scattercounts=(int*)malloc(size*sizeof(int));
109     for (i=0;i<grid[0];i++)
110         for (j=0;j<grid[1];j++) {
111             scattercounts[i*grid[1]+j]=1;
112             scatteroffset[i*grid[1]+j]=(local[0]*local[1]*grid[1]*i+local[1]*j);
113         }
114 }
115
116 //---Rank 0 scatters the global matrix---//
117
118 MPI_Scatterv(U_start, scattercounts, scatteroffset, global_block, &(u_previous[1][1]), 1, local_block, 0,
119 MPI_COMM_WORLD);
119 MPI_Scatterv(U_start, scattercounts, scatteroffset, global_block, &(u_current[1][1]), 1, local_block, 0,
MPI_COMM_WORLD);
```

4. Ορισμός μιας δομής που αντιστοιχεί σε ένα local column, προκειμένου να διευκολύνει την μεταφορά μιας στήλης ενός πίνακα μεταξύ των διεργασιών.

```
133 /* Define a datatype that corresponds to a column of a local block */
134 MPI_Datatype column;
135 MPI_Type_vector(local[0], 1,local[1]+2,MPI_DOUBLE,&dummy);
136 MPI_Type_create_resized(dummy,0,sizeof(double),&column);
137 MPI_Type_commit(&column);
```

5. Για κάθε διεργασία υπολογίζουμε το rank των γειτόνων της ώστε να μπορεί να επικοινωνήσει μαζί τους.

```
143 //---Find the 4 neighbors with which a process exchanges messages---//
144
145 int north, south, east, west;
146 MPI_Cart_shift(CART_COMM, 0, 1, &north, &south);
147 MPI_Cart_shift(CART_COMM, 1, 1, &west, &east);
```

6. Ορισμός του range πάνω στο οποίο η διεργασία θα ανανεώνει τον local πίνακά της. Εδώ, πρέπει να λάβουμε υπόψιν τόσο τα ghost cell που έχουν τοποθετηθεί για την διευκόλυνση της επικοινωνίας όσο και τα πιθανά padding cells.

```
150      /*Make sure you handle non-existing neighbors appropriately*/
151
152      /* In case of non-existing neighbors, the function returns MPI_PROC_NULL */
153
154      /*******//
155
156      //---Define the iteration ranges per process----//
157
158      int i_min, i_max, j_min, j_max;
159
160      /* internal process (ghost cell only) */
161      i_min = 1;
162      i_max = local[0] + 1;
163
164      /* boundary process - no possible padding */
165      if (north == MPI_PROC_NULL) {
166          i_min = 2; // ghost cell + boundary
167      }
168
169      /* boundary process and padded global array */
170      if (south == MPI_PROC_NULL){
171          i_max -= (global_padded[0] - global[0]) + 1;
172      }
173
174      /* internal process (ghost cell only) */
175      j_min = 1;
176      j_max = local[1] + 1;
177
178      /* boundary process - no possible padding */
179      if (west == MPI_PROC_NULL) {
180          j_min = 2; //ghost cell + boundary
181      }
182
183      /* boundary process and padded global array */
184      if (east == MPI_PROC_NULL){
185          j_max -= (global_padded[1] - global[1]) + 1;
186      }
```

7. Έλεγχος σύγκλισης, (προϋπόθεση όλα τα local block να έχουν συγκλίνει).

```
258  □ #ifdef TEST_CONV
259      if (t%C==0) {
260          /*Test convergence*/
261          gettimeofday(&tcvs, NULL);
262
263          converged=converge(u_previous,u_current,local[0],local[1]);
264
265          MPI_Allreduce(&converged, &global_converged, 1, MPI_INT, MPI_MIN, MPI_COMM_WORLD);
266          gettimeofday(&tcvf, NULL);
267          tconv += (tcvf.tv_sec-tcvs.tv_sec)+(tcvf.tv_usec-tcvs.tv_usec)*0.000001;
268      }
269  #endif
```

8. Συνένωση των επιμέρους local πινάκων στον αρχικό global πίνακα U, τον οποίο χειρίζεται η διεργασία με rank = 0

```
281  //----Rank 0 gathers local matrices back to the global matrix----//
282
283  if (rank==0) {
284      U=allocate2d(global_padded[0],global_padded[1]);
285      U_start = &(U[0][0]);
286  }
287
288  /*Fill your code here*/
289
290
291  MPI_Gatherv(&u_current[1][1], 1, local_block, U_start, scattercounts, scatteroffset, global_block, 0,
MPI_COMM_WORLD);
```

Jacobi

Σε αυτήν την περίπτωση, κάθε διεργασία που επεξεργάζεται ένα block πρέπει να επικοινωνήσει πρώτα με της γειτονικές διεργασίες της και να μάθει τα σύνορα των γειτονικών blocks. Οι τιμές αυτές αποθηκεύονται στα ghost cells που αναφέρθηκαν προηγουμένως, με αποτέλεσμα να μην χρειάζεται να αλλάξει καθόλου ο βρόγχος ανανέωσης του σειριακού προγράμματος. Μετά το τέλος της επικοινωνίας, κάθε κελί θα έχει λάβει τις σωστές τιμές από τους γείτονές του.

```
200  //----Computational core----//
201  gettimeofday(&tts, NULL);
202  □ #ifdef TEST_CONV
203      for (t=0;t<T && !global_converged;t++) {
204          #endif
205  □ #ifndef TEST_CONV
206      #undef T
207      #define T 256
208      for (t=0;t<T;t++) {
209          #endif
210
211
212          /*Fill your code here*/
213          swap=u_previous;
214          u_previous=u_current;
215          u_current=swap;
```

```

219      /*Compute and Communicate*/
220
221      // Communicate with north
222      if (north != MPI_PROC_NULL){
223          MPI_Sendrecv(&u_previous[1][1], local[1], MPI_DOUBLE, north, 0, &u_previous[0][1],
224                      local[1], MPI_DOUBLE, north, 0, MPI_COMM_WORLD, &status );
225      }
226
227      // Communicate with south
228      if (south != MPI_PROC_NULL){
229          MPI_Sendrecv(&u_previous[local[0]][1], local[1], MPI_DOUBLE, south, 0, &u_previous[local[0]+1][1],
230                      local[1], MPI_DOUBLE, south, 0, MPI_COMM_WORLD, &status );
231      }
232
233      // Communicate with east
234      if (east != MPI_PROC_NULL){
235          MPI_Sendrecv(&u_previous[1][local[1]], 1, column, east, 0, &u_previous[1][local[1]+1],
236                      1, column, east, 0, MPI_COMM_WORLD, &status );
237      }
238
239      // Communicate with west
240      if (west != MPI_PROC_NULL){
241          MPI_Sendrecv(&u_previous[1][1], 1, column, west, 0, &u_previous[1][0],
242                      1, column, west, 0, MPI_COMM_WORLD, &status );
243      }
244
245
246      /*Add appropriate timers for computation*/
247      gettimeofday(&tcs, NULL);
248
249      for (i=i_min;i<i_max;i++)
250          for (j=j_min;j<j_max;j++)
251              u_current[i][j]=(u_previous[i-1][j]+u_previous[i+1][j]+u_previous[i][j-1]+u_previous[i][j+1])/4.0;
252
253      gettimeofday(&tcf, NULL);
254
255      tcomp += (tcf.tv_sec-tcs.tv_sec)+(tcf.tv_usec-tcs.tv_usec)*0.000001;
256
257
258      #ifdef TEST_CONV
259      if (t%C==0) {
260          /*Test convergence*/
261          gettimeofday(&tcvs, NULL);
262
263          converged=converge(u_previous,u_current,local[0],local[1]);
264
265          MPI_Allreduce(&converged, &global_converged, 1, MPI_INT, MPI_MIN, MPI_COMM_WORLD);
266          gettimeofday(&tcvf, NULL);
267          tconv += (tcvf.tv_sec-tcvs.tv_sec)+(tcvf.tv_usec-tcvs.tv_usec)*0.000001;
268      }
269      #endif
270
271      }
272      gettimeofday(&ttf, NULL);
273
274      tttotal=(ttf.tv_sec-tts.tv_sec)+(ttf.tv_usec-tts.tv_usec)*0.000001;
275
276      MPI_Reduce(&tttotal,&total_time,1,MPI_DOUBLE,MPI_MAX,0,MPI_COMM_WORLD);
277      MPI_Reduce(&tcomp,&comp_time,1,MPI_DOUBLE,MPI_MAX,0,MPI_COMM_WORLD);
278      MPI_Reduce(&tconv,&conv_time,1,MPI_DOUBLE,MPI_MAX,0,MPI_COMM_WORLD);

```


Gauss-Siedel SOR

Στην μέθοδο αυτή, η υλοποίηση της επικοινωνίας (πρωτού γίνουν οι υπολογισμοί) γίνεται ως εξής για κάθε block:

Η κάθε διεργασία στέλνει στον πάνω και στον αριστερά γείτονα τα δεδομένα της προηγούμενης χρονικής στιγμής. Στη συνέχεια λαμβάνει από τον πάνω και τον αριστερά γείτονα τα δεδομένα της τωρινής χρονικής στιγμής. Επιπλέον, λαμβάνει από τον δεξιά και τον κάτω γείτονα τα δεδομένα της προηγούμενης χρονικής στιγμής. Τέλος, μετά τον υπολογισμό, στέλνει στον δεξιά και στον κάτω γείτονα τα δεδομένα της τωρινής χρονική στιγμής.

Πιο γενικά, όλες οι διεργασίες, εκτός από αυτές που βρίσκονται πάνω και αριστερά στο ταμπλό, θα μπλοκάρουν περιμένοντας τα τωρινά δεδομένα από τον πάνω και τον αριστερά γείτονά τους. Οι διεργασίες που δεν έχουν γείτονα πάνω και αριστερά θα υπολογίσουν τις νέες τιμές και θα τις στείλουν στον κάτω και δεξιά γείτονά τους. Η διαδικασία αυτή θα επαναληφθεί μέχρι όλα τα block να ανανεωθούν. Για τον λόγο αυτό, χρησιμοποιήσαμε non-blocking send και receive συναρτήσεις και θέσαμε στα σημεία όπου χρειαζόμαστε τις γειτονικές τιμές το κατάλληλο wait.

```
25     MPI_Request before_req[6];
26     MPI_Status before_status[6];
27     MPI_Request after_req[2];
28     MPI_Status after_status[2];
29     int before_req_len = 0;
30     int after_req_len = 0;

207 //----Computational core----//
208 gettimeofday(&tts, NULL);
209 #ifdef TEST_CONV
210 for (t=0;t<T && !global_converged;t++) {
211 #endif
212 #ifndef TEST_CONV
213 #undef T
214 #define T 256
215 for (t=0;t<T;t++) {
216 #endif
217
218     before_req_len = 0;
219     after_req_len = 0;
220
221     swap=u_previous;
222     u_previous=u_current;
223     u_current=swap;
224
225     /* Send data to north */
226     if (north != MPI_PROC_NULL){
227         MPI_Isend(&u_previous[1][1], local[1], MPI_DOUBLE, north, 0, MPI_COMM_WORLD, &before_req[before_req_len]);
228         MPI_Irecv(&u_current[0][1], local[1], MPI_DOUBLE, north, 0, MPI_COMM_WORLD, &before_req[before_req_len + 1]);
229         before_req_len += 2;
230     }
231
232     /* Send data to west */
233     if (west != MPI_PROC_NULL){
234         MPI_Isend(&u_previous[1][1], 1, column, west, 0, MPI_COMM_WORLD, &before_req[before_req_len]);
235         MPI_Irecv(&u_current[1][0], 1, column, west, 0, MPI_COMM_WORLD, &before_req[before_req_len + 1]);
236         before_req_len += 2;
237     }
238
239
240     /* Get data from south */
241     if (south != MPI_PROC_NULL){
242         MPI_Irecv(&u_previous[local[0]+1][1], local[1], MPI_DOUBLE, south, 0, MPI_COMM_WORLD, &before_req[before_req_len]);
243         before_req_len ++;
244     }
245
246     /* Get data from east */
247     if (east != MPI_PROC_NULL){
248         MPI_Irecv(&u_previous[1][local[1]+1], 1, column, east, 0, MPI_COMM_WORLD, &before_req[before_req_len]);
249         before_req_len ++;
250     }
251
252     /* Add barrier */
253
254     MPI_Waitall(before_req_len, before_req, before_status);
```

```

256 /*Compute and Communicate*/
257
258 /*Add appropriate timers for computation*/
259 gettimeofday(&tcs, NULL);
260
261 for (i=i_min;i<i_max;i++)
262     for (j=j_min;j<j_max;j++)
263         u_current[i][j]=u_previous[i][j] + (omega/4.0)*(u_current[i-1][j]+u_previous[i+1][j]+u_current[i][j-1]+u_previous[i][j+1]-4*u_previous[i][j]);
264
265 gettimeofday(&tcf, NULL);
266
267 tcomp += (tcf.tv_sec-tcs.tv_sec)+(tcf.tv_usec-tcs.tv_usec)*0.000001;
268
269 /* Send data to south */
270 if (south != MPI_PROC_NULL){
271     MPI_Isend(&u_current[local[0]][1], local[1], MPI_DOUBLE, south, 0, MPI_COMM_WORLD, &after_req[after_req_len]);
272     after_req_len ++;
273 }
274
275 /* Send data to east */
276 if (east != MPI_PROC_NULL){
277     MPI_Isend(&u_current[1][local[1]], 1, column, east, 0, MPI_COMM_WORLD, &after_req[after_req_len]);
278     after_req_len ++;
279 }
280
281 MPI_Waitall(after_req_len, after_req, after_status);
282
283 #ifdef TEST_CONV
284     if (t%C==0) {
285         /*Test convergence*/
286         gettimeofday(&tcvs, NULL);
287         converged=converge(u_previous,u_current,local[0],local[1]);
288
289         MPI_Allreduce(&converged, &global_converged, 1, MPI_INT, MPI_MIN, MPI_COMM_WORLD);
290         gettimeofday(&tcvf, NULL);
291         tconv += (tcvf.tv_sec-tcvs.tv_sec)+(tcvf.tv_usec-tcvs.tv_usec)*0.000001;
292     }
293 #endif
294
295 }
296 gettimeofday(&ttf, NULL);
297
298 tttotal=(ttf.tv_sec-tts.tv_sec)+(ttf.tv_usec-tts.tv_usec)*0.000001;
299
300 MPI_Reduce(&tttotal,&total_time,1,MPI_DOUBLE,MPI_MAX,0,MPI_COMM_WORLD);
301 MPI_Reduce(&tcomp,&comp_time,1,MPI_DOUBLE,MPI_MAX,0,MPI_COMM_WORLD);
302 MPI_Reduce(&tconv,&conv_time,1,MPI_DOUBLE,MPI_MAX,0,MPI_COMM_WORLD);

```

Red-Black SOR

Στην περίπτωση της μεθόδου Red-Black SOR έχουμε δύο φάσεις υπολογισμού. Στην πρώτη φάση, τα κόκκινα στοιχεία πρέπει να γνωρίζουν τους γείτονές τους, ενώ στην δεύτερη φάση τα μαύρα στοιχεία πρέπει να κάνουν το ίδιο. Μιας και τα κόκκινα και τα μαύρα στοιχεία τοποθετούνται εναλλάξ στις άρτιες και περιττές θέσεις, και στις δύο φάσεις όλα τα block χρειάζεται να επικοινωνήσουν με τους γείτονές τους. Συνεπώς, η διαδικασία τώρα μοιάζει με αυτήν του Jacobi, με την διαφορά ότι τώρα θα γίνει 2 φορές η επικοινωνία, μία για να ενημερωθεί ο πίνακας `u_previous` και να υπολογιστούν τα κόκκινα και μία για να ενημερωθεί ο πίνακας `u_current` και να υπολογιστούν τα μαύρα στοιχεία. Ακολουθεί η υλοποίηση του κώδικα:

```

200 //----Computational core----//
201 gettimeofday(&tts, NULL);
202 #ifdef TEST_CONV
203     for (t=0;t<T && !global_converged;t++) {
204     #endif
205 #ifndef TEST_CONV
206     #undef T
207     #define T 256
208     for (t=0;t<T;t++) {
209     #endif
210
211         swap=u_previous;
212         u_previous=u_current;
213         u_current=swap;

```

```

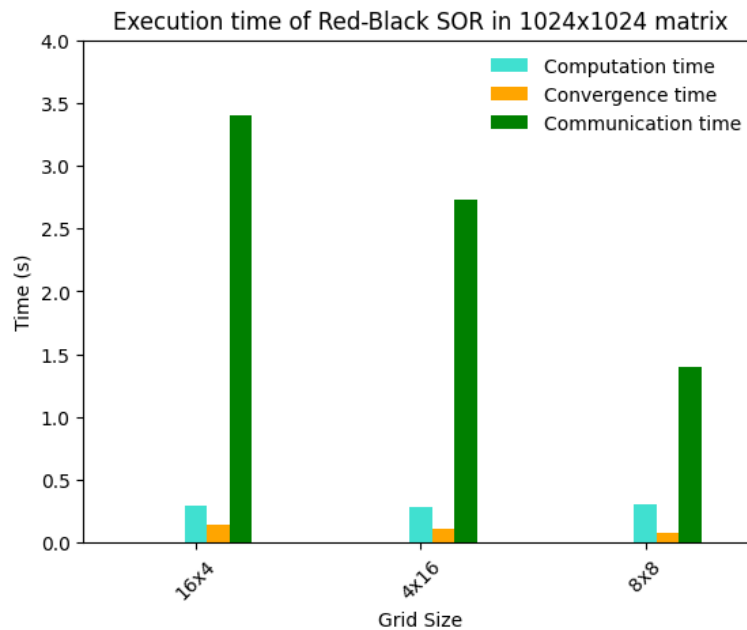
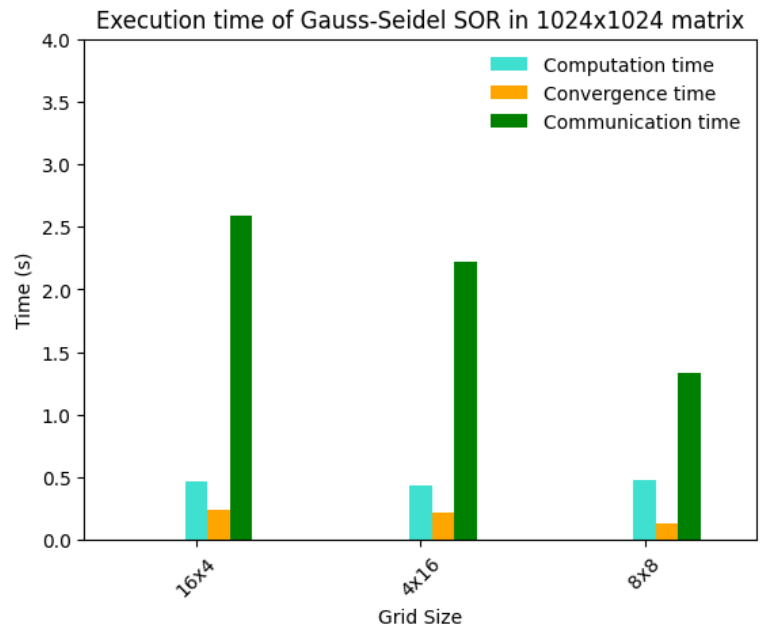
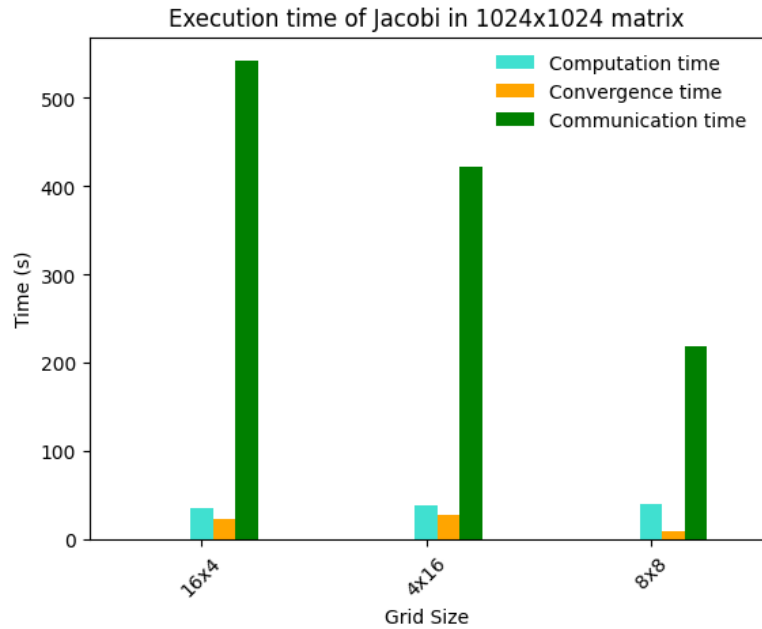
216 /*Compute and Communicate*/
217
218 if (north != MPI_PROC_NULL){
219     MPI_Sendrecv(&u_previous[1][1], local[1], MPI_DOUBLE, north, 0, &u_previous[0][1],
220                 local[1], MPI_DOUBLE, north, 0, MPI_COMM_WORLD, &status );
221 }
222
223 // Communicate with south
224 if (south != MPI_PROC_NULL){
225     MPI_Sendrecv(&u_previous[local[0]][1], local[1], MPI_DOUBLE, south, 0, &u_previous[local[0]+1][1],
226                 local[1], MPI_DOUBLE, south, 0, MPI_COMM_WORLD, &status );
227 }
228
229 // Communicate with east
230 if (east != MPI_PROC_NULL){
231     MPI_Sendrecv(&u_previous[1][local[1]], 1, column, east, 0, &u_previous[1][local[1]+1],
232                 1, column, east, 0, MPI_COMM_WORLD, &status );
233 }
234
235 // Communicate with west
236 if (west != MPI_PROC_NULL){
237     MPI_Sendrecv(&u_previous[1][1], 1, column, west, 0, &u_previous[1][0],
238                 1, column, west, 0, MPI_COMM_WORLD, &status );
239 }
240
241 /*Add appropriate timers for computation*/
242 gettimeofday(&tcs, NULL);
243
244 for (i=i_min;i<i_max;i++)
245     for (j=j_min;j<j_max;j++)
246         if ((i+j)%2==0)
247             u_current[i][j]=u_previous[i][j]+(omega/4.0)*(u_previous[i-1][j]+u_previous[i+1][j]+u_previous[i][j-1]+u_previous[i][j+1]-4*u_previous[i][j]);
248
249 gettimeofday(&tcf, NULL);
250
251 tcomp += (tcf.tv_sec-tcs.tv_sec)+(tcf.tv_usec-tcs.tv_usec)*0.000001;
252
253 // Communicate with north
254 if (north != MPI_PROC_NULL){
255     MPI_Sendrecv(&u_current[1][1], local[1], MPI_DOUBLE, north, 0, &u_current[0][1],
256                 local[1], MPI_DOUBLE, north, 0, MPI_COMM_WORLD, &status );
257 }
258
259 // Communicate with south
260 if (south != MPI_PROC_NULL){
261     MPI_Sendrecv(&u_current[local[0]][1], local[1], MPI_DOUBLE, south, 0, &u_current[local[0]+1][1],
262                 local[1], MPI_DOUBLE, south, 0, MPI_COMM_WORLD, &status );
263 }
264
265 // Communicate with east
266 if (east != MPI_PROC_NULL){
267     MPI_Sendrecv(&u_current[1][local[1]], 1, column, east, 0, &u_current[1][local[1]+1],
268                 1, column, east, 0, MPI_COMM_WORLD, &status );
269 }
270
271 // Communicate with west
272 if (west != MPI_PROC_NULL){
273     MPI_Sendrecv(&u_current[1][1], 1, column, west, 0, &u_current[1][0],
274                 1, column, west, 0, MPI_COMM_WORLD, &status );
275 }
276
277 gettimeofday(&tcs, NULL);
278
279 for (i=i_min;i<i_max;i++)
280     for (j=j_min;j<j_max;j++)
281         if ((i+j)%2==1)
282             u_current[i][j]=u_previous[i][j]+(omega/4.0)*(u_current[i-1][j]+u_current[i+1][j]+u_current[i][j-1]+u_current[i][j+1]-4*u_previous[i][j]);
283
284 gettimeofday(&tcf, NULL);
285
286 tcomp += (tcf.tv_sec-tcs.tv_sec)+(tcf.tv_usec-tcs.tv_usec)*0.000001;
287
288
289
290 #ifdef TEST_CONV
291 if (t%C==0) {
292     /*Test convergence*/
293     gettimeofday(&tcvs, NULL);
294
295     converged=converge(u_previous,u_current,local[0],local[1]);
296
297     MPI_Allreduce(&converged, &global_converged, 1, MPI_INT, MPI_MIN, MPI_COMM_WORLD);
298     gettimeofday(&tcvf, NULL);
299     tconv += (tcvf.tv_sec-tcvs.tv_sec)+(tcvf.tv_usec-tcvs.tv_usec)*0.000001;
300 }
301 #endif
302 //*****//
303 }
304 gettimeofday(&ttf, NULL);
305
306 tttotal=(ttf.tv_sec-tts.tv_sec)+(ttf.tv_usec-tts.tv_usec)*0.000001;
307
308 MPI_Reduce(&tttotal,&total_time,1,MPI_DOUBLE,MPI_MAX,0,MPI_COMM_WORLD);
309 MPI_Reduce(&tcomp,&comp_time,1,MPI_DOUBLE,MPI_MAX,0,MPI_COMM_WORLD);
310 MPI_Reduce(&tconv,&conv_time,1,MPI_DOUBLE,MPI_MAX,0,MPI_COMM_WORLD);

```

Μετρήσεις επίδοσης

Μετρήσεις με έλεγχο σύγκλισης

Στο κομμάτι αυτό, θα πραγματοποιήσαμε μετρήσεις με έλεγχο σύγκλισης για τα παράλληλα προγράμματα που υλοποιήσαμε σε MPI, για μέγεθος πίνακα 1024×1024 . Γι' αυτό το μέγεθος πίνακα, λάβαμε μετρήσεις (συνολικός χρόνος, χρόνος υπολογισμών, χρόνος ελέγχου σύγκλισης) για 64 MPI διεργασίες. Συνοψίζουμε τις μετρήσεις στα ακόλουθα διαγράμματα για κάθε μέθοδο:



Εύκολα παρατηρούμε ότι στις υλοποιήσεις που έχουμε grid size 8×8 η εκτέλεση είναι πιο γρήγορη. Αυτό συμβαίνει διότι τα μηνύματα που ανταλλάσσονται μεταξύ των διεργασιών έχουν ίδιο μέγεθος, αφού είναι συμμετρικό το grid size, ενώ στις περιπτώσεις των 16×4 και 4×16 , η εκτέλεση είναι πιο αργή, καθώς η αποστολή μηνυμάτων στην πλευρά ενός μπλοκ προκαλεί σημαντικές καθυστερήσεις.

Για κάθε μέθοδο συγκεκριμένα έχουμε τις εξής παρατηρήσεις:

Jacobi

Η μέθοδος Jacobi έχει ως μειονέκτημα ότι απαιτεί πολλές επαναλήψεις του αλγόριθμου προκειμένου να συγκλίνει, γεγονός που την καθιστά την πιο αργή από τις τρεις μεθόδους. Ως εκ τούτου, ο ρυθμός σύγκλισής του, ο χρόνος υπολογισμού και ο χρόνος επικοινωνίας του είναι αρκετά μεγαλύτεροι σε σύγκριση με τις άλλες δύο μεθόδους.

Gauss-Siedel SOR & Red-Black SOR

Οι δυο αυτές μέθοδοι μοιάζουν αρκετά στην υλοποίηση. Η μόνη διαφορά τους έγκειται στον χώρο ο σύγκλισής και στον χρόνο επανάληψης. Πιο ειδικά, ο Gauss-Siedel SOR πραγματοποιεί γρηγορότερος υπολογισμούς και απαιτεί μικρότερο χρόνο για επικοινωνία. Από την άλλη, η Red-Black SOR συγκλίνει αρκετά πιο γρήγορα, μιας και απαιτεί λιγότερες επαναλήψεις. Συνολικά παρατηρούμε ότι η μέθοδος Red-Black SOR φαίνεται να υπερισχύει, πράγμα που την καθιστά την γρηγορότερη από τις 3 μεθόδους.

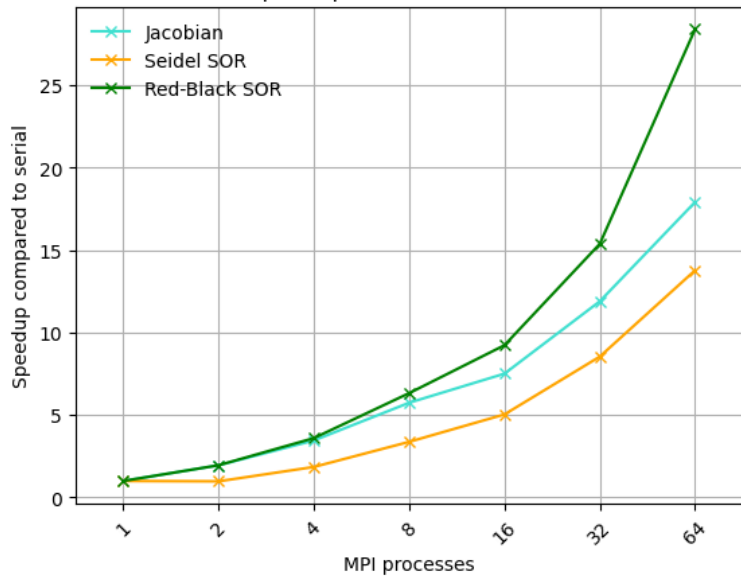
Τέλος, αξίζει να σημειωθεί ότι σημαντικός παράγοντας είναι και το δίκτυο διασύνδεσης. Ειδικότερα, βλέπουμε ότι ο χρόνος επικοινωνίας επιφέρει τις μεγαλύτερες καθυστερήσεις σε κάθε εκτέλεση. Αν και στην συγκεκριμένη αρχιτεκτονική φαίνεται ότι η μέθοδος Red-Black SOR λειτουργεί αποδοτικότερα, δεν σημαίνει πως πάντα θα ισχύει αυτό. Αν το δίκτυο διασύνδεσης είχε περισσότερη κίνηση ενδέχεται η μέθοδος Gauss-Siedel SOR να ήταν πιο γρήγορη μιας και χρειάζεται λιγότερο χρόνο για επικοινωνία.

Μετρήσεις χωρίς έλεγχο σύγκλισης

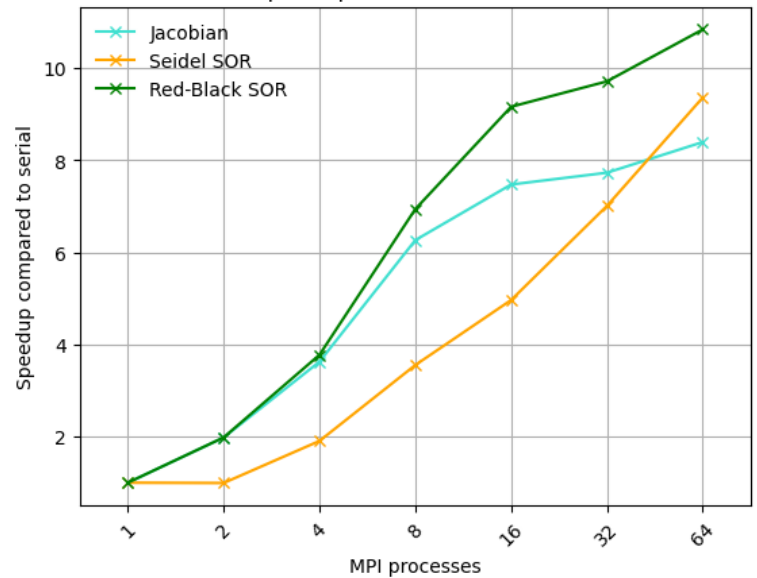
Θα πραγματοποιήσαμε τώρα μετρήσεις για το συνολικό χρόνο και το χρόνο υπολογισμών, απενεργοποιώντας τον έλεγχο σύγκλισης, για σταθερό αριθμό επαναλήψεων ($T=256$), για μεγέθη πίνακα 2048×2048 , 4096×4096 , 6144×6144 , για 1, 2, 4, 8, 16, 32 και 64 MPI διεργασίες.

- Σχεδιάζουμε ένα διάγραμμα επιτάχυνσης για κάθε μέγεθος πίνακα a (x-axis: MPI διεργασίες, y- που απεικονίζει τις τρεις μεθόδους).

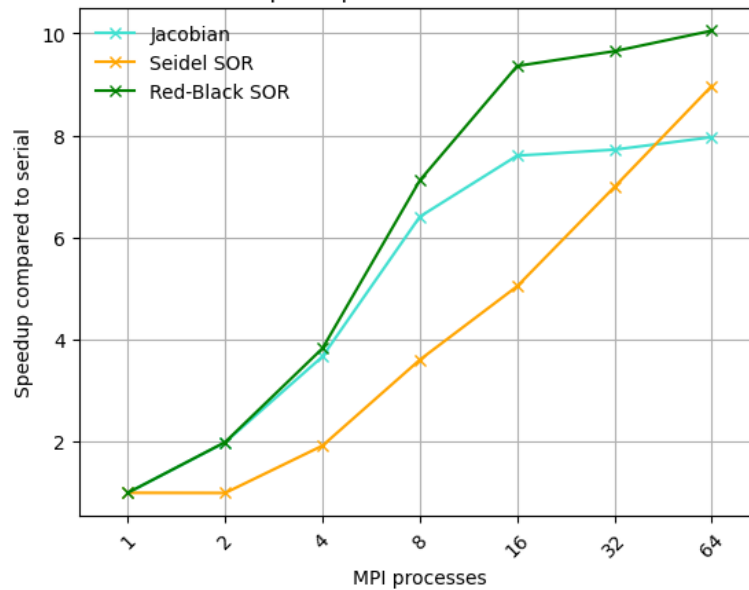
Speedup in 2048x2048 table



Speedup in 4096x4096 table



Speedup in 6144x6144 table

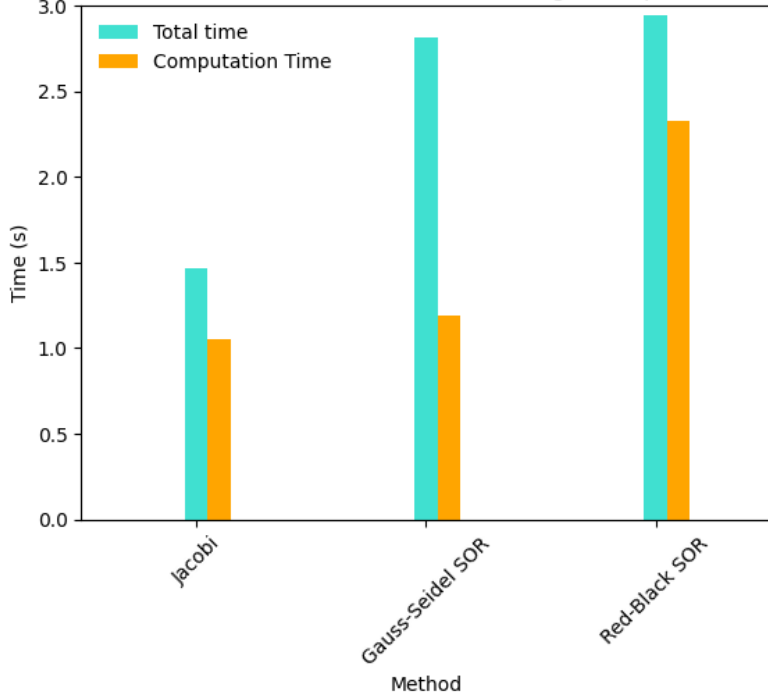


- Κατασκευάζουμε διαγράμματα με μπάρες (1 για κάθε μέγεθος πίνακα και αριθμό επεξεργαστών) που θα απεικονίζουν το συνολικό χρόνο εκτέλεσης και το χρόνο υπολογισμού για κάθε μία από τις τρεις μεθόδους (x-axis: μέθοδος, y-axis: χρόνος).

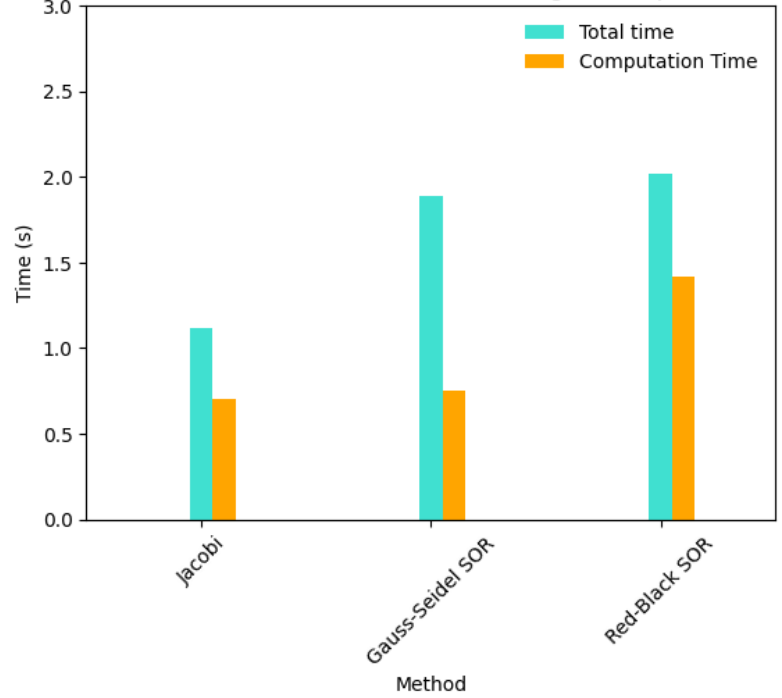
Για λόγους καλύτερης εποπτείας, κατασκευάζουμε διαγράμματα μόνο για 8, 16, 32 και 64 MPI διεργασίες και κρατάμε κοινή κλίμακα στον άξονα y ανά μέγεθος πίνακα.

2048×2048

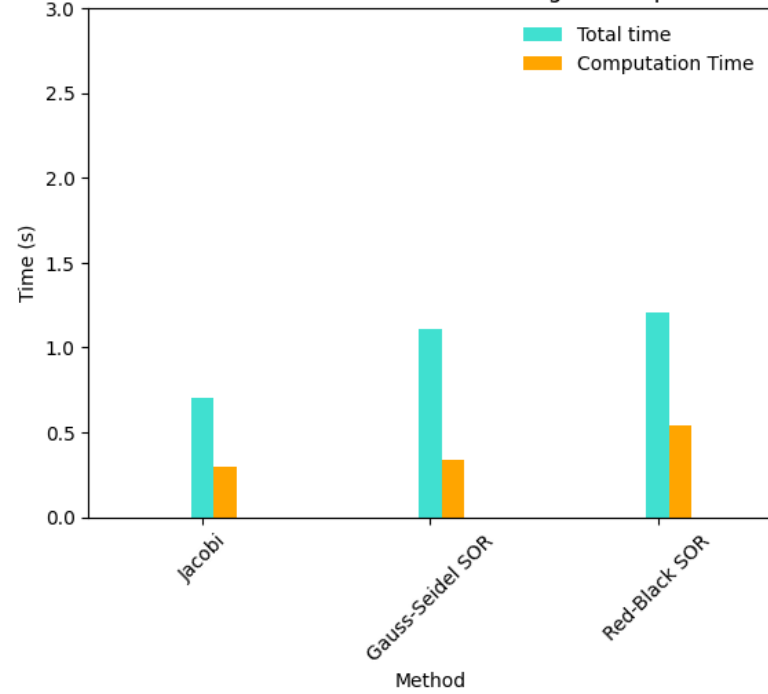
Execution time in 2048x2048 table using 8 MPI processes



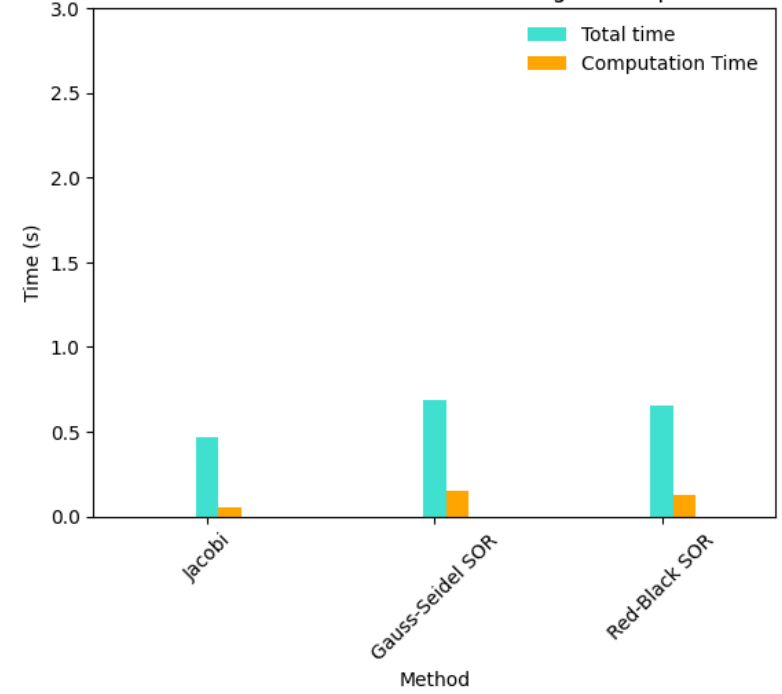
Execution time in 2048x2048 table using 16 MPI processes



Execution time in 2048x2048 table using 32 MPI processes

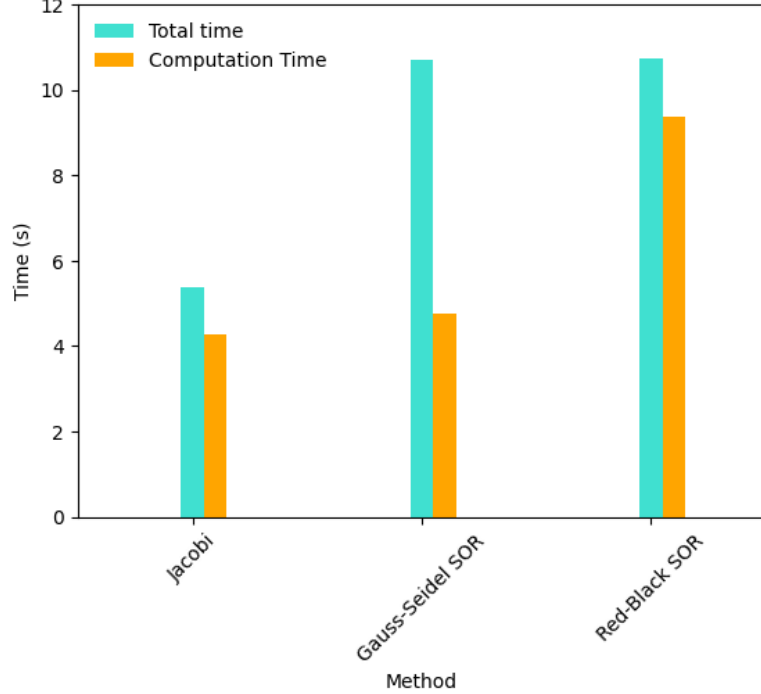


Execution time in 2048x2048 table using 64 MPI processes

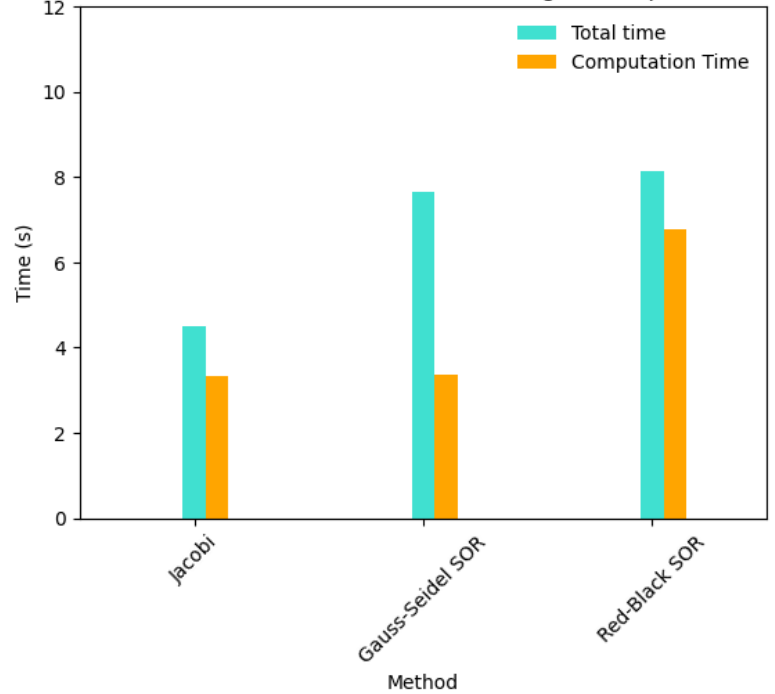


4096x4096

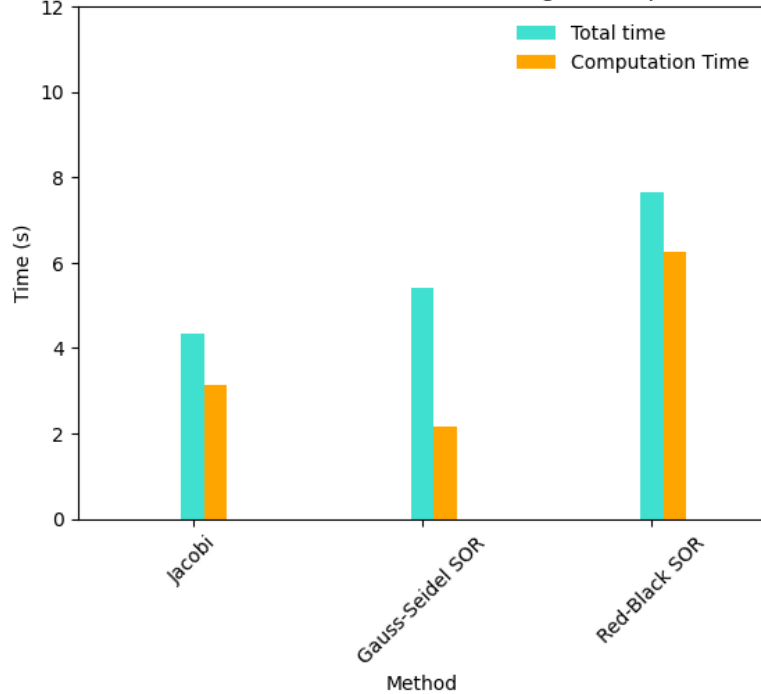
Execution time in 4096x4096 table using 8 MPI processes



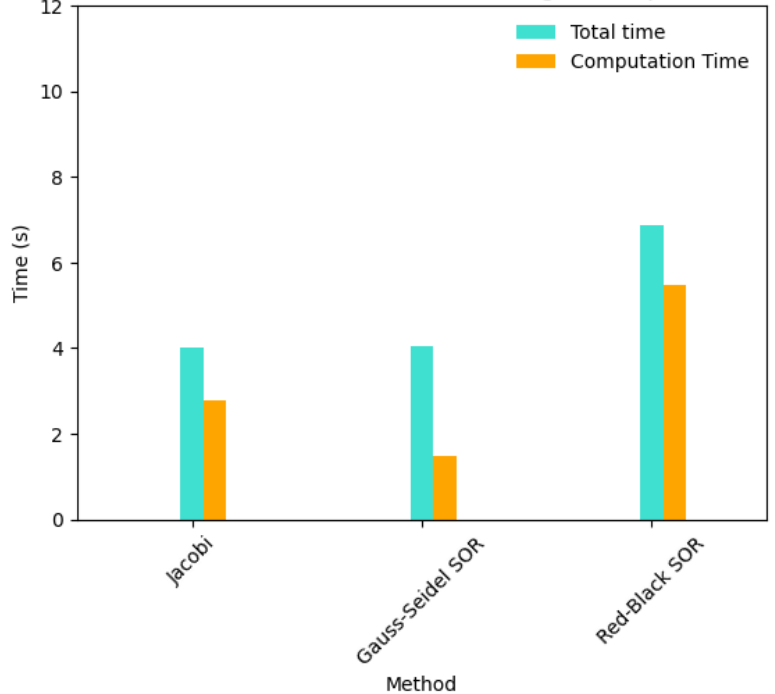
Execution time in 4096x4096 table using 16 MPI processes



Execution time in 4096x4096 table using 32 MPI processes

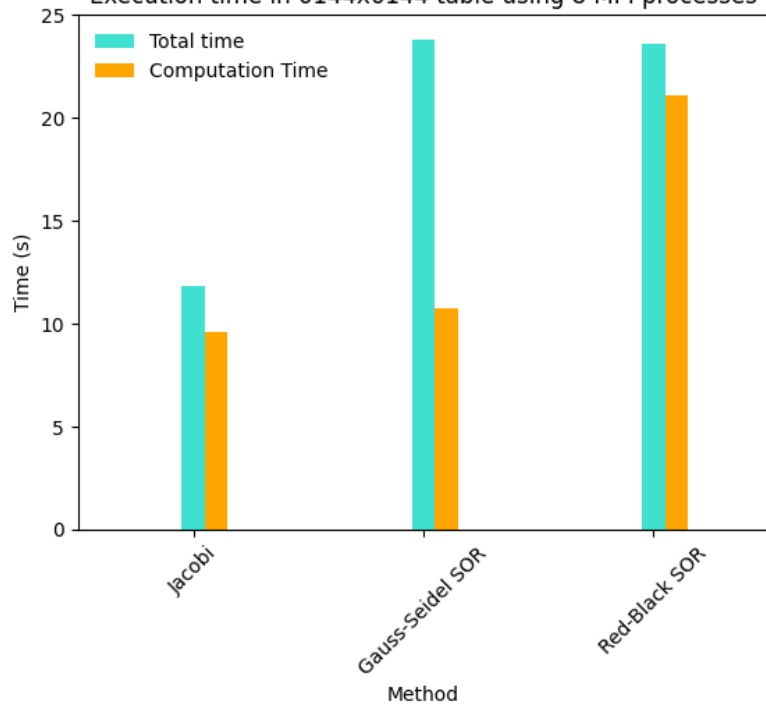


Execution time in 4096x4096 table using 64 MPI processes

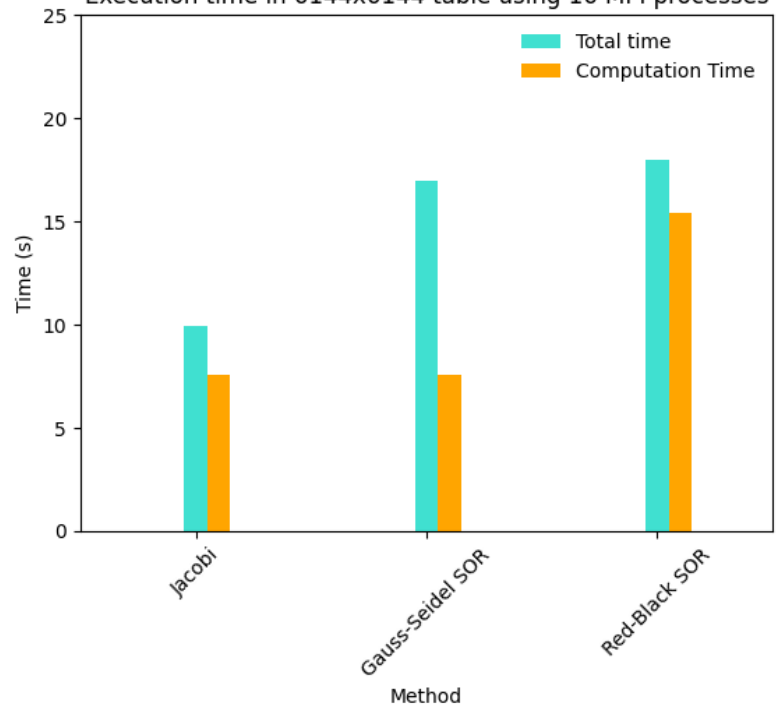


6144×6144

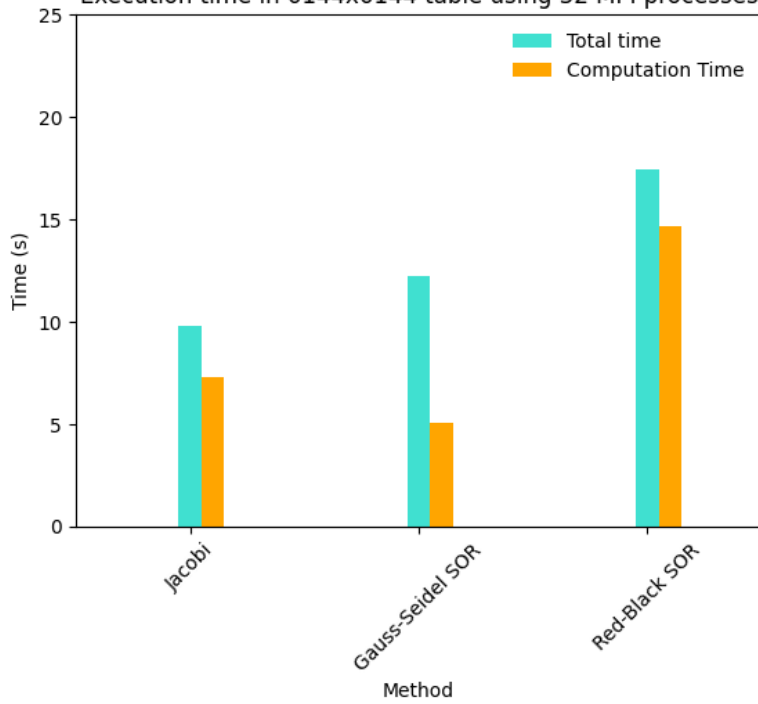
Execution time in 6144x6144 table using 8 MPI processes



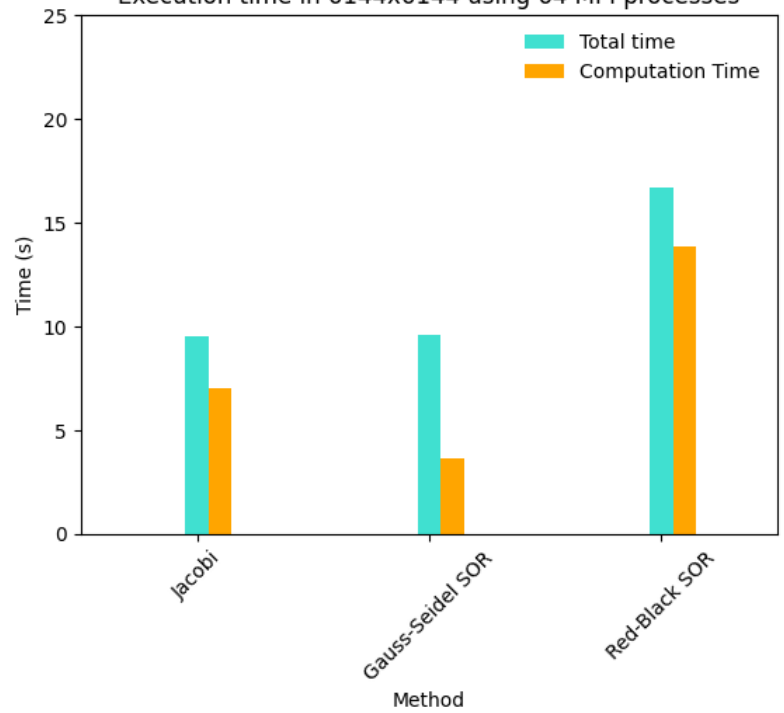
Execution time in 6144x6144 table using 16 MPI processes



Execution time in 6144x6144 table using 32 MPI processes



Execution time in 6144x6144 using 64 MPI processes



Από τα παραπάνω διαγράμματα προκύπτουν οι εξής παρατηρήσεις:

Είναι φανερό πως η μέθοδος Jacobi είναι ταχύτερη από τις άλλες δύο μεθόδους όταν έχουμε σταθερό αριθμό επαναλήψεων. Αυτό συμβαίνει διότι έχει μικρότερο υπολογιστικό κόστος και μικρότερο χρόνο επικοινωνίας συγκριτικά με τις μεθόδους Gauss-Seidel και Red-Black. Επιπρόσθετα, παρατηρούμε ότι για μέγεθος πίνακα 2048×2048 , όλες οι μέθοδοι έχουν πολύ καλή κλιμάκωση, ενώ για μεγέθη καλύτερα από την Jacobi, ειδικά η Gauss-Seidel η οποία στα τελευταία bar plots φτάνει σχεδόν τον χρόνο της Jacobi, παρά τον μεγαλύτερο χρόνο επικοινωνίας που έχει. Πρέπει να σημειωθεί ακόμα ότι η Red-Black έχει σχεδόν διπλάσιο υπολογιστικό κόστος από τις άλλες δύο μεθόδους, γεγονός που εμποδίζει την περεταίρω κλιμάκωσή της, αν και παρουσιάζει μεγαλύτερο speedup.

Συνολικά, λοιπόν, ο Gauss-Seidel SOR, αν και έχει μεγάλο κόστος επικοινωνίας, κλιμακώνει καλύτερα μειώνοντας συνεχώς το συνολικό του χρόνο, κάτι που οφείλεται σίγουρα και στην non-blocking διαχείριση της επικοινωνίας. Από την άλλη, ο Red-Black SOR και ο Jacobi δεν κλιμακώνουν το ίδιο καλά μιας και τα blocking SendRecv δεν διευκολύνουν τη μείωση του χρόνου επικοινωνίας.