

Curbe Bézier

Mihai-Sorin Stupariu

Sem. al II-lea, 2021 - 2022

Mecanism

Input: O mulțime de puncte (poligon de control)

Output: Curba reprezentată

Resurse online pentru curbele Bézier:

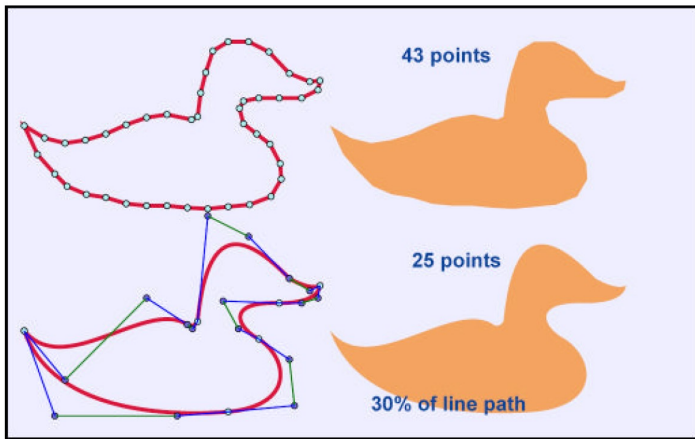
<https://javascript.info/bezier-curve>;

<https://www.jasondavies.com/animated-bezier/>

Mecanism

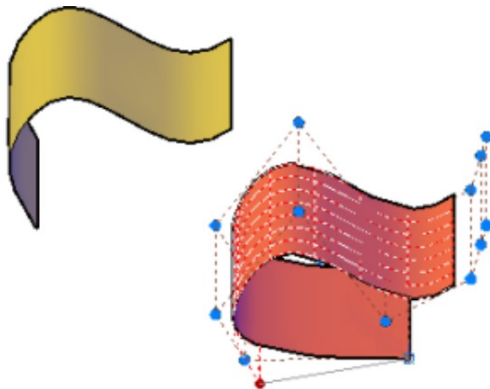
Input: O mulțime de puncte (poligon de control)

Output: Curba reprezentată



Sursa: Duce et al, SVG tutorial

Același principiu funcționează și pentru suprafețe



Sursa: [Knowledge Autodesk](#)

Exemple de curbe în planul \mathbb{R}^2

1. Curbe reprezentate folosind ecuații (reprezentări implicite)

$$(i) \quad x_1^2 + x_2^2 - 1 = 0 \quad (\text{cerc})$$

$$(ii) \quad x_1^2 - x_2 = 0 \quad (\text{parabolă})$$

$$(iii) \quad \cos(x_1) \cdot e^{\sin(x_2)} + \ln(e^{\cos(x_2)} + 1) = 0$$

(o ecuație în care apare o 'legătură' între coordonate).

Exemple de curbe în planul \mathbb{R}^2

2. Curbe reprezentate folosind ecuații (reprezentări) parametrice

$$(i) \quad \begin{cases} x_1 = 2t \\ x_2 = 4t + 2 \end{cases}, t \in \mathbb{R} \quad (t = \text{parametru})$$

└──────────┘ dreaptă

$$(ii) \quad \begin{cases} x_1 = \cos(t) \\ x_2 = \sin(t) \end{cases}, t \in \mathbb{R}$$

└──────────┘ cerc

$$(iii) \quad \begin{cases} x_1 = t \\ x_2 = t^2 \end{cases}, t \in \mathbb{R}$$

└──────────┘ parabolă

Exemple de curbe în planul \mathbb{R}^2

2. Curbe reprezentate folosind ecuații (reprezentări) parametrice

$$(iv) c: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2; \quad c(t) = (t^3 - 5t^2 + 4, t^2 - 4t - 1)$$

$$\begin{cases} x_1 = t^3 - 5t^2 + 4 \\ x_2 = t^2 - 4t - 1, \quad t \in \mathbb{R} \end{cases}$$

curbă polinomială
curbă Bézier

$$(v) c: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad c(t) = (t, |t|) = \begin{cases} (t, t), & t \geq 0 \\ (t, -t), & t < 0 \end{cases}$$



curbă polinomială pe porțiuni
curbă spline

$$(vi) c: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad c(t) = \left(\frac{-t^2 + 1}{t^2 + 1}, \frac{2t}{t^2 + 1} \right)$$

curbă rațională
curbă Bézier rațională

↓
Imaginea geometrică a acestei curbe
este cercul de centru O și rază 1
din care este eliminat $(-1, 0)$

NURBS

Definiție - curbă parametrizată

Fie $I \subset \mathbb{R}$ un interval. **O curbă parametrizată** de clasă \mathcal{C}^k este dată de o aplicație \mathcal{C}^k -diferențiabilă $c : I \rightarrow \mathbb{R}^n$. Aplicația c se numește **parametrizare**, iar mulțimea $M := \text{im}(c)$ se numește **image geometrică a curbei**.

Dacă $n = 2$ curba se numește **plană (curbă 2D)**, iar dacă $n = 3$ curba se numește **strâmbă (curbă 3D)**.

Exemple

(i) Curbele

$$c_1 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad c_1(t) = (2 + 4t + 1, -2 - 4t);$$

$$c_2 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad c_2(t) = (4 - 3 \cos t, 3 + 2 \sin t);$$

$$c_2' : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad c_2'(t) = (4 - 3 \cos 3t, 3 + 2 \sin 3t);$$

$$c_2'' : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad c_2''(t) = (4 - 3 \cos(1 - t), 3 + 2 \sin(1 - t));$$

$$c_3 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad c_3(t) = (2 - t + t^2 - t^3 + 6t^4, 1 + t + 2t^2 + 3t^3);$$

$$\begin{aligned} c_4 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad c_4(t) &= (t^2 - 2t + 2, 2t^2 - 6t + 4) = \\ &= t^2(1, 0) + 2t(1 - t)(1, 1) + (1 - t)^2(2, 4); \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} c_5 : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad c_5(t) &= (t^3 + 3t, -3t^2 + 3t) = \\ &= t^3(4, 0) + 3t^2(1 - t)(2, 1) + 3t(1 - t)^2(1, 1) + (1 - t)^3(0, 0) \end{aligned}$$

sunt curbe parametrizate plane de clasă \mathcal{C}^∞ .

Exemple

(ii) Curba $c_6 : [-1, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2$, $c_6(t) = (t, t|t|)$ este de clasă \mathcal{C}^1 , dar nu este de clasă \mathcal{C}^2 , iar curba $c'_6 : [-1, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2$, $c'_6(t) = (t, |t|)$ este de clasă \mathcal{C}^0 , dar nu este de clasă \mathcal{C}^1 .

(iii) Curbele $c_7 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$, $c_7(t) = (2 \cos t, 2 \sin t, t)$ și

$$\begin{aligned} c_8 : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad c_8(t) &= (-2t^3 + 3t^2, 4t^3 - 6t^2 + 3t, t^3) = \\ &= t^3(1, 1, 1) + 3t^2(1 - t)(1, 0, 0) + 3t(1 - t)^2(0, 1, 0) + (1 - t)^3(0, 0, 0) \end{aligned}$$

sunt curbe strâmbe de clasă \mathcal{C}^∞ .

Definiție - curbe polinomiale / polinomiale pe porțiuni

1. O **curbă polinomială de grad d** este o curbă definită de o parametrizare polinomială, i.e. de o aplicație $c = (c_1, \dots, c_n) : I \rightarrow \mathbb{R}^n$ cu proprietatea că c_1, \dots, c_n sunt funcții polinomiale de grad cel mult d și cel puțin una dintre ele are grad exact d .
2. O curbă dată de o aplicație $c : [u_0, u_L] \rightarrow \mathbb{R}^n$ se numește **polinomială pe porțiuni** dacă există o diviziune

$$u_0 < u_1 < \dots < u_i < u_{i+1} < \dots < u_L$$

a intervalului $[u_0, u_L]$ astfel ca pentru orice $i = 0, \dots, L-1$, restricția $c|_{[u_i, u_{i+1}]}$ a aplicației c la intervalul $[u_i, u_{i+1}]$ să fie polinomială.

Exemple

- (i)** Curbele c_1 , c_3 , c_4 și c_5 din exemplul anterior sunt curbe polinomiale de grade 1, 4, 2, respectiv 3.
- (ii)** Orice curbă polinomială $c : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ este o curbă polinomială pe porțiuni.
- (iii)** Curbele c_6 și c'_6 sunt curbe polinomiale pe porțiuni care nu sunt curbe polinomiale, deoarece avem

$$c_6(t) = \begin{cases} (t, -t^2), & \text{dacă } t \in [-1, 0] \\ (t, t^2), & \text{dacă } t \in [0, 1]. \end{cases}$$

$$c'_6(t) = \begin{cases} (t, -t), & \text{dacă } t \in [-1, 0] \\ (t, t), & \text{dacă } t \in [0, 1]. \end{cases}$$