

\leftarrow PONIAMO $v_n = d_1 v_1 + d_2 v_2 + \dots + d_{n-1} v_{n-1}$ $d_i \in \mathbb{R} \quad \forall i \in [1; n-1]$

INDICA CHE $d_1 v_1 + d_2 v_2 + \dots + d_{n-1} v_{n-1} = v_n = 0$ ✓

UN'ALTRA RELAZIONE INTERESSANTE DA OSSERVARE È COME LE MATTREI È CHE I VETTORI v_1, v_2, \dots, v_n

$\dots, v_n \in \mathbb{P}^n$ SONO LINEARMENTE INDEPENDENTI $\Leftrightarrow A = [v_1 | v_2 | \dots | v_n]$ HA RANGO K

INFATTI, ESSENDO LINEARMENTE INDEPENDENTI VERRÀ CHE $d_1 v_1 + d_2 v_2 + \dots + d_k v_k = 0 \Leftrightarrow d_1 = d_2 = \dots = d_k = 0$

$$\Rightarrow \begin{cases} v_1^1 d_1 + v_2^1 d_2 + \dots + v_n^1 d_n = 0 \\ v_1^2 d_1 + v_2^2 d_2 + \dots + v_n^2 d_n = 0 \\ \vdots \\ v_1^k d_1 + v_2^k d_2 + \dots + v_n^k d_n = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{vmatrix} v_1 & v_2 & \dots & v_n \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} d_1 \\ d_2 \\ \vdots \\ d_n \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{vmatrix}. \text{ SCRIVENDO IL}$$

SISTEMA OMOCERCO ASSOCIAVO A TALE COMBINAZIONE, $A \cdot \alpha = 0 \Leftrightarrow \text{rka} = \text{numero di colonne}$

$\Rightarrow \text{rka} = k \checkmark$. DA QUESTA PROPOSIZIONE NELLE INTERESSANTI COLONNE:

- n VETTORI IN \mathbb{P}^n SONO LINEARMENTE INDEPENDENTI $\Leftrightarrow \det[v_1 | v_2 | \dots | v_n] \neq 0$

- $\text{rk}(A) = \text{NUMERO DI COLUMNI}$ DI A LINEARMENTE INDEPENDENTI

Si DUEGG CHE v_1, v_2, \dots, v_n VETTORI EV GENERANO V SE $\forall v \in V \exists d_1, d_2, \dots, d_n | v = d_1 v_1 + \dots + d_n v_n$

$\leftarrow d_1 = v_1 + \dots + d_n v_n$ È L'INSIEME $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ È UN SISTEMA DI GENERATORI PER V E

IL NUMERO DI VETTORI NEL SISTEMA INDICA LA DIMENSIONE DI V. ! DIMENSIONE DI V.

SE v_1, v_2, \dots, v_n SONO LINEARMENTE INDEPENDENTI E GENERANO V, $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ È UNA BASE DI V

Una BASE MOLTO NOTA È LA BASE CANONICA, ANALOGA ALLA MATEMATICA IDENTITÀ. DIMOSTRA

CHE IN \mathbb{P}^3 , I VETTORI $e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, e_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ GENERANO LA BASE CANONICA IN \mathbb{P}^3 .

VEDIAMO CHE SONO LINEARMENTE INDEPENDENTI IN QUANTO $a \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = q \Leftrightarrow a = b = c$

L'INSIEME DEI VETTORI v_1, v_2, \dots, v_n EV È UNA BASE $\Leftrightarrow v = d_1 v_1 + d_2 v_2 + \dots + d_n v_n \quad \forall v \in V$

COEFFICIENTI DEFINITI UNIVOCAMENTE

$\Rightarrow v = d_1 v_1 + d_2 v_2 + \dots + d_n v_n \wedge v = p_1 v_1 + p_2 v_2 + \dots + p_n v_n$ (SUPPOSSO COEFFICIENTI NON NULLI).

SOTTRAENDO MEMBRO A MEMBRO $(d_1 - p_1) v_1 + (d_2 - p_2) v_2 + \dots + (d_n - p_n) v_n = 0$. FISSANDO I VETTORI LINEARMENTE INDEPENDENTI, TALE RELAZIONE VALE QUANDO $d_1 - p_1 = 0, d_2 - p_2 = 0, \dots, d_n - p_n = 0 \Rightarrow d_1 = p_1, d_2 = p_2, \dots, d_n = p_n$

$\Leftrightarrow v = d_1 v_1 + d_2 v_2 + \dots + d_n v_n$. COEFFICIENTI UNICI $\Rightarrow \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ GENERA V. INOLTRÉ,

$d_1 v_1 + d_2 v_2 + \dots + d_n v_n = 0 \Leftrightarrow d_1 = d_2 = \dots = d_n = 0 \Rightarrow$ VETTORI LINEARMENTE INDEPENDENTI \Rightarrow BASE

QUESTI COEFFICIENTI PRENDONO IL NOME DI COORDINATE DI v RISPETTO ALLA BASE B $\rightarrow [v]_B$

$f_B: v \rightarrow [v]_B$ AD ESEMPIO, PRESO LO SPAZIO VETORIALE \mathbb{P}^2 , È LA BASE CANONICA

$B = \begin{Bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{Bmatrix}, \begin{Bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{Bmatrix}$ E IL VETTORE $v = \begin{Bmatrix} 5 \\ 3 \end{Bmatrix}$, VOLIAMO DETERMINARE ILLE COORDINATE DI v RISPETTO A B $\Rightarrow \begin{Bmatrix} 5 \\ 3 \end{Bmatrix} = \alpha \begin{Bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{Bmatrix} + \beta \begin{Bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{Bmatrix} \Rightarrow (\alpha=5; \beta=3)$

SI OSSERVA CHE n VETTORI LINEARMENTE INDEPENDENTI POSSONO FORMARE UNA BASE DI \mathbb{R}^n

INFATI, PRESI v_1, v_2, \dots, v_n , SE LINEARMENTE S. PUÒ SCRIVERE LA MATEICE $A = [v_1, v_2, \dots, v_n]$

NON SINGOLARE $\Rightarrow \exists A^{-1}$ E IL SISTEMA LINEARE $A \cdot x = b$ HA SOLUZIONE E PER IL METODO DI CRAMER

$$x = A^{-1} \cdot b \quad A \cdot x = b \Rightarrow b = [v_1 | v_2 | \dots | v_n] \cdot \begin{Bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{Bmatrix} = x_1 v_1 + x_2 v_2 + \dots + x_n v_n =$$

$\Rightarrow b$ È COMBINAZIONE LINEARE DEGLI n VETTORI DATI \Rightarrow VISTO CHE b ESPRIME UN GENERICO VETTORE

\mathbb{R}^n , SI HA CHE $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ GENERA \mathbb{R}^n E, ESSENDO LINEARMENTE INDEPENDENTI, FORMANO UNA BASE DI \mathbb{R}^n

Si consideri uno spazio vettoriale V . Un sottoinsieme W di V si dice SOTOSPAZIO VETTORIALE SE

① $0_V \in W$

② $w_1, w_2 \in W \Rightarrow w_1 + w_2 \in W$

③ $\lambda \in \mathbb{R}, w \in W \Rightarrow \lambda w \in W$

Si nomi come sia V che $\{0_V\}$ sono sottospazi di V , in analogia con

i sottoinsiemi impropri

SOTOSPAZIO VETTORIALE È ESSO STESSO UNO SPAZIO VETTORIALE. DIMOSTRAZIONE, AD ESEMPIO, CHE

$W = \left\{ \begin{Bmatrix} x \\ y \\ 0 \end{Bmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x, y \in \mathbb{R} \right\}$ È UN SOTOSPAZIO VETTORIALE:

$$\cdot \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{Bmatrix} \in W \Rightarrow 0 \in W \quad \checkmark$$

$$\cdot \begin{Bmatrix} x_1 \\ y_1 \\ 0 \end{Bmatrix} + \begin{Bmatrix} x_2 \\ y_2 \\ 0 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} x_1 + x_2 \\ y_1 + y_2 \\ 0 \end{Bmatrix} \in W \quad \checkmark$$

$$\cdot \lambda \begin{Bmatrix} x \\ y \\ 0 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} \lambda x \\ \lambda y \\ 0 \end{Bmatrix} \in W \quad \checkmark$$

Consideriamo uno spazio vettoriale V e $v_1, v_2, \dots, v_n \in V$. Il sotospazio vettoriale

generato dai v_k VETTORI PRENDE IL NOME DI SPAN. $\text{span}(v_1, v_2, \dots, v_n) = \left\{ \alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_n v_n \mid \alpha_i \in \mathbb{R} \right\}$

Per dimostrare che $\text{span}(v_1, v_2, \dots, v_n)$ È UN SOTOSPAZIO VETTORIALE DI V , APPLICHIAMO IL

$$\cdot 0 = 0 \cdot v_1 + 0 \cdot v_2 + \dots + 0 \cdot v_n = 0 \in V \quad \checkmark$$

$$\cdot w_1, w_2 \in \text{span}(v_1, v_2, \dots, v_n) \Rightarrow w_1 = \alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_n v_n \wedge w_2 = \beta_1 v_1 + \beta_2 v_2 + \dots + \beta_n v_n$$

$$\text{SOMMANDO MEMBRO A MEMBRO, } w_1 + w_2 = (\alpha_1 + \beta_1) v_1 + (\alpha_2 + \beta_2) v_2 + \dots + (\alpha_n + \beta_n) v_n \in V \quad \checkmark$$

$$\cdot \lambda w \in \text{span}(v_1, v_2, \dots, v_n); \lambda \in \mathbb{R} \Rightarrow \lambda w = \lambda(\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_n v_n) = (\lambda \alpha_1) v_1 + (\lambda \alpha_2) v_2 + \dots + (\lambda \alpha_n) v_n \in V \quad \checkmark$$

Si può osservare e dimostrare che lo span dei v_k vettori è il più piccolo sottospazio che contiene i v_k vettori. INFATI, CONSIDERATO $\text{span}(v_1, v_2, \dots, v_n)$ È POSSIBILE UN $v \in$

=

che contiene i v_k vettori. INFATI, CONSIDERATO $\text{span}(v_1, v_2, \dots, v_n)$ È POSSIBILE UN $v \in$

$$v_j = 0 \cdot v_1 + 0 \cdot v_2 + \dots + 0 \cdot v_{j-1} + 1 \cdot v_j + 0 \cdot v_{j+1} + \dots + 0 \cdot v_n \quad \checkmark$$

INSIEME DI VETTORI SPAN $\{v_1, v_2, \dots, v_k\} \subseteq W \Rightarrow W$ COMUNE DELL'UNIONE

DEI VETTORI \Rightarrow $W = \text{span}(v_1, v_2, \dots, v_k)$

AD ESEMPIO, PRESO $V = \mathbb{R}^3$, $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$, $v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $v_1, v_2 \in V$, $\text{span}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = ?$

$$\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \mid \alpha, \beta \in \mathbb{R} \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2+\beta \\ 0 \end{pmatrix} \mid \alpha, \beta \in \mathbb{R} \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mid x, y, z \in \mathbb{R} \right\} \quad \begin{array}{l} x=1 \\ y=2+\beta \\ z=0 \end{array}$$

$$\Rightarrow \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \text{ È UNA BASE DI } V$$

Si può notare che, presi $n+1$ vettori di V , $\text{span}(v_1, v_2, \dots, v_n) \subseteq \text{span}(v_1, v_2, \dots, v_{n+1})$

Inoltre, applicando la definizione dello span e dati $\text{span}(v_1, v_2, \dots, v_k) = E$, $\text{span}(v_1, v_2, \dots, v_{k+1}) = F$

$$\text{1) } v \in E \rightarrow v = \alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_k v_k + 0 \cdot v_{k+1} \in F \quad \checkmark$$

$$\text{2) - SUPPOSI } E = F, \quad v_{k+1} \in E \Rightarrow v_{k+1} = \alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_k v_k \in F$$

- supponendo $v_{k+1} = \alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_k v_k \in E$, si consideri un $w \in F$.

$$w = \beta_1 v_1 + \beta_2 v_2 + \dots + \beta_k v_k + \beta_{k+1} v_{k+1} = \beta_1 v_1 + \beta_2 v_2 + \dots + \beta_k v_k + \beta_{k+1} v_{k+1} + \gamma_1 v_1 + \gamma_2 v_2 + \dots + \gamma_k v_k$$

$$= (\beta_1 + \gamma_1) v_1 + (\beta_2 + \gamma_2) v_2 + \dots + (\beta_k + \gamma_k) v_k \text{ (cioè } G \text{)} \Rightarrow w \in G \Rightarrow F \subseteq G$$

$$\Rightarrow F = G. \quad \text{Da ipotesi } E \subseteq F \Rightarrow E = F$$

QUESTA PROPOSIZIONE PERMETTE DI AFFERMARE CHE:

1 - v_1, v_2, \dots, v_k GENERANO $V \Rightarrow \{v_1, v_2, \dots, v_k\}$ È UN SISTEMA DI GENERATORI
PER V

2 - PRESO UN SISTEMA DI GENERATORI PER V , RIMOSSI I VETTORI LINEARMENTE DIPENDENTI SONO

MEL SISTEMA DI GENERATORI, TALE SISTEMA PONEVA

PRESO UNO SPAZIO VETTORIALE V NON Vuoto, SE ESISTEAMENTE GENERATO ALMENO UNA BASE.

PER ESEMPIO, PRESO $V = \text{span}(v_1, v_2, \dots, v_k)$, SE TALI VETTORI SONO LINEARMENTE INDEPENDENTI LA BASE È $\{v_1, v_2, \dots, v_k\}$

COMMEMO, X PRENDERE v_k LINEARMENTE DIPENDENTE DA $v_1, v_2, \dots, v_{k-1} \Rightarrow V = \text{span}(v_1, v_2, \dots, v_{k-1})$

E SI RIPETE RICORDANDO IL RAGIONAMENTO \Rightarrow OGNI INSIEME FINITO DI GENERATORI CONTIENE UNA BASE.

SI ANALIZZI IL SEGUENTE LEMMA: Sia V UNO SPAZIO VETTORIALE E SI PRENDANO $v_1, v_2, \dots, v_n \in V$

VETTORI LINEARMENTE INDEPENDENTI $w_1, w_2, \dots, w_m \in V$ SONO GENERATORI PER V . $m \geq n$

Per assurdo, poniamo $n > m$. w_1, w_2, \dots, w_m GENERANO $V \Rightarrow \exists \alpha_{1,1}, \dots, \alpha_{m,n} \in \mathbb{R}$

$$\Rightarrow \begin{vmatrix} v_1 & v_2 & \dots & v_m \end{vmatrix} = w_1 \begin{vmatrix} w_1 & w_2 & \dots & w_m \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} \alpha_{1,1} & \alpha_{2,1} & \dots & \alpha_{m,1} \\ \alpha_{1,2} & \dots & \dots & \vdots \\ \vdots & \dots & \dots & \alpha_{1,m} \\ \alpha_{2,m} & \dots & \dots & \alpha_{m,m} \end{vmatrix}$$

$$\begin{cases} v_1 = \alpha_{1,1} w_1 + \alpha_{1,2} w_2 + \dots + \alpha_{1,m} w_m \\ v_2 = \alpha_{2,1} w_1 + \alpha_{2,2} w_2 + \dots + \alpha_{2,m} w_m \\ \vdots \\ v_m = \alpha_{m,1} w_1 + \alpha_{m,2} w_2 + \dots + \alpha_{m,m} w_m \end{cases}$$

B

A

CASISTICA

5) CONSIDERANDO 2 DIVERSE

④ $\det A = 0 \Rightarrow$ RANK MAX \Rightarrow PER IL SISTEMA OMICLUSO $A \cdot X = 0$ T ALMENO UNA

SOLUZIONE NON NULLA, MINIMA $\begin{vmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_m \end{vmatrix} \rightarrow B = C \cdot A \rightarrow B = \begin{vmatrix} d_1 \\ d_2 \\ \vdots \\ d_n \end{vmatrix} = C \cdot A \cdot \begin{vmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_m \end{vmatrix} \rightarrow 0$

$\Rightarrow B \cdot \begin{vmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow d_1 v_1 + d_2 v_2 + \dots + d_n v_n = 0 \Rightarrow d_1 = d_2 = \dots = d_n = 0$ MA LI

SOLUZIONE E PRESA NON NULLA \Rightarrow COMBINAZIONE $\Rightarrow m > n \checkmark$

② $\det A \neq 0 \Rightarrow \exists A^{-1}$ E $B \cdot A^{-1} = C \quad A^{-1} = (a_{ij})_{i,j=1,2,\dots,m}$

$$\left\{ \begin{array}{l} w_1 = d_{1,1} v_1 + d_{1,2} v_2 + \dots + d_{1,m} v_m \\ w_2 = d_{2,1} v_1 + d_{2,2} v_2 + \dots + d_{2,m} v_m \\ \vdots \\ w_m = d_{m,1} v_1 + d_{m,2} v_2 + \dots + d_{m,m} v_m \end{array} \right.$$

V_m VETTORI APPARTENENTI $(w_1, w_2, \dots, w_m) \subset \text{span}(v_1, v_2, \dots, v_m) \Rightarrow$ L'ESSENZA DI w_m VETTORE VOMBINAZIONE LINEARE DEI

VETTORI PER V , $v_{m+1} = \beta_1 w_1 + \beta_2 w_2 + \dots + \beta_m w_m \Rightarrow v_{m+1} \in \text{span}(v_1, v_2, \dots, v_m)$

M PER IPOTESI $v_1, v_2, \dots, v_m, v_{m+1}$ SONO LINEARMENTE INDEPENDENTI \Rightarrow COMBINAZIONE $\Rightarrow m > n \checkmark$

UN SPAZIO VETTORIALE V NON PUÒ HA MIELE LE BASI CON LO STESSO NUMERO DI ELEMENTI

UN'ALTRA PROOF PER DIVERSE BASI $B_1 = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ E $B_2 = \{w_1, w_2, \dots, w_k\}$:

① v_1, v_2, \dots, v_n LINEARMENTE INDEPENDENTI $\left[\begin{array}{l} \text{LEMMA} \\ \text{DIMOSTRAZIONE} \end{array} \right] \Rightarrow n \geq k$
 w_1, w_2, \dots, w_k LINEARMENTE INDEPENDENTI $\left[\begin{array}{l} \text{LEMMA} \\ \text{DIMOSTRAZIONE} \end{array} \right] \Rightarrow k \geq n$
 $\Rightarrow n = k \checkmark$

② w_1, w_2, \dots, w_k LINEARMENTE INDEPENDENTI $\left[\begin{array}{l} \text{LEMMA} \\ \text{DIMOSTRAZIONE} \end{array} \right] \Rightarrow k \geq n$
 v_1, v_2, \dots, v_n VETTORI

LA DIMENSIONE DI UNO SPAZIO VETTORIALE FONDAMENTALE VETTORIO E DATA DAL NUMERO DI ELEMENTI

DI UNA QUANTITÀ SOGGETTA. È INDICATA COME $\dim V$

ANALIZZATA, AD ESEMPIO, LA BASE CANONICA IN \mathbb{R}^n $B = \{e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \dots, e_n = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}\} \quad \dim \mathbb{R}^n = n$

SI DEFINISCE COME ISOMORFISMO UNA APPLICAZIONE LINEARE BIUNIVOCO. SI PUÒ DIMOSTRARE CHE UNO

SPAZIO VETTORIALE REALE DI DIMENSIONE n HA UN ISOMORFISMO CON \mathbb{R}^n . INTATTI, PRESA

$B = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ COME UNA BASE DI V , VALE CHE $\forall v \in V \Rightarrow v = d_1 v_1 + d_2 v_2 + \dots + d_n v_n$

E' DEFINITO UN VOLUMETRIQUE PRESO F_B : $v \rightarrow [v]_B = \begin{pmatrix} d_1 \\ d_2 \\ \vdots \\ d_n \end{pmatrix}, d_1, d_2, \dots, d_n \in \mathbb{R}$

IN QUANTO:

② VOLUME $\rightarrow \forall z, w \in \mathbb{R}^n \quad z + w \in V \quad F_B(z + w) = F_B(z) + F_B(w)$?

$$\begin{aligned} \text{If } U &= \alpha_1 V_1 + \alpha_2 V_2 + \dots + \alpha_n V_n \\ W &= \beta_1 V_1 + \beta_2 V_2 + \dots + \beta_n V_n \end{aligned} \Rightarrow 2U + NW = 2\alpha_1 V_1 + 2\alpha_2 V_2 + \dots + 2\alpha_n V_n + N\beta_1 V_1 +$$

$$+ N\beta_2 V_2 + \dots + N\beta_n V_n = (\alpha_1 + N\beta_1) V_1 + (\alpha_2 + N\beta_2) V_2 + \dots + (\alpha_n + N\beta_n) V_n$$

$$\Rightarrow F_B(2U + NW) = (\alpha_1 + N\beta_1, \alpha_2 + N\beta_2, \dots, \alpha_n + N\beta_n)$$

$$\Rightarrow 2F_B(U) + NF_B(W) = 2 \left| \begin{array}{c} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{array} \right| + N \left| \begin{array}{c} \beta_1 \\ \beta_2 \\ \vdots \\ \beta_n \end{array} \right| \Rightarrow F_B \in \text{LINEAR} \vee$$

② Bilingualism

$$- \text{INETTVA} \rightarrow \text{SE } F_B(v) = F_B(w) = \begin{vmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_m \end{vmatrix} \text{ GIUR} \Rightarrow v = x_1 v_1 + x_2 v_2 + \dots + x_n v_n \quad \checkmark$$

- SOTTOETTIVA \rightarrow $\begin{vmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{vmatrix} \in \mathbb{R}^n$. Preso $U \in V$, $U = x_1 v_1 + x_2 v_2 + \dots + x_n v_n$ | $F_B(U) = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$

\Rightarrow essendo U e M "e" B C U M O C , F_B è un isomorfismo

UNO SPAZIO VETTORIALE DI DIMENSIONE n NELLO SPACIO ISOMORFO AD \mathbb{P}^n . Ad ESEMPIO IN

$$\text{MANZIE } A \in M(2 \times 3, \mathbb{R}) = \begin{vmatrix} a & b & c \\ d & e & f \end{vmatrix} \text{ GEMMA 6 ELEMENTI} \Rightarrow \dim M = 6 \in \mathbb{R}^{2 \cdot 3} = \mathbb{R}^6$$

\Rightarrow A ISOMORFO AD PB^6 ✓

1000 2000 3000 4000 5000 6000 7000 8000 9000 10000

In uno spazio vettoriale V , dim $V = n$, vale che:

⇒ Necessitiamo più di un Vettore Lineare Membro INDEPENDENTI

2) Dato $k\mathbb{L}n$, qualunque insieme di k vettori non è un sistema di generatori per V

3) le n vettori linearmente indipendenti: sono anche generatori

4) In verordnungen sind andere Umarmungsformen independent

FISSATA UNA BASE $B = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$, DIMOSTRARE QUESTE 4 PROPRIETÀ

2) Presi w_1, w_2, \dots, w_n VETTORI VERSAMENTE INDEPENDENTI, DAL PRECEDENTE VENNI KLEN

\Rightarrow Presi w_1, w_2, \dots, w_n vettori comunitari, dal Lemma precedente $|X| \geq n$

\Rightarrow POSSI w_1, w_2, \dots, w_k VETTORI LINEARI INDEPENDENTI E UN $v \in V$ | w_1, w_2, \dots, w_k, v Sono LINEARMENTE DIPENDENTI $\Rightarrow \exists B, C \in \mathbb{R}^{n \times k}$ | $Bv = -Cw_1 - \dots - Cw_k$ $\Rightarrow (I - B)^{-1}(-Cw_1 - \dots - Cw_k) = v$ $\Rightarrow (-C)^{-1}(I - B^{-1})v = w_1 + \dots + w_k$

DICENDA $a_1 w_1 + a_2 w_2 + \dots + a_n w_n = 0$ È PER ASSURDO L'UNIONE DI DONDAMI \Rightarrow $\exists i \in \{1, 2, \dots, n\}$

$\Rightarrow \text{span}(v_1, v_2, \dots, v_n) = \text{span}(v_1, v_2, \dots, v_{i-1}, v_{i+1}, v_n)$ MA $i \in \{1, \dots, n\}$

TEOREMA DI COMPLETAMENTO DELLA BASE: In V uno spazio vettoriale n -dimensionale e di dimensione n è pendente $v_1, v_2, \dots, v_k \in V$ vettori linearmente indipendenti ($k \leq n$). Allora esistono $n-k$ vettori in V , detti w_1, w_2, \dots, w_{n-k} | $\{v_1, v_2, \dots, v_k, w_1, w_2, \dots, w_{n-k}\}$ è una base per V