Relatório Laboratorio 7

Thiago Ayres Kimura – RA: 22.221.045-2

Explicação Código (Contorno):

```
contorno.py
    #pip install opencv-python

import math

import numpy as np
import cv2
import matplotlib.pyplot as plt

#Importa e converta para RGB

img = cv2.imread('./AVIAO_01.jpg')
img = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2RGB)

img = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2RGB)
```

Nesta primeira parte do Código importamos as bibliotecas necessárias para o funcionamento do código assim como a imagem, também convertermos a imagem para RGB na linha 11.

```
#Convertendo para preto e branco (RGB -> Gray Scale -> BW)

img_gray = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_RGB2GRAY)

a = img_gray.max()

_, thresh = cv2.threshold(img_gray, a/2*1.7, a,cv2.THRESH_BINARY_INV)

tamanhoKernel = 5

kernel = np.ones((tamanhoKernel,tamanhoKernel), np.uint8)

thresh_open = cv2.morphologyEx(thresh, cv2.MORPH_OPEN, kernel)

#Filtro de ruído (bluring)

img_blur = cv2.blur(img_gray, ksize=(tamanhoKernel,tamanhoKernel))

# Detecção borda com Canny (sem blurry)

edges_gray = cv2.Canny(image=img_gray, threshold1=a/2, threshold2=a/2)

# Detecção borda com Canny (com blurry)

edges_blur = cv2.Canny(image=img_blur, threshold1=a/2, threshold2=a/2)

# Detecção borda com Canny (com blurry)

edges_blur = cv2.Canny(image=img_blur, threshold1=a/2, threshold2=a/2)
```

Nesta parte convertemos para preto e branco, assim como definimos o tamanho do kernel. Aplicamos o filtro de ruido na linha 26, e nas linhas 29 e 31 detectamos a borda com Canny sem blurry e com blurry, respectivamente

```
contours, hierarchy = cv2.findContours(
                                   image = thresh,
                                   mode = cv2.RETR_TREE,
                                   method = cv2.CHAIN_APPROX_SIMPLE)
contours = sorted(contours, key = cv2.contourArea, reverse = True)
img_copy = img.copy()
final = cv2.drawContours(img_copy, contours, contourIdx = -1,
                        color = (255, 0, 0), thickness = 2)
imagens = [img,img_blur,img_gray,edges_gray,edges_blur,thresh,thresh_open,final]
formatoX = math.ceil(len(imagens)**.5)
if (formatoX**2-len(imagens))>formatoX:
    formatoY = formatoX-1
    formatoY = formatoX
for i in range(len(imagens)):
    plt.subplot(formatoY, formatoX, i + 1)
    plt.imshow(imagens[i], 'gray')
    plt.xticks([]),plt.yticks([])
plt.show()
```

Aqui aplicamos o contorno nas imagens e plotamos a imagem com os efeitos aplicados a ela.

Imagens (Contorno):

- 6 x

















- d ×

















*** → | + Q** ≅ | 🖺

§ Figure 1

















* → | + Q ∓ | B

- 0 − 0



- Ø 3



속 • • | + Q 호 집

- σ ×



← → | 中 Q 至 | 凹

Explicação Código (Espaço de cores):

```
espacoCores.py

1  #pip install opency-python
2
3  import numpy as np
4  import cv2
5  import matplotlib.pyplot as plt
6
7  # Carregans imagem
8  img = cv2.imread('./AVIAO_01.jpg')
9
```

Na primeira parte do código importamos as bibliotecas necessárias para o código funcionar, também carregamos a imagem que iremos aplicar os filtros.

```
# Convertendo espaço de cores
img_rgb = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2RGB)
img_gray = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2GRAY)
img_hsv = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2HSV)
img_hls = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2HLS)

#plot imagens
imagens = [img_rgb,img_gray,img_hsv,img_hls]

// #plot imagens
imagens = [img_rgb,img_gray,img_hsv,img_hls]

// for i in range(4):
    plt.subplot(2,2,i+1)
    plt.imshow(imagens[i],'gray')
    plt.xticks([]),plt.yticks([])

plt.show()

// plt.show()

// plt.show()

// plt.show()
```

Aqui convertemos as imagens para RGB, Cinza e HSV e HLS. Logo depois, plotamos a imagem para visualizarmos o espaço de cores.

Imagens (Espaço de Cores):

- σ ×









条令 → 中Q 芝 <u>国</u> (x,y) = (567, 190.)

- G :





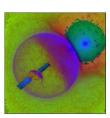




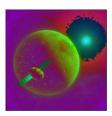
***** ♦ ♦ **+** Q ≅ 🖺

€ figure 1









* * * + Q = B

Explicação Código (Operador Morfológico):

```
operadorMorfologico.py
    #pip install opencv-python
    import numpy as np
    import math
    import cv2
    import matplotlib.pyplot as plt

    #Importa e converta para RGB
    img = cv2.imread('./AVIAO_01.jpg')
    img = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2RGB)

#Filtro de ruído (bluring)
    img_blur = cv2.blur(img,(5,5))
```

No começo do código importamos as bibliotecas necessárias para o código funcionar, importamos também as imagens e convertemos para RGB e por fim, aplicamos o filtro de ruido na imagem.

```
#Convertendo para preto e branco (RGB -> Gray Scale -> BW)
img_gray = cv2.cvtColor(img_blur, cv2.COLOR_RGB2GRAY)
a = img_gray.max()
    _, thresh = cv2.threshold(img_gray, a/2+100, a,cv2.THRESH_BINARY_INV)
#preparando o "kernel"
kernel = np.ones((12,12), np.uint8)
```

Convertemos a imagem para preto e branco e preparamos o Kernel para tratarmos a imagem.

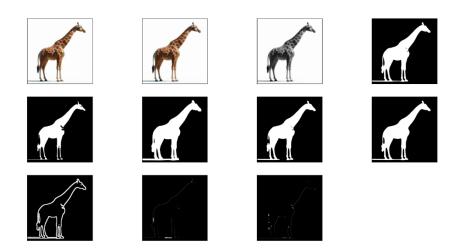
```
img_dilate = cv2.dilate(thresh,kernel,iterations = 1)
     img_erode = cv2.erode(thresh,kernel,iterations = 1)
    img_open = cv2.morphologyEx(thresh, cv2.MORPH_OPEN, kernel)
    img_close = cv2.morphologyEx(thresh, cv2.MORPH_CLOSE, kernel)
     img_grad = cv2.morphologyEx(thresh, cv2.MORPH_GRADIENT, kernel)
     img_tophat = cv2.morphologyEx(thresh, cv2.MORPH_TOPHAT, kernel)
     img_blackhat = cv2.morphologyEx(thresh, cv2.MORPH_BLACKHAT, kernel)
     imagens = [img, img_blur, img_gray,thresh,img_erode,img_dilate, img_open, img_close, img_grad,
             img_tophat, img_blackhat]
     formatoX = math.ceil(len(imagens)**.5)
     if (formatoX**2-len(imagens))>formatoX:
        formatoY = formatoX-1
        formatoY = formatoX
     for i in range(len(imagens)):
        plt.subplot(formatoY, formatoX, i + 1)
         plt.imshow(imagens[i], 'gray')
         plt.xticks([]),plt.yticks([])
     plt.show()
48
```

Nesta parte, aplicamos os operadores morfológicos e plotamos as imagens.

Imagens (Operador Morfológico):

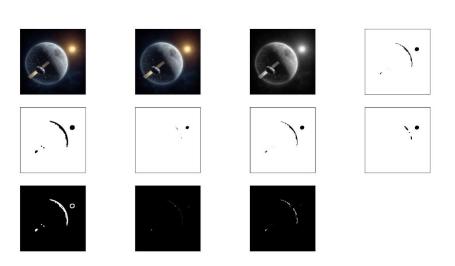


- a



◆ → 中 Q 至 | 凹

- □ ×



﴿ ﴾ + Q 후 [집