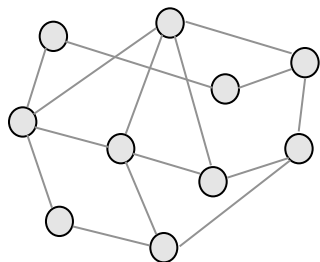




Universidade Estadual de Maringá  
Centro de Tecnologia – Departamento de Informática



## **Introdução à Algoritmos em Grafos**

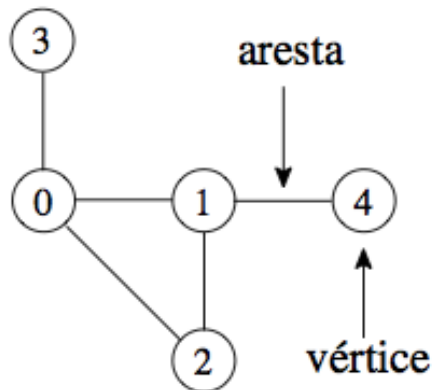
Prof. Heloise Manica Paris Teixeira

# Introdução

- Muitas aplicações em computação necessitam considerar conjunto de conexões entre pares de objetos:
  - Web (documentos e suas conexões)
  - Existe um caminho para ir de um objeto a outro seguindo as conexões?
  - Qual é a menor distância entre um objeto e outro objeto?
  - Quantos outros objetos podem ser alcançados a partir de um determinado objeto?
- Existe um tipo abstrato chamado **grafo** que é usado para modelar tais situações.

# GRAFOS

- **Grafo:** conjunto de vértices e arestas.
- **Vértice:** objeto simples que pode ter nome e outros atributos.
- **Aresta:** conexão entre dois vértices.



- Notação:  $G = (V, A)$ 
  - G: grafo
  - V: conjunto de vértices
  - A: conjunto de arestas

# GRAFOS

---

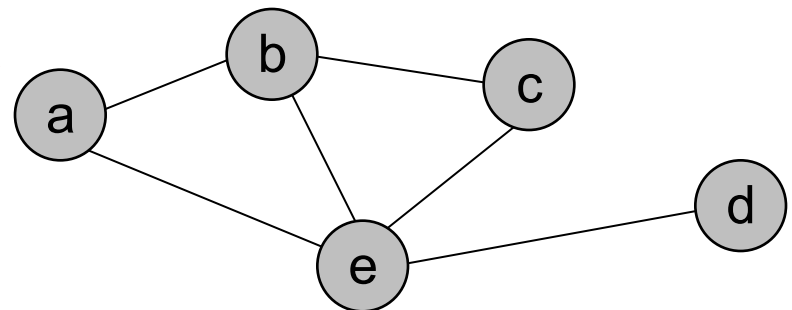
## Aplicações

---

- Alguns exemplos de problemas práticos que podem ser resolvidos através de uma modelagem em grafos:
  - Ajudar máquinas de busca a localizar informação relevante na Web.
  - Descobrir os melhores casamentos entre posições disponíveis em empresas e pessoas que aplicaram para as posições de interesse.
  - Descobrir qual é o roteiro mais curto para visitar as principais cidades de uma região turística.

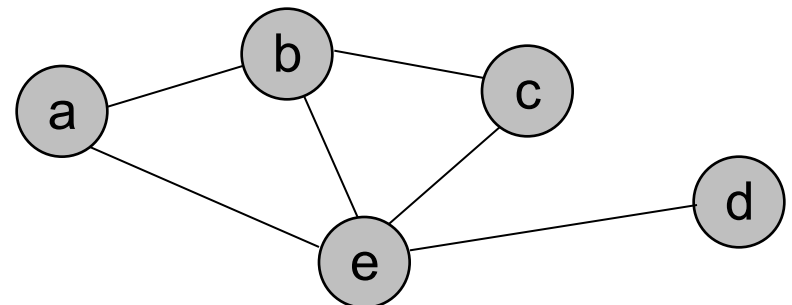
# GRAFOS

- Definição:
  - $G(V, E)$ , onde:
    - $V$  é um conjunto de vértices (ou nodos)
      - $|V|$  denota o número de elementos de  $V$
    - $E$  é uma coleção de pares de  $V$ , chamados de aresta (ou arco)
      - $|E|$  denota o número de elementos de  $E$
  - As arestas descrevem relações entre os vértices
  - Representação Geométrica



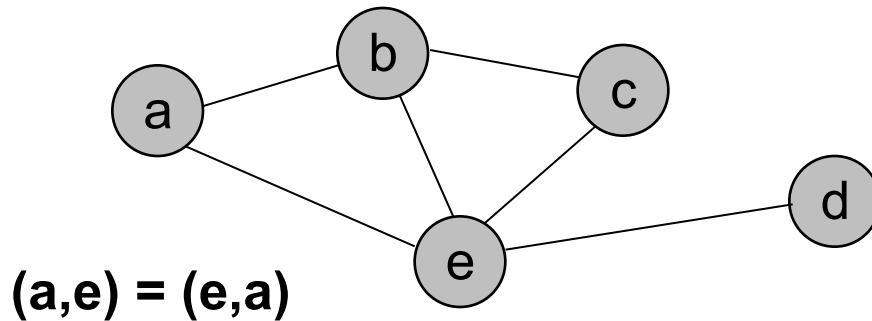
# GRAFOS

- Terminologia:
  - Incidência:
    - a aresta  $(u,v)$  é dita **incidente** à  $u$  e a  $v$
  - Adjacência: dois vértices  $u$  e  $v$  são **adjacentes** se
    - existe aresta  $(u,v)$



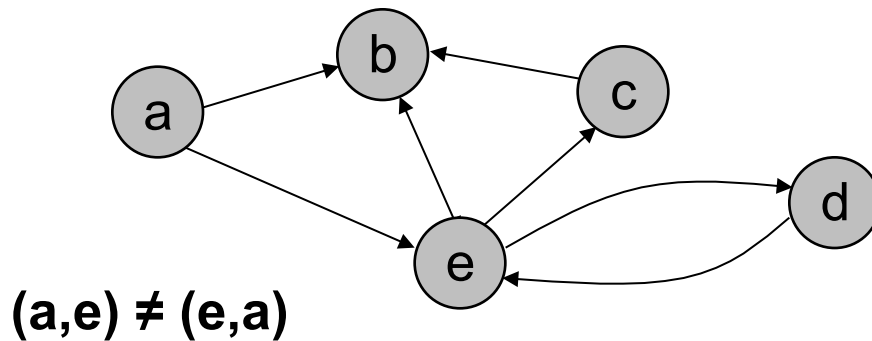
# GRAFOS

- Grafo **não** direcionado
  - As arestas  $(u,v)$  e  $(v,u)$  são **consideradas** como uma **única aresta**
  - A relação de adjacência é **simétrica**
    - Neste caso  $(u,v)$  é **igual** de  $(v,u)$



# GRAFOS

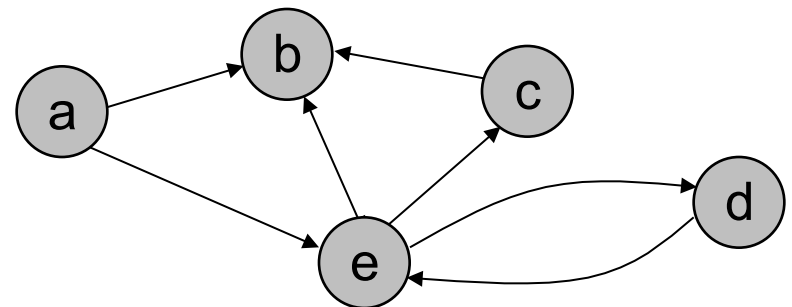
- Grafo Direcionado (ou Dígrafo)
  - Grafo em que as arestas são **pares ordenados**
  - Neste caso  $(u,v)$  é **diferente** de  $(v,u)$





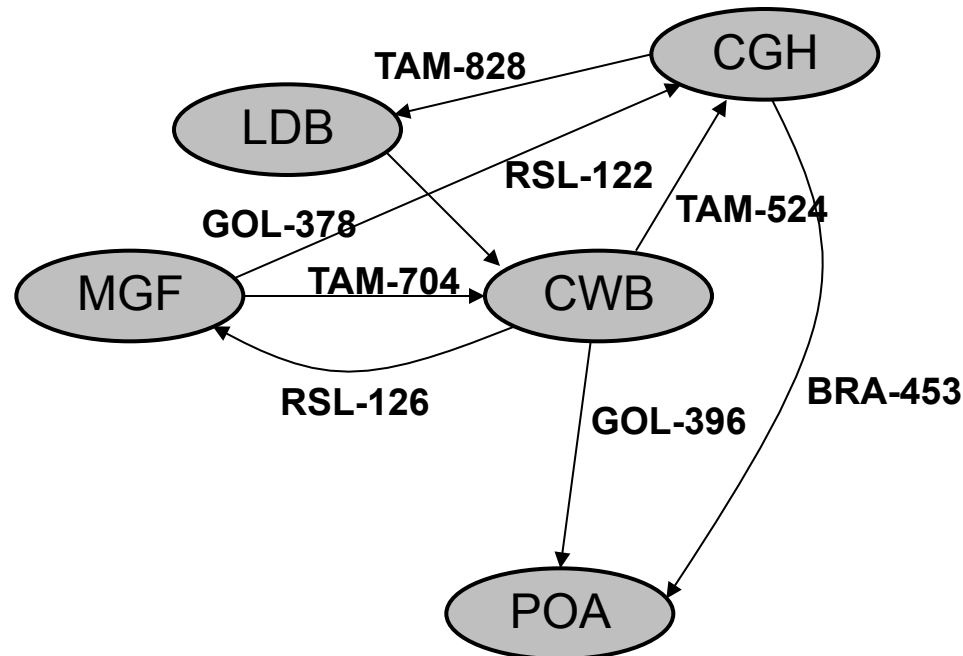
# GRAFOS

- Grafo **Direcionado**:
  - Grau de entrada de  $v$ :
    - número de arestas **convergentes** a  $v$
  - Grau de saída de  $v$ :
    - número de arestas **divergentes** de  $v$
  - Exemplo
    - O grau de saída do nó **e** é 3
    - O grau de entrada do nó **e** é 2



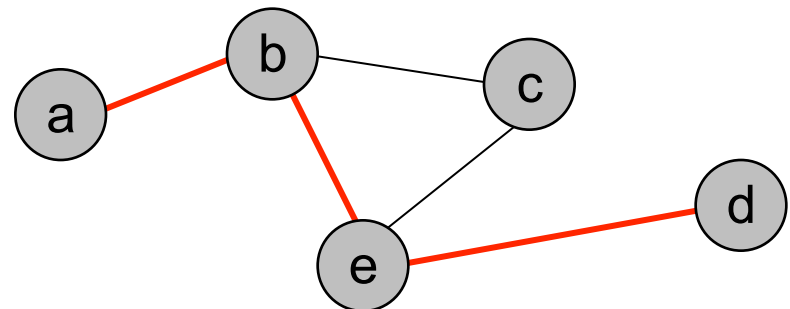
# GRAFOS

- Grafo Direcionado
  - Exemplo: representação de malha aérea (linhas entre aeroportos)



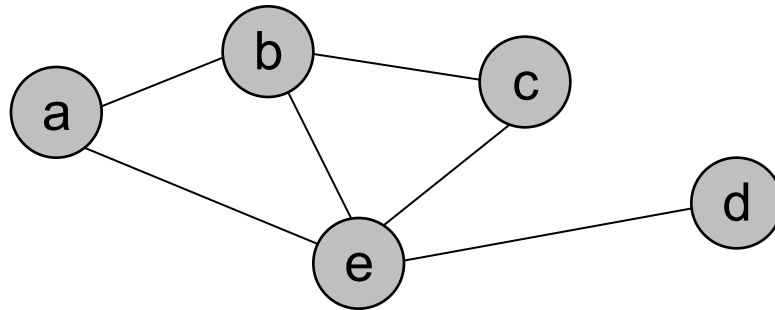
# GRAFOS

- Caminho: um **caminho** do vértice  $v_1$  ao vértice  $v_k$  é uma sequência de vértices  $v_1 \dots v_k$  tal que  $(v_j, v_{j+1})$  pertence a  $E$
- **Comprimento de um caminho**: número de arestas percorridas no caminho
  - **$d, e, b, a$**  é um caminho de comprimento **3**

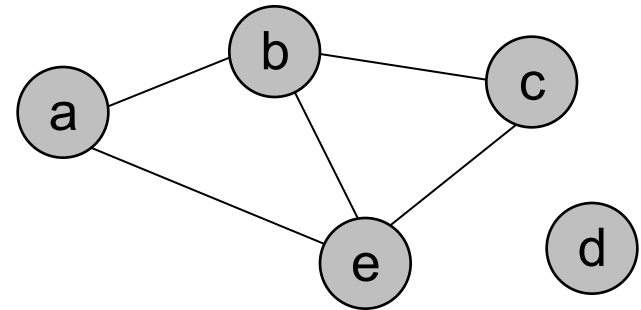


# GRAFOS

- Grafo **conexo**: grafo que possui caminho entre cada par de vértices de  $V$
- Grafo **desconexo**: grafo não conexo



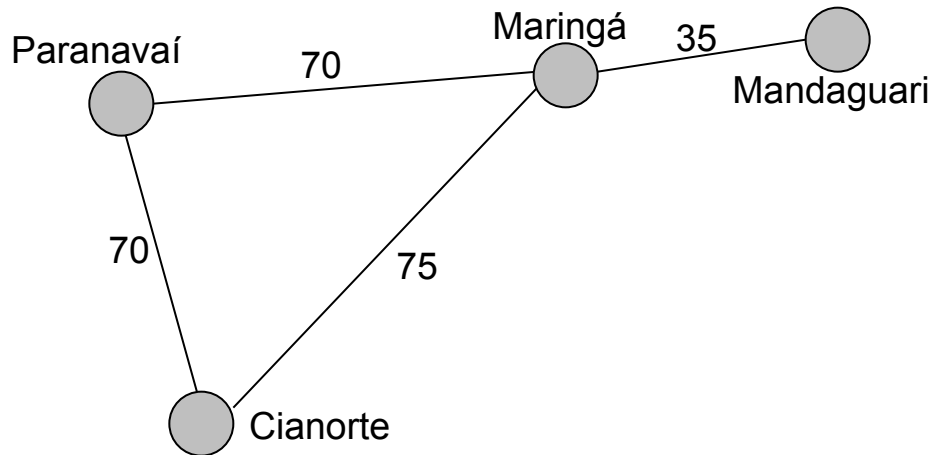
**Conexo**



**Desconexo**

# GRAFOS

- Grafo ponderado: grafo em que se **associa um valor** (ou peso) a cada aresta
  - O peso de uma aresta  $e$  é denotado por  $w(e)$

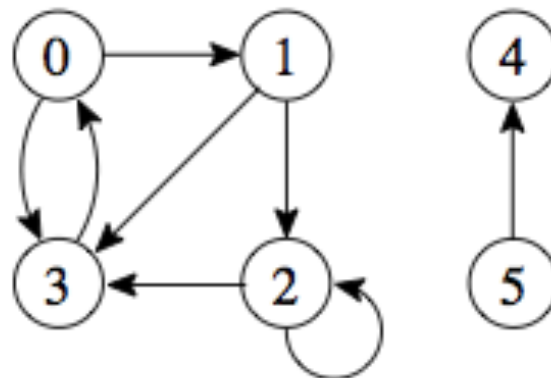


- $w(\text{Maringá}, \text{Paranaíba})=70$

# GRAFOS

- Ciclo em grafo direcionado

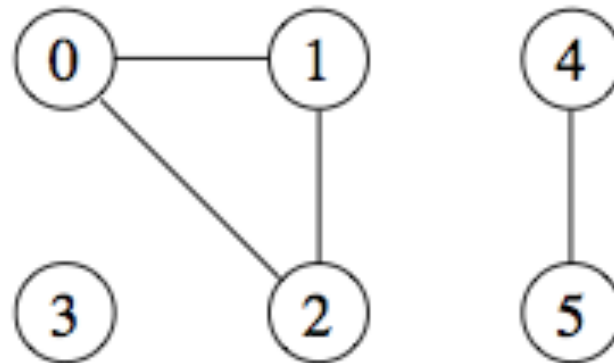
Ex.: O caminho  $(0, 1, 2, 3, 0)$  forma um ciclo. O caminho  $(0, 1, 3, 0)$  forma o mesmo ciclo que os caminhos  $(1, 3, 0, 1)$  e  $(3, 0, 1, 3)$ .



# GRAFOS

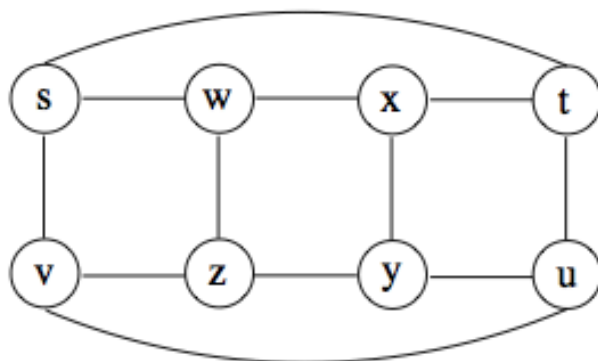
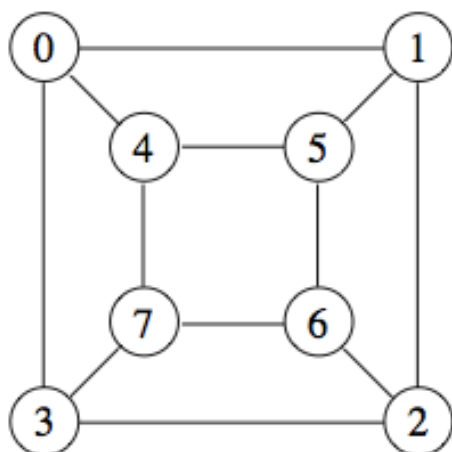
- Ciclo em um grafo não direcionado

Ex.: O caminho  $(0, 1, 2, 0)$  é um ciclo.



## Grafos Isomorfos

- $G = (V, A)$  e  $G' = (V', A')$  são isomorfos se existir uma bijeção  $f : V \rightarrow V'$  tal que  $(u, v) \in A$  se e somente se  $(f(u), f(v)) \in A'$ .

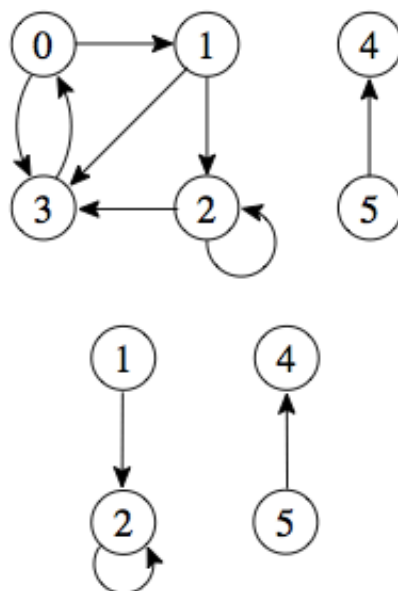




## Subgrafos

- Um grafo  $G' = (V', A')$  é um subgrafo de  $G = (V, A)$  se  $V' \subseteq V$  e  $A' \subseteq A$ .
- Dado um conjunto  $V' \subseteq V$ , o subgrafo induzido por  $V'$  é o grafo  $G' = (V', A')$ , onde  $A' = \{(u, v) \in A | u, v \in V'\}$ .

Ex.: Subgrafo induzido pelo conjunto de vértices  $\{1, 2, 4, 5\}$ .



---

## O Tipo Abstratos de Dados Grafo

---

- Importante considerar os algoritmos em grafos como **tipos abstratos de dados**.
- Conjunto de operações associado a uma estrutura de dados.
- Independência de implementação para as operações.

## Operadores do TAD Grafo

---

1. *FGVazio(Grafo)*: Cria um grafo vazio.
2. *InseraAresta(V1,V2,Peso, Grafo)*: Insere uma aresta no grafo.
3. *ExisteAresta(V1,V2,Grafo)*: Verifica se existe uma determinada aresta.
4. Obtem a lista de vértices adjacentes a um determinado vértice (tratada a seguir).
5. *RetiraAresta(V1,V2,Peso, Grafo)*: Retira uma aresta do grafo.
6. *LiberaGrafo(Grafo)*: Liberar o espaço ocupado por um grafo.
7. *ImprimeGrafo(Grafo)*: Imprime um grafo.
8. *GrafoTransposto(Grafo,GrafoT)*: Obtém o transposto de um grafo direcionado.
9. *RetiraMin(A)*: Obtém a aresta de menor peso de um grafo com peso nas arestas.

## Operação “Obter Lista de Adjacentes”

1. *ListaAdjVazia( $v$ , Grafo)*: retorna *true* se a lista de adjacentes de  $v$  está vazia.
2. *PrimeiroListaAdj( $v$ , Grafo)*: retorna o endereço do primeiro vértice na lista de adjacentes de  $v$ .
3. *ProxAdj( $v$ , Grafo,  $u$ , Peso, Aux, FimListaAdj)*: retorna o vértice  $u$  (apontado por *Aux*) da lista de adjacentes de  $v$ , bem como o peso da aresta  $(v, u)$ . Ao retornar, *Aux* aponta para o próximo vértice da lista de adjacentes de  $v$ , e *FimListaAdj* retorna *true* se o final da lista de adjacentes foi encontrado.

## Implementação da Operação “Obter Lista de Adjacentes”

- É comum encontrar um pseudo comando do tipo:  
**for**  $u \in \text{ListaAdjacentes}(v)$  **do** { faz algo com  $u$  }
- O trecho de programa abaixo apresenta um possível refinamento do pseudo comando acima.

```
if not ListaAdjVazia(v, Grafo)
then begin
    Aux := PrimeiroListaAdj(v, Grafo);
    FimListaAdj := false;
    while not FimListaAdj
    do ProxAdj(v, Grafo, u, Peso, Aux, FimListaAdj);
end;
```

# Implementação de grafos

- Grafos são estruturas de dados presentes em Ciência da Computação, e os algoritmos para trabalhar com eles são Fundamentais na área.
- Existem muitos **problemas** interessantes definidos em termos de grafos
  - Caminho entre dois elementos;
  - Caminho Mínimo;
  - Otimização de recursos limitados;
  - ...
- **Como podemos representar um grafo em um computador?**

# Implementação de grafos

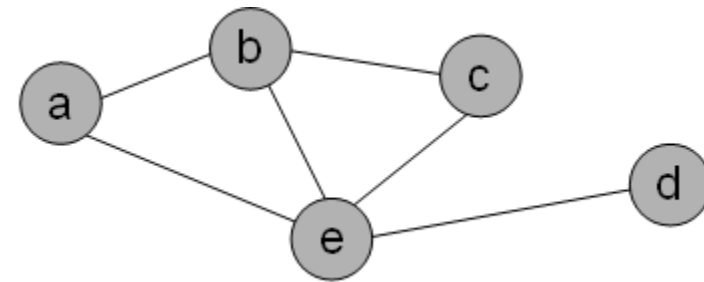
- Representações Usuais:
  - Matrizes
    - de adjacências
    - de incidências
  - Lista de adjacências

# Matriz de adjacências

- Para um grafo  $G = (V, E)$ :
  - Cria-se uma **matriz M** com dimensões  $|V| \times |V|$ ;
  - Cada linha  $i$  e cada coluna  $j$  é associada a um vértice do grafo:
    - $M[i,j]=1$  se **existe** uma aresta do vértice  $i$  para  $j$
    - $M[i,j]=0$  se **não existe** uma aresta do vértice  $i$  para  $j$ ;

Exemplo:

Gafo não direcionado

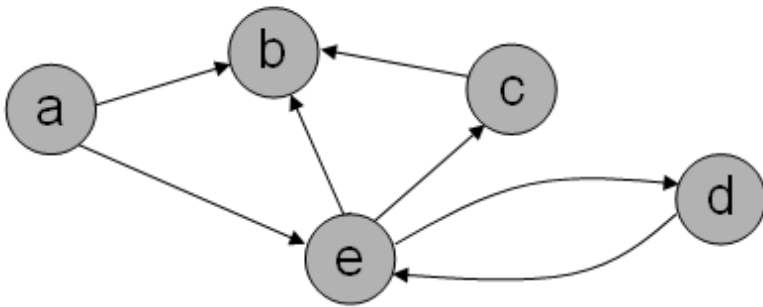


	a	b	c	d	e
a	0	1	0	0	1
b	1	0	1	0	1
c	0	1	0	0	1
d	0	0	0	0	1
e	1	1	1	1	0



# Matriz de adjacências

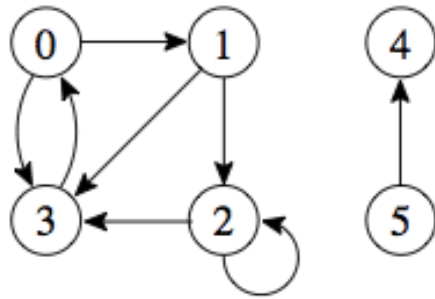
- Observe que:
  - Em grafo **não direcionado** a matriz é **simétrica**
  - Em grafo **direcionado** a matriz é **não-simétrica**
- Exemplo:
  - Grafo Dígrafo  $M[i,j] \neq M[j,i]$



	a	b	c	d	e
a	0	1	0	0	1
b	0	0	0	0	0
c	0	1	0	0	0
d	0	0	0	0	1
e	0	1	1	1	0

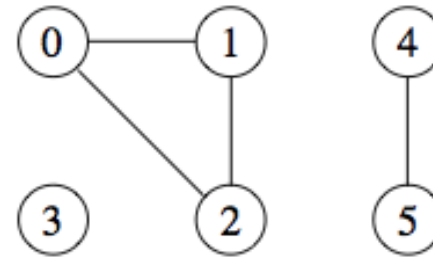
$M[b,a] \neq M[a,b]$

# Matriz de adjacências



	0	1	2	3	4	5
0		1		1		
1			1	1		
2			1	1		
3	1					
4						
5						

(a)

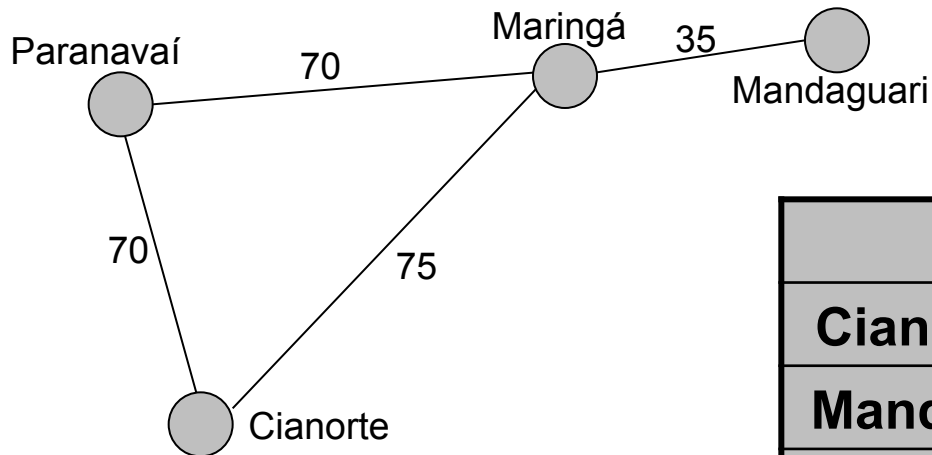


	0	1	2	3	4	5
0		1	1			
1	1		1			
2	1	1				
3						
4						
5						

(b)

# Matriz de adjacências

- Grafo **ponderado**:
  - Coloca-se em  $M[i,j]$  o **rótulo** ou o peso **associado à aresta**



	Cian	Mand	Mga	Pvai
Cian.	0	0	75	70
Mand	0	0	35	0
Mga	75	35	0	70
Pvai	70	0	70	0

# Matriz de adjacências

- Definição da estrutura tipo grafo implementado com matriz de adjacências

```
const MaxNumVertices = 100;  
      MaxNumArestas  = 4500;  
type  
  TipoValorVertice = 0..MaxNumVertices;  
  TipoPeso          = integer;  
  TipoGrafo = record  
    Mat: array[TipoValorVertice , TipoValorVertice]  
      of TipoPeso;  
    NumVertices: 0..MaxNumVertices;  
    NumArestas  : 0..MaxNumArestas;  
  end;
```

# Matriz de adjacências

- **Vantagens:**

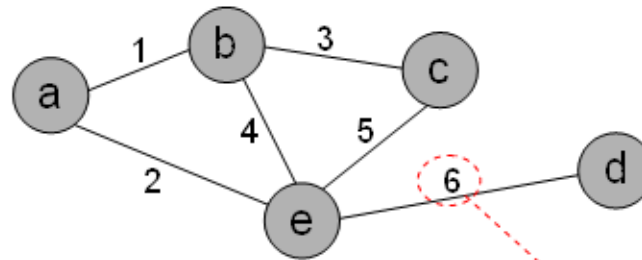
- Pode ser preferível quando o grafo é **denso**
  - $|E|$  é próximo de  $|V|^2$
- Possibilidade de **acesso rápido** à informação sobre uma aresta
  - Tempo de acesso independente de  $|V|$  ou  $|A|$
- **Custo constante** para inserção ou retirada de um vértice

- **Desvantagens:**

- ocupa  $|V|^2$  posições na memória
- ler ou examinar a matriz tem complexidade de tempo  $O(|V|^2)$

# Matriz de incidências

- Outra forma de representar:
- Para um grafo  $G = (V, E)$ :
  - Cria-se uma matriz  $M$  com **dimensões  $|V| \times |E|$**
  - Cada linha  $i$  (vértice) e cada coluna  $j$  (aresta) do grafo
    - $M[i,j]=1$  se  $j$  incide em  $i$ ;
    - $M[i,j]=0$  caso contrário;
- Exemplo:

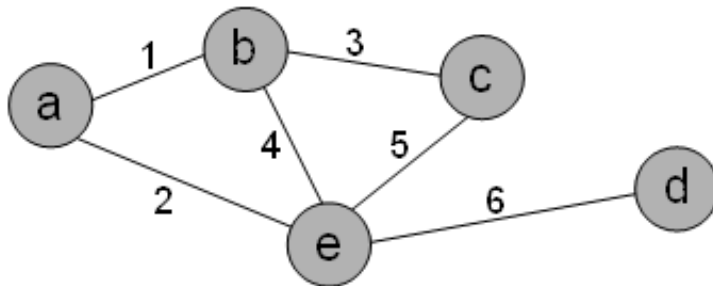


	1	2	3	4	5	6
a	1	1	0	0	0	0
b	1	0	1	1	0	0
c	0	0	1	0	1	0
d	0	0	0	0	0	1
e	0	1	0	1	1	1

Neste caso estes números não são pesos, são identificadores das arestas.

# Matriz de incidências

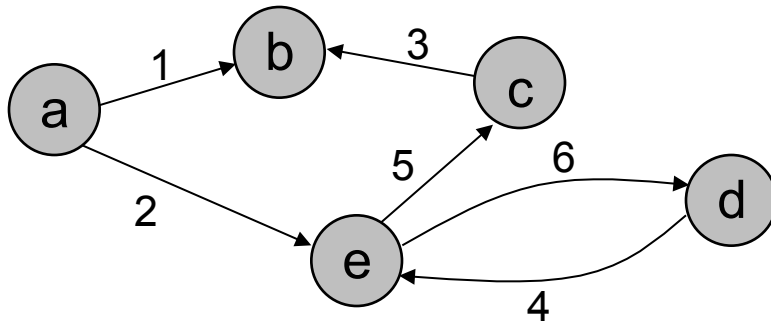
- Em **cada coluna** dois 1's;
- Em **cada linha** o número de 1's é igual ao grau do vértice;
- Desvantagem:
  - é preciso conhecer antecipadamente o número de vértices e arestas do grafo;



	1	2	3	4	5	6
a	1	1	0	0	0	0
b	1	0	1	1	0	0
c	0	0	1	0	1	0
d	0	0	0	0	0	1
e	0	1	0	1	1	1

# Matriz de incidências

- Matriz de incidências para **grafo dígrafo**
  - 1 para arestas divergentes (saída)
  - 1 para arestas convergentes (entrada)



	1	2	3	4	5	6
a	-1	-1	0	0	0	0
b	1	0	1	0	0	0
c	0	0	-1	0	1	0
d	0	0	0	-1	0	1
e	0	1	0	1	-1	-1

Exemplo:

Nó **e** tem as arestas de **saída** 5 e 6

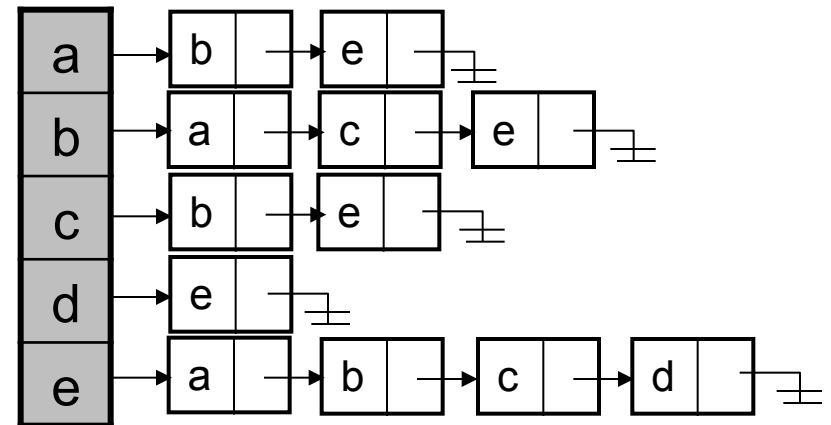
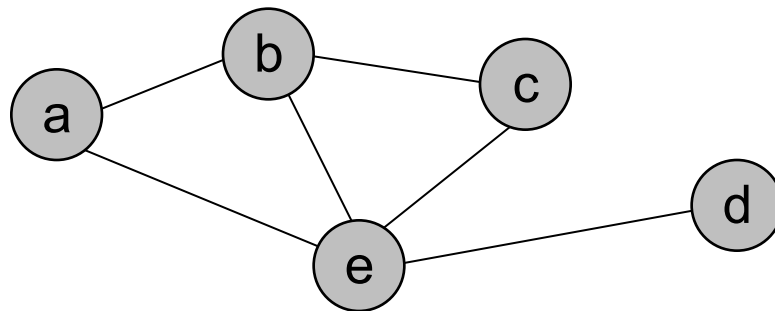
Nó **e** tem as arestas de **entrada** 2 e 4



# Listas de Adjacência usando apontadores

# Lista de adjacências

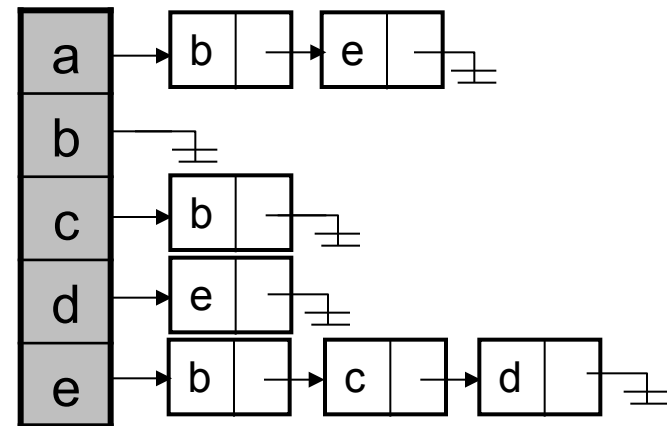
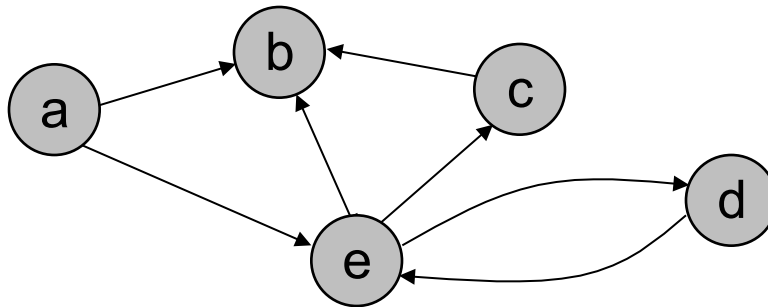
- Lista de adjacências consiste em um **arranjo**  $Adj$  com  $|V|$  **listas encadeadas**;
- Em cada vértice, a lista contém ponteiros para todos os demais vértices que são adjacentes a ele (ordem arbitrária);
- Exemplo:



- Complexidade de espaço:  $|V| + 2|E|$ 
  - **aresta não orientada aparece duas vezes** na lista de adjacências.

# Lista de adjacências

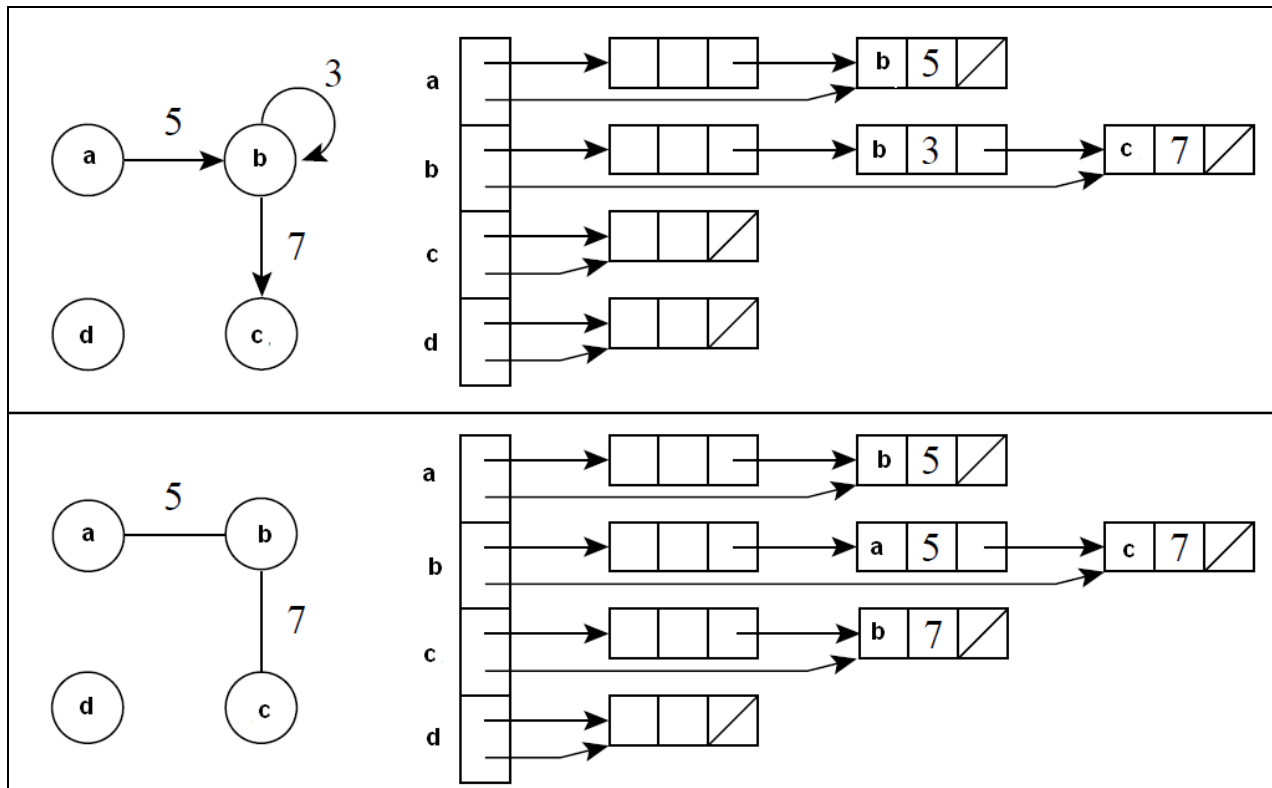
- Lista de adjacências para **dígrafos**
  - Exemplo:



- Complexidade de espaço:  $|V| + |E|$ 
  - A soma dos comprimentos de todas as listas de adjacências é  $|E|$

# Lista de adjacências

- Podem ser adaptadas para admitir outras variantes de grafos
  - Exemplo, grafos ponderados:



Vetor de  
registro com  
dois elementos:  
primeiro/ultimo

# Lista de adjacências

- Indicada para **grafos esparsos**
  - $|E|$  é muito **menor** do que  $|V|^2$
- Representação **compacta** e usada na maioria das implementações
- Desvantagem
  - Pode ter **tempo  $O(|V|)$**  para determinar se existe uma aresta entre o vértice  $i$  e  $j$ 
    - pode existir  $O(|V|)$  vértices na lista de adjacentes do vértice  $i$

# Problema clássico em grafos

- Menor caminho (origem única)
  - para grafos sem pesos:
    - busca em amplitude (largura);
  - Para grafos ponderados e sem pesos negativos:
    - algoritmos de Dijkstra;

# Busca em Largura

- Base para outros algoritmos em grafos
  - Algoritmo Prim (árvore geradora mínima)
  - Algoritmo Dijkstra (caminho mais curto)
- Encontra o menor caminho a partir de um **vértice inicial**
- Dado um grafo  $G(V,E)$  e um **vértice origem**, o algoritmo descobre todos os vértices a uma **distância  $k$**  do vértice origem antes de descobrir qualquer vértice a uma **distância  $k + 1$** .

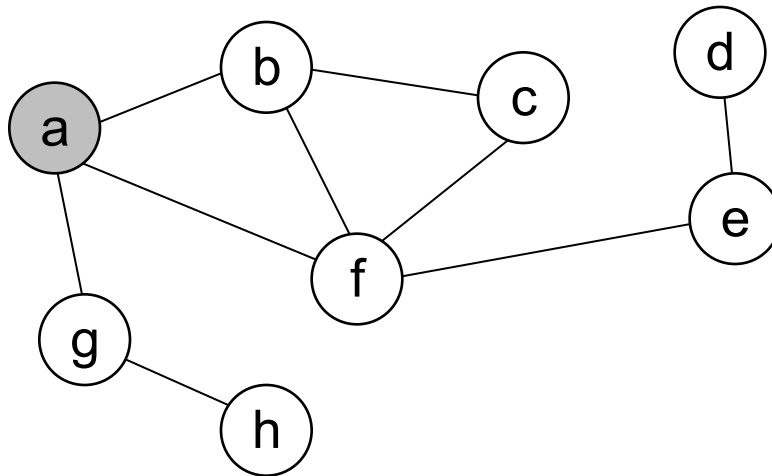
# Busca em Largura

- Método:
  1. Inicialmente marca-se o **vértice de origem** como **visitado**;
  2. Coloca-se todos os seus **vértices adjacentes ainda não visitados** em **uma fila F**;
  3. Retira-se o **primeiro vértice da fila**, marcando-o como **visitado**.
- Repete-se o processo a partir do passo 2, até que não haja vértices não visitados.



# Busca em Largura

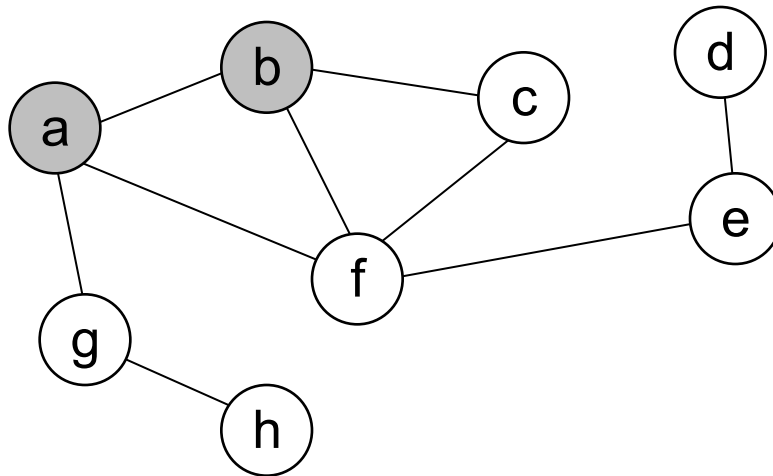
- Exemplo
  - Vértice de origem: a



<b>Fila</b>	b	f	g
-------------	---	---	---

# Busca em Largura

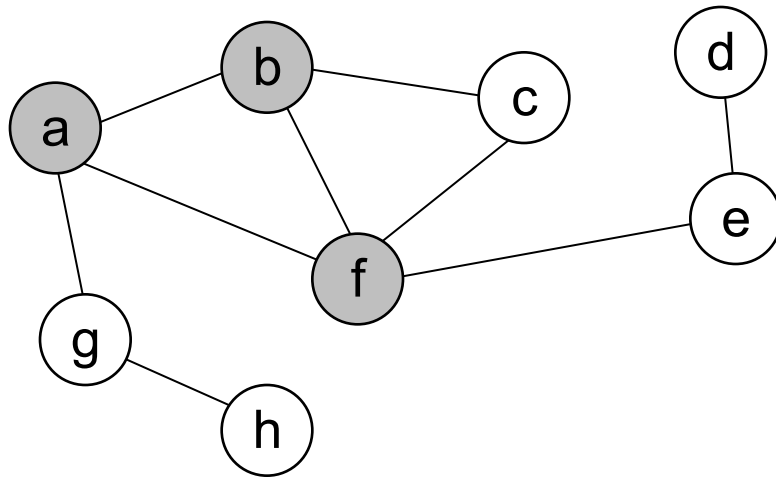
- Exemplo



<b>Fila</b>	f	g	c
-------------	---	---	---

# Busca em Largura

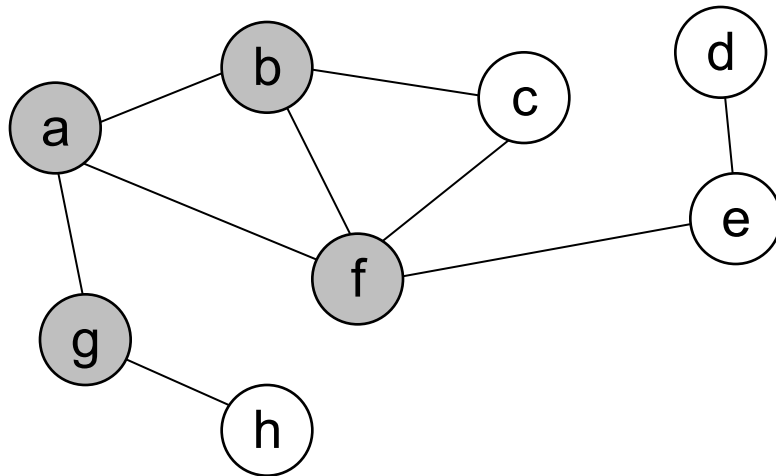
- Exemplo



<b>Fila</b>	<b>g</b>	<b>c</b>	<b>e</b>
-------------	----------	----------	----------

# Busca em Largura

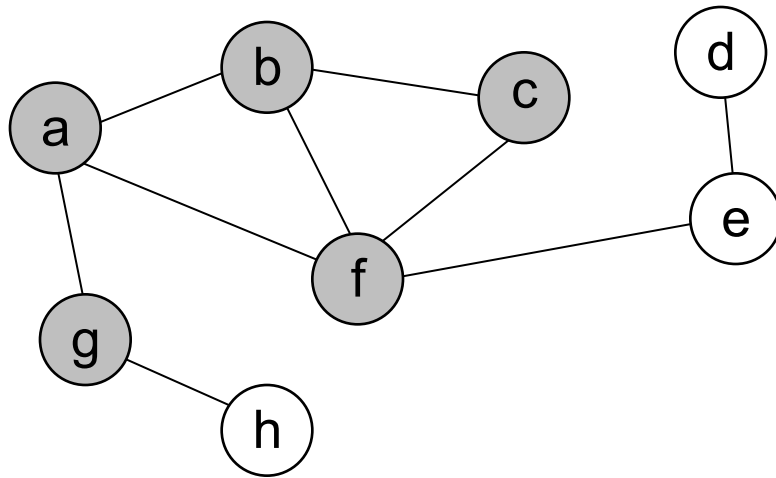
- Exemplo



Fila	c	e	h
------	---	---	---

# Busca em Largura

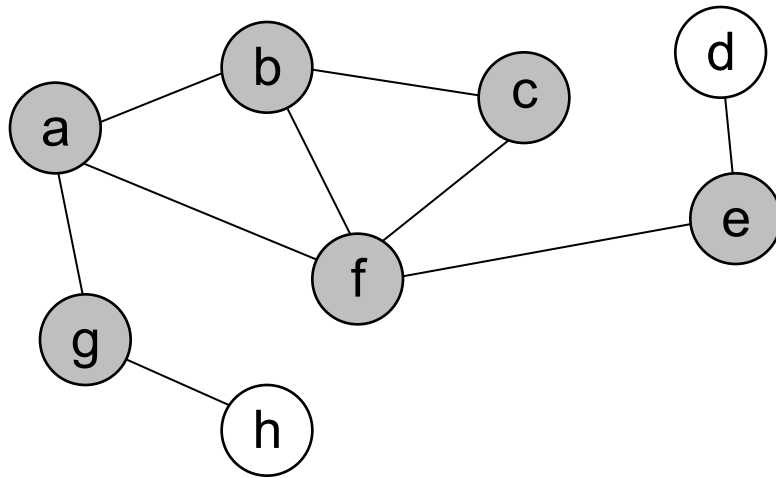
- Exemplo



Fila	e	h	
------	---	---	--

# Busca em Largura

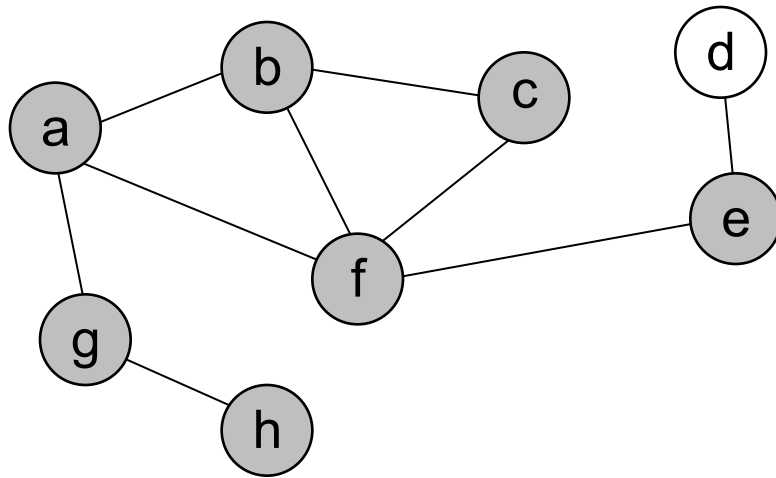
- Exemplo



Fila	h	d	
------	---	---	--

# Busca em Largura

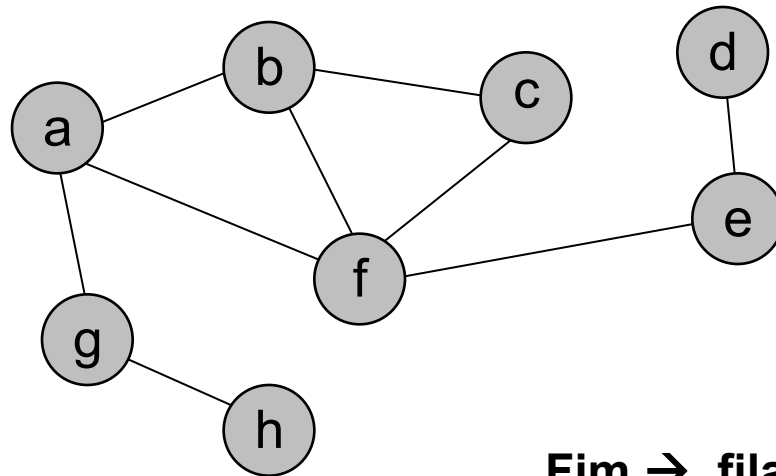
- Exemplo



Fila	d		
------	---	--	--

# Busca em Largura

- Exemplo



**Fim → fila vazia e todos os vértices visitados.**

<b>Fila</b>			
-------------	--	--	--



# Exercícios

1. Implemente em uma linguagem de alto nível a estrutura de um grafo utilizando uma matriz de incidência. O algoritmo deve:
  - Ler os vértices e arestas informados pelo usuário e informar:
  - Grafo orientado ou não?
  - Possui ciclos?
  - Possui nós isolados?
  - É conexo?
  - Qual o grau de cada nó do grafo?
2. Faça o mesmo exercício anterior usando lista de adjacência.

# Referencias

- ZIVIANI, Nivio. **Projeto de Algoritmos com implementações em Pascal e C.** São Paulo: Pioneira Thomson Learning, 2a. ed., 2004.
- CORMEN, Leiserson, Rivest e Stein. **Algoritmos.** Editora Campus, 2002;
- DASGUPTA, Sanjoy et al. **Algoritmos.** Editora: São Paulo: McGraw-Hill, 2009.
- MORAES, Celso Roberto. **Estruturas de Dados e Algoritmos.** Editora Berkley, 2001.
- Notas de aula prof. Yandre Maldonado. Disponível em: <http://www.din.uem.br/yandre/aed.htm>