

Formato e Corpo

Nosso primeiro projeto de robô conta com 2 rodas motorizadas e uma roda boba na traseira, com corpo em acrílico, num formato simples e plano.

Armas

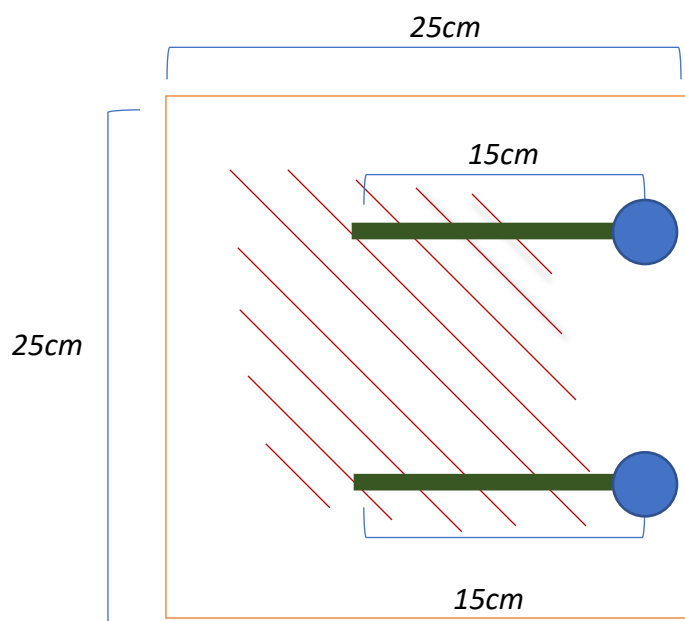
Com duas armas, que ficarão uma no lado direito e uma do lado esquerdo, retraídas dentro do robô, quando ativadas por sensor de impacto, realizam uma rotação de 180 Graus se deslocando para frente do robô.

As armas são tubos finos com uma lamina nas laterais.

Controladores

O controle dos motores das rodas e dos motores das armas serão realizados por dispositivo Android.

Vista do alto, com arma desativada.



Base rotatória das armas.

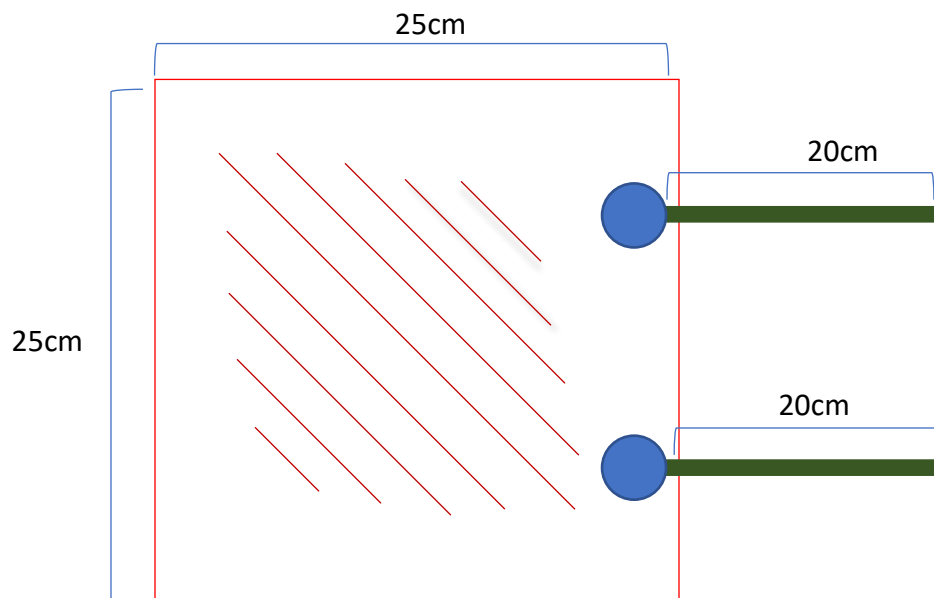


Área dos circuitos e do Arduino



Armas

Vista do alto, com arma ativada



Base rotatória das armas.



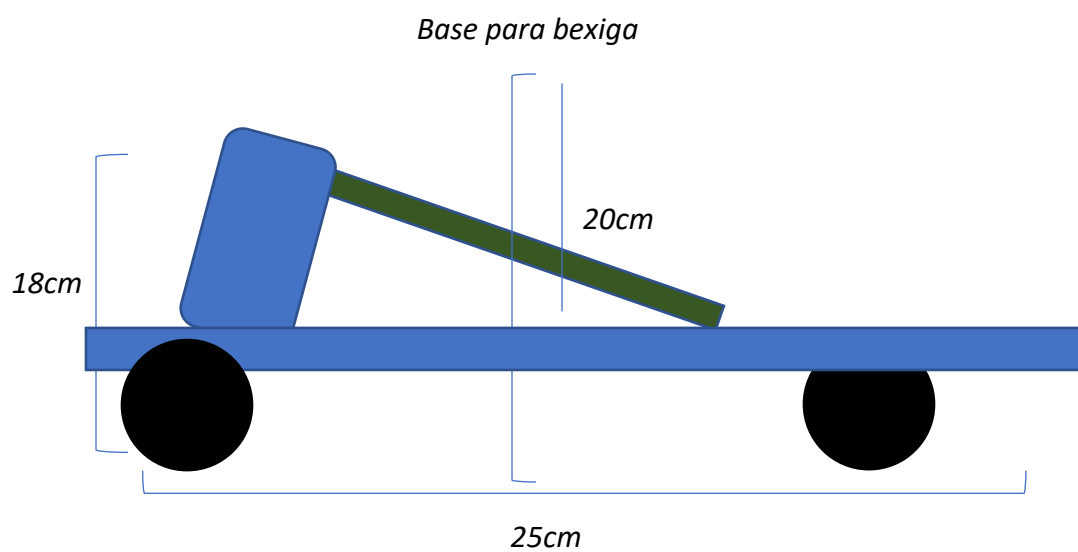
Área dos circuitos e do Arduino



Armas

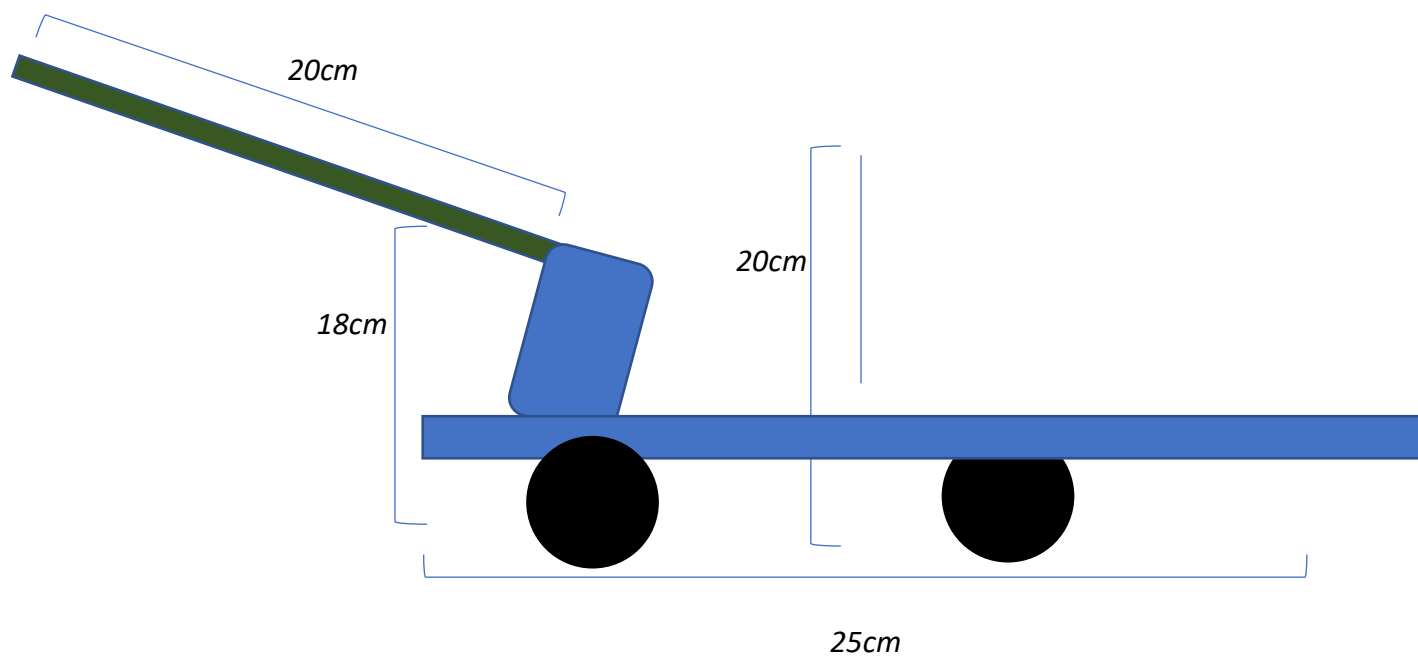
FIAP

Vista de lado, com armas desativadas



FIAP

Vista de lado com as armas ativadas



Vantagens

- Mobilidade

O robô apresenta dois motores nas rodas traseiras e uma roda boba na frente que facilitam as curvas e a mobilidade do robô.

- Movimentação das armas

O robô apresenta duas laminas na parte dianteiras que quando ativadas atacam em ângulo de 180 graus simultaneamente, fazendo com que dessa forma o oponente seja derrotado.

- Peso

O robô é composto de acrílico, material mais leve e resistente, não é muito grande o que reduz drasticamente seu peso com relação a outros projetos e ajuda na mobilidade citada anteriormente.

Desvantagens

- Armas

Por apresentar duas armas e dois motores a serem controlados, pode ser dificultado, reduzindo o desempenho.

- Consumo de energia

Por apresentar muitas funções, o consumo de bateria pode acabar sendo mais elevado que o normal, o que causa o esgotamento da bateria rapidamente.