## PTC 3313– Sistemas de Controle Rec – 2020 (19/3/2021)

Nome: N° USP:
---------------

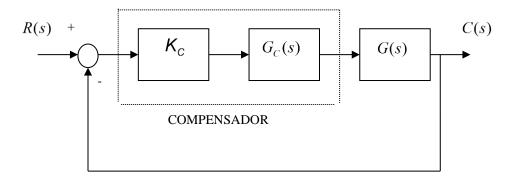
## **INSTRUÇÕES**

- Duração: 3h
- Consulta permitida apenas ao formulário em papel A4 próprio, devidamente identificado e que não contenha soluções de exercícios/problemas.
- Coloque nome e número em todas as folhas.
- Apresente com clareza suas soluções para os problemas. Nunca deixe subentendido seu raciocínio. Respostas sem justificativas não serão consideradas.
- Um arquivo único, contendo as soluções das questões propostas e o formulário utilizado, deverá ser entregue. Os nomes dos arquivos das provas digitalizadas deverão conter somente o nome completo do aluno. Ex.: Diego Colón.pdf ou Fuad Kassab Junior.jpg

## 1ª questão: (Valor 6,0)

Considere o sistema da figura seguinte.

Figura 1 – Sistema de controle realimentado



Sabe-se que

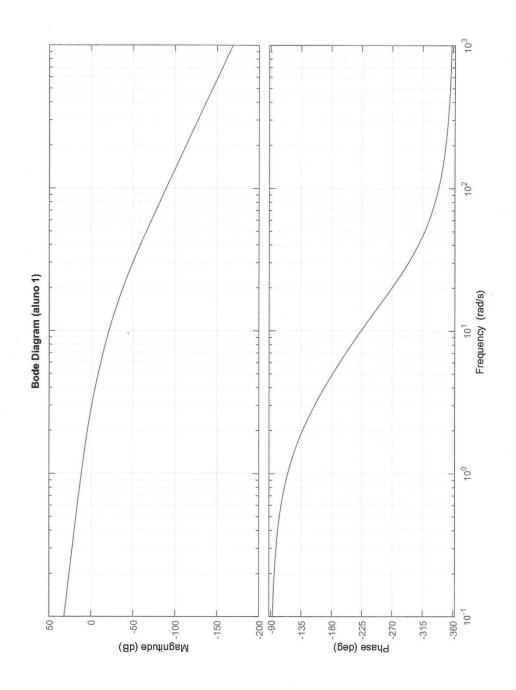
$$G(s) = \frac{k}{s(s+3)(s+15)(s+20)} \ .$$

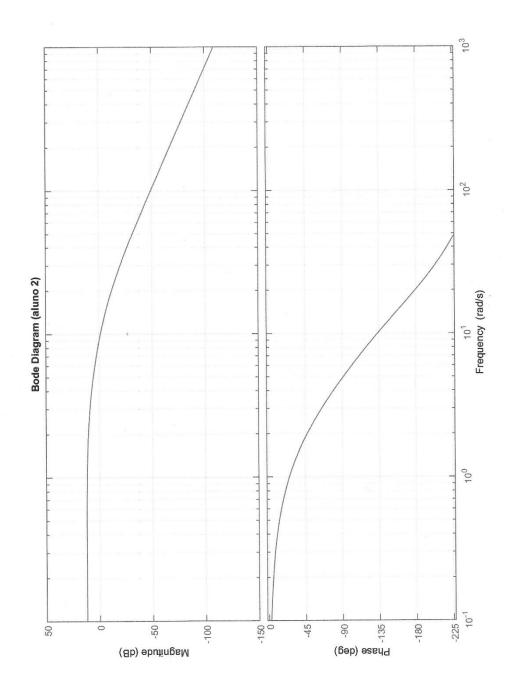
- a) Considerando  $K_cG_c(s) = 1$  determine, utilizando o critério de Routh, qual o valor máximo de k para o qual o sistema em malha fechada é estável. (**Valor 0,50**)
- b) Esboce o LGR (Lugar Geométrico das Raízes) indicando claramente os pontos de início e término do LGR, o LGR sobre o eixo real, as assíntotas, os pontos de

partida e chegada sobre o eixo real (e o ganho associado) e pontos de cruzamento com o eixo imaginário. (Valor 2,00)

Pretende-se agora projetar um compensador por avanço de fase para o sistema de forma a garantir as seguintes especificações:

- $K_v = 4$ ;
- Margem de fase de, no mínimo, 40°.
- c) Considerando k = 1, determine o valor de  $K_c$ ; (Valor 0,50)
- d) O diagrama de Bode do sistema não compensado (considerando, porém o valor correto de  $K_c$ ) foi levantado por dois alunos diferentes. As figuras seguintes apresentam os referidos diagramas. Escolha (justificando claramente) o diagrama que corresponde ao sistema descrito e projete o compensador especificado. Indique no diagrama escolhido as margens de fase e de ganho com seus respectivos valores (e sinais). Considere como margem de segurança para o projeto um valor de fase adicional de  $12^{\circ}$ . (Valor 3,00)





## 2ª questão: (Valor 4,0)

Considere o sistema em malha fechada apresentado na Figura 1, mas as funções de transferência não são as mesmas da Questão 1. Para  $K_cG_c(s) = 1$ , o diagrama de Nyquist é apresentado na Figura 4. Sabe-se que a planta G(s) é estável porém é de fase não-mínima. Pede-se:

- a) Aplique o critério de estabilidade de Nyquist para o caso  $K_cG_c(s) = 1$ . (Valor 0,75)
- b) Considerando agora que  $G_c(s) = 1$  e a planta é a mesma do item a), analise a estabilidade do sistema em malha fechada para qualquer  $K_c > 0$ . (Valor 1,00)
- c) Na Figura 5, tem-se a resposta em frequência de G(s), pois não está em decibéis. Considerando agora que  $G_c(s) = 1$ , esboce o diagrama Nyquist para  $K_c = 2/3$  para as frequências variando de 0 a +  $\infty$ , destacando no gráfico os pontos de frequência  $\omega = 0$ ,  $\omega_1$  (onde a fase é 180 graus) e  $\omega = \infty$ . Esboce na própria Figura 4. (Valor 1,25)
- d) Suponha ainda que  $G_c(s) = 1$ , mas  $K_c = -3$ . Qual o número de polos de malha fechada no semiplano direito ? (Valor 1,00)

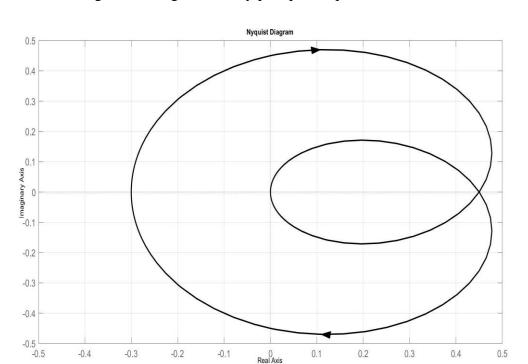


Figure 4. – Digrama de Nyquist para a questão 2.

Figura 5. – Diagrama de Bode para a questão 2.

