IB3 – navigatiehulp voor slechtzienden

# Specs

3 Lidar sensoren worden gebruikt om in te schatten of een object in een bepaalde range ligt en laat de gebruiker dit weten door middel van 5 trilmotortjes rondom het hoofd.

Materiaallijst:

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| # | HW-component | Gebruik |
| 3 | LIDAR-Lite v4 LED | Sensor die afstand teruggeeft tot object |
| 1 | Een raspberry pi (nog te bepalen welke) | Runnen van programma |
| 5 | Trilmotor (nog te bepalen welke) | Aangeven waar een object zit |

# Planning

Zie bijgevoegde excel